

ПРОГРАММНАЯ СИСТЕМА ДЕТЕКТИРОВАНИЯ ВРЕДОНОСНОГО ВОЗДЕЙСТВИЯ НА КАМЕРУ

ВЫПОЛНИЛА: ГУСТЯКОВА А.П., 14-В-1

НАУЧНЫЙ РУКОВОДИТЕЛЬ: К.Т.Н., ДОЦЕНТ, ГАЙ В.Е.

ЦЕЛЬ РАБОТЫ И ЗАДАЧИ ИССЛЕДОВАНИЯ

ЦЕЛЬ:

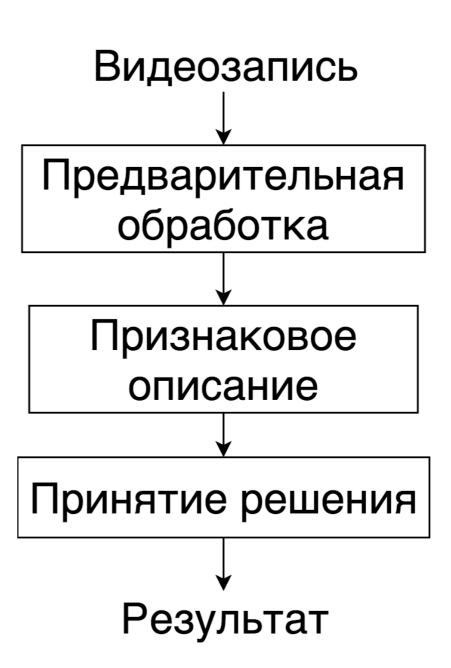
РАЗРАБОТКА И ИССЛЕДОВАНИЕ НОВОГО СПОСОБА ДЕТЕКТИРОВАНИЯ ВРЕДОНОСНОГО ВОЗДЕЙСТВИЯ НА КАМЕРУ

ЗАДАЧИ:

- Обзор и анализ существующих известных методов решения задачи детектирования негативного воздействия на камеру
- Создание информационной модели определения воздействия на камеру
- Создание алгоритма формирования признакового описания видеокадра
- Проведение вычислительного эксперимента для установления корректности работы созданной системы

ЭТАПЫ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ

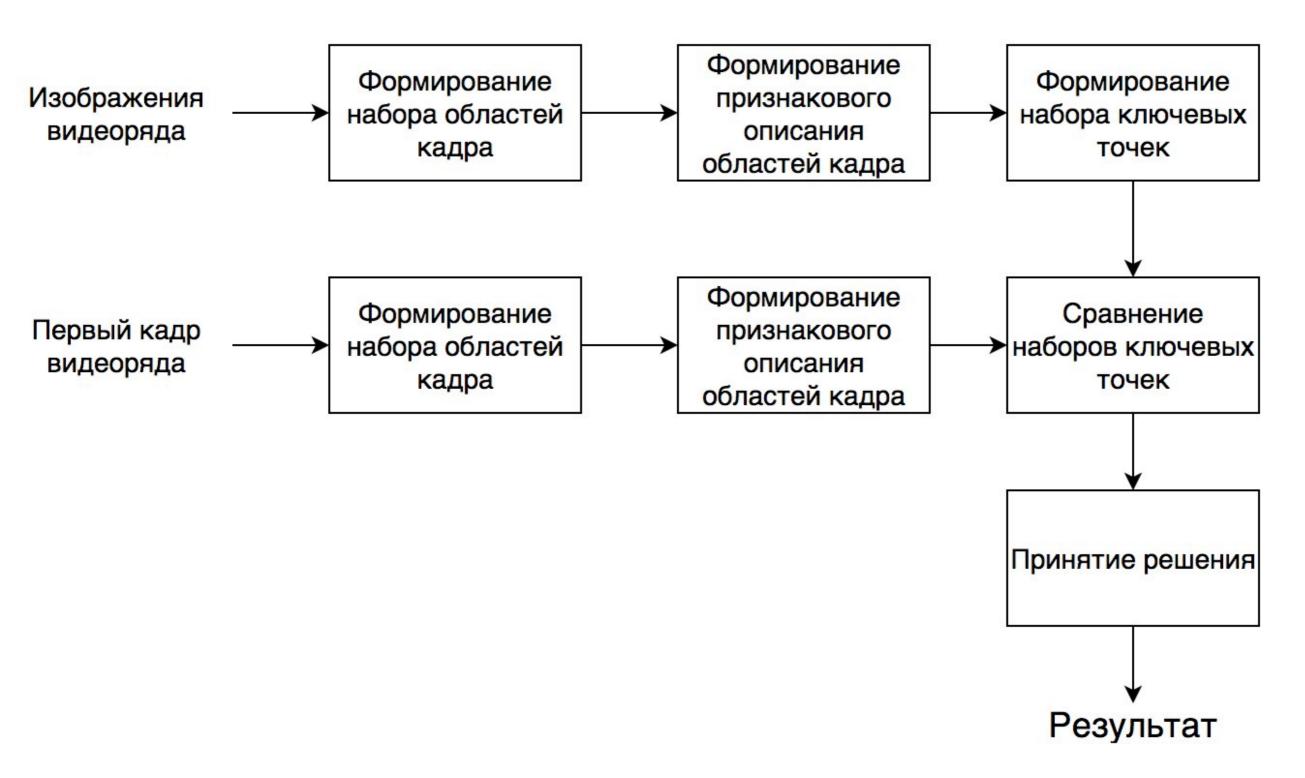
- Предварительная обработка видеоряда
- Формирование признакового описания объекта
- Принятие решения



