COMUNICAÇÃO ENTRE PROCESSOS DCE131 - Sistemas Operacionais

- ----

Atualizado em: 15 de maio de 2023



Departamento de Ciência da Computação



COMUNICAÇÃO ENTRE PROCESSOS

Em diversas situações é desejado (ou necessário) que processos troquem mensagens entre si

De forma semelhante, também existe a necessidade de que *threads* realizem o compartilhamento de informações

Apesar de útil e necessário, esse compartilhamento de informações ocasiona alguns problemas de acesso e de segurança

Tanto entre processos como entre threads

CONDIÇÃO DE DISPUTA

É o principal associado ao compartilhamento de informações

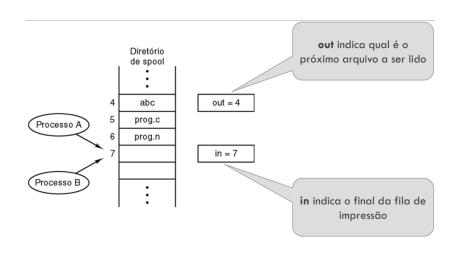
Dois ou mais processos e *threads* compartilham acesso ao mesmo recurso

- O No geral, uma posição de memória
- O Pode ser também um recurso compartilhado por rede

Vamos imaginar esta condição de disputa utilizando uma fila de impressão

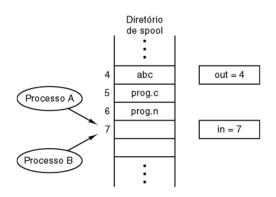
- Uma impressora possui um buffer de impressão
- Diferentes processos tem acesso a fila para indicar o que deve ser impresso
- Todos os processos podem requisitar impressões
 - Adicionar itens a fila

FILA DE IMPRESSÃO



FILA DE IMPRESSÃO

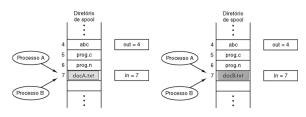
Dois processos tentam, ao mesmo tempo, inserir um arquivo na fila de impressão



5

FILA DE IMPRESSÃO

- 1. Inicialmente, o processo B lê a variável in e captura a posição 7
- 2. Logo após, o processo B é preemptado e o processo A captura in
- 3. O processo A insere seu documento na posição 7
- Processo A é preemptado do processador e o processo B volta a execução
- 5. Processo B insere seu documento na posição 7
- 6. O que acontece com o documento de A?



REGIÃO CRÍTICA

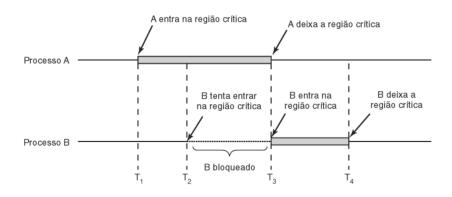
Dizemos que a fila de impressora é uma região crítica

Nestas regiões críticas, não é permitido a escrita simutânea

Leitura é permitida

É necessário algum mecanismo por parte do Sistema Operacional para controlar o acesso a essa região crítica

EXCLUSÃO MÚTUA



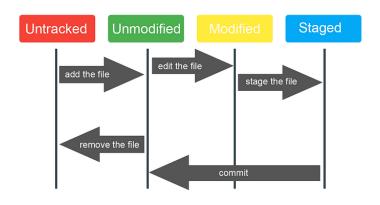
EXCLUSÃO MÚTUA

Um algoritmo para realizar a exclusão mútua deve garantir que

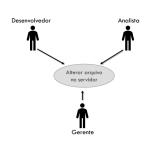
Nunca dois processos podem estar simultaneamente na região crítica. Nada pode ser afirmado sobre a velocidade e/ou número de processadores. Nenhum processo executando fora da sua região crítica pode bloquear outros processos. Nenhum processo deve esperar eternamente para entrar em sua região crítica.

REGIÃO CRÍTICA EM UM CÓDIGO COMPARTILHADO

Onde vocês imaginam que está a sessão crítica em um código compartilhado?



REGIÃO CRÍTICA EM UM CÓDIGO COMPARTILHADO



- 1. Analista abre o arquivo file.cpp
- 2. Desenvolvedor também abre o arquivo *file.cpp*
- 3. Analista corrige um bug e salva o arquivo *file.cpp*
- 4. Desenvolvedor implementa uma nova funcionalidade
- 5. Desenvolvedor salva o arquivo file.cpp
- 6. Código continua com bug
- 7. Gerente fica puto porquê o cliente ta reclamando que o código tem bug

Uma maneira de realizar a exclusão mútua é desabilitando as interrupções de sistema

Necessário ser implementado em hardware

Antes de acessar uma região crítica, um processo desabilita o *clock* do sistema

Isso interrompe o escalonador de processos

Ao fim do acesso, o processo habilita novamente o *clock*

Vantagens: Implementa a exclusão mútua de forma perfeita

Desvantagens:

- Nenhum outro processo é executado
- Multiprogramação não existe mais
- Pipeline do processador é interrompido
- Se o processo trava, ele nunca mais sai do processador
 - Todo o sistema fica inutilizado
- Qualquer desenvolvedor pode fazer um processo que inutiliza todo o sistema

Também existe uma opção (muito mais viável) via software

variáveis de bloqueio

Utiliza-se uma variável compartilhada para indicar se uma região crítica está sendo utilizada ou não

○ lock = true: região crítica está ocupada

○ lock = false: região crítica está livre

Esta solução funciona?

