

Spazi Vettoriali

def. Uno spazio vettoriale su un campo \mathbb{K} ^{\mathbb{R}, \mathbb{C}} è un insieme V su cui sono definite la \cdot somma ($\forall u, v \in V, u+v \in V$)
il \cdot prodotto per scalare ($\forall u \in V, c \in \mathbb{K}, c \cdot u \in V$)

Devono soddisfare le seguenti proprietà.

- [① \exists elemento 0_V (vettore nullo) t.c.
 $v + 0_V = 0_V + v = v \quad \forall v \in V$
② $\forall v \in V \exists -v \in V$ t.c. $v + (-v) = 0_V$ (Esistenza degli inversi)

- $v + w = w + v \quad \forall v, w \in V$
- $(v + w) + u = v + (w + u) \quad \forall u, v, w \in V$
- $1 \cdot v = v \quad \forall v \in V \quad 1 \in \mathbb{C}, \mathbb{R} (= 1 \in \mathbb{K})$
- $(ab)c \cdot v = a(bc) \cdot v \quad \forall a, b, c \in \mathbb{K}, v \in V$
- $(a+b) \cdot v = av + bv \quad \forall a, b \in \mathbb{K}, v \in V$
- $a(v+w) = av + aw \quad \forall a \in \mathbb{K}, v, w \in V$

Oss V s.v. su $\mathbb{K} \Rightarrow 0 \cdot v = 0_V \quad \forall v \in V$

Esempi • $\mathbb{R}^n, \mathbb{C}^n = \left\{ \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix}, z_i \in \mathbb{C} \right\}$
• $M_{m \times n}$ a coefficienti reali o complessi
è uno s.v. su \mathbb{R} o \mathbb{C}

[Possiamo specificare $M_{m \times n}(\mathbb{R}), M_{m \times n}(\mathbb{C})$]

[Qui il prodotto tra matrici non ha ruolo]

- L'insieme dei polinomi a coefficienti reali o complessi
 $(\mathbb{R}[t], \mathbb{C}[t])$ è uno s.v. su \mathbb{R} o \mathbb{C}
- Le funzioni continue su \mathbb{R} o \mathbb{C}

Sottospazi vettoriali

È un sottoinsieme di uno s.v. che è a sua volta uno s.v.

def V s.v. su K . $W \subset V$ ^{$\leftarrow \equiv W$ sottoinsieme di V} è un s.s.v. di V se:

- $0_V \in W$
 - $\forall v, w \in W, v + w \in W$
 - $\forall v \in W, \forall c \in K, cv \in W$
-] Chiusura rispetto alla somma e alla moltiplicazione per scalari

[$0_V \in W$ segue dalla chiusura, MA praticamente è la prima condizione che si controlla]

Esempi ① $W \subset \mathbb{R}^3 = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : x_1 = 0 \right\}$ è un s.s.v. di \mathbb{R}^3

② $W = \text{Sol}(A|0)$ è un s.s.v.

(Le soluzioni dei sistemi lineari omogenei sono s.s.v.)

$$v \in \text{Sol}(A|0) \Leftrightarrow Av = 0$$

$$w \in \text{Sol}(A|0) \Leftrightarrow Aw = 0$$

\Rightarrow se guardo $v + w \in \text{Sol}(A|0)$? Devo vedere se

$$A(v + w) \stackrel{?}{=} 0$$

$$\underbrace{Av}_{=0} + \underbrace{Aw}_{=0} = 0 \quad \checkmark$$

Stessa cosa se moltiplico per scalari.

② Cosa succede se $W = \text{Sol}(A|b)$ con $b \neq 0$?

$$\text{Se } v \in \text{Sol}(A|b) \Rightarrow Av = b$$

$$w \in \text{Sol}(A|b) \Rightarrow Aw = b$$

$$v + w \in \text{Sol}(\quad) ? \quad A(v + w) = \underbrace{Av}_b + \underbrace{Aw}_b = 2b \neq b$$

$$\textcircled{3} \quad W = \left\{ a v_1 + b v_2, \quad a, b \in \mathbb{R} \atop v_1, v_2 \in \mathbb{R}^n \right\} \quad \text{sono s.s.v. di } \mathbb{R}^n$$

$$\textcircled{4} \quad \mathbb{R}_n[t], \mathbb{C}_n[t] \quad (\text{polinomi di grado } \leq n)$$

sono un s.s.v. di $\mathbb{R}[t], \mathbb{C}[t]$

MA i polinomi di grado esattamente n no.
(posso imporre condizioni aggiuntive)

$$\textcircled{5} \quad \text{Matrici a traccia nulla}$$

(E quelle con determinante nullo?)

