

AUTOMOBILOVÁ MECHATRONIKA

Uplatnenie absolventov

Úspešné uplatnenie absolventov bakalárskeho študijného programu Automobilová mechatronika v praxi sa zakladá na vedomostiach získaných z oblasti tvorby modelov, riadenia a diagnostiky mechatronických systémov, informačného zabezpečenia riadiacich, komunikačných a užívateľských systémov, využitia smart technológií a metód výpočtovej inteligencie ako aj na praktických vedomostiach a zručnostiach pre projektovanie riadiacich, informačných a komunikačných systémov. Absolventi študijného programu Automobilová mechatronika sa uplatnia vo výskume, vývoji, projekcii a prevádzke mechatronických systémov vo všetkých oblastiach života spoločnosti, najmä v aplikáciách v automobilovom priemysle, ale tiež vo výrobných procesoch, pri návrhu, vývoji diagnostike a prevádzke komplexných mechatronických systémov a v technicko-ekonomických a manažérskych procesoch. Absolventi tohto programu sú pripravení aj na pokračovanie v druhostupňovom vysokoškolskom štúdiu v relevantných študijných odboroch.

Garant programu: doc. Ing. Vladimír Kutiš, PhD.

Študijná poradkyňa: doc. Ing. Katarína Žáková, PhD.

Bakalársky študijný program AUTOMOBILOVÁ MECHATRONIKA

1. ročník – 1. semester (zimný):

Kód predmetu	Názov predmetu	Typ Pr.	Kredity	Týždenný rozsah P-C	Predmet zabezpečuje
B-AJ1	Anglický jazyk 1	PP	2	0-2-z	Ľ. Rovánová
B-BEZ	Bezpečnosť v elektrotechnike	PP	6	2-2 s	M. Kopča
B-MAT1E	Matematika 1	PP	6	4-2 s	M. Zajac
B-TK1	Telesná kultúra 1	PP	1	0-2 z	P. Lackovič
B-UIE	Úvod do inžinierstva	PP	6	2-2 s	Š. Kozák, J. Paulech
B-ZPOC	Základy počítačov	PP	6	2-2 s	K. Žáková, R. Balogh
	<i>Spoločenskovedný predmet</i>	<i>PVP</i>	3		
	Spolu:		30		

Spoločenskovedný predmet

Kód predmetu	Názov predmetu	Typ Pr.	Kredity	Týždenný rozsah P-C	Predmet zabezpečuje
B-DTECH	Dejiny techniky	PVP	3	2-1 s	J. Vajda
B-ENVI	Enviromentalistika	PVP	3	2-1 s	M. Pavlovič
B-MKOM	Manažment komunikácie	PVP	3	1-2 s	Ľ. Rovánová

1. ročník – 2. semester (letný):

Kód predmetu	Názov predmetu	Typ Pr.	Kredity	Týždenný rozsah P-C	Predmet zabezpečuje
B-ALPRE	Algoritmizácia a programovanie	PP	6	2-2 s	R. Ravas, J. Grman
B-AJ2	Anglický jazyk 2 ¹⁾	PP	5	0-2 s	Ľ. Rovánová
B-ELT1	Elektrotechnika 1	PP	6	2-2 s	R. Hartánský
B-FYZ1	Fyzika 1	PP	6	2-2 s	J. Círák
B-MAT2E	Matematika 2 ²⁾	PP	6	2-2 s	Ľ. Marko
B-TK2	Telesná kultúra 2	PP	1	0-2 z	P. Lackovič
	Spolu:		30		
B-MAT1E	Matematika 1 ³⁾	PP	6	4-2 s	M. Zajac

¹⁾ Predmet Anglický jazyk 2 možno absolvovať až po úspešnom absolvovaní predmetu Anglický jazyk 1.

²⁾ Predmet Matematika 2 možno absolvovať až po úspešnom absolvovaní predmetu Matematika 1.

³⁾ Tento predmet si môžu zapísať študenti len ako opakovaný.

2. ročník – 3. semester (zimný):

Kód predmetu	Názov predmetu	Typ Pr.	Kredity	Týždenný rozsah P-C	Predmet zabezpečuje
B-ELT2E	Elektrotechnika 2 ¹⁾	PP	5	2-3 s	V. Jančárik
B-FYZ3	Fyzika 3 ²⁾	PP	5	3-2 s	P. Valko
B-MAT3	Matematika 3 ³⁾	PP	5	3-2 s	Ľ. Marko
B-MECH	Mechanika ⁴⁾	PP	5	3-2 s	J. Murín
B-MER1	Meracia technika 1	PP	5	2-2 s	V. Smieško
B-ENEF	Energetická efektívnosť ⁵⁾	PVP	4	2-2 s	F. Janíček
B-MAKO	Manažment komunikácie ⁵⁾	PVP	4	1-2 s	Ľ. Rovánová
B-TK3	Telesná kultúra 3 ⁶⁾	PVP	1	0-2 z	P. Lackovič
B-TVOS3	Telesná výchova pre zdravotne oslabených 3 ⁶⁾	PVP	1	2-0 z	A. Dunajčík
	Spolu:		30		
B-ELT1	Elektrotechnika 1	PP	5	2-3 s	R. Hartánský
B-FYZ2E	Fyzika 2	PP	5	2-3 s	J. Círák, J. Chlpík
B-MAT2K	Matematika 2	PP	5	3-2 s	Ľ. Marko

2. ročník – 4. semester (letný):

Kód predmetu	Názov predmetu	Typ Pr.	Kredity	Týždenný rozsah P-C	Predmet zabezpečuje
B-DYMES	Dynamika mechatronických systémov	PP	5	2-3 s	V. Kutiš
B-EPOMS	Elektrické pohony mechatronických systémov	PP	5	3-2 s	Ľ. Hüttner, M. Perný, V. Kujan
B-MIPS	Mikropočítačové systémy	PP	5	2-3 s	P. Fuchs
B-PASME	Prvky a systémy v mechatronike	PP	5	2-3 s	J. Murín, J. Jakubec
B-SAR1	Systémy automatického riadenia 1	PP	5	2-3 s	M. Huba
B-MAKO	Manažment komunikácie ⁵⁾	PVP	4	1-2 s	Ľ. Rovánová
B-SYMAK	Systémy manažérstva kvality ⁵⁾	PVP	4	2-2 s	V. Šály, P. Poljovka
B-TK4	Telesná kultúra 4 ⁶⁾	PVP	1	0-2 z	P. Lackovič
B-TVOS4	Telesná výchova pre zdravotne oslabených 4 ⁶⁾	PVP	1	0-2 z	A. Dunajčík
	Spolu:		30		
B-ELT2E	Elektrotechnika 2 ¹⁾	PP	5	2-3 s	V. Jančárik
B-FYZ3	Fyzika 3 ²⁾	PP	5	3-2 s	P. Valko
B-MAT3	Matematika 3 ³⁾	PP	5	3-2 s	Ľ. Marko

¹⁾ Predmet Elektrotechnika 2 možno absolvovať až po úspešnom absolvovaní predmetu Elektrotechnika 1.

²⁾ Predmet Fyzika 3 možno absolvovať až po úspešnom absolvovaní predmetu Fyzika 2.

³⁾ Predmet Matematika 3 možno absolvovať až po úspešnom absolvovaní predmetu Matematika 2.

⁴⁾ Predmet Mechanika je možné absolvovať až po úspešnom absolvovaní predmetu Fyzika 1.