Ainda não... Vamos voltar para o exemplo da fila de impressão

- 1. O processo A lê a variável in
- 2. O processador preempta o processo A antes dele poder trocar o valor de *lock*
- 3. O processo B entra no processador e lê a variável in
- 4. Processo B verifica que lock == false, então ele faz alterações

Esta é a primeira solução que realmente funciona

- O Desenvolvido na década de 60
- O Funciona, mas ainda não é perfeita

Sempre que um processo quer entrar na região crítica

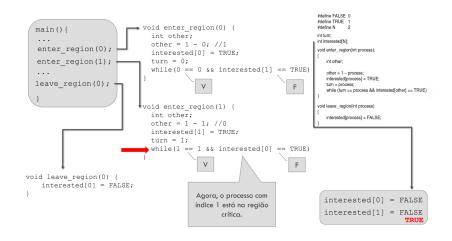
o enter_region(int pid)

Sempre que um processo decide deixar a região crítica

o leave_region(int pid)

```
#define FALSE 0
#define TRUE 1
#define N
                                   /* número de processos */
                                   /* de quem é a vez? */
int tum:
int interested[N];
                                   /* todos os valores inicialmente em 0 (FALSE) */
                                   /* processo é 0 ou 1 */
void enter region(int process);
    int other:
                                  /* número de outro processo */
    other = 1 - process;
                          /* o oposto do processo */
    interested[process] = TRUE; /* mostra que você está interessado */
    turn = process;
                                  /* altera o valor de turn */
    while (turn == process && interested[other] == TRUE) //* comando nulo */;
void leave_region(int process) /* processo: quem está saindo */
    interested[process] = FALSE; /* indica a saída da região crítica */
```

```
#define FALSE 0
                                                                                         #define TRUE 1
                                  void enter region(0) {
                                                                                         #define N 2
   main(){
                                      int other;
                                                                                         int tum:
                                                                                         int interested[N];
                                      other = 1 - 0; //1
   enter region(0);
                                                                                         void enter_region(int process);
                                      interested[0] = TRUE;
   enter region(1);
                                      turn = 0:
                                                                                            int other:
                                      while (0 == 0 && interested[1] == TRUE)
                                                                                            other = 1 - process;
                                                                                            interested[process] = TRUE;
   leave region(0);
                                                                                            tum = process;
                                                                                 F
                                                                                            while (turn == process && interested(other) == TRUE)
                                  void enter region(1) {
                                                                                         void leave_region(int process)
                                      int other;
                                                                                            interested[process] = FALSE:
                                      other = 1 - 1: //0
                                      interested[1] = TRUE;
                                      turn = 1:
                                     while(1 == 1 && interested[0] == TRUE)
                                                                                              Fica no while, até o
                                                                                  ٧
                                                                                                leave region ser
void leave region(0) {
                                                                                                   executado
     interested[0] = FALSE;
                                                                                           interested[0] = FALSE
                                                                                           interested[1] = FALSE
```



E AGORA, TUDO CERTO?

Ainda não...

Apesar da solução de Peterson resolver por completo o problema da região crítica, não deixando nenhuma possibilidade de acesso indevido, ela possui um defeito considerável

Espera ociosa

PROBLEMA COM O ALGORITMO DE PETERSON

```
#define FALSE 0
#define TRUE 1
#define N
                                   /*número de processos */
int tum:
                                   /* de quem é a vez? */
int interested[N];
                                   /* todos os valores inicialmente em 0 (FALSE) */
void enter region(int process);
                                   /* processo é 0 ou 1 */
                                  /* número de outro processo */
    int other:
    other = 1 - process; /* o oposto do processo */
    interested[process] = TRUE; /* mostra que você está interessado */
                                 /* altera o valor de turn */
    turn = process:
    while (turn == process && interested[other] == TRUE) //* comando nulo */;
void leave region(int process) /* processo: quem está saindo */
    interested[process] = FALSE: /* indica a saída da região crítica */
```

PROBLEMA COM O ALGORITMO DE PETERSON

O processo que está aguardando ainda gasta tempo de processador

Ele fica preso no while

E agora, como continuar?

- Semáforos (sleep e weakup)
- Monitores