ОСОБЕННОСТИ ПОДХОДА

- Алгоритм детектирования вредоносного воздействия на камеру
- Формирование признакового описания на основе теории активного восприятия (ТАВ)

ИНФОРМАЦИОННАЯ МОДЕЛЬ ДЕТЕКТИРОВАНИЯ ВРЕДОНОСНОГО ВОЗДЕЙСТВИЯ НА КАМЕРУ



ПРЕДВАРИТЕЛЬНАЯ ОБРАБОТКА

- Видеоряд преобразуется в последовательность кадров формата *RGB*
- Каждый кадр переводится в градации серого:

$$I = \frac{(Rxy + Gxy + Bxy)}{3}, x \in X, y \in Y$$

 $m{r}$ Кадры разбиваются на набор областей $m{P}$ размера $m{n}$ $m{x}$ $m{n}$ со смещением $m{m}$

$$P = \{Pij\}, i \in X, j \in Y$$

- Формирование признакового описания всех областей изображения
- Выявление областей, содержащих ключевые точки

• Признаковое описание области - спектральные коэффициенты *U*-преобразования

$$D_{ij} = \{d_k\}, k \in \overline{1, L}$$

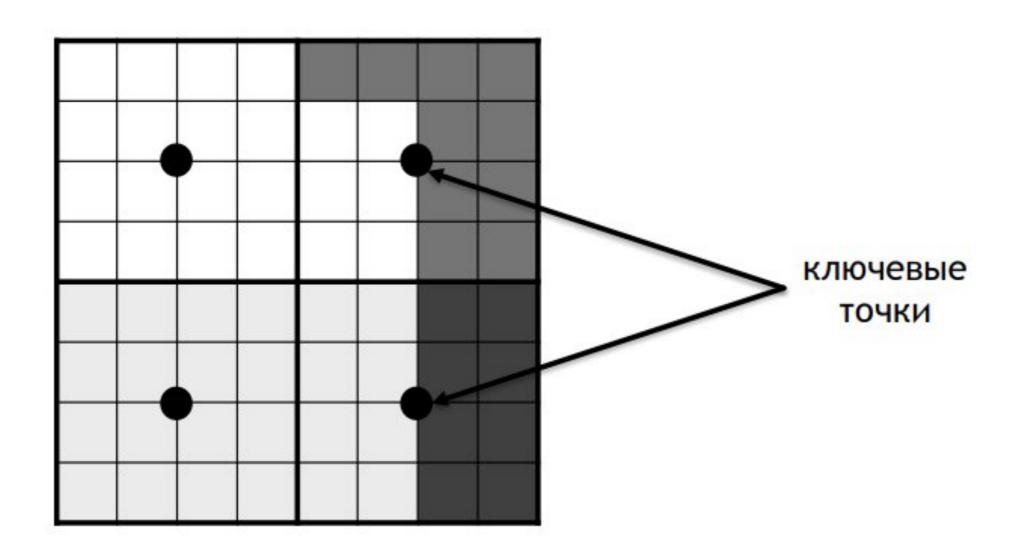
 Признаковое описание изображения - совокупность признаковых описаний всех его областей:

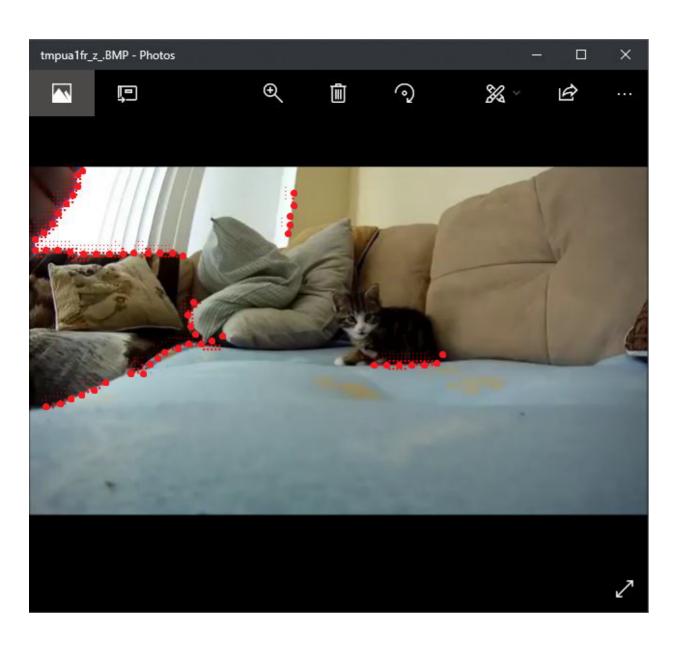
$$D = \{D_{ij}\}, i \in X, j \in Y$$

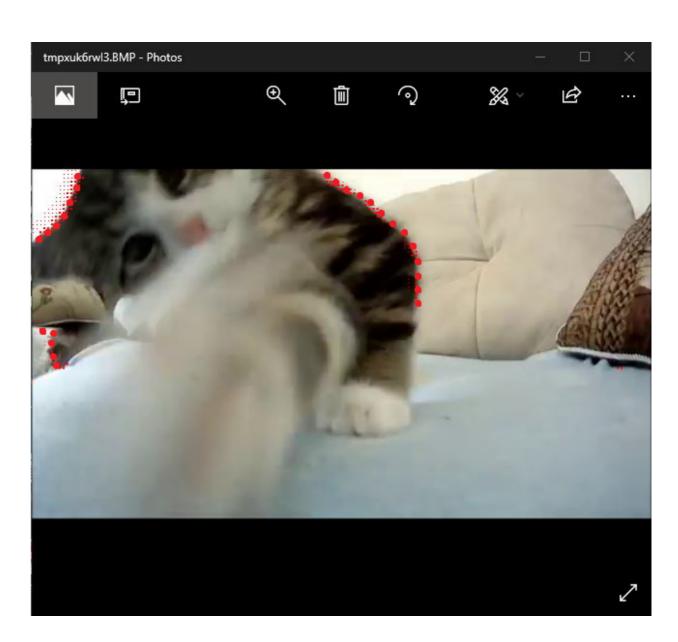
- Ключевая точка точка, область вокруг которой содержит перепад яркости
- Для каждой области ріј вычисляется СКО спектральных коэффициентов Dij ее признакового описания - sij

$$S_{ij} > k \times s_{max}, k \in [0, 1]$$

 \emph{k} - коэффициент отбора точек, $s_{max} = max(s_{ij})$







ПРИНЯТИЕ РЕШЕНИЯ

- Сравнение набора ключевых точек текущего кадра с набором ключевых точек первого кадра
- Вычисляется присутствие каждой ключевой точки первого кадра в остальных наборах ключевых точек
- Устанавливается процент неисчезнувших точек
- Если исчезло более 20% ключевых точек начального кадра, фиксируем воздействие на камеру