⁵⁾ Vyberá sa jeden z dvojice spoločenskovedných predmetov. Predmet Manažment komunikácie sa môže vybrať iba v jednom zo semestrov.

⁶⁾ Vyberá sa jeden z dvojice predmetov podľa zdravotného stavu študenta.

3. ročník – 5. semester (zimný):

Kód predmetu	Názov predmetu	Typ Pr.	Kredity	Týždenný rozsah P-C	Predmet zabezpečuje
B-BP1-AME	Bakalársky projekt 1	PP	4	0-2 kz	V. Kutiš
B-MSLAB	Modelovanie a simulácia v prostredí Matlab	PP	5	2-2 s	D. Rosinová, A. Kozáková
B-SAEMOB	Stavba automobilov a elektromobilov	PP	5	3-2 s	V. Ferencey, M. Bugár
B-SAR2	Systémy automatického riadenia 2	PP	5	2-3 s	M. Huba
	<i>Povinne voliteľný predmet A</i>	<i>PVP</i>	5		
	<i>Výberový predmet</i>	<i>VP</i>	5		
B-TK5	Telesná kultúra 5 ¹⁾	PVP	1	0-2 z	P. Lackovič
B-TVOS5	Telesná výchova pre zdravotne oslabených 5 ¹⁾	PVP	1	2-0 z	A. Dunajčík
	Spolu:		30		

3. ročník – 6. semester (letný):

Kód predmetu	Názov predmetu	Typ Pr.	Kredity	Týždenný rozsah P-C	Predmet zabezpečuje
B-SENSAK	Senzorové systémy a aktuátory	PP	5	2-2 s	P. Drahoš
	<i>Povinne voliteľný predmet B</i>	<i>PVP</i>	5		
	<i>Povinne voliteľný predmet C</i>	<i>PVP</i>	5		
	<i>Výberový predmet</i>	<i>VP</i>	5		
B-BZP-AME	Bakalárska záverečná práca	PP	5	0-2 s	V. Kutiš
B-BP2-AME	Bakalársky projekt 2	PP	4	0-2 kz	V. Kutiš
B-TK6	Telesná kultúra 6 ¹⁾	PVP	1	0-2 z	P. Lackovič
B-TVOS6	Telesná výchova pre zdravotne oslabených 6 ¹⁾	PVP	1	2-0 z	A. Dunajčík
	Spolu:		30		

¹⁾ Vyberá sa jeden z dvojice predmetov podľa zdravotného stavu študenta.

Povinne voliteľné predmety A, B, C

Kód predmetu	Názov predmetu	Typ Pr.	Kredity	Týždenný rozsah P-C	Predmet zabezpečuje
Zimný semester					
B-ELSA	Elektronické systémy automobilov ¹⁾	PVP	5	3-2 s	P. Drahoš, Š. Chamraz
B-PLCM	PLC systémy v mechatronike ²⁾	PVP	5	2-2 s	P. Fuchs, J. Osuský
Letný semester					
B-PROPA	Procesy pohybu automobilov ¹⁾	PVP	5	3-2 s	V. Ferencey, M. Bugár
B-KSS	Komunikačné systémy a siete ¹⁾	PVP	5	2-2 s	P. Drahoš
B-SMS	Smart mechatronické systémy ²⁾	PVP	5	2-2 s	Š. Kozák, P. Drahoš
B-DAVIS	Databázové a vizualizačné systémy ²⁾	PVP	5	3-2 s	Š. Kozák, J. Cigánek

¹⁾ Odporúčané predmety pre zameranie Automobilová mechatronika a elektromobilita (AUME).

²⁾ Odporúčané predmety pre zameranie Aplikovaná mechatronika a automatizácia (APMA).

Výberové predmety

Kód predmetu	Názov predmetu	Typ Pr.	Kredity	Týždenný rozsah P-C	Predmet zabezpečuje
Zimný semester					
B-VIPROT	Virtuálne prototypovanie	VP	5	2-3 s	Š. Kozák, J. Jakubec
B-TINA	Tvorba internetových aplikácií	VP	5	2-2 s	K. Žáková
	Výberový predmet	VP	5		
Letný semester					
B-MSBEZ	Mechatronické systémy bezpečnosti automobilov a elektromobilov	VP	5	2-2 s	V. Ferencey, M. Bugár
B-NAVEZ	Návrh elektronických zariadení	VP	5	2-2 s	P. Fuchs, R. Balogh
	Výberový predmet	VP	5		

Anotácie predmetov bakalárskeho študijného programu Automobilová mechatronika

ALGORITMIZÁCIA A PROGRAMOVANIE – B-ALPRE

Problém, algoritmus, program. Životný cyklus programu. Charakteristiky, vlastnosti, klasifikácia a formy zápisu algoritmov. Zložitosť algoritmov. Princípy vybraných algoritmov triedenia a vyhľadávania, vlastnosti, porovnanie, použiteľnosť. Kompilačné programovacie jazyky, vývojové prostredie. Štruktúra zdrojového textu v jazyku C. Typy premenných, deklarácia, oblasť platnosti, ich vlastnosti, smerníky, referencie. Údajové štruktúry. Operátory a príkazy jazyka C. Funkcie, parametre, rekúzia. Práca s pamäťou, súborom, vstupno-výstupným podsystémom, knižnice, používanie služieb operačného systému. Numerické algoritmy iterácia, rekúzia. Práca s textovými údajmi. Jazyk C++, odlišnosti od jazyka C. Objektovo orientované programovanie – zapuzdrenie, dedičnosť a polymorfizmus, trieda, objekt, metódy, operátory. Ladenie, overovanie a testovanie programov. Programovacie 1 paradigmy – typy a základné princípy. Programovacie jazyky, porovnanie, vlastnosti, použitie.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Rudolf Ravas, PhD.

ANGLICKÝ JAZYK 1 – B-AJ1

Gramaticko-lexikálne a syntaktické javy: špecifiká používania slovesných časov, frekventované predložkové spojenia, základy syntaxe, rozdiely v používaní všeobecného a odborného štýlu, stupne formálnosti, lexikálne jednotky z oblasti elektrotechniky a informatiky. Písomný prejav: štruktúrovaný životopis EUropass CV, inštrukcie, oficiálna a obchodná korešpondencia (v textovej i elektronickej forme). Práca s textom: informatívne a študijné čítanie, čítanie za účelom nájdania všeobecnej a špecifickej informácie, odhad významu z kontextu. Ústny prejav: odborný a spoločenský dialóg. Ústny prejav: pripravený monológ na odbornú tému

Zodpovedný za predmet: PhDr. Ľubica Rovánová, PhD.

ANGLICKÝ JAZYK 2 – B-AJ2

Gramaticko-lexikálne a syntaktické javy: špecifiká používania slovesných časov, frekventované predložkové spojenia, základy syntaxe, rozdiely v používaní všeobecného a odborného štýlu, stupne formálnosti, lexikálne jednotky z oblasti elektrotechniky a informatiky. Písomný prejav: štruktúrovaný životopis, žiadosť, resumé, definícia, opis inštrukcie, správa, referát, oficiálna a obchodná korešpondencia (v textovej i elektronickej forme). Práca s textom: informatívne a študijné čítanie, čítanie za účelom nájdania všeobecnej a špecifickej informácie, odhad významu z kontextu. Ústny prejav: odborný a spoločenský dialóg (diskusia, telefonovanie, pracovný pohovor, spoločenská konverzácia, prezentačné techniky).

