

Méthodes de Monte-Carlo pour la Finance :

Equa diff stochastique : $\frac{dS_t}{S_t} = \mu dt + \sigma dW_t$

σ et la volatilité

$S_0 > 0$, $dS_t = S_t \cdot \mu dt \Rightarrow S_t = S_0 \cdot e^{\mu t}$
(E.D.O)

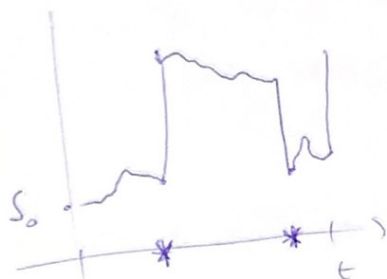


Tout les prix actualisés sont des martingales.

W_t : mouvement Brownien, dW_t ?

Intégrale Stochastique : $\int_0^T \theta_t dW_t$

Simulation d'évolution d'un actif risqué sans et avec des sauts :



quelle st la loi des sauts?

$P(\lambda)$

• Optimisation d'un portefeuille : Quelle partie investir dans un actif risqué ou actif sans risque?

Actifs : Bond, Obligation, Stock, Action : contrats qui génèrent uniquement un flux d'argent ou d'autres actifs.

Produits dérivés : Option, Forward, Future, Swap : contrats dont les valeurs fluctuent en fonction de l'évolution du taux ou du prix d'un autre produit ou actif.

Rôle de dérivés : Couverture (Hedging) des risques, arbitrage portefeuille

7

Pour modéliser le marché il faut des processus stochastiques (une famille de V.A). S_t, V_t, \dots (objets mathématiques permettant de décrire des phénomènes aléatoires risqués et non aléatoire).

• Choix des lois de probabilité : Intro du Mouvement Brownien W_t .

Actif \rightarrow lognormale $S_t = S_0 e^{(\mu - \frac{\sigma^2}{2})t + \sigma W_t}$

• Choix des espaces où habitent les v.a. : Espaces de dim infinie.

$$L^2(\infty)$$

• Modélisation du marché : principe fondamentale : Principe d'Absence d'opportunité d'arbitrage

\Rightarrow Marché est "honnête" \uparrow "No free lunch"

• Intro des Martingales et Simulations.

• Calcul des prix : $E[V_t | \mathcal{F}_t]$ grâce au Th. des Grands Nombres.

$$M_t \text{ - Martingale } \Rightarrow E[M_t | \mathcal{F}_s] = M_s$$

$$M_t = e^{-\int_0^t r_s ds} S_t \text{ est une Martingale.}$$

• Espérance conditionnelles. Quelle mesure de probabilité? Par rapport à quelle condition.

Intro à la filtration \mathcal{F}_t équivalente à l'info.

complète sur les processus $E[V_t | \mathcal{F}_t]$

Filtration : famille de tribus

Calcul des prix nécessite le calcul différentiel de $V(t, S_t)$

Application du développement de Taylor aux fonctions de var. alea. \Rightarrow Lemme d'Ito

Introduction des modèles :

Temps discret : dates de trading sont discrètes
 $t \in [0, \Delta, \dots, T-\Delta, T]$

Temps continu : $t \in [0, T]$

- Gestion du risque : Optimisation d'un portefeuille par MC.