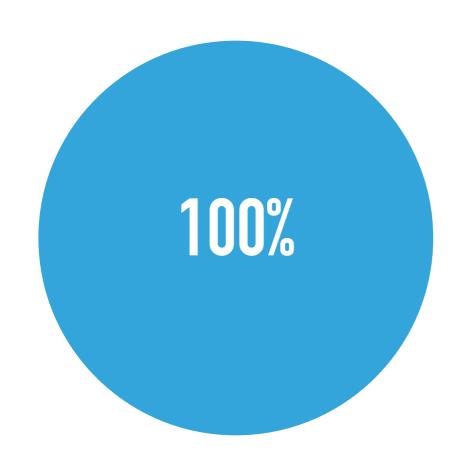
ПРИНЯТИЕ РЕШЕНИЯ

1 кадр	2 кадр	•••	М кадр	Σ
(X1,Y1)	TRUE	TRUE	TRUE	90%
(X2,Y2)	TRUE	FALSE	FALSE	10%
•••	• • •	TRUE	TRUE	85%
(Xn,Yn)	FALSE	FALSE	FALSE	0%

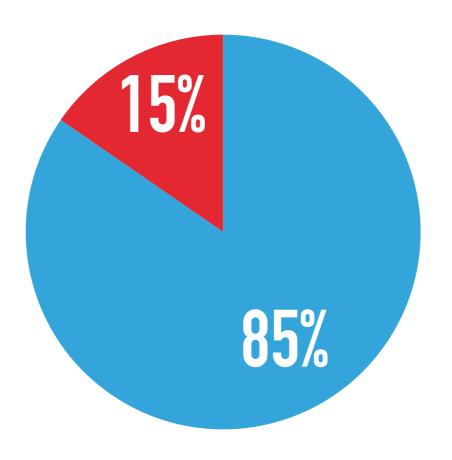
ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫЙ ЭКСПЕРИМЕНТ

- База видеозаписей с камер наблюдения: 25 объектов
- ▶ Программный продукт на языке Python

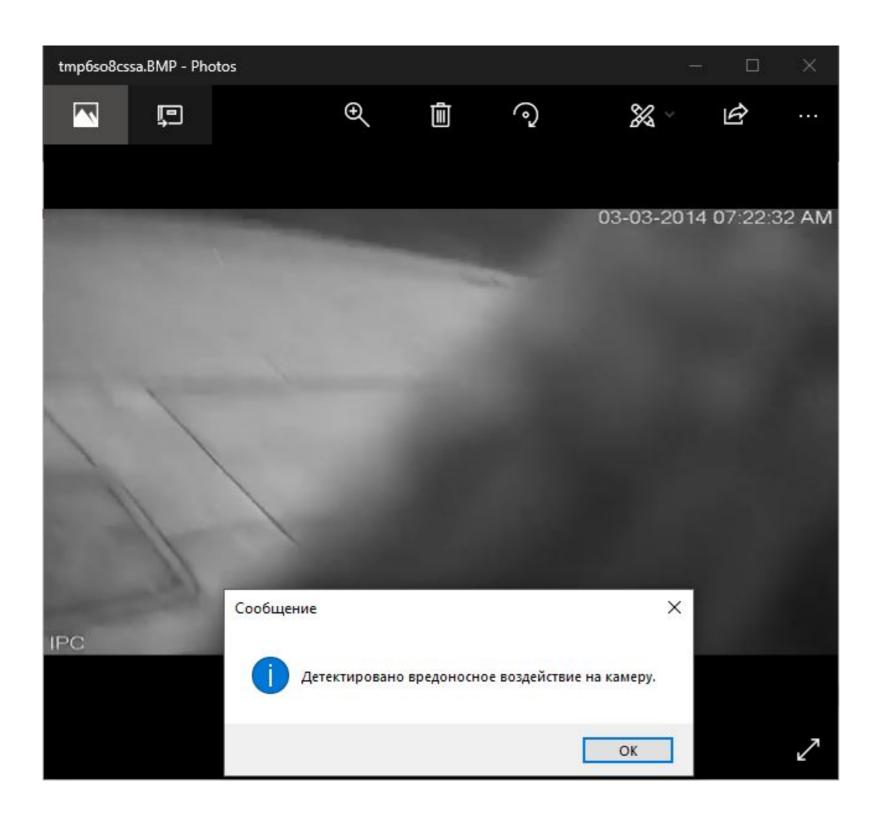
ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫЙ ЭКСПЕРИМЕНТ



