實驗單元(五):文士電橋振盪器電路

一、實驗目的

- 1.本實驗在於驗證 Barkhausen Criterion。
- 2. 了解如何使用 OP 運算放大器來產生弦波波形。

二、實驗儀器設備與實驗材料

表(一):實驗儀器設備

儀器名稱	數量
萬用電錶或三用電錶	1部
示波器	1台
雙電源供應器	1台

表(二):文士電橋振盪器電路實驗料表

項次	位 置 碼	元 件 說 明	用量
1	C3 · C6	0.0047uF PE 電容	2個
2	C2 · C5	0.1uF PE 電容(電源去耦合電容)	2個
3	C1 · C4	120uF 電解質電容	2個
4	D1 · D2	Zener Diode 2.7V	2個
5	U1	OP AMP uA741CP	2個
6	碳膜電阻與可變電阻	依實驗內容及設計值,選用適當電阻值	

三、實驗預習

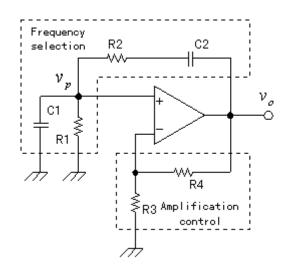
- 多閱實驗電路圖,畫出完整文士電橋振盪器電路,寫出回授β網路的轉換方程式,寫出其振盪頻率公式,並依各組實驗要求的輸出頻率值,見表格(5-1)內容,此時給定電容值 C5=C6=0.0047uF,計算出所需要的電阻數值,選用 5%標準碳膜電阻值 R5=R6=?Ω,選用可變電阻值 R9=R10=?Ω。
- 2.使用 OrCAD 軟體模擬出上述實驗電路圖,須說明回授電壓關係及相位特性,模擬結果在 FFT 轉換後,使用游標標示出振盪頻率值。

四、電路說明

如何產生弦波?在 Barkhausen Criterion 中描述產生弦波需滿足相位差或時間延遲 360 度且增益為 1 的條件才能穩定振盪,若增益過大會使弦波發散; 反之則會收斂或無法振盪。在此介紹兩種弦波產生的電路:

1.文士電橋振盪器(Wien Bridge Oscillator)

a. 振盪器電路



圖(一):振盪器之組成元件

圖(一)是由運算放大器所組成的基本型式文士電橋振盪器電路,其中運算放大器的正回授電路,由 R1、R2、C1 及 C2 等 RC 元件所組成領先—落後網路,為振盪器的頻率選擇網路,負回授路徑由 R3 及 R4 所組成的非反相放大器增益控制,其電壓增益值= $\left(1+\frac{R4}{R3}\right)$ 。

b.何謂電橋電路?

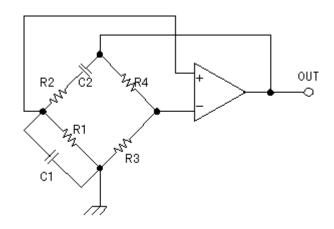
將圖(一)電路圖更改為圖(二):電橋型式之電路,當電橋平衡時,為此振盪 電路的震盪條件。

得到文士電橋振盪器頻率公式

$$f = \frac{1}{2\pi\sqrt{R1 \times R2 \times C1 \times C2}}$$

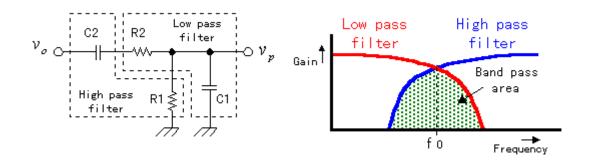
當 C1=C2=C,R1=R2=R 時,上式振盪器頻率為 $f = \frac{1}{2\pi RC}$ 。