Zodpovedný za predmet: PhDr. Ľubica Rovánová, PhD.

BAKALÁRSKA ZÁVEREČNÁ PRÁCA – B-BZP-AME

Zhrnutie súčasného stavu problematiky, voľby metódy riešenia a výsledkov projektu. Vypracovanie písomnej dokumentácie projektu. Príprava prezentácie a obhajoby projektu

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Vladimír Kutiš, PhD.

BAKALÁRSKY PROJEKT 1 – B-BP1-AME

Oboznámenie sa s odbornou problematikou zadaného projektu, analýza problému. Získavanie informácií a štúdium. Hrubý návrh riešenia problému. Písomná prezentácia analýzy a čiastkového riešenia problému.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Vladimír Kutiš, PhD.

BAKALÁRSKY PROJEKT 2 – B-BP2-AME

Návrh riešenia. Overenie riešenia. Písomná prezentácia analýzy a riešenia problému.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Vladimír Kutiš, PhD.

BEZPEČNOSŤ V ELEKTROTECHNIKE – B-BEZ

Základné princípy BOZP a vybrané právne predpisy. Technická normalizácia a jej význam z hľadiska bezpečnosti práce. Účinky elektriny na ľudský organizmus. Prvá pomoc pri úrazoch elektrinou. Označovanie v elektrotechnike. Činnosť na vyhradených technických zariadeniach elektrických a odborná spôsobilosť elektrotechnikov. Základy obsluhy a práce na elektrických inštaláciách. Požiadavky na ochranné vodiče. Vplyvy prostredia na elektrické zariadenia. Zaistenie bezpečnosti elektrických inštalácií budov a ochrana pred úrazom elektrickým prúdom. Zaťažiteľnosť káblov a vodičov v elektrických inštaláciách. Uzemňovacie sústavy. Ochrana osôb, elektrických a elektronických zariadení pred účinkami statickej elektriny. Ochrana osôb, elektrických a elektronických zariadení pred účinkami atmosférickej elektriny a prepätím. Základy protipožiarnej ochrany.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Miroslav Kopča, PhD.

DATABÁZOVÉ A VIZUALIZAČNÉ SYSTÉMY – B-DAVIS

Databázové systémy (DB) v priemyselných aplikáciách ich charakteristika využitie a prepojenie na vizualizačné systémy. Klasifikácia DB systémov (SQL, Access, Oracle). Vizualizácia reálnych systémov. Práca s rôznymi typmi dátových štruktúr. Práca so skriptami – časovače, udalosti, metódy. Architektúry databázových systémov. Objekty databázových systémov. Metódy importovania, exportovania a konverzie dát. Základy modelovania a návrh bázy dát, dátové sklady, „Big data“. Prepojenie DB systémov so systémami SCADA. Priemyselné SCADA systémy a ich využitie v rôznych oblastiach priemyslu a mechatroniky (HMI: Promotic, WinCC a iné). Ergonomické aspekty HMI.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Štefan Kozák, PhD.

DEJINY TECHNIKY – B-DTECH

Poslaním predmetu je priblížiť študentom vybranú skupinu vedeckých objavov prírodných vied a technických vynálezov a ich vplyv na rozvoj odvetví v oblasti elektrotechniky a príbuzných, resp. súvisiacich odborov tak, aby študenti nadobudli aj určitú základnú predstavu o vecnej stránke obsahu ďalšieho štúdia. Historické fakty a jednoduchý výklad obsahu jednotlivých vedeckých objavov a súvisiacich technických realizácií sa odprezentuje s ohľadom na ich význam pre súčasné moderné technické a technologické trendy vo výrobe, doprave, energetike, rôznych foriem prenosu a spracovania informácií a pod.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Ján Vajda, CSc.

DYNAMIKA MECHATRONICKÝCH SYSTÉMOV – B-DYMES

Úvod do predmetu. Kinematika bodu a telesa. Dynamika hmotného bodu a sústavy hmotných bodov. Lagrangeove rovnice II. druhu. Princíp virtuálnych prác. Geometria hmoty – momenty zotrvačnosti, hlavné osi zotrvačnosti. Dynamika telesa – posuvný, rotačný, sférický pohyb. Dynamika súčasných pohybov telies, dynamika relatívneho pohybu. Dynamika sústav telies – metóda uvoľňovania a redukcie. Kmitanie hmotného bodu – amplitúdovo-frekvenčná a fázovo-frekvenčná charakteristika. Kmitanie s viac stupňami voľnosti – maticové vyjadrenie. Kmitanie so spojitým rozložením parametrov. Pasívne odpory.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Vladimír Kutiš, PhD.

ELEKTRICKÉ POHONY MECHATRONICKÝCH SYSTÉMOV – B-EPOMS

Princípy premeny energie, transformátory, prevádzkové stavy, trojfázové transformátory. Vinutia točivých strojov, magnetické pole vinutí, indukované napätie, indukčné stroje, výkonové pomery a moment, spúšťanie indukčných strojov a regulácia otáčok. Synchronne stroje s hladkým rotorom a vyjadrenými pólmi, indukované napätie a reakcia kotvy, synchronný stroj pracujúci do samostatnej záťaže. Jednosmerné motory, dynamický model,

jednosmerné motory s permanentnými magnetmi, bezkeľové jednosmerné motory. Krokové motory, prevádzkové charakteristiky krokových motorov. Striedavé synchrónne motory, konštrukčné usporiadanie, dynamický model asynchrónneho motora. Polovodičové meniče frekvencie pre striedavé motory, frekvenčne-amplitúdové skalárne a vektorové riadenie striedavých motorov, štruktúry riadiaceho systému servopohonu, generátor elektromagnetického momentu. Štruktúry rýchlostných servopohonov, syntéza regulátorov rýchlosti, polohové servosystémy, metodika návrhu regulátorov polohového servopohonu.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Ľudovít Hüttner, PhD.

ELEKTRONICKÉ SYSTÉMY AUTOMOBILOV – B-ELSA

Elektronické a elektrické (analógové a číslicové) prvky používané v automobilovej technike. Zdroje a rozvody elektrickej energie. Elektromagnet, elektromotor. Akčné členy elektrických a neelektrických veličín. Analógové a číslicové riadiace systémy automobilov. Komunikačné prvky distribuovaného riadenia komponentov automobilu z pohľadu vysielateľ / prijímateľ informácie a diagnostika funkčnosti jednotlivých komponentov automobilu. Elektronické prvky pre komfort a bezpečnosť prevádzky automobilov. Elektronické systémy v spaľovacích motoroch a prevodových mechanizmoch znižujúce mernú spotrebu paliva motora a produkciu emisii. Využitie elektronických systémov pri riadení procesov a tepelných obehov ekologických motorov, energetická bilancia moderných elektronických pohonných jednotiek. Ekologické požiadavky na aplikácie a činnosť elektroniky pohonných jednotiek automobilov. Zvyšovanie výkonov preplňovaním. Spôsoby elektronickej regulácie zvyšovania výkonu preplňovaním, požiadavky na reguláciu výkonu v interakcii s proti preklzovým (ASR) a stabilizačným systémom (ESP). Mechatronické a elektronické systémy prípravy a dodávky pracovnej zmesi. Mechatronické a elektronické systémy riadenia predstihu zážihu a zapáľovania v zážihových motoroch a vo vznetrových motoroch.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Peter Drahoš, PhD.