 Из 13 видеозаписей с явным вредоносным воздействием, все были правильно детектированы системой

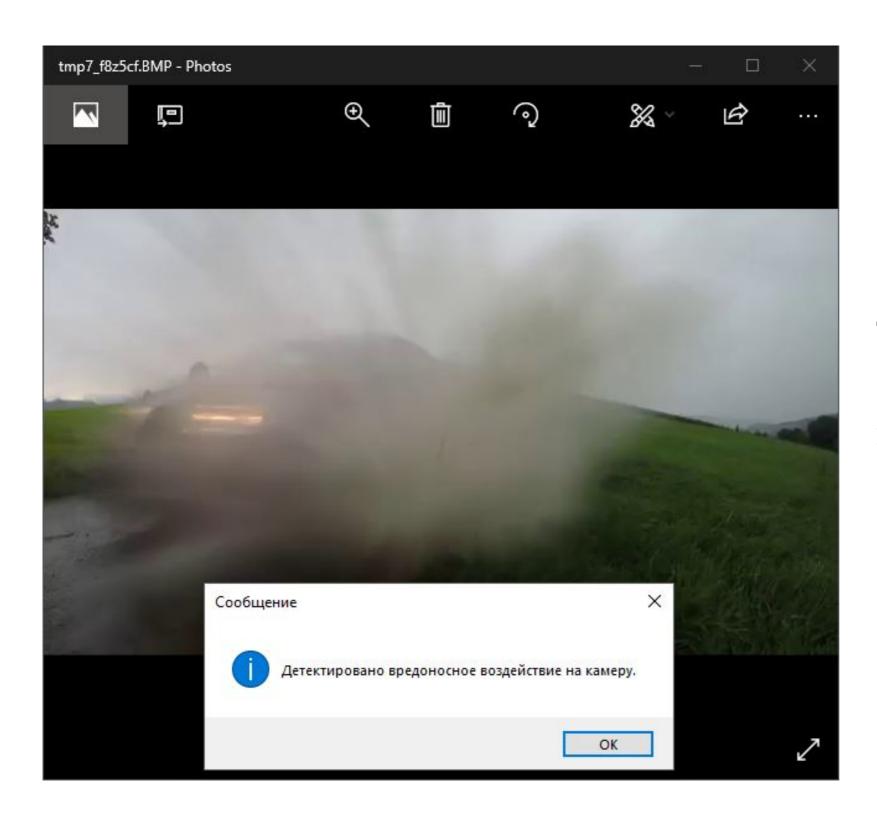


 Из 12 видеозаписей без вредоносного воздействия, две были зафиксированы как записи с нарушениями работы камеры, за счёт большой активности в кадре. В большинстве случаев система сработала правильно, и воздействий зафиксировано не было



