Desenho de Algoritmos Trabalho_2

Agência de Viagens

André Costa up 201905916

Óscar Esteves up201906834

Pedro Nunes up201905396

Descrição dos Cenários

Cenário I:

Viagens para grupos que não se querem separar ao longo da viagem.

Cenário II:

Viagens para grupos que não se importam de serem separados ao longo da viagem.

Formalizações

Dados de entrada

- \bullet E_v^- set de todos os veículos (arestas/edges)
- V, set de todas as localidades (vértices)
- $ullet v_i = v_i localidades de, respetivamente, origem e destino desejadas$
- c capacidade (dimensão) do grupo desejada

Dados de saída

P-set de caminho(s) que façam o trajeto desde o local de origem até ao local de destino, segundo os requisitos de cada problema

Definições

- ullet MAX_{p} capacidade(dimensão) máxima dos caminho p
- p^k caminho p do veículo k
- MAX₁ capacidade máxima de uma localidade l
- \bullet $cost_p custo do caminho p$
- d(p) duração total do caminho p
- w(i, j) custo de passar fluxo pela aresta (i, j)

Formalizações

Restrições

- ullet Qualquer variável pertence aos números inteiros positivos Z $_0^+$
- MAX_p >= c − capacidade do(s) caminho(s) p é necessariamente maior ou igual que a dimensão do(s) grupo(s)
- $\sum_{i \in V_l} \sum_{k \in E_v} \sum_{v \in V_l} x_{kiiu} = 0$, $\forall_p \in P Quando \ um \ ve´iculo \'e \ utilizado \ para \ levar \ um \ grupo$, não pode ser utilizado novamente
- ullet $\forall l \in V_l$, $MAX_L = \infty$ Cada vértice (localidade) tem capacidade infinita
- $\bullet \quad \forall_{i,j \mid i \neq j}$, $w_{i,j} = 1 0$ custo de qualquer aresta (transbordo) é 1

Objective Functions

•
$$T_{1.1} = max \sum_{p \in P} \sum_{i=1}^{|p|-1} c(p_i, p_{i+1})$$

$$\bullet \quad T_{1.2} = \min_{ij} \sum_{ij} c(i, j) x w(i, j) (1)$$

•
$$T_{2.1} = ma \sum_{p \in P} \sum_{i=1}^{|p|-1} c(p_i, p_{i+1})$$

•
$$T_{2.3} = max \forall p_{ij} c(p_{i'}, p_{j})$$

•
$$T_{2.4} = min \sum_{i} \in P, d(P)$$

Descrição:

Nesta questão é pretendido determinar a dimensão máxima possível de um grupo, sabendo que este tem sair do local de origem e chegar ao destino pretendido, mostrando ainda o caminho percorrido.

■ Solução:

A nossa abordagem a este exercício foi com base nos slides no algoritmo de uma **adaptação do Algoritmo de Dijkstra**. Para este Algoritmo, foi necessário 2 tipos de estrutura de dados, um grafo e uma fila de prioridade.

Descrição:

Nesta questão é pretendido determinar a dimensão máxima possível de um grupo, sabendo que este tem sair do local de origem e chegar ao destino pretendido, mostrando ainda o caminho percorrido.

■ Solução:

A nossa abordagem a este exercício foi com base nos slides no algoritmo de uma **adaptação do Algoritmo de Dijkstra**. Para este Algoritmo, foi necessário 2 tipos de estrutura de dados, um grafo e uma fila de prioridade.

(...)

A heap (fila de prioridade) foi usada para ir guardando o vértice/nó (local) com mais capacidade até ao momento. Era necessário também ir definindo os pais dos véstices com mais caoacidade para mostrar o caminho percorrido.

Complexidade Temporal:

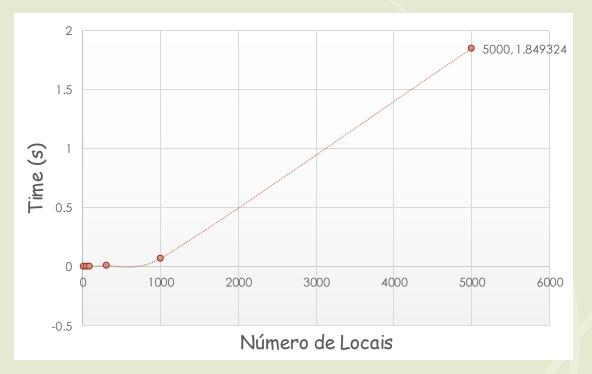
$$2 * O(N) + O(T)$$

■ Complexidade Espacial:

$$2 * N + T$$

N -> nº de Vértices T-> nº de Edges

► Análise Empírica do Algoritmo:



Descrição:

O objetivo desta questão é muito parecido com a anterior, mas com um novo requisito. Para além do que já pede na questão anterior, pede para determinar a dimensão máxima com o menor número de transbordos. O objetivo nesta função, não é priorizar nenhum deles, mas sim priorizar os 2. Fazer os dois algoritmos e compará-los.

Solução:

O primeiro algoritmo consiste numa adaptação, tal como no primeiro exercício, do algoritmo de Dijkstra. O segundo algoritmo consiste num MaxFlowMinCost que obtém o caminho com menor transbordo e, dentro dos caminhos com menor transbordo, com maior capacidade (consegue transportar o maior número de pessoas).

