

Universidade Federal do Sul e Sudeste do Pará Faculdade de Computação e Engenharia Elétrica Inteligência Artificial

Capítulo 2 – Metodologias de Busca em IA (Parte 2)

Prof. Dr. Elton Alves

Propriedades dos Métodos de Buscas

1. Complexidade:

· Quanto tempo e memória o método usa.

2. Completude:

- Um método completo é aquele que garante encontrar uma meta, se existir.
- Busca em largura SIM
- Busca em profundidade NÃO

3. Quanto a ser ótimo:

• Um método é ideal (ou admissível) se for garantido que você encontrará o melhor caminho para a meta.

Propriedades dos Métodos de Buscas

4. Irrevogabilidade:

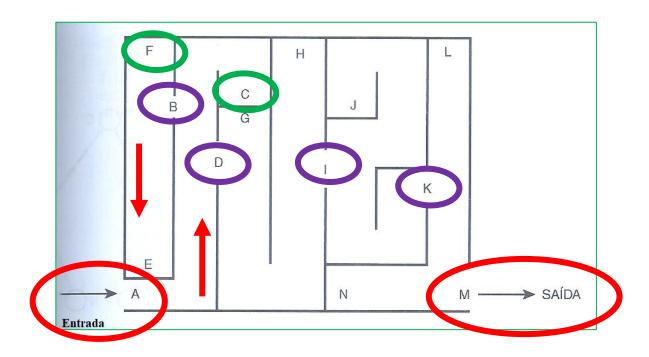
• Um método é irrevogável se, como escalar montanhas, nunca voltar atrás.

5. Admissibilidade:

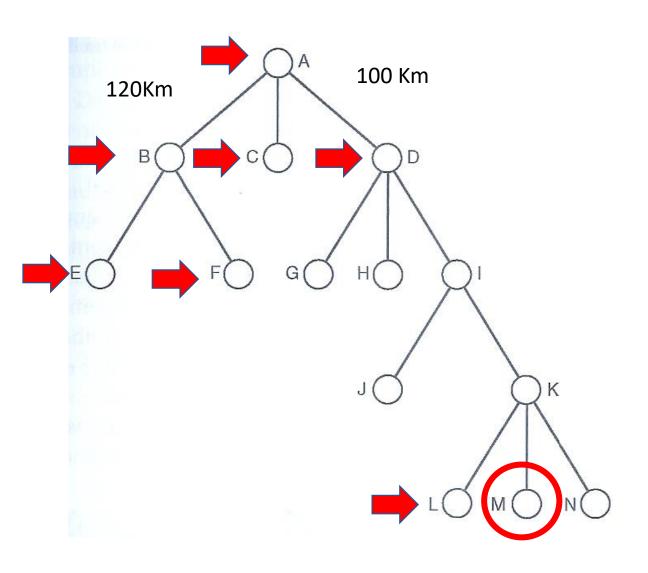
• Algoritmo encontre a melhor solução.

Exemplo 1: Percorrendo um Labirinto

- Pode ser usado a busca em profundidade (seguir com a mão pela esquerda)
- A é entrada.
- <u>M</u> é a saída.
- <u>C, E, F, G, H, J, L e N</u> são sem saída
- B, D, I e K são pontos no labirinto onde se pode escolher qual próxima direção seguir.
- OBS: caminho com a mão pelo lado esquerdo: A, B, E, F, C, D, G, H, I, J K, L, M.



Exemplo 1: Percorrendo um Labirinto



Representação em árvore de busca do labirinto

Exemplo 2 – Comprando um presente

- SITUAÇÃO: Procurar um presente para a namorada em várias lojas, cada uma com vários andares e cada andar com várias lojas de departamentos.
- Como seria o emprego da busca em largura e busca em profundidade?
- Qual seria a abordagem mais natural de emprego?