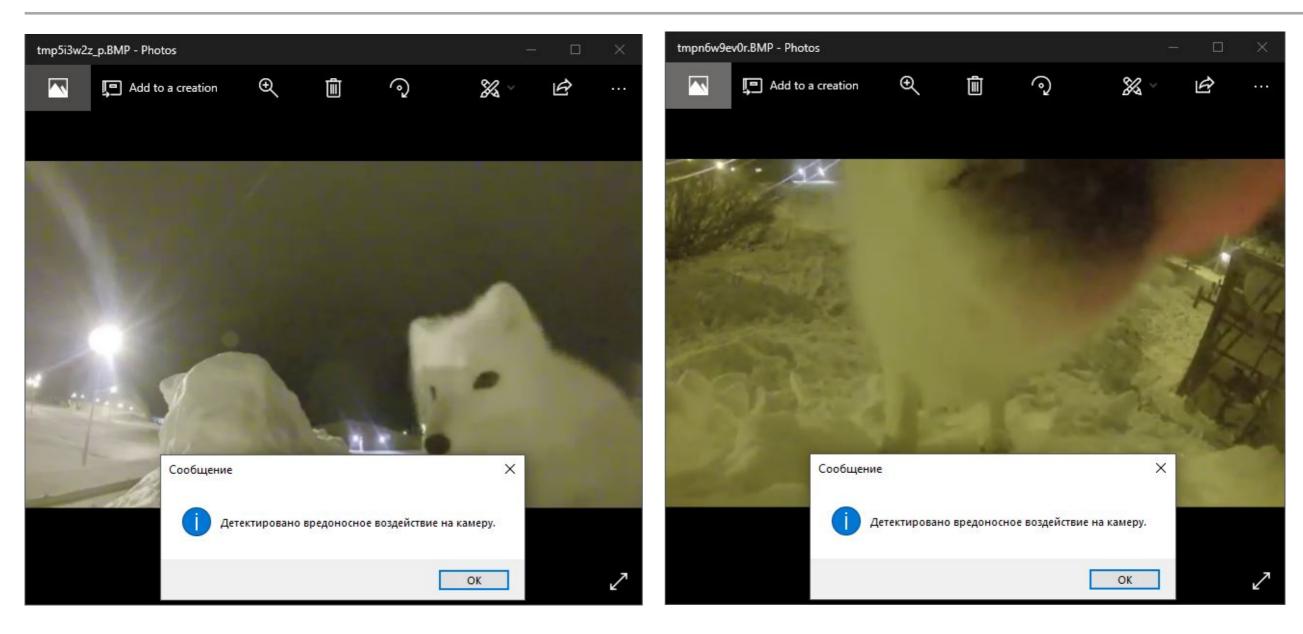
Тестовое видео 1.

Смена угла обзора



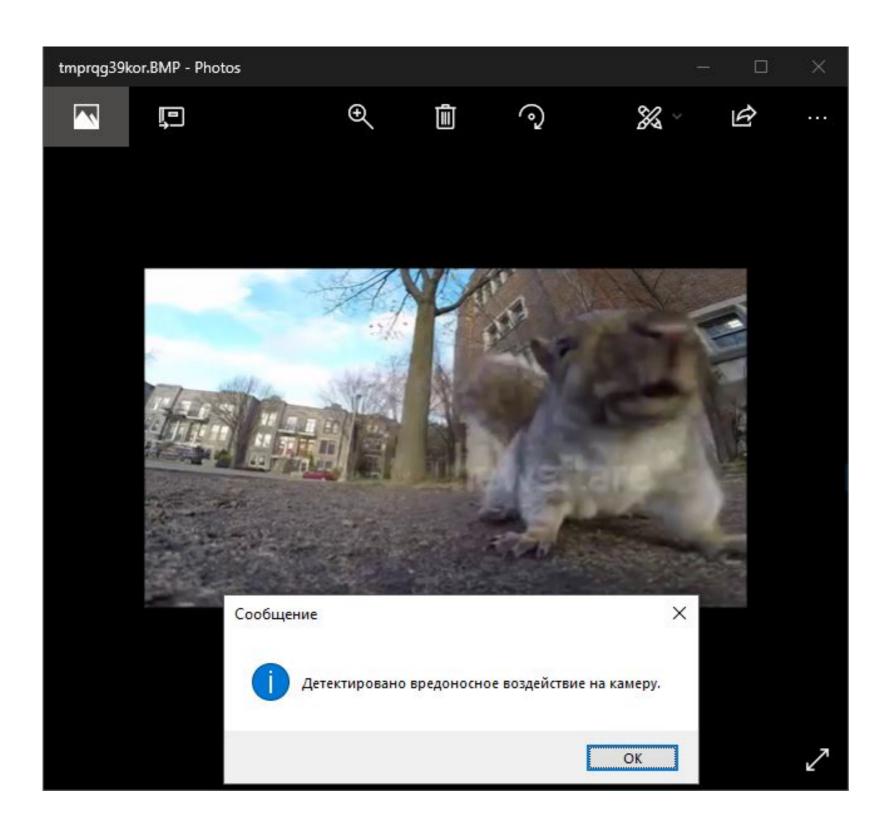
Тестовое видео 2.