ELEKTROTECHNIKA 1 – B-ELT1

Základné pojmy a zákony v elektrotechnike. Ideálne a reálne prvky elektrických obvodov, náhradné schémy reálnych prvkov. Pojem technického zdroja, radenie zdrojov, účinnosť. Základné obvodové štruktúry – paralelné a sériové radenie prvkov, prúdový a napäťový delič, transfigurácia, mostíkové zapojenie. Základné metódy analýzy elektrických obvodov. Topológia elektrických obvodov. Metóda uzlových napätí a slučkových prúdov. Princípy platné v elektrických obvodoch – princíp superpozície, princíp kompenzácie, princíp reciprocity. Náhradný aktívny dvojpol. Analýza obvodov s nelineárnymi prvkami. Harmonické napätia a prúdy, komplexná reprezentácia obvodových veličín, fázor, komplexná impedancia. Postup pri riešení lineárnych obvodov v harmonickom ustálenom stave. Práca a výkon elektrického prúdu. Viazané indukory, transformátor. Základy práce so softvérovými simulátormi elektrických obvodov.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. René Harťanský, PhD.

ELEKTROTECHNIKA 2 – B-ELT2E

Obvody s nastaviteľnými parametrami, komplexné funkcie, fázorový nomogram. Prenosové a imitancné funkcie, frekvenčná charakteristika, zostrojovanie frekvenčných charakteristík jednoduchých obvodov. Rezonancia, rezonančné obvody. Periodické neharmonické priebehy veličín, využitie Fourierovho radu, vlastnosti koeficientov Fourierovho radu, komplexný tvar Fourierovho radu. Aplikácia Fourierovho radu pri riešení lineárnych elektrických obvodov, efektívna hodnota a výkon pri neharmonickom stave, približný výpočet koeficientov Fourierovho radu. Fourierova transformácia, jej vybrané vlastnosti, spektrum vybraných impulzov, prenosová funkcia. Prechodné javy v elektrickom obvode, vlastnosti a použitie

Laplaceovej transformácie pri analýze elektrických obvodov v prechodnom stave. Operátorové obvodové rovnice. Sústavy s rozloženými parametrami, rovnice dlhého homogénneho vedenia. Určujúce parametre homogénneho vedenia. Riešenie telegrafných rovníc v harmonickom stave, okrajové podmienky, fyzikálna interpretácia riešenia. Špeciálne typy vedení, niektoré typy zakončení vedení, koeficient odrazu a PSV na vedení.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Vladimír Jančárik, PhD.

ENERGETICKÁ EFEKTÍVNOSŤ – B-ENEF

Význam energie pre život jednotlivca i spoločnosti. Prehľad všetkých druhov energií dostupných vo svete a možnosti ich využitia. Energetická koncepcia SR a EÚ. Technológie pre domácnosti a pre prax. Oceňovaním jednotlivých druhov energií. Legislatívne podmienky pre odberateľov i dodávateľov energií v rámci SR a EÚ. Technicko-legislatívne a ekologické aspekty elektroenergetiky. Racionalizácia spotreby energie, energetická efektívnosť, energetický štítok. Energetická hospodárnosť budov, energetické služby. Energetický audit, energetické poradenstvo.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. František Janíček, PhD.

ENVIRONMENTALISTIKA – B-ENVI

Základné ekologické pojmy a definície. Prenos hmoty a energie. Základné zložky životného prostredia: voda, vzduch. Emisie a manažment emisií. Skleníkový efekt. Ozón. Metódy monitorovania životného prostredia. Vplyvy vybraných fyzikálnych faktorov na životné prostredie a ľudský organizmus.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Mária Pavlovič, PhD.

FYZIKA 1 – B-FYZ1

Polohový vektor hmotného bodu. Rovnomerný a rovnomerne zrýchlený pohyb, určenie rovnice priamky a paraboly ako popisu pohybu hmotného bodu. Vektor rýchlosti a zrýchlenia, pohyb po kružnici, uhol, uhlová rýchlosť a uhlové zrýchlenie. Pojem sily a jeho využitie pri riešení úloh mechanickej stability, skladanie síl ako vektorových veličín, rozklad vektora do kolmých smerov, súradnice vektora v referenčnej sústave. Dynamika hmotného bodu, Newtonove zákony, impulz, hybnosť, práca, výkon. Energia potenciálna a kinetická, zákon zachovania mechanickej energie. Sústava hmotných bodov, ťažisko. Mechanika tuhého telesa. Rotácia telesa, kinetická energia, moment zotrvačnosti. Pohybové rovnice a podmienky rovnováhy tuhého telesa. Mechanika kvapalín, tlak, Bernoulliho rovnica. Množstvo látky, Avogadrova konštanta, mólové množstvo, tepelná kapacita, tepelná rozťažnosť. Kinetická teória plynov. Vnútorná energia, práca, teplo. 1. a 2. termodynamický zákon, Carnotov dej, entropia.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Július Cirák, CSc.

FYZIKA 2 – B-FYZ2E

Elektrický náboj, Coulombov zákon. Intenzita v elektrickom poli. Potenciálna energia náboja v elektrickom poli, elektrický potenciál. Elektrické pole dipólu a elektrickej dvojvrstvy. Dipól v elektrickom poli. Gaussova veta, tok elektrickej intenzity, použitie Gaussovej vety pre výpočet elektrickej intenzity. Kov a dielektrikum v elektrickom poli. Polarizácia dielektrika, relatívna permitivita, elektrická susceptibilita. Absolútna kapacita vodiča, kapacita kondenzátora. Energia sústavy el. nábojov. Hustota energie v elektrickom poli. Elektrický prúd, prúdová hustota, rovnica continuity. Ohmov zákon, elektromotorické napätie. Magnetické pole, Lorentzova sila, definícia magnetickej indukcie, Hallov jav. Pohyb nábojov v magnetickom poli. Sila a moment sily pôsobiaci na vodič s prúdom. Prúdová slučka ako magnetický dipól. Magnetické pole elektrického prúdu, Biotov-Savartov zákon, zákon celkového prúdu.

Magnetické pole v hmotnom prostredí, moment hybnosti a magnetický moment elektrónu: orbitálny a spinový. Magnetizácia, relatívna permeabilita. Látky diamagnetické, paramagnetické, feromagnetické. Elektromagnetická indukcia, Faradayov zákon. Vlastná a vzájomná indukčnosť. Energia magnetického poľa.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Július Cirák, CSc.

FYZIKA 3 – B-FYZ3

Harmonický oscilátor. Viazané oscilátory. Rezonancia vo fyzikálnych systémoch (mechanická rezonancia, LC obvod, absorpčné čiary v spektrách, prenos EM vln). Kmity sústav s mnohými stupňami voľnosti. Vlastné frekvencie. Pevnosť a pružnosť: Hookov zákon. Tepelná rozťažnosť tuhých látok. Vlny, vlnová rovnica. Vlastnosti vln, polarizácia, disperzia. Interferencia, difrakcia. Štatistická mechanika. Systémy s veľkým počtom častíc. Maxwellovo rozdelenie rýchlostí. Tepelná kapacita plynov, ekvipartičný zákon. Pohyb častice v náhodnom prostredí: Brownov pohyb, difúzia. Žiarenie absolútne čierneho telesa. Planckova konštanta. Časticové vlastnosti elektromagnetického poľa. Fotón. Fotoelektrický jav, generovanie RTG žiarenia. Aplikácie Planckovho zákona: Stefan-Boltzmanov zákon, Wienov zákon. Vlnové vlastnosti častíc: difrakcia elektrónov, alpha-rozpad. Štruktúra atómov: Rutherfordov experiment. Spektrálne čiary atómu vodíka. Kváziklasický Bohrov model atómu.