Usando Heurística na Busca

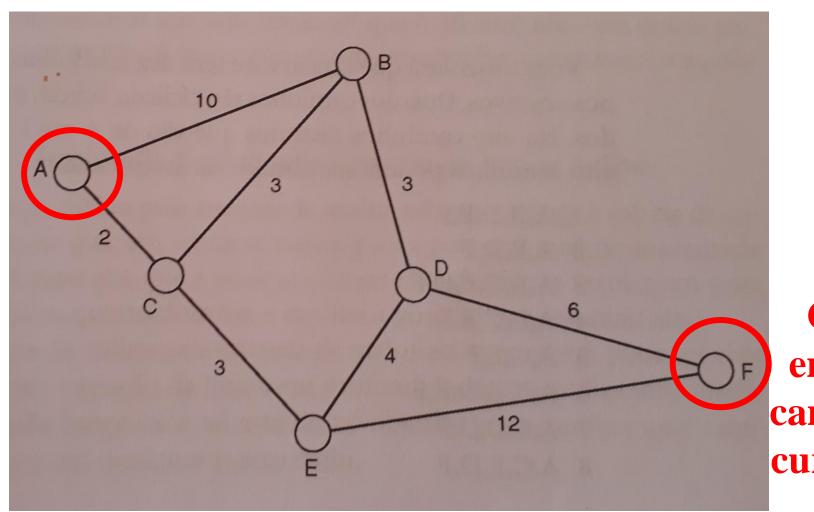
- ► <u>Busca em largura e profundidade</u> são conhecidos como <u>métodos de força bruta</u>.
- ➤Não empregam <u>nenhum conhecimento</u> especial sobre as árvores de busca que estão examinando.
- ➤Não há informação adicional disponível que possa ser utilizada para direcionar a busca de maneira melhor.
- ➤Informações <u>heurísticas</u> auxiliam na solução de problemas.
- Função heurística (f): função de avaliação para cada nó para estimar a distância entre nó e o objetivo.

```
f, se f(m) < f(n) Caminho ótimo: menor f
```

Métodos Informados e Não Informados

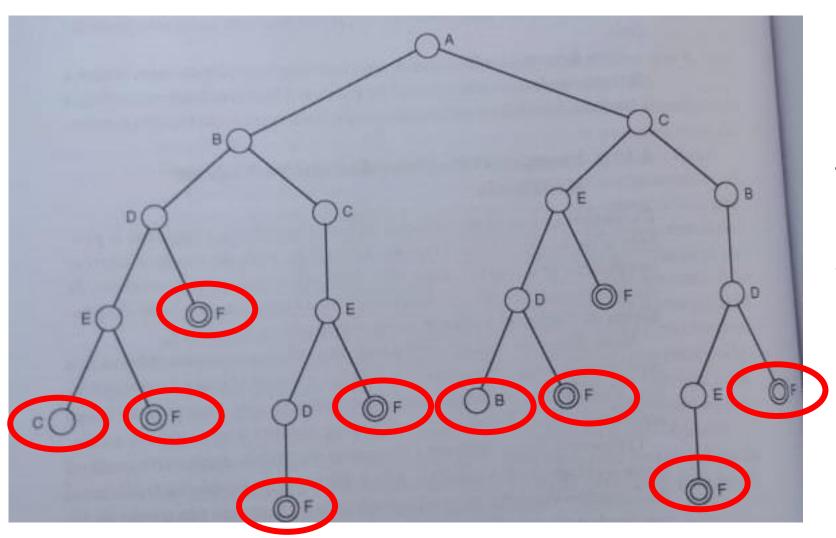
- **►**<u>Método heurístico informado:</u>
- Usa informação adicional sobre o nó que ainda não tenham sido explorados para decidir quais nós examinar a seguir.
- Métodos mais eficientes.
- Exemplo: Busca pelo primeiro melhor.
- ➤ Método heurístico não informado ou cego:
- Método que não usa informação adicional.
- Exemplo: Busca em largura e profunda.
- **▶OBS:** quanto mais informado um método de busca for, mais eficiente será a busca por ele realizada.

