Этап 3. Комплексы программ. Описание программной реализации проекта.

Математическое моделирование

Королёв И.А. Шуплецов Александр Кудряшов Артем Давит Оганнисян Мугари Абдурахим

Российский университет дружбы народов, Москва, Россия



Докладчик

- Королёв Иван Андреевич
- Студент
- Российский университет дружбы народов

Назначение этапа

Назначение этапа

Цель данного этапа - реализация численного алгоритма моделирования электрического пробоя в виде рабочего программного комплекса. Программа разрабатывается на языке Python с использованием научных библиотек и включает в себя все ключевые модули: от инициализации до визуализации

Язык и инструменты

Язык и инструменты

- Язык программирования Python
- Основные библиотеки:
- · NumPy для работы с массивами и векторными вычислениями
- · Matplotlib для визуализации распределения потенциала и полей

- Заданы размеры расчетной области: 1.0 м х 1.0 м.
- Сетка дискретизации: 100×100 узлов, шаги dx и dy.
- Определены параметры среды:
- диэлектрическая проницаемость ε (однородная);
- \cdot плотность заряда ρ (нулевая на старте);
- электрическая проводимость о (низкое значение).
- Установлены граничные условия:
 - 1. нижняя граница потенциала = 0 В;
 - 2. верхняя граница потенциала = 1000 В.

```
# Параметры среды и расчётной области Lx, Ly = 1.0, 1.0 Nx, Ny = 100, 100 dx, dy = Lx / Nx, Ly / Ny x = np.linspace(0, Lx, Nx) y = np.linspace(0, Ly, Ny)
```

Модуль инициализации _____

```
epsilon = np.ones((Nx, Ny)) * 8.85e-12
rho = np.zeros((Nx, Ny))
sigma = np.ones((Nx, Ny)) * 1e-10
```

```
phi = np.zeros((Nx, Ny))
E_x = np.zeros((Nx, Ny))
E_y = np.zeros((Nx, Ny))
tol = 1e-4
```

Модуль решения уравнения

Пуассона

 Метод конечных разностей для дискретизации

1. Метод конечных разностей для дискретизации

Метод конечных разностей — это способ замены производных в дифференциальных уравнениях на разностные выражения. Он позволяет перейти от непрерывного уравнения Пуассона:

$$\nabla^2 \varphi = -\frac{\rho}{\varepsilon}$$

к дискретной форме, пригодной для программной реализации. На равномерной сетке шагами Δx и Δy , лапласиан аппроксимируется следующим образом (в двумерном случае):

$$\frac{\varphi_{i+1,j}+\varphi_{i-1,j}+\varphi_{i,j+1}+\varphi_{i,j-1}-4\varphi_{i,j}}{\Delta x^2}=-\frac{\rho_{i,j}}{\varepsilon_{i,j}}$$

1. Метод конечных разностей для

дискретизации

1. Метод конечных разностей для дискретизации

Отсюда выражается новая итерационная формула для $arphi_{i,j}$:

$$\varphi_{i,j}^{(k+1)} = \frac{1}{4} \left(\varphi_{i+1,j}^{(k)} + \varphi_{i-1,j}^{(k)} + \varphi_{i,j+1}^{(k)} + \varphi_{i,j-1}^{(k)} + \frac{\Delta x^2 \cdot \rho_{i,j}}{\varepsilon_{i,j}} \right)$$

Метод Якоби — это итерационная схема, в которой новое значение потенциала $\varphi_{i,j}^{(k+1)}$ рассчитывается исключительно на основе значений предыдущего шага $\varphi^{(k)}$. Все новые значения рассчитываются одновременно, независимо друг от друга, используя значения с предыдущей итерации.

Преимущества:

- Простота реализации.
- Хорошо подходит для параллелизации.

Недостатки:

- Медленная сходимость.
- Требует большого числа итераций по сравнению с другими методами (например, Гаусса–Зейделя).

Чтобы остановить итерационный процесс, проверяется условие сходимости: если изменения потенциала между двумя последовательными шагами малы во всей расчетной области, то решение считается достигнутым.

Конкретно, в коде используется норма максимального изменения потенциала:

```
if np.max(np.abs(phi - phi_old)) < tol:
    break</pre>
```

где:

- · phi_old массив потенциала с предыдущей итерации;
- · phi массив текущих значений;
- · tol = 1e-4 заданный порог точности.