Забрызгивание камеры



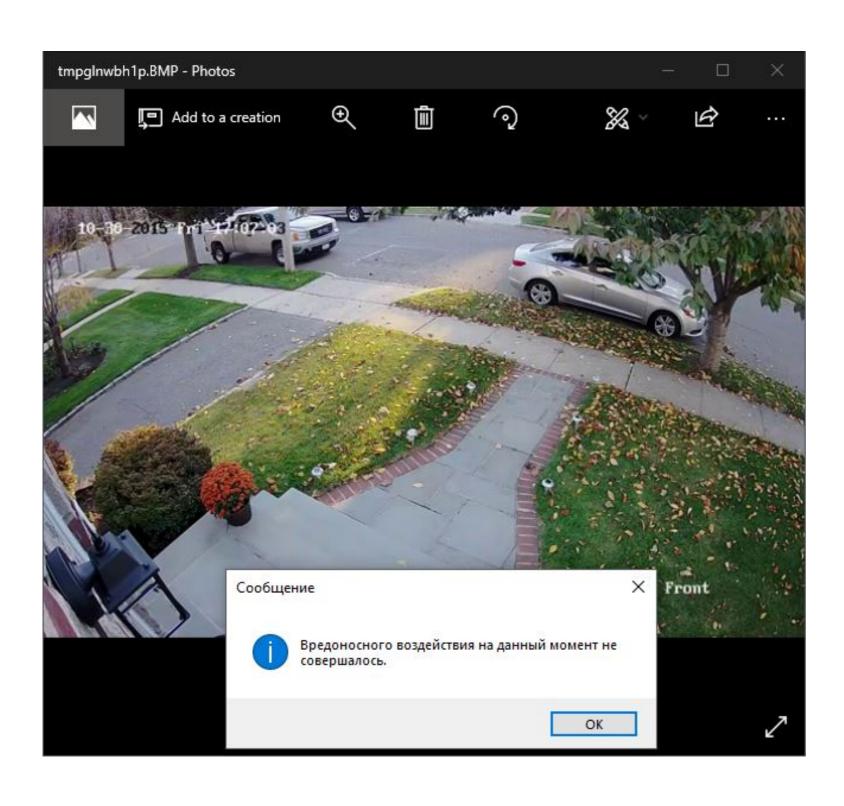
Тестовое видео 3.

Неоднократное внедрение в работу камеры



Тестовое видео 4.

Внедрение в работу камеры путём смены угла обзора, ударов по объективу, ограничением области видимости



Тестовое видео 5.

Демонстрирует, что при отсутствии внедрения в работу камеры программа выводит действительный результат

ДОКЛАДЫ И ПУБЛИКАЦИИ

По результатам работы выполнен доклад на конференции ИСТ-2018

Также работа имеет публикацию в сборнике:

В. Е. Гай, А. П. Густякова Программная система детектирования вредоносного воздействия на камеру // Труды XXIV Международной конференции "Информационные системы и технологии" ИСТ-2018, 20 апреля 2018 г., С. 1095-1098

СПАСИБО ЗА ВНИМАНИЕ!