Exemplo de heurística — O problema do caixeiro viajante modificado



Objetivo:
encontrar o
caminho mais
curto possível

Espaço de busca



- 1. A, B, D, E, F
- 2. A, B, D, F
- 3. A, B, C, E, D, F
- 4. A, B, C, E, F
- 5. A, C, E, F
- 6. A, C, B, D, E, F
- 7. A, C, B, D, F
- 8. A, C, E, D, F

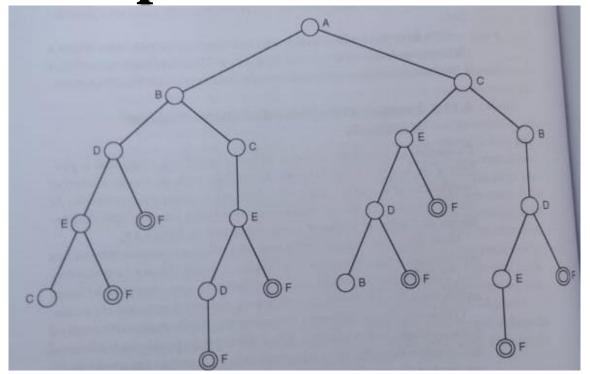
Subida da Colina

- >É um exemplo de método informado.
- >Exemplo:
 - Escalada de uma montanha, em dia de neblina, com um altímetro, mas <u>sem mapa</u> (gerar e testar).
 - Achar o topo (<u>altura</u>)
 - Movimento para primeira posição encontrada que seja mais alta que a posição corrente.

Busca pelo Primeiro Melhor

- Funciona como escalar montanhas (subida da colina).
- A fila inteira é ordenada <u>após receber a inserção de novos</u> <u>caminhos</u>, em vez de inserir um conjunto de caminhos ordenados.
- A busca pelo primeiro melhor segue o <u>melhor</u> caminho disponível na árvore.

Busca pelo Primeiro Melhor



3 B C	PASSO	Estado	do Fila	Observações
A B,C A fila é ordenada, deixando B a frente de C, por ele estar mais perto de F. 3 B C	1	\mathbf{A}	(Vazia)	A fila começa vazia e estado inicial é A.
3 B C	2	\mathbf{A}	B,C	Os sucessores do estado corrente, B e C, são inseridos na fila.
		\mathbf{A}	B,C	A fila é ordenada, deixando B a frente de C, por ele estar mais perto de F.
4 R DCC Os filhos do nó R são inseridos na frente da fila	3	В	\mathbf{C}	
To be the best of the board in the first the first that the best of the best o	4	В	D,C,C	Os filhos do nó B são inseridos na frente da fila
5 B D,C,C A fila é ordenada, ficando D na frente, por estar mais próximo de F.	5	B	D,C,C	A fila é ordenada, ficando D na frente, por estar mais próximo de F.