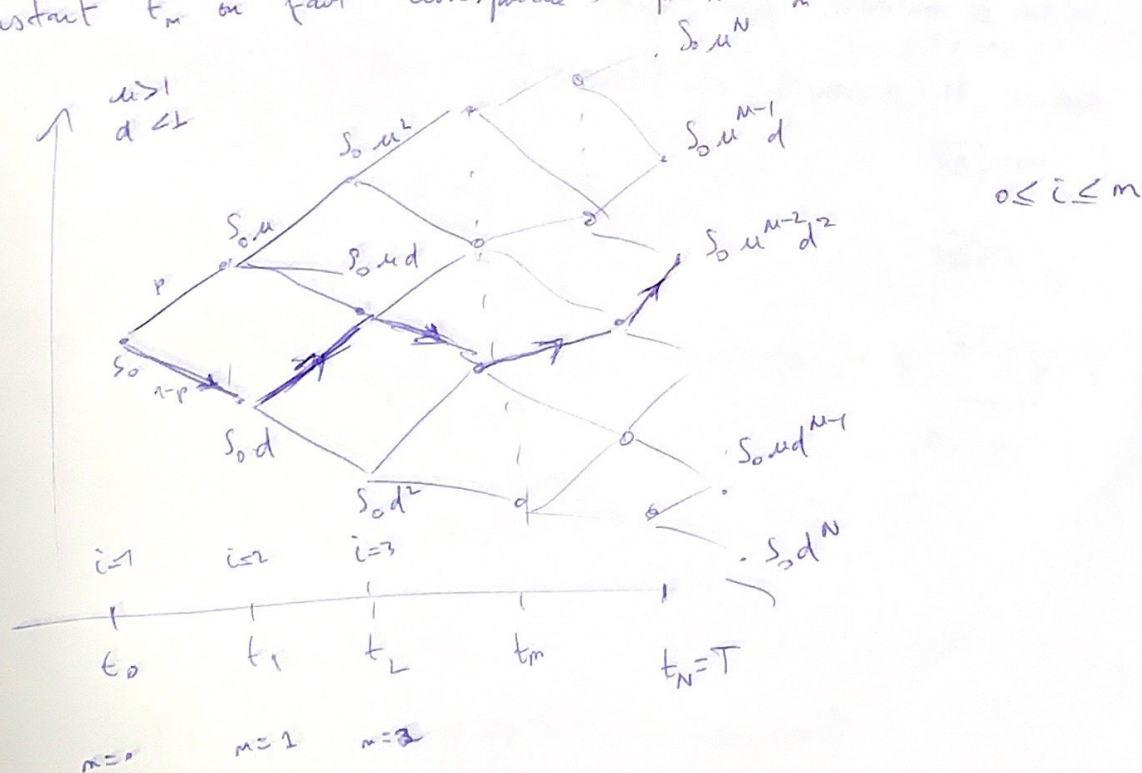
- Simulation d'évolution d'un actif risqué (Modèle de Black & Scholes)

$$dS_t = S_t (\mu dt + \sigma dw_t)$$

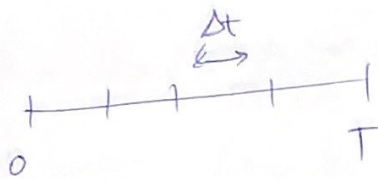
• Simulator

(Model Newton)

Arbre Binomial: L'évolution de l'actif sous-jacent est un processus stochastique discret. L'intervalle $[0, T]$ est discretisé $t_n = \Delta t \cdot n$. À chaque instant t_n on fait correspondre le prix S_n discret.



$$S(m, i) = \int_0^1 (u)^i (1-u)^{m-i} du$$



$$\Delta t = \frac{T}{N}, \quad t(N+1) = T$$



actf(m)

actf(1) = S_0

↙ trajectoire

for (m=1:N)

if (rand() < p)

actf(m+1) = $u \cdot \text{actf}(m)$

else

actf(m+1) = $d \cdot \text{actf}(m)$

Endif

Endfor

Pour visualiser sur Matlab

plot(S, 'x')

hold on ← superposition

plot(actf)

Comment calibrer le modèle pour qu'il approxime le modèle Black & Scholes ?

Il faut définir les paramètres du modèle :

$$\begin{cases} d = e^{-\sigma \sqrt{\Delta t}} \\ u = e^{\sigma \sqrt{\Delta t}} \\ p = \frac{e^{r \Delta t} - d}{u - d} \end{cases}$$

for (m=1:N+1)

for (i=1:m)

$$S(m,i) = S_0 \cdot u^{i-1} d^{m-i}$$

Endfor

Endfor

A.N.:

$$r = 0,1$$

$$\sigma = 0,5$$

$$T = 0,5$$

$$N = 20$$

Tribu: Espace de proba (Ω, \mathcal{F}, P) \mathcal{F} : tout les événements élémentaires.