電路維持穩定輸出之條件為電壓增益=3=(1+R4/R3)。



圖(二):電橋電路

c.頻率選擇電路



圖(三):頻率選擇電路火,與火。關係

圖(三)所組成頻率選擇電路為領先一落後網路型式。R2-C1 為低通濾波電路,讓低頻訊號通過,訊號經 C1 接地,高頻訊號衰減。R1-C2 為高通濾波電路,讓高頻訊號通過,低頻時容抗 X_{c2} 為高阻抗,低頻訊號衰減。低頻時,容抗 X_{c2} 高阻抗,電路特性由高通濾波電路所決定,當頻率增加時, X_{c2} 阻抗值減少,使輸出電壓增高,當某特定頻率時,電路特性由低通濾波電路所決定,即頻率增加時, X_{c1} 阻抗值減少,導致輸出電壓下降。組合上述兩電路,訊號通過兩重疊頻率區域,此電路稱為帶通濾波器。

d.決定振盪條件與振盪頻率

參閱圖(一)計算回授量 $\beta = \frac{v_p}{v_o}$ 分壓比。

串聯阻抗:
$$Z_s(jw) = R2 + \frac{1}{jwC2} = \frac{1 + jwR2C2}{jwC2}$$

並聯阻抗:
$$Z_p(jw) = R1//\frac{1}{jwC1} = \frac{R1}{1 + jwR1C1}$$

$$\beta(jw) = \frac{Z_p}{Z_p + Z_s} = \frac{v_p}{v_o} = \frac{\frac{R1}{1 + jwR1C1}}{\frac{R1}{1 + jwR1C1} + \frac{1 + jwR2C2}{jwC2}} = \frac{1}{1 + \frac{(1 + jwR1C1)(1 + jwR2C2)}{jwR1C2}}$$

$$\beta(jw) = \frac{1}{1 + \frac{wR1C1 + wR2C2}{wR1C2} + \frac{1 - w^2R1R2C1C2}{jwR1C2}}$$

$$A\beta(jw) \ge 1$$
, $|A\beta(jw)| = 1, \theta \angle (A\beta(jw)) = 0^{\circ}$, $A = \left(1 + \frac{R4}{R3}\right)$, $\beta(jw)$ 為實數。

即上述中若分母項目虛數=0,則
$$|\beta(jw)| = \frac{1}{1 + \frac{wR1C1 + wR2C2}{wR1C2}} = \frac{1}{1 + \frac{C1}{C2} + \frac{R2}{R1}}$$
。

①.當虛數=0,計算可得振盪頻率

$$1 - w_o^2 R 1 R 2 C 1 C 2 = 0, w_o = 2 \pi f_o, f_o = \frac{1}{2 \pi \sqrt{R 1 R 2 C 1 C 2}}$$

②. 當電路振盪時,即
$$|\beta(jw_o)| = \frac{1}{1 + \frac{w_oR1C1 + w_oR2C2}{wR1C2}} = \frac{1}{1 + \frac{C1}{C2} + \frac{R2}{R1}}$$
,表示衰減

量。

$$|A\beta(jw)| = 1, A = 1 + \frac{R4}{R3}, |A\beta(jw)| = \frac{\left(1 + \frac{R4}{R3}\right)}{\left(1 + \frac{C1}{C2} + \frac{R2}{R1}\right)} = 1$$

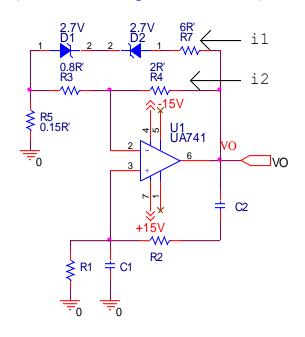
$$\mathbb{RP}\left(1+\frac{R4}{R3}\right) = \left(1+\frac{C1}{C2}+\frac{R2}{R1}\right) \circ$$