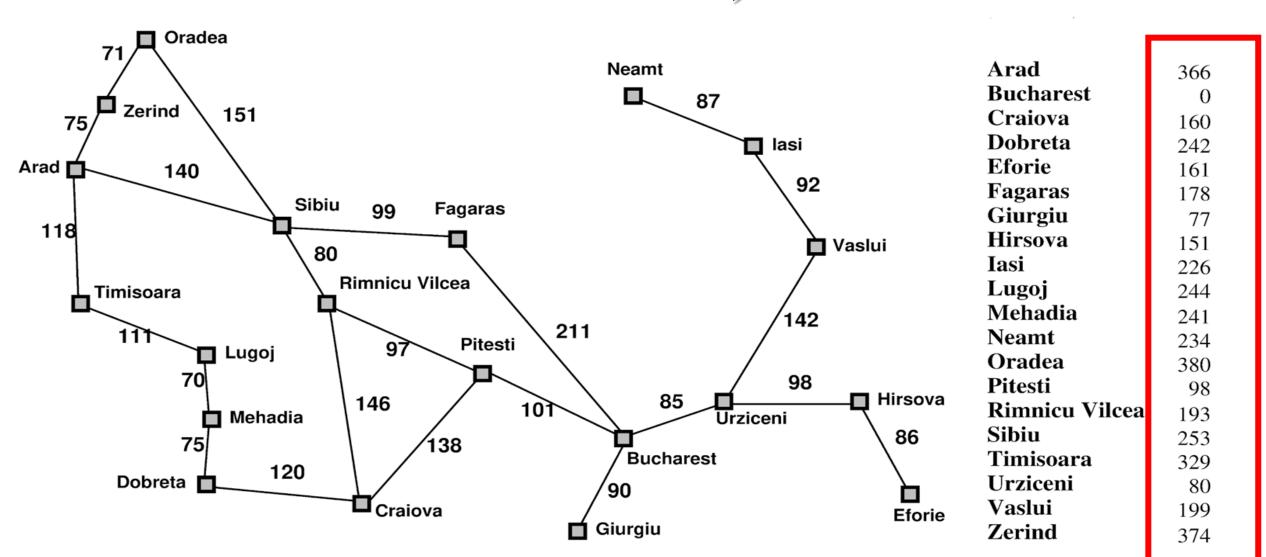
Identificando caminhos ótimos

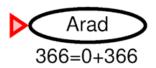
- O caminho ótimo é aquele que tem o <u>menor custo</u> ou envolve percorrer a <u>distância mais curta</u>.
- Exemplos de técnicas utilizadas para identificar o caminho ótimo:
- 1. A*
- 2. Busca uniforme
- 3. Busca gulosa

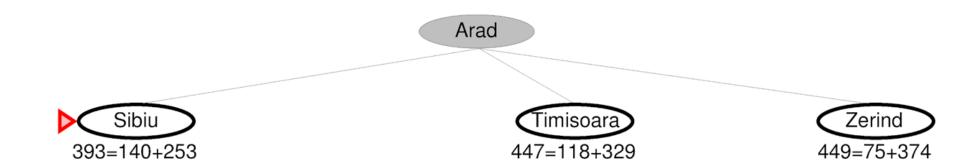
Algoritmos A*

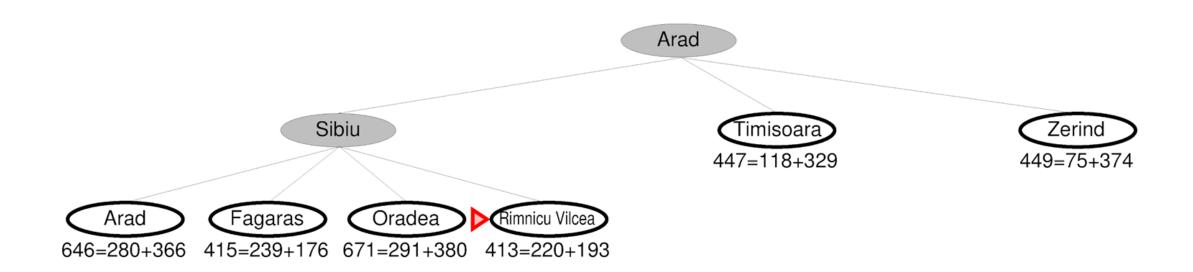
- Função de avaliação: f(n) = g(n) + h(n)
 - -g(n) = custo para alcançar n
 - -h(n) = custo estimado de n até o objetivo
 - -f(n) = custo total estimado do caminho através de n até o objetivo.

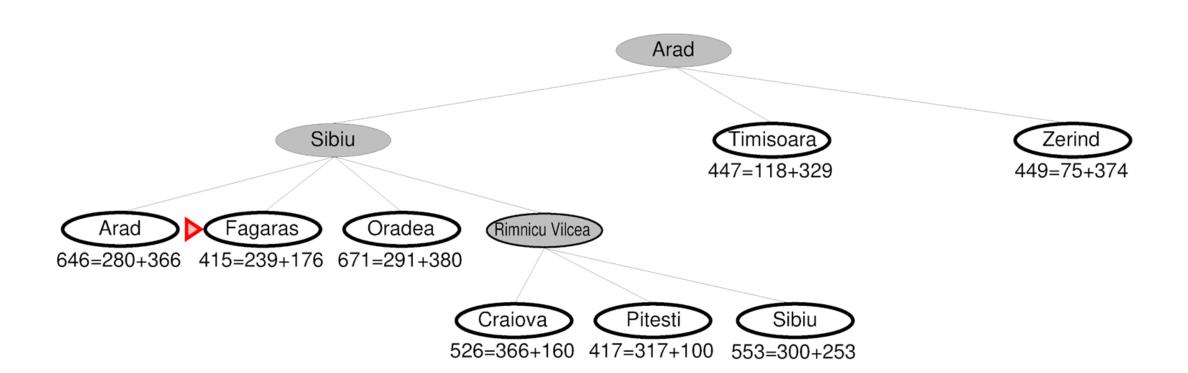
Romênia (Distância Linha Reta-Função heurística)