En finance: l'ensemble d'événements Ω est infini.

Tribu nécessaire pour définir la filtration et à chaque t une proba sur la filtration.

Filtration: famille des événements associés à chaque instant temporel.

Les prix sont des espérances conditionnelles par rapport à une filtration:

$$E[V_T | \mathcal{F}_t], \quad E \left[E[V_T | \mathcal{F}_t] | \mathcal{F}_s \right] = E[V_T | \mathcal{F}_s] \\ \left(\text{si } \mathcal{F}_s \subset \mathcal{F}_t \right)$$

Tribu engendré: $\sigma(\mathcal{C})$: plus petite tribu contenant \mathcal{C} .
intersection de toutes tribus contenant \mathcal{C} .

$$\sigma([-\infty, a]) = \mathcal{B}(\mathbb{R}) : \text{tribu engendré par les fermés de } \mathbb{R}$$

• Tribu dans le Modèle Binomial à 1 période

$$\cdot \Omega = \{\phi, U, D\}$$

• En $t=0$, on ne dispose d'aucune information sur l'évolution de l'actif:

$$\mathcal{F}_0 = \{\phi, \Omega\}$$

$$\cdot A_U = \{\omega, \omega_1 = U\} \quad A_D = \{\omega_2 \in \Omega, \omega_1 = D\}$$

$$\mathcal{F}_1 = \{A_U, A_D, \phi, \Omega\}$$

• $\mathcal{F} = \{\mathcal{F}_0, \mathcal{F}_1\}$ couple de tribus représentant

Modèle Binomial à 2 périodes: Éléments élémentaires Ω

$$\Omega = \{ \emptyset, (w_1, w_2) \in \Omega \text{ t.q. } w_{1,2} = U \text{ ou } D \}$$

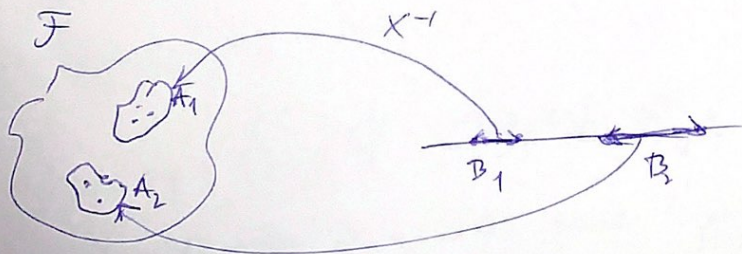
$$= \{ \emptyset, (UU), (UD), (DU), (DD) \}$$

$$A_u = \{ (UU), (UD) \} \quad A_D = \{ (DD), (DU) \}$$

11

Mesure de Probabilité, Variable aléatoire X

$$X: \mathcal{F} \rightarrow \mathbb{R} : \forall B \in \mathcal{B}(\mathbb{R}), X^{-1}(B) \in \mathcal{F}$$



S_1 est \mathcal{F}_1 -mesurable ssi elle est connue avec l'information donnée par \mathcal{F}_1 ie disponible à l'instant $t=1$.

S_1 est \mathcal{F}_1 -mesurable

Tribe $\mathcal{F}_2 = \{ \emptyset, \Omega, (u, u), \dots, (D, D) \}$

• l'événement (u) impose le prix $u \cdot S_0$ au S_2

À chaque valeur S_2 (ou à un ensemble de valeurs) correspond un événement de la tribu \mathcal{F}_2

$$\forall B \in \mathcal{B}(\mathbb{R}), S_2^{-1}(B) \in \mathcal{F}_2$$

• l'événement (u, D, u) impose le prix le plus élevé S_u le prix moyen : S_0 et

\mathcal{F}_2 est engendrée par $S_2 \Leftrightarrow \mathcal{F}_2 = \sigma(S_2)$

On a une v.a. $\mu_X: \mathcal{B}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$

• $S_T = S_0 \cdot \exp\left(\left(n - \frac{\sigma^2}{2}\right)\tau + \sigma\sqrt{\tau} N(0,1)\right)$
le prix de l'actif selon le modèle Black & Scholes suit une loi lognormale (on peut la simuler avec la méthode Box-Muller ou Rejet).