Zodpovedný za predmet: doc. RNDr. Pavol Valko, CSc.

KOMUNIKAČNÉ SYSTÉMY A SIETE – B-KSS

Komunikačný systém. Informácia, správa, signál, kódovanie. Vlastnosti komunikačného kanála. Komunikačné siete. Referenčný model ISO/OSI. Komunikačné protokoly. Topológie sietí. LAN a Ethernet. Úvod do priemyselných komunikačných systémov. Vlastnosti vybraných priemyselných zberníc a protokolov na báze priemyselného Ethernetu. Automobilové zbernice. Fyzické vrstvy a ich štandardy. Protokoly a vlastnosti zberníc používaných v automobiloch ako napríklad LIN, CAN-ISO 11898 a Zbernica ISO FlexRay 17458-1. Bezdrôtové komunikačné systémy krátkého dosahu a ich využitie v automobilovej technike. Radio Data System a navigačné systémy.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Peter Drahoš, PhD.

MANAŽMENT KOMUNIKÁCIE – B-MAKO, B-MKOM

Definovanie pojmu komunikácia, typy a zložky komunikácie, rôzne štýly a stratégie komunikácie, verbálna a neverbálna komunikácia, ústna a písomná komunikácia, diplomacia, komunikácia naprieč kultúrami, aktívne počúvanie, kritika versus spätná väzba, profesionálne telefonovanie, riešenie konfliktu, komunikácia v podniku, oficiálna korešpondencia, špecifiká elektronickej písomnej komunikácie, štruktúrovaný životopis EUropass, motivačný list, typické chyby študentov v písomnom prejave, štruktúra, úprava, písanie odborného textu, abstraktu, autorské právo, plagiarizmus a spôsoby citovania.

Zodpovedný za predmet: PhDr. Ľubica Rovánová, PhD.

MATEMATIKA 1 – B-MAT1E

Lineárna algebra - reálne a komplexné čísla, matice, eliminačné metódy riešenia sústav lineárnych rovníc, determinanty, súčet a súčin matíc, inverzná matica. Reálne funkcie - definícia funkcie, ohraničenosť. párnosť a nepárnosť, definícia periodickej funkcie, elementárne funkcie, limita funkcie a postupnosti, diferencovateľnosť funkcie, výpočet derivácie. Priebeh funkcie - asymptoty ku grafu funkcie, Rolleova, Lagrangeova veta, monotónnosť funkcie, lokálne extrémy, konvexnosť a konkávnosť, inflexný bod. Postupnosti a rady - konvergentné a divergentné rady, absolútna konvergenca, geometrický rad, mocninové

radý, Taylorova veta a Taylorov rad.

Zodpovedný za predmet: doc. RNDr. Michal Zajac, PhD.

MATEMATIKA 2 – B-MAT2E

Integrálny počet jednej reálnej premennej - určitý integrál funkcie jednej reálnej premennej, postačujúca podmienka integrovateľnosti na intervale, integrál ako funkcia hornej hranice, hlavná veta integrálneho počtu, primitívna funkcia, Newtonov Liebnizov vzorec, neurčitý integrál a jeho základné vlastnosti, metóda per partes, substitučná metóda, integrovanie racionálnych funkcií, špeciálne integračné metódy. Diferenciálny počet funkcií viacerých premenných - základné vlastnosti n-rozmerného Euklidovského priestoru a jeho podmnožín, funkcia viacerých premenných ($n=2,3$), základné pojmy, limita a spojitosť funkcií viacerých premenných, diferencovateľnosť funkcie viacerých premenných, gradient, derivácia v smere, divergencia, extrémny funkcií viacerých premenných. Integrálny počet funkcií viacerých premenných - n-rozmerný (dvojný a trojný) integrál, definícia a výpočet pomocou Fubiniho vety, transformácie integrálu (polárne, cylindrické, sférické a afinné súradnice).

Zodpovedný za predmet: doc. RNDr. Ľubomír Marko, PhD.

MATEMATIKA 2 – B-MAT2K

Určitý integrál funkcie jednej reálnej premennej. Postačujúca podmienka integrovateľnosti na intervale. Integrál ako funkcia hornej hranice. Hlavná veta integrálneho počtu. Primitívna funkcia. Newtonov-Liebnizov vzorec. Neurčitý integrál a jeho základné vlastnosti. Metóda per partes. Substitučná metóda. Integrovanie racionálnych funkcií. Rozvoj funkcie do Fourierovho radu. Základné vlastnosti n-rozmerného Euklidovského priestoru a jeho podmnožín. Funkcia viacerých premenných, základné pojmy. Limita a spojitosť funkcií viacerých premenných. Diferencovateľnosť funkcie viacerých premenných, gradient, derivácia v smere, divergencia. Extrémy funkcií viacerých premenných. N-rozmerný integrál, definícia a výpočet pomocou Fubiniho vety. Transformácie integrálu.

Zodpovedný za predmet: doc. RNDr. Ľubomír Marko, PhD.

MATEMATIKA 3 – B-MAT3

Krivka, integrál zo skalárneho a z vektorového poľa po krivke. Greenova veta, nezávislosť integrálu od integračnej cesty. Limita, spojitosť a derivácia komplexnej funkcie komplexnej premennej. Cauchy-Riemannove rovnosti, holomorfné a harmonické funkcie. Integrál z funkcie komplexnej premennej. Cauchyho integrálna veta a formula. Taylorov rad. Laurentov rad. Singulárne body, rezíduá, Cauchyho veta o rezíduách. Úlohy vedúce na obyčajné diferenciálne rovnice 2. rádu. Homogénna lineárna diferenciálna rovnica 2. rádu. Riešenie homogénnej rovnice s konštantnými koeficientmi. Nehomogénna lineárna diferenciálna rovnica 2. rádu s konšt. koeficientmi. Definícia Laplaceovej transformácie, základné vlastnosti Laplaceovej transformácie, inverzná Laplaceova transformácia. Aplikácie Laplaceovej transformácie pri riešení diferenciálnych rovníc a elektrických obvodov.

Zodpovedný za predmet: doc. RNDr. Ľubomír Marko, PhD.