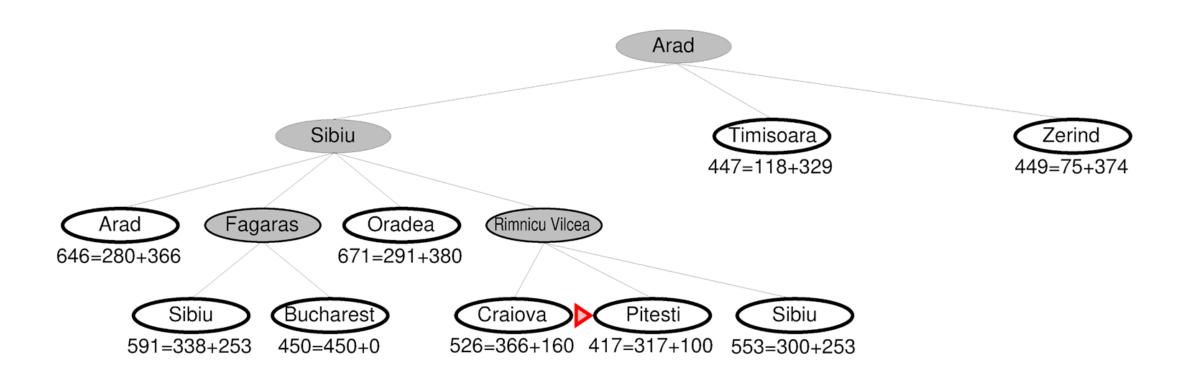


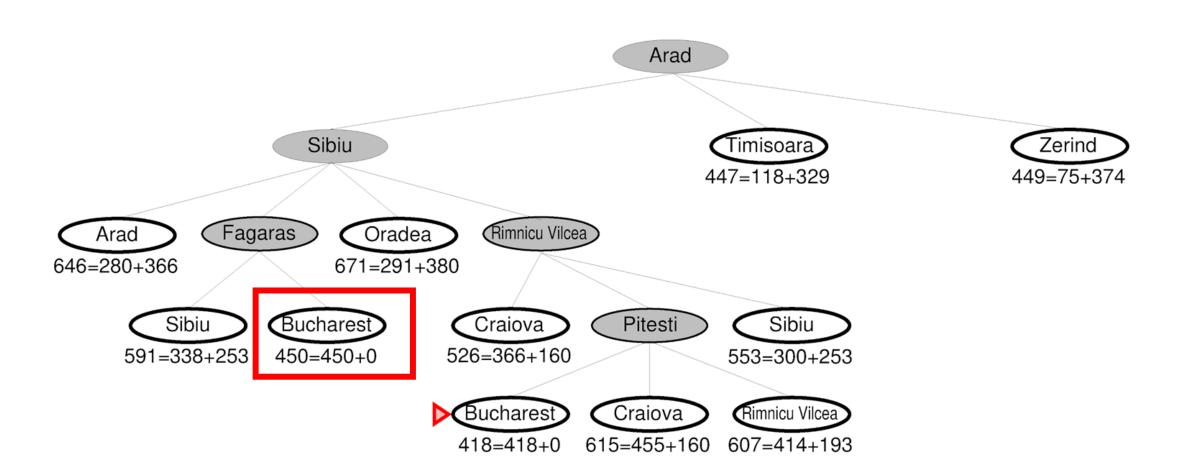












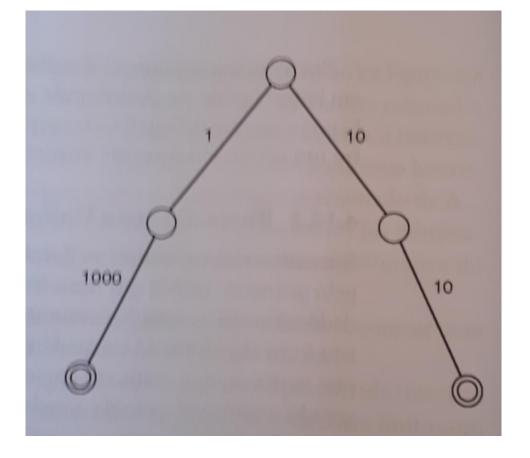
Busca Gulosa

- ➤ Como A *, mas usa:
- -f(node) = h(node) (heurística) = estimativa do custo de n até o objetivo.
- ➤ Portanto, sempre expande o nó que parece estar mais próximo de uma meta (objetivo), independentemente do que ocorreu antes.