③. 若
$$R = R1 = R2, C = C1 = C2$$
,則 $\beta(jw_o) = \frac{1}{3}$ 。

振盪頻率公式:
$$f_o = \frac{1}{2\pi\sqrt{R_1R_2C_1C_2}} = \frac{1}{2\pi RC}$$
 。

選用元件:RC 串並聯電路的阻抗數 $K\Omega$ ~數百 $K\Omega$ 以下,即上式振盪頻率之公式選用 $R{\approx}1K\Omega{\sim}500K\Omega$ 之間的範圍,否則 OPAMP 的負載會加重,容易受雜訊電容量影響。

e. 自動振幅控制 AGC (Automatic Amplitude Control)



圖(四):含波幅限制器的振盪器電路

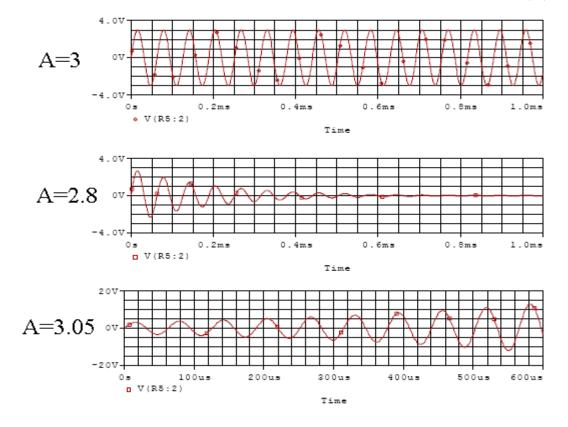
參閱圖(五),在電路迴路中,電壓增益 A 的關係值如下說明:

- ①. 當 A=3 時,振盪器產生振盪且持續振盪。
- ②. 當 A>3 時,振盪器持續振盪且振福逐漸增大,最後波形截止失真。
- ③. 當 A < 3 時,振盪器輸出振幅衰減,最後無法產生振盪。

為達到穩定的振幅輸出使用波幅限制器,如圖(四)所示。Zener Diode 在振盪器的增益自動控制,可穩定弦波的振幅。

當兩個 Zener Diode 都不導通時,此時迴路增益為

$$\frac{1}{3} \times \left(1 + \frac{R4}{R3 + R5}\right) = \frac{1}{3} \times \left(1 + \frac{2R'}{0.15R' + 0.8R'}\right) = 1.04 > 1$$



圖(五):電壓增益電路對振盪器的影響

因此開始振盪。由於迴路增益大於 1 ,所以振盪器振幅會增加直到峯值超過二極體的崩潰電壓 Vz , D1 及 D2 導通,此時電阻器 R7 的並聯作用降低了增益並將振幅限制在 Vz 左右,以維持穩定的波幅。

當 D1 及 D2 導通時,反相端輸入電壓(V_)為

$$(V_) = i_2 \times R3 + (i_1 + i_2) \times R5$$

 i_1 為流過 R7 之交流電流, i_2 為流過 R4 之交流電流,交流分析時,二極體的直流壓降視為短路。

$$i_1 \times R7 = i_2 \times (R3 + R4) \Longrightarrow i_1 = i_2 \times \left(\frac{R3 + R4}{R7}\right)$$

$$VO = i_2 \times R4 + (V_1) = i_2 \times R4 + i_2 \times R3 + (i_1 + i_2) \times R5$$

$$VO = i_2 \times (R3 + R4 + R5) + i_2 \times \frac{R3 + R4}{R7} \times R5 = i_2 \times \left(R3 + R4 + R5 + \frac{(R3 + R4) \times R5}{R7}\right)$$

⇒
$$(V_{-}) = i_2 \times (R3 + R5) + i_2 \times \frac{R3 + R4}{R7} \times R5 = i_2 \times \left(R3 + R5 + \frac{(R3 + R4) \times R5}{R7}\right)$$
 R3

=0.8R', R5=0.15R', R4=2R', R7=6R'等值代入上兩式,可得

$$\frac{\text{VO}}{\text{V}_{-}} = \frac{0.8\text{R}' + 2\text{R}' + 0.15\text{R}' + \frac{(0.8\text{R}' + 2\text{R}') \times 0.15\text{R}'}{6\text{R}'}}{0.8\text{R}' + 0.15\text{R}' + \frac{(0.8\text{R}' + 2\text{R}') \times 0.15\text{R}'}{6\text{R}'}} = \frac{3.02}{1.02} = 2.96 < 3$$