• Loi forte des grands Nombres: X_1, \dots, X_n iid.

$$\bar{X}_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i \text{ alors } \lim_{n \rightarrow \infty} \bar{X}_n = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i = \mathbb{E}[X] \text{ presque sûrement.}$$

• Théorème Central Limite X_1, \dots, X_n iid d'espérance μ et var σ^2

$$\text{alors la loi } Y_n = \sqrt{n} \left(\frac{\bar{X}_n - \mu}{\sigma} \right) \text{ tend vers } N(0, 1)$$

$$\text{c-à-d } \lim_{n \rightarrow \infty} \mathbb{P} \left(a \leq \sqrt{n} \frac{\bar{X}_n - \mu}{\sigma} \leq b \right) = \mathbb{P}(a \leq Z \leq b) = \Phi(b) - \Phi(a)$$

$$\text{où } Z \sim N(0, 1)$$

Intervalle de confiance: on choisit $a = -1,96$ $b = 1,96$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbb{P} \left(\left| \sqrt{n} \frac{\bar{X}_n - \mu}{\sigma} \right| \leq 1,96 \right) = 0,95$$

$$\mu \in \left[\bar{X}_n - \frac{1,96 \sigma}{\sqrt{n}}; \bar{X}_n + \frac{1,96 \sigma}{\sqrt{n}} \right] \stackrel{\text{I}_{95}}{=} \mu = \mathbb{E}[X]$$

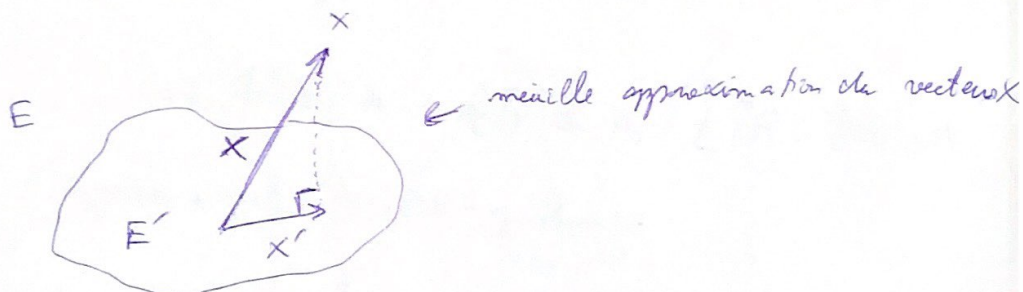
$$\mathbb{P}(\mu \in I_{95}) = 0,95$$

Esperance conditionnelle par rapport à la tribu \mathcal{F}

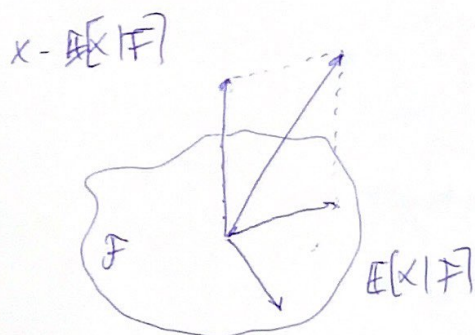
- $X: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ v.a.
- Tribu $\mathcal{F} \subset \mathcal{G}$, un événement $A \in \mathcal{F}$
- $\mathbb{E}[X|\mathcal{F}]$ est la v.a. \mathcal{F} -mesurable
- $\mathbb{E}[X|\mathcal{F}]$ vérifie la relation: $\mathbb{E}[X \mathbb{1}_A] = \mathbb{E}[\mathbb{E}[X|\mathcal{F}] \cdot \mathbb{1}_A]$, $\forall A \in \mathcal{F}$

Cette définition illustre que :

- $\mathbb{E}[X|\mathcal{F}]$ est la projection orthogonale de la v.a. X sur la tribu \mathcal{F} .
- $\mathbb{E}[X|\mathcal{F}]$ est la meilleure estimation de X sachant l'information contenue dans \mathcal{F} .