- ≻Não é o ideal e não há garantia de encontrar uma solução.
- **▶**Pode facilmente ser enganado em seguir caminhos ruins.

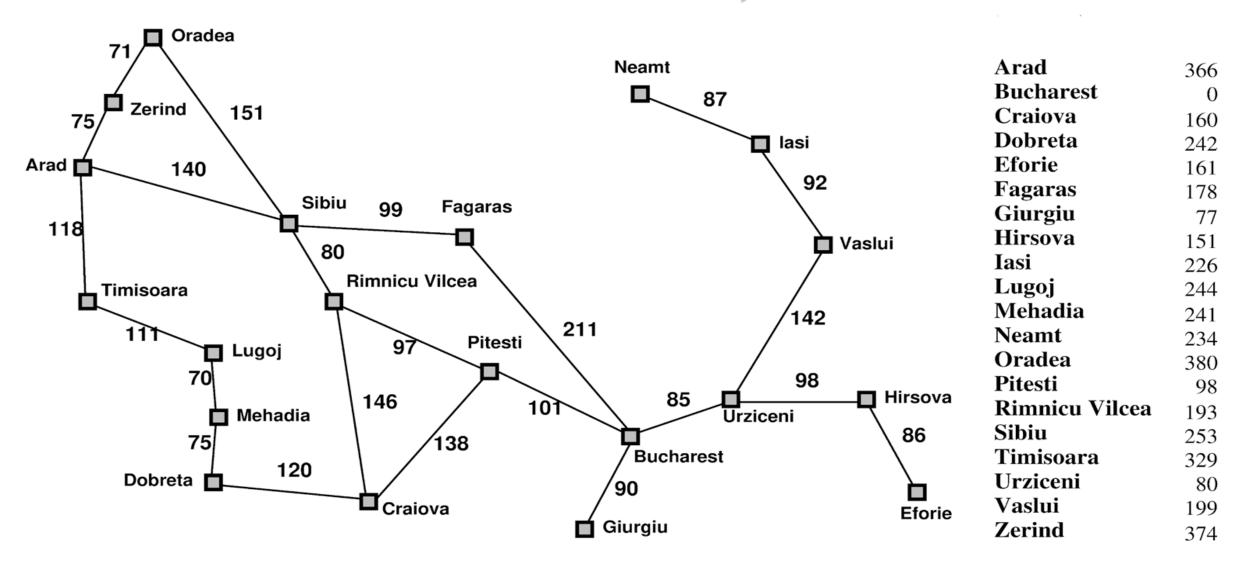
Busca Gulosa

►Uma árvore de busca na qual o método de busca guloso não

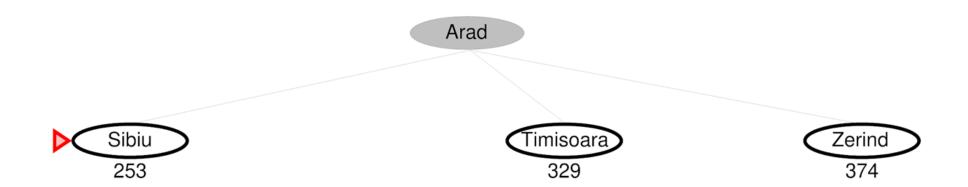
encontra a melhor solução.