若取 R7=R',則
$$\frac{\text{VO}}{\text{V}}$$
=2.46<3。

當 R7=6R'時, $\frac{\text{VO}}{\text{V}_{-}}$ =2.96與 R7=R',則 $\frac{\text{VO}}{\text{V}_{-}}$ =2.46,表示不同的電壓衰

減率。在 R7=6R'時,增益下降有限,導致振幅衰減速度太慢,如此可導致振盪器快速達到飽和狀態。若在 R7 取得過小時,振幅衰減過快,將導致振盪器

輸出波形嚴重失真。若取 R7=2R'時,則 $\frac{VO}{V_{-}}$ =2.72<3 ,此值應可以使用。

當二極體導通時,VO=VO1。

$$i_2 \times (R3 + R4) = V_Z + V_D = \frac{VO1}{R3 + R4 + R5} \times (R3 + R4)$$

$$VO1 = \frac{R3 + R4 + R5}{R3 + R4} \times (V_Z + V_D) = \frac{0.8R' + 2R' + 0.15R'}{0.8R' + 2R'} \times (V_Z + V_D)$$

$$VO1 = 1.05 \times (2.7 + 1.0) = 3.89(V) (二極體1N4618)$$

$$VO1 = 1.05 \times (2.4 + 1.0) = 3.57(V) (二極體1N4617)$$

參閱 Data Sheet: 二極體 1N4618, $V_z = 2.7V$, $V_D = 1.0V$ 。

參閱 Data Sheet: 二極體 1N4617, $V_z=2.4V$, $V_{\scriptscriptstyle D}=1.0V$ 。

若取 $R'=6K\Omega$,即

$$R3=0.8R'=4.8K\Omega$$
,選用 $R3=4.7K\Omega$ 。

$$R4=2R'=12K\Omega$$
,選用 $R4=12K\Omega$ 。

$$R5=0.15R'=0.9K\Omega$$
,選用 $R5=1K\Omega$ 。

$$R7=2R'=12K\Omega$$
,選用 $R7=12K\Omega$ 。

f.電路模擬

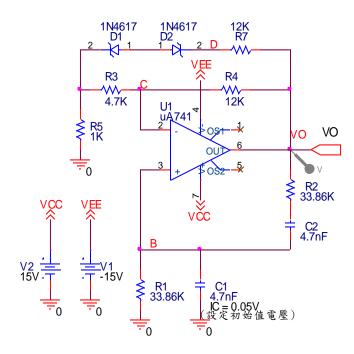
電路模擬元件與模擬設定值如下所示:

- ①.Zener Diode 模擬元件選用 1N4617(Vz=2.4V)。
- ②.電容 C2 需設定初使值電壓=0.05V 以加速振盪器起振能力。

③.振盪頻率值=1KHz。

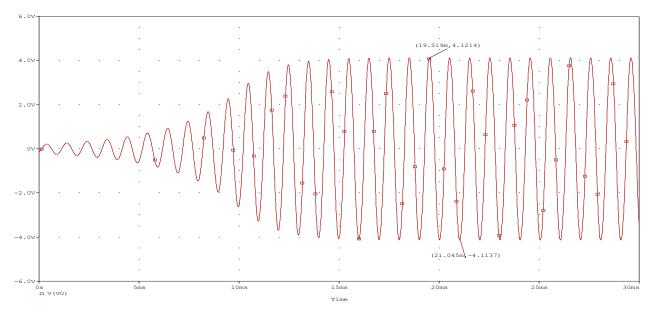
④. 選用元件 C1=C2=C=4.7nF(電容 472)

計算電阻
$$R1 = R2 = \frac{1}{2\pi \times C \times f_o} = \frac{1}{2\pi \times 4.7 \times 10^{-9} \times 10^3} = 33.862 K\Omega$$