$\mathbb{E}[X|\mathcal{F}]$ est une v.g. habitant dans \mathcal{F} .

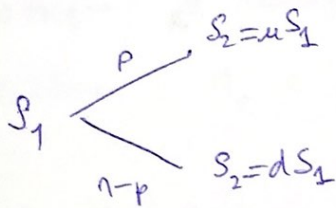


Si on calcule $\mathbb{E}[X|\mathcal{F}]$,
on effectue la moyenne
des valeurs de X sur
les événements hors \mathcal{F} .

Démo : $E[X \mathbb{1}_A] = E[E[X|\mathcal{F}] \cdot \mathbb{1}_A]$, $\forall A \in \mathcal{F}$

$$E[(X - E[X|\mathcal{F}]) \mathbb{1}_A] = \langle X - E[X|\mathcal{F}], \mathbb{1}_A \rangle = 0 , \forall A \in \mathcal{F}$$

Ainsi $X - E[X|\mathcal{F}] \perp \mathcal{F}$.



$E[S_2 | \mathcal{F}_1]$ est la meilleure estimation de S_2 sachant l'info contenue dans \mathcal{F}_1

$$E[S_2 | \mathcal{F}_1] = uS_1 \cdot p + dS_1 (1-p)$$

$$\begin{aligned} E[E[S_2 | \mathcal{F}_1]] &= u \cdot E[S_1] \cdot p + d \cdot E[S_1] \cdot (1-p) \\ &= (uS_0 \cdot p + dS_0 (1-p)) \cdot (up + d(1-p)) \end{aligned}$$

Martingale : Un processus discret $(M_n)_{0 \leq n \leq N}$ est un \mathcal{F} -martingale sous \mathbb{P}_x :

- $E[|M_n|] < +\infty \quad \forall n \leq N$

- M_n est \mathcal{F} -adapté

- M_n vérifie la propriété de martingale :

$$\forall h \leq n \quad E[M_n | \mathcal{F}_h] = M_h$$

On en déduit : $E[M_n | \mathcal{F}_0] = E[M_n] = M_0$

Dans chaque modèle, un processus actualisé dérivant en prix est une Martingale.

Exemple de Martingale : $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ X_n une famille de v.a. de Bernoulli indépendants fm (i.i.d)

• $\mathbb{P}(X_n = 1) = \mathbb{P}(X_n = -1) = \frac{1}{2}$

• Soit \mathcal{F} la filtration naturelle générée par le processus X_n .

• On définit le processus stochastique qui s'appelle une promenade aléatoire :

$$M_0 = 0 \quad M_n = \sum_{i=1}^n X_i$$

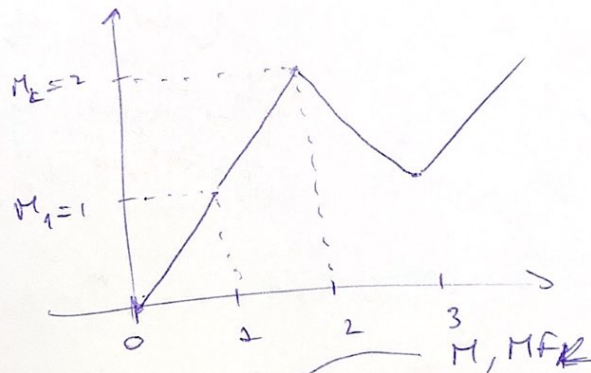
Montrons que : $\left\{ \begin{array}{l} \text{le processus } M_n \text{ est } \mathcal{F}\text{-martingale} \\ \text{le processus } M_n^2 - n \text{ est } \mathcal{F}\text{-martingale} \end{array} \right.$

$$M_0 = 0$$

$$M_1 = X_1 = 1$$

$$M_2 = X_1 + X_2 = 2$$

$$M_3 = \underbrace{X_1 + X_2}_2 + \underbrace{X_3}_{-1} = 1$$



function [f] = pos()

if (rand < 0.5)

 f = 1

Else

 f = -1

Endif

End function

function [M] = Processus - M(K)