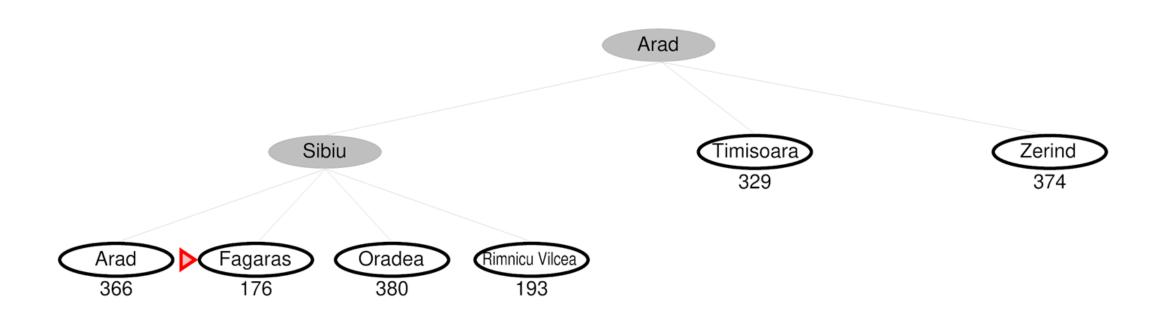


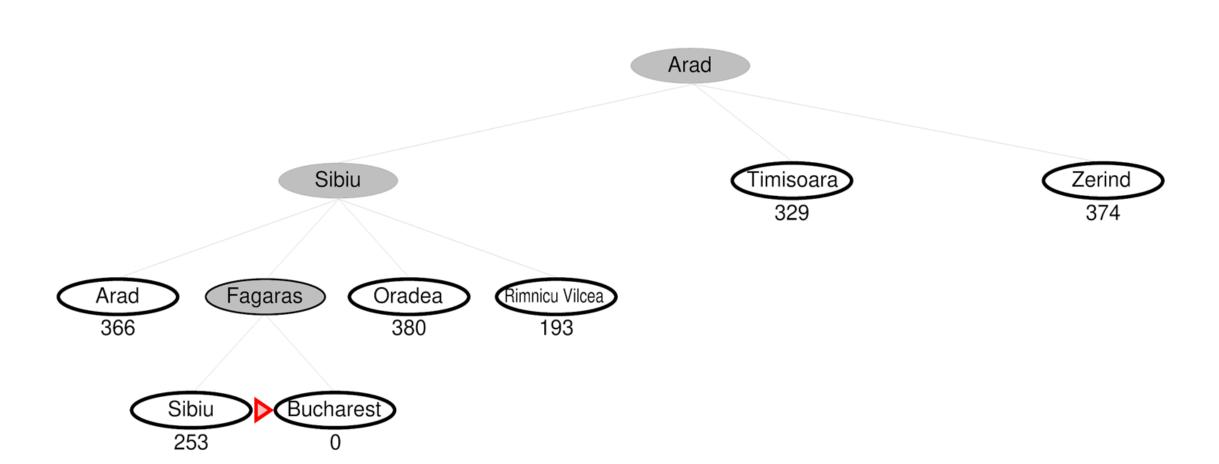
Romênia (Distância Linha Reta-Função heurística)











Busca de Custo Uniforme – Ramificação Linear

- Expande o nó não-expandido que tenha o caminho de custo mais baixo
- ➤ Como A *, mas usa:
 - f(node) = g(node).
 - g(nó) é o custo do caminho que leva ao nó.
- >A cada estágio o caminho com menor custo até então é expandido.

Busca de Custo Uniforme