Questões:

- -> 1
- -> 2
- **->** 3

■ Descrição:

❖ Q -> 1:

Dada a dimensão do grupo, tinhamos de determinar um encaminhamento.

❖ Q -> 2:

Dado um encaminhamento, corrigi-lo para que a dimensão do grupo possa aumentar um determinado valor à nossa escolha, dando uma msg de erro caso ultrapasse o limite.

❖ Q -> 3:

Determinar a dimensão máxima possível para um grupo ir da origem até ao destino, desta vez, podendo se separar e mostrar o encaminhamento.

Questões:

- -> 1
- -> 2
- **->** 3

■ Solução:

A nossa abordagem aos três problemas foi bastante semelhante. Pegamos no Método de Ford-Fulkerson e fomos adaptando consoante o requerido.

Começamos por criar uma rede residual que ia sendo alterada consoante os caminhos ainda disponíveis do local de origem para o destino. Estes caminhos iam ficando cheios, calculando o menor fluxo possível de um caminho e preenchendo as arestas.

A paragem do ciclo é que varia nos 3 algoritmos.

Questões:

- -> 1
- -> 2
- **->** 3

■ Solução (cont):

❖ Q -> 1:

Condição de paragem: Enquanto a dimensão não fosse nula. Esta ia sendo decrementada com o fluxo mínimo que consegui chegar ao destino.

❖ Q -> 2:

Condição de paragem: Enquanto a diferença entre o novo fluxo e o antigo não fosse igual ao incremento. O novo fluxo começava igual ao fluxo anterior e ia sendo incrementado.

❖ Q -> 3:

Condição de paragem: Enquanto o ultimo vértice fosse visitado, ou seja, enquanto houvesse caminho até ao destino. A capacidade máxima vai ser igual à soma dos fluxos que saem da origem.

Questões:

- -> 1
- -> 2
- **->** 3

Complexidade Temporal:

$$n*((O(N) +2*(O(N + T))) + O(N + T))$$

Complexidade Espacial:

$$2 * (N + T) + "paths"$$

N -> nº de Vértices

T -> nº de Edges

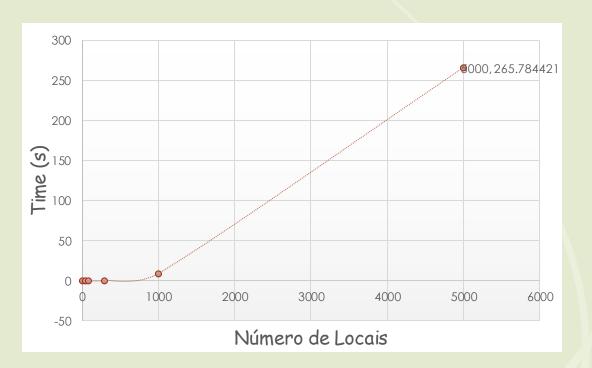
n -> nº de vezes que corre o ciclo

paths -> caminhos disponíveis até ao destino que guarda alguns vértices, dependendo do caminho

Questões: -> 1

- -> 2
- **->** 3

► Análise Empírica do Algoritmo:



Descrição:

Nesta função, partindo de um encaminhamento, é necessário determinar quando o grupo se irá reunir novamente no destino, ou seja, ver quem foi pelo fluxo com a duração maior e determiná-la.

■ Solução:

Tendo o grafo com um encaminhamento, seria necessário correr os fluxos todos e calcular a duração total da origem ao final, quardando a duração máxima.

Complexidade Temporal:

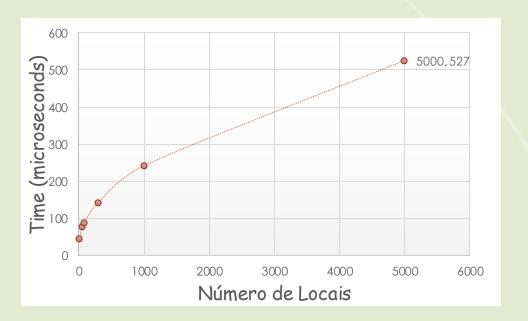
 $n \rightarrow n^{\circ}$ de paths, n° de vezes que vai fazer o while $N \rightarrow n^{\circ}$ de vértices $T \rightarrow n^{\circ}$ de Edges

■ Complexidade Espacial:

N * T

N -> n° de vértices T -> n° de Edges

■ Análise Empírica do Algoritmo: (depende do nº de paths)



Descrição:

 Nesta função, partindo de um encaminhamento, é necessário determinar o tempo máximo de espera e os nós em que esse tempo ocorre

Solução:

 Procedemos a calcular o earliest start de todos os nós, percorremos os mesmos outra vez, calculamos o tempo de espera e no final vemos quem teve o maior.

Complexidade Temporal:

6N*3E

N -> numero de nos

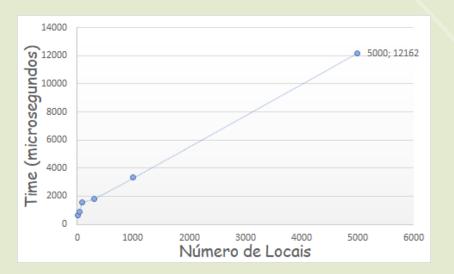
E -> numero de edges

■ Complexidade Espacial:

2N

N -> numero de nós

► Análise Empírica do Algoritmo:



Autoavaliação do grupo

André Costa: %

Óscar Esteves: %

Pedro Nunes: %

A discutirna aula