MECHANIKA – B-MECH

Rozdelenie mechaniky, aplikácia metód a postupov mechaniky. Sily a silové sústavy, Silové účinky. Moment sily. Transformácia síl. Výslednica silovej sústavy. Stupne voľnosti pohybu hmotného bodu a telesa. Väzby a väzbové reakcie. Statická rovnováha, statické podmienky rovnováhy, výpočet väzbových reakcií. Statika sústavy hmotných bodov. Statická analýza prútových sústav. Vnútorné sily a deformácia poddajného telesa. Mechanické napätia a metódy ich určenia. Základné prípady namáhania: definícia, príklady praktických úloh namáhania. Pružná deformácia poddajného telesa. Skúška v ťahu a šmyku. Mechanické

vlastnosti poddajného materiálu, Hookeov zákon. Pevnostná podmienka. Dimenzovanie mechanických prvkov všeobecne. Jednoosový ťah-tlak, osová sila, normálové napätie, energia napätosti, celkové a pomerné predĺženie a skrátenie, superpozícia účinkov. Vplyv vlastnej tiaže, teploty a výrobných nepresností. Dimenzovanie úloh čistého ťahu a tlaku. Elastostatická analýza prútových sústav. Analytické metódy riešenia. Dimenzovanie prútových sústav. Elastostatika ťažových reťazoviek. Aplikácia na dimenzovanie lanových a iných vodičov. Rovinný ohyb nosníkov. Dimenzovanie nosníkov. Namáhanie na čistý krut a šmyk. Dimenzovanie pri krútení a šmyku. Kombinované namáhanie. Numerické metódy na elastostatickú analýzu mechanických prvkov a sústav. Experimentálne metódy v mechanike.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Justín Murín, DrSc.

MECHATRONICKÉ SYSTÉMY BEZPEČNOSTI AUTOMOBILOV A ELEKTROMOBILOV – B- MSBEZ

Požiadavky na bezpečnosť jazdy moderných automobilov a elektromobilov. Druhy a význam aktívnej, pasívnej a ekologickej bezpečnosti pre automobily a zvlášť pre elektromobily. Analýzy kompatibilnej časti bezpečnosti – odolnosti automobilov a elektromobilov voči nárazom za jazdy z rôznych smerov a o rôznej intenzite. Princípy činnosti mechatronických systémov na detekciu prekážok, na zdokonalenie videnia, na predchádzanie kolíziám typu ADAS a pod. Prediktívne asistenčné systémy aktívnej bezpečnosti typu VAS, príp. PSS, varovné radarové systémy typu PCS a PCW. Prepojenia mechatronických systémov aktívnej a pasívnej bezpečnosti typu APIA a CAPS. Princípy činnosti mechatronických asistenčných systémov na reguláciu dosahu adaptívnych svetlometov automobilov a elektromobilov, monitorovania stavu vodiča typu AWAKE, na kontrolu a reguláciu tlaku a teploty v pneumatikách typu TPM, TSS, MTIS a TMPS, pre parkovanie typu PDC a PSM, na jazdu v dopravných pruhoch typu AFIL, LCA a LCS, na reguláciu rýchlosti jazdy do svahu a zo svahu typu HDC a HHC, na riadenie a reguláciu vzdialenosti medzi vozidlami typu ACC a ADR, na aktívnu stabilizáciu podvozku typu AFS a plne automatizovaného rozjazdu automobilov a elektromobilov typu ACC FSR.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Viktor Ferencey, CSc.

MERACIA TECHNIKA 1 – B-MER1

Základné pojmy merania. Model merania. Vyhodnocovanie meraní. Chyby a neistoty merania. Meracie prístroje, základné vlastnosti. Analógové meracie prístroje. Osciloskop. Základy číslicového merania. Číslicové meracie prístroje. Základy automatizovaných meracích systémov. Meracie metódy. Meranie elektrického napätia a prúdu. Meranie elektrického výkonu a energie. Meranie frekvencie, času, fázy. Merania elektrických veličín pomocou osciloskopu. Meranie pasívnych elektrických veličín – odpor, impedancia, kapacita, indukčnosť. Meranie vybraných neelektrických veličín.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Viktor Smieško, PhD.

MIKROPOČÍTAČOVÉ SYSTÉMY – B-MIPS

Architektúra moderných mikropočítačových systémov, pamäťové moduly a špeciálne registre, centrálna procesorová jednotka – CPU, systém prerušenia a resetu. Moduly generovania hodinového signálu, radiče pamäte, obvody sledovania napájacieho napätia, hardvérová násobička – HM, radič pamäte s priamym prístupom- DMA. Digitálne vstupy a výstupy – I/O, obvody časovačov a watchdog. Periférne komunikačné rozhrania: USART, UART, SCI, SPI, I2C. Analógové rozhrania, A/D a D/A prevodníky.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Peter Fuchs, PhD.

MODELOVANIE A SIMULÁCIA V PROSTREDÍ MATLAB – B-MSLAB

Základné typy modelov a princípy modelovania mechatronických systémov; statické a dynamické modely mechatronických systémov. Statické – regresné modely: analytické a

numerické metódy modelovania. Dynamické modely, graficko-analytické a štatistické metódy modelovania. Modelovanie a identifikácia statických a dynamických systémov v prostredí Matlab – Simulink. Modelovanie, simulácia a riadenie mechatronických systémov s využitím metód softcomputingu (základné princípy fuzzy modelov a regulátorov). Modelovanie reálnych mechatronických systémov (práca na laboratórnych fyzikálnych modeloch, ukážky zložitejších laboratórnych systémov).

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Danica Rosinová, PhD.

NÁVRH ELEKTRONICKÝCH ZARIADENÍ – B-NAVEZ

CAD nástroje pre návrh elektronických systémov. Zásady kreslenia elektrických a elektronických schém a technické normy. Správa projektu, organizácia a využitie knižníc. Technická špecifikácia elektronických komponentov. Výber komponentov podľa typu a určenia navrhovaného zariadenia. Komponenty vhodné pre povrchovú montáž. Mechanické a elektrické vlastnosti dosiek plošných spojov (DPS). Elektromagnetická kompatibilita, ako súčasť návrhu DPS. Pravidlá návrhu. Dimenzovanie spojov. Koncepčné riešenie číslicových elektronických zariadení. Metodika návrhu a pravidlá platné pre číslicové aplikácie. Koncepčné riešenie analógových a výkonových elektronických zariadení. Metodika návrhu a pravidlá platné pre návrh analógových a výkonových elektronických zariadení. Generovanie súborov pre výrobu DPS. Technológia výroby a testovanie DPS.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Peter Fuchs, PhD.

PLC SYSTÉMY V MECHATRONIKE – B-PLCM

Úvod do architektúry programovateľných logických automatov, HW štruktúra programovateľného automatu, aplikácie programovateľného automatu pre logické a spojitie riadenie. Programovacie jazyky a prostredia pre vývoj aplikácií v mechatronických systémoch, Ladder-logic a Grafset jazyky pre tvorbu algoritmov riadenia v mechatronických systémoch. Produktový rad automatov a terminálov využívaných pre riadiace a komunikačné úlohy v mechatronických systémoch. PLC systémy v automobilovej mechatronike, hybridné algoritmy riadenia PLC systémami, systémy riadenia automobilových výrobných distribúcií štruktúrami riadenia s PLC systémami.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Peter Fuchs, PhD.