$$\textcircled{6} \quad \text{Matrici triangolari, diagonali...}$$

Es. Sottosistemi che Non sono s.s.v.

$$\textcircled{1} \quad W \subset \mathbb{R}^2 = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid x_1 = x_2^5 \right\} \quad \text{non } \bar{\text{e}} \text{ un s.s.v.}$$

$$\textcircled{2} \quad GL(n, \mathbb{R}) = \{ \text{Matrici invertibili } n \times n \} \quad \text{non } \bar{\text{e}} \text{ un s.s.v.}$$

A è invert, anche $-A$ è invert.

ma $A + (-A) = 0$ non invert.

$$\textcircled{3} \quad \text{Sia } W = \left\{ \begin{pmatrix} i x_1 \\ i x_2 \\ i x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^3 \mid x_1, x_2, x_3 \in \mathbb{R} \right\}$$

è s.s.v. di \mathbb{C}^3 visto su campo \mathbb{R}
non è s.s.v. di \mathbb{C}^3 visto su campo \mathbb{C}

[Il campo mi dice a chi appartengono gli scalari, non come sono fatti i vettori]

$$\textcircled{4} \quad \text{Le rette e i piani in } \mathbb{R}^3 \text{ sono s.s.v. solo se passano per } 0$$

(Se non passano per 0 non contengono 0 \Rightarrow non sono SSV)

[retta/piano passa per 0 \Leftrightarrow è la sol. di un sistema lin. omogeneo

non " " " \Leftrightarrow " " sistema lin. non omogeneo

Combinazioni Lineari

def V s.v. su \mathbb{R}, \mathbb{C} . $v \in V$ è combinazione lineare (C.L.) di $v_1, \dots, v_k \in V$ se $\exists c_1, \dots, c_k$ scalari t.c.

$$v = a_1 v_1 + \dots + a_k v_k = \sum_{j=1}^k a_j v_j$$

def Dati $v_1, \dots, v_k \in V$, lo spazio generato da v_1, \dots, v_k è lo spazio di tutte le loro combinazioni lineari

$$\mathcal{L}(v_1, \dots, v_k) = \{ \text{combinazioni lineari di } v_1, \dots, v_k \}$$

v_1, \dots, v_k si chiamano generatori

$\mathcal{L}(v_1, \dots, v_k)$ si dice finitamente generato se è possibile trovare un numero finito di generatori

Esempi • $W = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = s \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 2 \\ 17 \\ -5 \end{pmatrix}, t, s \in \mathbb{R} \right\}$
 $= \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 17 \\ -5 \end{pmatrix} \right\}$

• $W = \{ \text{matrici simm. } 2 \times 2 \} = \mathcal{L} \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right\}$

Oss • $0_v \in \mathcal{L}(v_1 \dots v_k)$, basta prendere la CL con tutti i coeff. nulli

• $W = \mathcal{L}\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 17 \\ -5 \end{pmatrix}\right\} \quad v = \begin{pmatrix} 4 \\ 15 \\ -5 \end{pmatrix} \in W \text{ perché}$

$$v = 2\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + 1\begin{pmatrix} 2 \\ 17 \\ -5 \end{pmatrix}$$

$w = \begin{pmatrix} 4 \\ 15 \\ 0 \end{pmatrix} \in W$ perché $a_1\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + a_2\begin{pmatrix} 2 \\ 17 \\ -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 15 \\ 0 \end{pmatrix}$
non è soddisfatto per nessun valore di a_1, a_2 .