 M(1) = 0

 for (i = 1:K-1)

 M(i+1) = M(i) + pos()

 ENDfor

 MFR = M(K)

End function

$$\mathbb{E}[M_{n+1} | \mathcal{F}_n] = \mathbb{E}\left[\sum_{i=1}^{n+1} X_{\text{int}}^i \mid \mathcal{F}_n\right]$$

filtration: suite croissante de Trib

$$= \mathbb{E}[X_1 + \dots + X_{n+1} | \mathcal{F}_n]$$

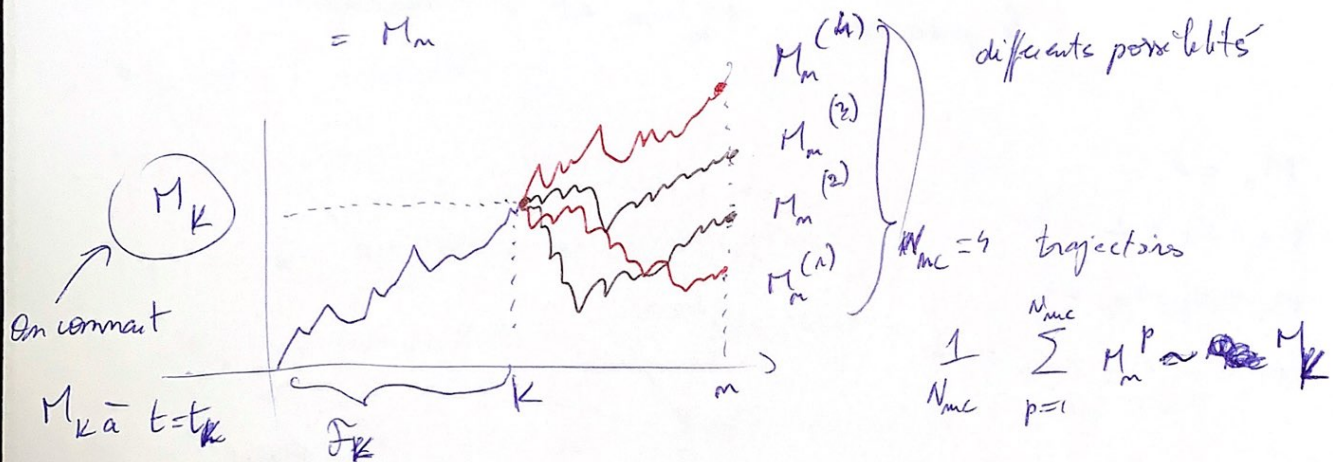
$$= \mathbb{E}[X_1 | \mathcal{F}] + \dots + \mathbb{E}[X_{n+1} | \mathcal{F}_n]$$

$$= X_1 + \dots + X_n + \mathbb{E}[X_{n+1} | \mathcal{F}_n]$$

$$= \sum_{i=1}^n X_i + \mathbb{E}[X_{n+1} | \mathcal{F}_n]$$

$$= M_n + \underbrace{\mathbb{E}[X_{n+1} | \mathcal{F}_n]}_{=0}$$

$$= M_n$$



$$M_k = \mathbb{E}[M_n | \mathcal{F}_k] = \frac{1}{N_{mc}} \sum_{p=1}^{N_{mc}} (M_n)^p$$

fonction [] = Martingale()

$N_{mc} = 20$

$K = 100$

$N = 300$

(dernière valeur de chaque trajectoire)

$[M, MFK] = \text{Processus} - M(K)$

Plus N_{mc} est élevée plus on se rapproche de la bonne valeur avec une erreur de $\frac{1}{\sqrt{N_{mc}}}$

for(j=1:Nmc)

for(i=K+1:M-1)

M(i+1) = M(i) + pas()

End for

last_value[j] = M(m)

End for

Esperance = mean(last_value)

display(Esperance)

disp(MFK)

M_k est une v.a. dont une valeur dépend d'un scénario de \mathcal{F}_k réelisé.