PROCESY POHYBU AUTOMOBILOV – B-PROPA

Sústava síl pôsobiacich na automobil za jazdy a podmienky optimálneho valenia kolies automobilu. Jazdné odpory, rovnováha hnacích síl a síl jazdných odporov ako aj mechatronické systémy na elimináciu jazdných odporov. Princípy regulácie hnacej sily na kolesách automobilu, model algoritmu regulácie hnacej sily v proti preklzovom mechatronickom systéme ASR. Pohon všetkých kolies u automobilov typu A-AWC, požiadavky na činnosť aktívnych diferenciálov a riadenie automatických prevodoviek typu DSG, CVT. Modelovanie hnacieho systému v prostredí Sim Driveline. Systémy brzdovej sústavy, delenie brzdných síl na nápravu, vplyv systému brzdového asistenta EBD na proces regulovaného procesu brzdenia automobilu. Mechatronický protiblokovací systém ABS v modelovom prostredí Matlab / Simulink vrátane požiadaviek na činnosť systému ABS z hľadiska stability automobilu pri brzdení za jazdy v rôznych adhézných podmienkach. Základy zmeny smeru jazdy automobilu, spôsoby zatáčania a požiadavky na mechatronické systémy na podporu činnosti mechanizmu riadenia smeru jazdy automobilov typu EAS a EPS. Stabilita jazdy automobilov v zákrutách. Kinematika zatáčania všetkými kolesami. Dynamické modely odpruženia automobilov, kritéria na pohodlie a bezpečnosť jazdy automobilov na nerovných vozovkách. Moderné semiaktívne a aktívne systémy odpruženia. Stabilita jazdy automobilov, druhy stability, činnosti

mechatronického systému ESP.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Viktor Ferencey, CSc.

PRVKY A SYSTÉMY V MECHATRONIKE – B-PASME

Oboznámiť poslucháčov so základnými mechanickými prvkami a systémami, s ich funkciou a technickým návrhom používaných v automobilovej a aplikovanej mechatronike. Prehľad používaných materiálov a jednotlivých prvkov a spôsoby ich rozoberateľného a nerozoberateľného spojenia do mechatronických systémov. Základné rozdelenie systémov používaných na prenos a transformáciu krútiaceho momentu a otáčok jednotlivých mechanických prvkov používaných v automobilovej mechatronike. Návrh a určenie základných technických parametrov jednotlivých prvkov. Virtuálne 3D modelovanie mechanických prvkov automobilových mechatronických systémov vo vyššom CAD systéme CATIA s prípravou pre kinematické a pevnostné analýzy v CAE programoch. Tvorba základnej geometrie prvkov a zostáv mechanizmov, priradenie vzájomných geometrických, kinematických väzieb a materiálových vlastností jednotlivých prvkov potrebných pre CAE analýzy.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Justín Murín, DrSc.

SENZOROVÉ SYSTÉMY A AKTUÁTORY – B-SENSAK

Senzorová technika a mikrosystémové technológie. Analógový a číslicový merací kanál, metrologické vlastnosti meracieho kanála. Základné vlastnosti inteligentných meracích a akčných členov. Energeticky nezávislé mikrosenzory. Meracie členy neelektrických procesných veličín: teplota, tepelné množstvo; mechanické veličiny: tlak, sila, krútiaci moment; prietok kvapalín a plynov; poloha, vzdialenosť, rozmer, rýchlosť, zrýchlenie, výška hladiny, vlhkosť. Vybrané akčné členy (AČ) neelektrických veličín, konštrukčné usporiadania AČ, pohony AČ, druhy regulačných orgánov. Aktuátory na báze smart materiálov. Integrácia senzorov a aktuátorov do riadiacich štruktúr priemyselných procesov (technické regulátory a priemyselné zbernice). Integrácia senzorov a aktuátorov do riadiacich a ovládacích obvodoch automobilov.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Peter Drahoš, PhD.

SMART MECHATRONICKÉ SYSTÉMY – B-SMS

Základné princípy smart systémov, historické pohľady na vývoj smart materiálov a systémov pre aplikácie v priemysle a v automobilovej mechatronike. Sensory a aktuátory na báze smart materiálov. Spracovanie signálov pre smart mechatronické systémy (SMS). Synergická integrácia smart materiálov a štruktúr. Elektronické obvody a riadenie SMS. Návrh SMS pre získavanie a spracovanie procesných informácií (obraz, senzorová sieť). Metódy rozpoznávania a spracovanie obrazov v SMS, metódy strojového videnia (HW a SW prostriedky). Metódy riadenia v SMS na základe vizuálnych informácií. Návrh komplexného riadiaceho a senzorického systému pre SMS.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Štefan Kozák, PhD.

STAVBA AUTOMOBILOV A ELEKTROMOBILOV – B-SAEMOB

Rozdelenie a koncepčné usporiadania moderných motorových vozidiel podľa platných noriem STN a predpisov EHK, druhy elektromobilov podľa konštrukčného usporiadania elektrických hnacích sústav. Požiadavky na nosné časti automobilov a elektromobilov, rámy a karosérie. Hnacie mechanizmy automobilov a elektromobilov, ich pohonné jednotky, prenosové prvky, mechatronické systémy automatických spojkových systémov. Transformačné prvky hnacieho mechanizmu, manuálne, robotizované a automatické prevodové systémy automobilov a elektromobilov, požiadavky na mechatronické systémy riadenia automatických prevodových systémov. Stále prevody, diferenciály, zvláštnosti činnosti elektronických diferenciálov u

moderných automobilov a elektromobilov. Podvozkové systémy automobilov a elektromobilov. Geometria náprav, zavesenie kolies, pneumatiky a ich vplyv na prenos trakčných a brzdných síl. Mechanizmy riadenia automobilov a elektromobilov, spôsoby zmeny smeru jazdy, podmienky natočenia kolies do zákruty, skutočný stred a polomer zatáčania. Prvky a systémy brzdových sústav automobilov a elektromobilov, aj funkcie mechatronických systémov regulácie a delenia brzdných síl, posilňovacie systémy brzdových mechanizmov, požiadavky na reguláciu brzdných síl na nápravách integrované s proti blokovacím systémom ABS. Prvky a systémy mechanizmov odpruženia automobilov a elektromobilov. Semiaktívne a aktívne systémy odpruženia.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Viktor Ferencey, CSc.

SYSTÉMY AUTOMATICKÉHO RIADENIA 1 – B-SAR1

História systémov automatického riadenia. Opis, riešenie a zobrazovanie lineárnych dynamických systémov pomocou Laplaceovej transformácie a blokových schém. Väzbové diagramy (Bondgraphs). Charakteristiky spojitých lineárnych systémov. Analytická a experimentálna identifikácia jednoduchých systémov. Linearizácia v okolí pracovných bodov. Stabilita a kvalita spojitých lineárnych systémov. Návrh jednoduchých regulačných obvodov.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Mikuláš Huba, PhD.

SYSTÉMY AUTOMATICKÉHO RIADENIA 2 – B-SAR2

Vnútorný opis dynamických systémov, pojem stavu, súvislosť vnútorného a vonkajšieho opisu, ekvivalencia vnútorných modelov. Návrh dopredného riadenia, ovládanie a kompenzácia porúch. Riadenie so zadávaním pólov v stavovom priestore. Rekonštrukcia stavu. Rekonštrukcia a kompenzácia porúch. Riadenie so zadávaním pólov pomocou prenosových funkcií. Diofantické rovnice. Rekonštrukcia a kompenzácia porúch. IMC štruktúry s paralelným modelom a štruktúry s pozorovateľom s inverzným modelom. Riadenie s referenčným modelom. Kompenzácia parazitných oneskorení a filtrácia šumov.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Mikuláš Huba, PhD.