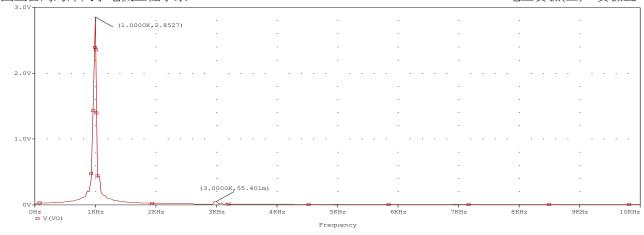


圖(六): Wien-bridge 振盪器模擬電路圖

■Wien-bridge 振盪器電路模擬結果



圖(七): Wien-bridge 振盪器模擬結果(time-domain)



圖(八): Wien-bridge 振盪器模擬結果(FFT)

表(三):實驗組別與振盪頻率對照表

	1 - 10 1 - b		1 - 12 1 - +		1 - 12 1
組別	振盪頻率	組別	振盪頻率	組別	振盪頻率
No.1-1	1.1KHz	No.11-1	1.1KHz	No.21-1	1.1KHz
No.1-2	1.2KHz	No.11-2	1.2KHz	No.21-2	1.2KHz
No.2-1	1.3KHz	No.12-1	1.3KHz	No.22-1	1.3KHz
No.2-2	1.4KHz	No.12-2	1.4KHz	No.22-2	1.4KHz
No.3-1	1.5KHz	No.13-1	1.5KHz	No.23-1	1.5KHz
No.3-2	1.6KHz	No.13-2	1.6KHz	No.23-2	1.6KHz
No.4-1	1.7KHz	No.14-1	1.7KHz	No.24-1	1.7KHz
No.4-2	1.8KHz	No.14-2	1.8KHz	No.24-2	1.8KHz
No.5-1	1.9KHz	No.15-1	1.9KHz	No.25-1	1.9KHz
No.5-2	2.0KHz	No.15-2	2.0KHz	No.25-2	2.0KHz
No.6-1	2.1KHz	No.16-1	2.1KHz	No.26-1	2.1KHz
No.6-2	2.2KHz	No.16-2	2.2KHz	No.26-2	2.2KHz
No.7-1	2.3KHz	No.17-1	2.3KHz	No.27-1	2.3KHz
No.7-2	2.4KHz	No.17-2	2.4KHz	No.27-2	2.4KHz
No.8-1	2.5KHz	No.18-1	2.5KHz	No.28-1	2.5KHz
No.8-2	2.6KHz	No.18-2	2.6KHz	No.28-2	2.6KHz
No.9-1	2.7KHz	No.19-1	2.7KHz	No.29-1	2.7KHz
No.9-2	2.8KHz	No.19-2	2.8KHz	No.29-2	2.8KHz
No.10-1	2.9KHz	No.20-1	2.9KHz	No.30-1	2.9KHz
No.10-2	3.0 KHz	No.20-2	3.0 KHz	No.30-2	3.0 KHz

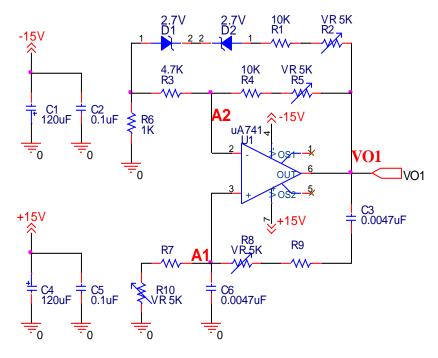
五、實驗注意事項與電路模擬

- 1. 使用萬用電錶之注意事項:測量<u>電壓</u>時,請設定為 4 位半顯示測量值。測量 電阻時,請設定為 4 位半顯示測量值。
- 2. 各組別的頻率要求值如表格(三)所示,請在實驗預報中計算所需要電阻值, 並使用模擬軟體,模擬出實驗振盪值。
- 3. 實驗步驟中的頻率值=規定之頻率值,即為各組所規定的頻率值。
- 4. 下列各實驗步驟所需擷取之輸出波形圖,應使用示波器的測量功能,測量出 頻率值及振幅大小 (V_{p-p}) ,若未顯示上述之測量結果,則需重新擷取波形。

