01. Fundamentos do Movimento e Computação

Exemplo: Velocidade como função do tempo

Considere uma partícula se movendo em linha reta com aceleração constante \$a\$. Se no tempo \$t = 0\$ a velocidade da partícula é \$v_0\$, encontre a fórmula para a velocidade da partícula como função do tempo.

Solução Algébrica:

```
\begin{align*} \dfrac{dv}{dt} = a & \Rightarrow dv = a dt \Rightarrow \int_{v_0}^{v(t)} dv^{\prime} = \int_{0}^{t} a dt^{\prime} & \Rightarrow v(t) - v_{0} = at\ & \Rightarrow v(t) = v_{0} + at \end{align*}
```

Exemplo 1.2: Um exemplo de computação simbólica

Usando computação simbólica, resolva a equação diferencial do Exemplo 1.1.

Solução:

```
In [3]: # Bibliotecas necessárias
import sympy as sp
sp.init_printing()

In [4]: # Definição das variáveis
v = sp.Function('v')
t = sp.Symbol('t', real=True, positive=True)
a = sp.Symbol('a', real=True)

In [5]: # Solução
general_soln = sp.dsolve(sp.Derivative(v(t) , t) - a, v(t))
print(general_soln.rhs)

C1 + a*t
```

Exemplo 1.3: Um exemplo de computação numérica

Usando $a = 9.8\; \text{m/s}^2$ e uma velocidade inicial de $v(0) = v_{0} = 1\; \text{m/s}$, encontre e construa o gráfico da solução numérica da equação diferencial do Exemplo 1.1.

Solução:

```
In [7]: # Bibliotecas necessárias
import numpy as np
from scipy.integrate import odeint
import matplotlib.pyplot as plt

In [8]: # Dados
v0 = 1 # m/s
```

```
# Equação Diferencial
         def velderiv(v, t):
             a = 9.8
             dvdt = a
             return dvdt
         # Solução
         times = np.linspace(0, 3, 30)
         velocity = odeint(velderiv, v0, times)
In [9]: # Gráfico
         plt.plot(times, velocity)
         plt.xlabel("Tempo (s)")
         plt.ylabel("Velocidade (m/s)")
         plt.grid(ls="dashed")
         plt.show()
          30
          25
       Velocidade (m/s)
          20
           15
          10
           5
            0
```

1.8 Problemas de fim de capítulo

0.5

0.0

Seção 1.2: O Básico da Mecânica Clássica

1.0

1.5

Tempo (s)

2.0

2.5

3.0