SYSTÉMY MANAŽÉRSTVA KVALITY – B-SYMAK

Kvalita ako syntetický výsledok predprípravy i samotnej realizácie produktov, ktorá rozhodujúcim spôsobom ovplyvňuje úspešnosť výrobkov i služieb na trhu, splnenie požiadaviek zákazníka, ako aj celkové ekonomické výsledky organizácie. V predmete je systematicky rozobraný problém manažérstva kvality, systému manažérstva kvality podľa STN EN ISO radu 9000, so zameraním na jeho implementáciu do organizácie s využitím vhodných nástrojov kvality ako prostriedkov na neustále zlepšovanie kvality poskytovaného produktu. Následne je objasnený proces certifikácie a akreditácie organizácie ako aj súhrnná problematika komplexného manažérstva kvality (TQM), spoločný systém hodnotenia kvality (model CAF) v oblasti verejnej správy.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Vladimír Šály, PhD.

TELESNÁ KULTÚRA 1,2 – B-TK1, B-TK2

Pohybové a loptové hry (basketbal, volejbal- nácvik základných herných činností jednotlivca, pravidiel), plávanie (zdokonaľovanie jednotlivých plaveckých spôsobov, plavecký výcvik neplavcov).

Zodpovedný za predmet: Mgr. Pavel Lackovič, PhD.

TELESNÁ KULTÚRA 3,4,5,6 – B-TK3, B-TK4, B-TK5, B-TK6

Kolektívne hry (basketbal, florbal, futbal, volejbal- zdokonaľovanie herných činností jednotlivca, nácvik jednoduchých útočných a obranných kombinácií, nácvik jednoduchých herných systémov, realizácia útočných kombinácií, obranných kombinácií a herných systémov

v hre), individuálne športy (bedminton, plávanie, stolný tenis, športová streľba, športové lezenie, vodáctvo), wellness a ostatné aktivity (joga, fitnes, aerobik, sebaobrana), zdravotná telesná výchova (špeciálne cvičenia pre poúrazové a pooperačné stavy dolných končatín, bolesti chrbta; balančné cvičenia; jogové cvičenia pre telesné postihnutia, ochorenia chrbtice a kĺbov, niektoré druhy alergií, zníženú imunitu; individuálne plávanie a cvičenia vo vode podľa inštrukcií lekára), reprezentácia fakulty v športových hrách a individuálnych športoch, tréningový proces (basketbal, florbal, futbal, plávanie, športová streľba, volejbal atď.).

Zodpovedný za predmet: Mgr. Pavel Lackovič, PhD.

TELESNÁ VÝCHOVA PRE ZDRAVOTNE OSLABENÝCH 3,4,5,6 – B-TVOS3, B-TVOS4, B-TVOS5, B-TVOS6

Edukačné prostredie zdravotne oslobodených s telesnou, sluchovou, zrakovou a inou poruchou. Šport- významný terapeutický prostriedok telesnej, psychologickej a sociálnej rehabilitácie zdravotne oslobodených. Edukačné bariéry účasti zdravotne oslobodených v športe. Ovplyvňovanie zdravotných porúch športovou činnosťou. Tréning imunitného systému. Paraolympijské súťaže.

Zodpovedný za predmet: PaedDr. Aleš Dunajčík

TVORBA INTERNETOVÝCH APLIKÁCIÍ – B-TINA

Prehľad a porovnanie technológií a metodológií pre vývoj web aplikácií. Štruktúra web aplikácií (architektúra klient-server). Štandardy pre vývoj web aplikácií. Nástroje na vývoj web aplikácií. Technológie na vývoj aplikácií na strane klienta a serveru. Definovanie štruktúry webových stránok – hypertextový jazyk HTML. Hierarchický objektový model dokumentu (DOM). Návrh grafického dizajnu web stránok – kaskádové štýly. Programovanie na strane klienta pomocou JavaScriptu. Programovanie na strane serveru pomocou PHP s využitím MySQL. AJAX. Bezpečnosť, dostupnosť a atraktivita web aplikácií.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Katarína Žáková, PhD.

ÚVOD DO INŽINIERSTVA – B-UIE

Úvod do predmetu. Tvorba technickej dokumentácie v oblasti elektrotechniky a mechatroniky. Základy práce s CAD softvérom AutoCAD. Tvorba elektrotechnických schém a CAD dokumentácie elektrotechnických a mechatronických súčiastok a komponentov pomocou AutoCAD-u. Základy objemového 3D modelovania telies a zostáv, vygenerovanie technickej dokumentácie z vytvoreného 3D modelu. Základy práce v Matlabe: základné matematické operácie, funkcie, polynómy, matice, vytváranie grafov a spracovanie údajov. Možnosti prepojenia SW Matlab-Simulink s inými programami využívanými v technickej praxi.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Štefan Kozák, PhD.

VIRTUÁLNE PROTOTYPOVANIE – B-VIPROT

Základné charakteristiky programového systému CATIA a orientácia v ňom. Charakteristika pracovného prostredia a základy vytvárania 3D modelov. Možnosti vytvárania 2D kontúr a profilov, základné príkazy a princípy vytvárania skíc telies. Objemové 3D modelovanie na základe vytvorených kontúr a profilov. Základné príkazy na vytváranie virtuálnych 3D telies. Povrchové a hybridné modelovanie komplikovanejších tvarov virtuálnych telies, vytváranie potrebných kriviek a plôch. Vytváranie zostáv virtuálnych mechanizmov z modelov virtuálnych telies, priradenie geometrických väzieb jednotlivým telesám virtuálneho mechanizmu. Pohyb virtuálneho mechanizmu, pridanie kinematických väzieb jednotlivým častiam mechanizmu, kinematická analýza jednotlivých častí virtuálneho mechanizmu a vytvorenie videozáznamu. Jednoduchá pevnostná kontrola virtuálneho mechatronického mechanizmu a jeho jednotlivých subsystémov, priradenie im materiálu, nastavenie potrebných parametrov pre

pevnostný výpočet a definovanie vhodných síl, momentov a tlakov pôsobiacich na virtuálny 3D model. Modifikácie vytvoreného modelu a virtuálneho pozadia pracovného prostredia pre potreby prezentácie. Vygenerovanie technickej správy a dokumentácie.

Zodpovedný za predmet: prof. Ing. Štefan Kozák, PhD.

ZÁKLADY POČÍTAČOV – B-ZPOC

Informačné systémy fakulty a univerzity, práca s AIS, prihlasovanie, wifi siete, správa účtov, bezpečnosť, campus licencie, eduroam. Základy informatiky, číselné sústavy, binárna aritmetika, reprezentácia čísel, presnosť, kódovanie. Základy programovania, zdrojový kód, prekladač, vykonateľný kód, strojový jazyk, premenné, cyklus, podmienka. Logické systémy, boolovská algebra, logické funkcie, demorganove zákony, karnaughove mapy, kombinačné logické obvody, logické úrovne, aplikácie v mikroprocesoroch. Sekvenčné systémy, stavové diagramy, konečné automaty, pamäťové prvky, časovanie, synchrónne a asynchrónne obvody, aplikácie v komunikačných systémoch. Pamäť a periférie mikropočítača, DMA, externá a interná pamäť, vyrovnávacia pamäť, počítadlá a časovače, prevodníky A/D a D/A, vstupy a výstupy. Architektúry počítačov, mikroprocesor, mikropočítač, von Neumannova a Harvardská architektúra, prerušenia, pipelining, mikrokód, cache, multiprocesorové systémy. Operačné systémy, procesy, ovládače, bezpečnosť, systémy reálneho času, multi user a multi proces. Základy počítačových sietí a komunikácií, sériový komunikačný protokol, bluetooth, wifi, TCP/IP, bezpečnosť.

Zodpovedný za predmet: doc. Ing. Katarína Žáková, PhD.