六、實驗項目與實驗步驟

■實驗實作電路:Wien 電橋振盪器

- 1. 實驗設計與電路模擬:依據實驗振盪公式及各組別的頻率要求,見表格(三) 內容,給定電容值,計算出電阻值 R7 及 R9,選用電阻元件,計算 $\tau = RC$ 值,完成實驗模擬。
- ◎計算列式:繳交實驗預習上課筆記。



圖(5-1):實驗電路圖(1)

%R7=R8,選用 VR 1KΩ 或是 VR 2KΩ。

%R5 選用 VR 10KΩ, R4 選用 15KΩ。%R2 選用 VR 5KΩ

- 2. 接好圖(5-1):實驗電路圖(1),其中 D1、D2、R1 及 R2 等元件暫且不要接。
- 3. 接上雙電源±15V。以示波器觀測節點[VO1]訊號,適當調整可變電阻(R8 及R10)—可改變頻率值及振幅大小,適當調整可變電阻(R5)—可改變非反相放大器的電壓增益值。在調整的過程中,您會發現由於控制太靈敏以致於非常難以控制輸出振幅大小,這是因為調整三顆可變電阻均可改變輸出振幅大小。請調整出任一振盪波形出來(失真波形也可以),然後記錄其頻率值及電壓(V_{P-P}),完成表格(5-1)內容,擷取各節點波形。
- 4. 擷取下列各實驗測量波形:(實驗步驟 3.)。
 - a. 節點[VO1]波形
 - b. 節點[VO1、A1] 波形
 - c. 節點[VO1、A2] 波形
 - d. 節點[A1, A2] 波形

表(5-1): 測量數據與測量波形(實驗步驟 3.)

各相對節點	觀測結果
節點[VO1]	①.輸出振盪頻率=Hz。
	②.波形峰-峰值(V _{P-P})=。
節點[A1]	①.輸出振盪頻率=Hz。
	②.波形峰-峰值(V _{P-P})=。
節 點[A2]	①.輸出振盪頻率=Hz。
	②.波形峰-峰值(V _{P-P})=。

- 5. 為了可以得到穩定的輸出振幅,將波幅限制器電路加入上述電路中,接好 D1、 D2、R1 及 R2 等元件。
- 6. 分別調整可變電阻 R8、R10、R5 及 R2,以示波器觀測節點[VO1]訊號,輸出 應為最大且無失真弦波波形,且振盪頻率值需依各組別之頻率。
- 7. 測量下列節點波形,擷取下列表格(5-2)中各節點的波形。使用示波器測量各相對節點波形,需顯示相角差及峰-峰值 $(V_{p,p})$,並完成表格(5-2)內容。
- 8. 擷取下列各實驗測量波形: (實驗步驟 7.)。
 - a. 節點[VO1] 波形

- b. 節點[VO1、A1] 波形
- c. 節點[VO1、A2] 波形
- d. 節點[A1, A2] 波形

表(5-2): 測量數據與測量波形(實驗步驟 7.)

各相對節點	觀測結果
節點[VO1]	①.輸出振盪頻率=Hz。
節點[VO1,A1]	①.節點[VO1]波形峰-峰值(V_{P-P})=。
	②.節點[A1]波形峰-峰值 $(V_{P-P})=$ 。
	③.電壓比率= VO1 =。
	④.測量相角差 $\Delta \theta =$ 。
節點[VO1, A2]	①.節點[VO1]波形峰-峰值(V_{P-P})=。
	②.節點[A2]波形峰-峰值(V_{P-P})=。
	③.電壓比率= $\frac{\text{VO1}}{\text{VA2}}$ =。
	④.測量相角差 $\Delta \theta =$ 。
節點[A1,A2]	①.節點[A1]波形峰-峰值 $(V_{P-P})=$ 。
	②.節點[A2]波形峰-峰值(V_{P-P})=。
	③.電壓比率= $\frac{\text{VA2}}{\text{VA1}}$ =。
	④.測量相角差 $\Delta \theta =$ 。