• $\begin{pmatrix} \pi \\ e \\ e \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \quad \begin{pmatrix} \pi \\ e \\ e \end{pmatrix} \in \mathcal{L}\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right\}$

$$\begin{pmatrix} \pi \\ e \\ e \end{pmatrix} = \pi \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + e \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

• $\mathcal{L}\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right\} \subset \mathbb{R}^4 = \left\{s \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \mid s, t \in \mathbb{R}\right\}$
 $= \left\{\begin{pmatrix} s \\ t \\ 0 \\ t \end{pmatrix}, s, t \in \mathbb{R}\right\} = \left\{\begin{matrix} x_3 = 0 \\ x_2 = x_4 \end{matrix}\right\}$

• Matrici ortogonali: $A \in \text{Mat}_{n \times n}^{\text{ortog}} \Rightarrow \forall v \in \mathbb{R}^n$, se $v_1 \dots v_n$ sono le colonne di A , $\exists c_1 \dots c_n$ t.c.

$$v = a_1 v_1 + \dots + a_n v_n \quad c_i = \langle v, v_i \rangle$$

\equiv Ogni $v \in \mathbb{R}^n$ è combinazione lineare delle colonne di A .

\equiv Le colonne di ogni matrice ortog. sono un insieme di generatori per \mathbb{R}^n

Prop Sia $A \in M_{n \times n}$ invertibile \Rightarrow le colonne di A sono un insieme di generatori per \mathbb{R}^n

Domanda: Dati $v_1, v_k \in \mathbb{R}^n$, e $v \in \mathbb{R}^n$, come faccio a capire se $v \in \mathcal{L}(v_1 \dots v_k)$?

$$v \in \mathcal{L}(v_1 \dots v_k) \Leftrightarrow \exists c_1 \dots c_k \text{ t.c.}$$

$$v = c_1 v_1 + c_2 v_2 + \dots + c_k v_k$$

\Leftrightarrow il sistema

$$A \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_k \end{pmatrix} = v \text{ ha sol. con}$$

$$A = \begin{pmatrix} | & & | \\ v_1 & \dots & v_k \\ | & & | \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \text{es } \mathcal{L}\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 17 \\ 5 \end{pmatrix}\right\} \ni \begin{pmatrix} 4 \\ 15 \\ 0 \end{pmatrix} ?$$

$$c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 17 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 15 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 17 \\ 0 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 15 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (A|b) = \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 4 \\ -1 & 17 & 15 \\ 0 & 5 & 0 \end{array} \right)$$

$$\begin{aligned} \text{rg } A &= 2 \\ \text{rg } (A|b) &= 3 \Rightarrow \text{non comp.} \end{aligned}$$

Risposta $v \in \mathcal{L}(v_1 \dots v_k) \Leftrightarrow$ il sistema

$$A X = v \text{ è compatibile, } A = \begin{pmatrix} | & & | \\ v_1 & \dots & v_k \\ | & & | \end{pmatrix}$$

\uparrow
coefficienti.

\uparrow
n righe
k colonne

(dim. prop.)

Oss: se A è invertibile (che può succedere solo se $n=m$)

$\Rightarrow AX = v$ ha soluzione $\forall v$, e pure unica \neq

le colonne di ogni matrice invertibile $A \in M_{n \times n}$ sono generatori di \mathbb{R}^n
e i coefficienti che determinano ogni vettore sono unici.

Generatori canonici

• \mathbb{R}^n (\mathbb{C}^n)

e_1, e_2, \dots, e_n generano \mathbb{R}^n

e_i è il vettore in cui tutte le coordinate sono 0 tranne la coordinata i

$$\mathbb{R}^2: e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\mathbb{R}^3: e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$\mathbb{R}^4: \dots$

$$\bullet M_{m \times m} \quad \begin{pmatrix} \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot \end{pmatrix}$$

$$E_{ij}, (E_{ij})_{ke} = 1 \text{ se } \begin{matrix} k=i \\ l=j \end{matrix} \\ = 0 \text{ altrimenti}$$

$$M_{2 \times 2} \quad E_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad E_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$E_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad E_{22} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$M_{2 \times 3} \quad E_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad E_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad E_{13} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$E_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad E_{22} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad E_{23} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

• poly: $p(t) = a_0 + a_1 t + a_2 t^2 + \dots + a_n t^n$
 $1, t, t^2, \dots, t^n, \dots$

Per generare i $\text{poly } \mathbb{R}[t]$ servono ∞ vettori

[Per generare $\mathbb{R}_n[t]$ ne bastano $n+1$]