Это означает, что итерации будут выполняться до тех пор, пока максимум абсолютных изменений между итерациями не станет меньше 0.0001 B.

```
def solve poisson(phi, rho, epsilon):
    for in range(5000):
        phi old = phi.copv()
        phi[1:-1, 1:-1] = 0.25 * (
            phi[:-2. 1:-1] + phi[2:. 1:-1] +
            phi[1:-1, :-2] + phi[1:-1, 2:] +
            dx**2 * rho[1:-1, 1:-1] / epsilon[1:-1, 1:-1]
        if np.max(np.abs(phi - phi old)) < tol:</pre>
            break
    return phi
```

Модуль расчета электрического поля

Модуль расчета электрического поля

- Компоненты электрического поля Е_х и Е_у рассчитываются как градиент потенциала:
- с использованием центральной разности (через функцию np.roll).
- Обновление поля происходит после каждого перерасчета потенциала.

Модуль расчета электрического поля

```
Программный код:
```

```
def compute_electric_field(phi):
    E_x = -(np.roll(phi, -1, axis=0) - np.roll(phi, 1, axis=0)) / (2 * dx)
    E_y = -(np.roll(phi, -1, axis=1) - np.roll(phi, 1, axis=1)) / (2 * dy)
    return E_x, E_y
```

Модуль уравнения непрерывности

Модуль уравнения непрерывности

- Ток рассчитывается по закону Ома: $j = \sigma E$.
- Дивергенция тока используется для обновления плотности заряда по уравнению непрерывности:
- $\partial \rho / \partial t = -\frac{1}{2} \cdot j$.
- Плотность заряда обновляется на каждом временном шаге.

Модуль уравнения непрерывности

```
Программный код:
```

Модуль проверки пробоя

Модуль проверки пробоя

- Проверяется величина электрического поля в каждой точке.
- Если модуль поля превышает заданный порог (3 MB/м), пробой считается зафиксированным.
- Координаты точки пробоя выводятся в консоль.

Модуль проверки пробоя ______

```
Программный код:
def check breakdown(E x, E y, threshold=3e6):
    E mag = np.sqrt(E_x**2 + E_y**2)
    mask = E mag >= threshold
    if np.any(mask):
        indices = np.argwhere(mask)
        print("Пробой зафиксирован в точках:", indices)
        return True
    return False
```

Основной цикл моделирования

```
for step in range(100):
    phi = solve_poisson(phi, rho, epsilon)
    E_x, E_y = compute_electric_field(phi)
    rho = update_rho(rho, E_x, E_y, sigma)
    if check_breakdown(E_x, E_y):
        break
```

Модуль визуализации

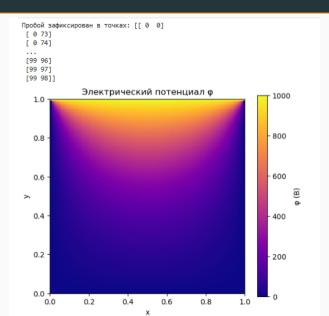
Модуль визуализации

- · Используется библиотека Matplotlib.
- Строится тепловая карта распределения электрического потенциала ф.
- Возможность сохранения и расширения для отображения Е, р, стримеров и других данных. Программный код:

```
# Визуализация
plt.figure(figsize=(6, 5))
plt.title("Электрический потенциал ф")
plt.imshow(phi.T, origin='lower', extent=[0, Lx, 0, Ly], cmap='plasma')
plt.colorbar(label='ф (В)')
plt.xlabel('x')
plt.ylabel('y')
plt.show()
```

Этот график представляет распределение электрического потенциала φ в двумерной расчетной области. Изображение наглядно показывает:

- Градиент потенциала: потенциал возрастает снизу вверх от $\varphi=0$ В (нижняя граница) до $\varphi=1000$ В (верхняя граница).
- Плавное изменение цвета указывает на равномерное распределение электрического поля в области.
- Цветовая шкала справа обозначает значение потенциала в вольтах.



Выводы

Выводы

Созданный программный комплекс реализует ключевые этапы моделирования электрического пробоя. Он обеспечивает гибкость, визуализацию и масштабируемость и может быть использован как учебный, исследовательский и инженерный инструмент.

Список литературы

Список литературы