- 9. 室溫下穩定度測試,了解溫度對振盪電路影響。測試節點[VO1],將電路置於實驗桌面,記錄振盪頻率值且擷取實驗波形,記錄測試時間,經30分鐘後,再次記錄振盪頻率值且擷取實驗波形,完成表格(5-3)內容。
 - a. 擷取節點[VO1] 波形(測試前頻率值)。
 - b. 擷取節點[VO1] 波形(30 分鐘後)。

表(5-3):溫度測試(實驗步驟 9.)

	頻率值	測試時間
測試前頻率值		年 月 日 時 分
温度測試(30 分鐘)		年 月 日
測試後頻率值		時 分

10).先行實驗電路檢查:此時您應該找助教檢查上述振盪電路,CH1接節點[A1],
	CH2 接節點[A2],調整好頻率值,輸出波形不可失真,測量頻率值及峰-峰值
	(Vp-p) •
	a. 擷取節點[A1, A2]波形圖:記錄頻率值=、測量節點[A1]峰-峰值

(Vp-p)=____、測量節點[A2]峰-峰值(Vp-p)=____。

- 11.更改電容的影響:拆除 C5 及 C6,組裝 C5X=C6X=0.001uF,調整可變電阻,使用示波器觀察及擷取節點[VO1]波形,記錄頻率範圍值及波形變化情形。就更改電容的影響,試比較前後輸出波形的差異性,請分析其結果。
- a.節點[VO1]波形:記錄最大頻率值=____。 測量節點[VO1]峰-峰值(Vp-p)=____。
- b. 節點[VO1]波形:記錄最小頻率值=____。 测量節點[VO1]峰-峰值(Vp-p)= 。

七、實驗問題與討論

- 1. 就步驟[3](不含 D1、D2)的實驗結果,請說明節點[VO1]間波形變化之情形及相關性。
- 2. 就步驟[7] (含 D1、D2)的實驗結果,請說明節點[VO1]間波形變化之情形及相關性。
- 3. 就步驟[9]室溫下穩定度測試的實驗結果,請您分析一下,頻率漂移之情形與 電路元件之關係。

- 4. 就步驟[11]更改電容的影響的實驗結果,試比較節點[VO1]波形測試前、後輸出波形的差異性,請分析其結果。
- 5. 就上述實驗結果,請說明文士電橋振盪器最適當的工作頻率範圍。

八、撰寫實驗結論與心得

九、實驗綜合評論

- 1.實驗測試說明、實驗補充資料及老師上課原理說明,是否有需要改善之處。
- 2.實驗模擬項目內容,是否有助於個人對實驗電路測試內容的了解。
- 3.實驗測量結果,是否合乎實驗目標及個人的是否清楚瞭解其電路特性。
- 4.就實驗內容的安排,是否合乎相關課程進度。
- 5.就個人實驗進度安排及最後結果,自己的評等是幾分。
- 6.在實驗項目中,最容易的項目有那些,最艱難的項目包含那些項目,並回憶 一下,您在此實驗中學到了那些知識與常識。

十、附上實驗進度紀錄單(照片檔)及麵包板電路圖組裝圖檔(照片檔)

十一、參考資料來源

- [1].SEDRA & SMITH , "MICROELECTRONIC CIRCUITS", Copyright by Oxford University Press, Inc, sixth edition 2010, P.1040~P.1048.
- [2]."電子元件與電路理論",張順雄、張忠誠、李榮乾編譯,東華書局出版,第三版,1999,P.1012~P.1014.
- [3].Sergio Franco, "Design with Operational Amplifiers and Analog Integrated Circuits", McGraw-Hill International Editions 1988, P.354~P.361.