M_k est une constante par rapport à la filtration \mathcal{F}_k .

Propriété Markovien (accroissements indépendants)

Tout processus vérifiant cette propriété est une martingale

(Suite de v.a.) $\begin{pmatrix} \text{sans tenir compte de l'intérêt } r \\ \text{ou en tenant compte,} \\ \text{En moyenne on ne gagne rien.} \end{pmatrix} \begin{matrix} \uparrow \\ \text{processus} \\ \text{discret vérifiant} \end{matrix}$

$$\forall k \leq m \quad \mathbb{E}[M_m | \mathcal{F}_k] = M_k$$

Mouvement Brownien:

Théorème Définition théorique: Processus W_t vérifiant: \mathcal{F} filtration

- W_t est \mathcal{F} -adapté
- $W_0 = 0$ p.s.
- W_t est à accroissements indépendants:
- $W_t - W_s$ est indépendant de \mathcal{F}_s pour tout $t, s \in [0, T]$ tq $s \leq t$
- $W_t - W_s \sim W_{t-s} \rightsquigarrow N(0, t-s)$ $t, s \in (0, T)$ tq $s \leq t$
- W_t est continu, i.e. $B = t \mapsto W_t(\omega)$ est continue pour presque tout ω .
- W_t est à accroissements stationnaires et gaussiens.

$$M_m = \sum_{i=1}^m X_i, \quad P[X_i=1] = P[X_i=-1] = \frac{1}{2}$$

1) M_m est \mathcal{F}_m mesurable

$$\mathcal{F}_m = \sigma(X_1, \dots, X_m). \quad M_m \text{ est } \mathcal{F}_m \text{ mesurable.}$$

En effet, M_m est mesurable par rapport à la filtration générée par X_1, \dots, X_m car M_m est une fonction continue de X_1, \dots, X_m .

$$2) E[|M_m|] = E\left[\left|\sum_{i=1}^m X_i\right|\right] \leq E\left[\sum_{i=1}^m \underbrace{|X_i|}_{=1}\right] = m < \infty \quad \forall m$$

$$\begin{aligned} 3) E[M_{m+1} | \mathcal{F}_m] &= E[M_m + X_{m+1} | \mathcal{F}_m] && \text{linéarité} \\ &= E[M_m | \mathcal{F}_m] + E[X_{m+1} | \mathcal{F}_m] && M_m \text{ est constante} \\ &= M_m + E[X_{m+1}] && \text{par rapport à } \mathcal{F}_n \\ &&& \text{car } \mathcal{F}_n\text{-mesurable} \end{aligned}$$

$$= M_m + \frac{1}{2}(1) + \frac{1}{2}(-1)$$

$$= M_m$$

car X_{m+1} est indépendante de l'information connue jusqu'à m , c'est-à-dire de \mathcal{F}_m .

M_m est à accroissements finis, $E[X_{m+1}] = 0$

$$E[M_{m+1} | \mathcal{F}_m] = M_m$$

$$E[M_1 | \mathcal{F}_0] = M_0$$

$$E[M_2 | \mathcal{F}_1] = M_1 \Rightarrow E[E[M_2 | \mathcal{F}_1] | \mathcal{F}_0] = E[M_1 | \mathcal{F}_0] = M_0$$

$$\mathcal{F}_0 \subset \mathcal{F}_1 \quad \text{donc} \quad E[M_2 | \mathcal{F}_0] = M_0 \Rightarrow E[M_m | \mathcal{F}_0] = M_0$$