
Resolução de Problemas do Livro

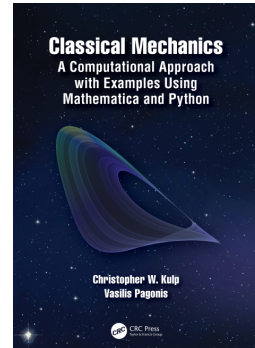
Classical Mechanics: A computational approach with python (Kulp, C. W.; Pagonis, V.)

por

Igo da Costa Andrade

Referência

KULP, C. W.; PAGONIS, V.. **Classical Mechanics: A computational approach with python**. Boca Ration, CRC Press, 2021.



Capítulo 1: Os Fundamentos do Movimento e Computação¹

Exemplos do capítulo

Exemplo 1.1: Velocidade como função do tempo

Considere uma partícula se movendo em linha reta com aceleração constante a . Se no tempo $t = 0$ a velocidade da partícula é v_0 , encontre a fórmula para a velocidade da partícula como função do tempo.

Solução:

$$\begin{aligned}\frac{dv}{dt} &= a \Rightarrow dv = a dt \Rightarrow \int_{v_0}^{v(t)} dv' = \int_0^t a dt' \\ &\Rightarrow v(t) - v_0 = at \\ &\Rightarrow v(t) = v_0 + at\end{aligned}$$

■

Exemplo 1.2: Um exemplo de computação simbólica

Usando computação simbólica, resolva a equação diferencial do Exemplo 1.1.

Solução:

```
# Biblioteca importada
import sympy as sp
sp.init_printing()

# Definição das variáveis
v = sp.Function('v')
t = sp.Symbol('t', real=True, positive=True)
a = sp.Symbol('a', real=True)
```

¹Título original: *The Foundations of Motion and Computations*

```
# Solução
general_soln = sp.dsolve(sp.Derivative(v(t), t) - a, v(t))
print(general_soln.rhs)
```

```
## C1 + a*t
```



Exemplo 1.3: m exemplo de computação numérica

Usando $a = 9.8 \text{ m/s}^2$ e uma velocidade inicial de $v(0) = v_0 = 1 \text{ m/s}$, encontre e construa o gráfico da solução numérica da equação diferencial do Exemplo 1.1.

Solução:

```
# Bibliotecas necessárias
import numpy as np
from scipy.integrate import odeint
import matplotlib.pyplot as plt

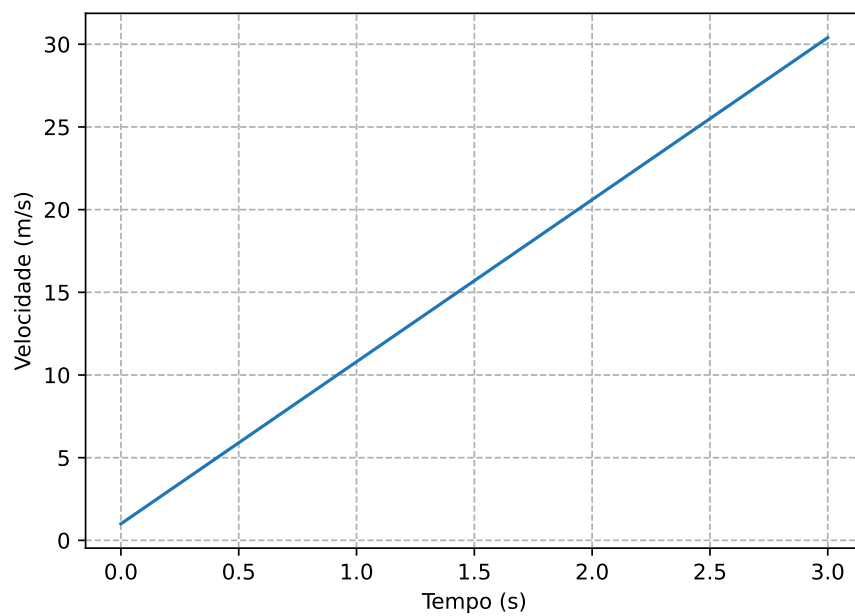
# Dados
v0 = 1 # m/s

# Equação Diferencial
def velderiv(v, t):
    a = 9.8
    dvdt = a
    return dvdt

# Solução
times = np.linspace(0, 3, 30)
velocity = odeint(velderiv, v0, times)

# Gráfico
plt.plot(times, velocity)
plt.xlabel("Tempo (s)")
plt.ylabel("Velocidade (m/s)")
plt.grid(ls="dashed")
plt.savefig("figure/chap-01/muv.pdf")
plt.close()
```

Figure 1: Velocidade em função do tempo de uma partícula em queda livre



■

1.8 Problemas de fim de capítulo

Seção 1.2: O básico da Mecânica Clássica

1 A posição de uma partícula de 0.50 kg de massa pode ser descrita usando a função vetorial: $\mathbf{r}_0 = 3t\hat{\mathbf{i}} + 2t^2\hat{\mathbf{j}} + 7t^{-2}\hat{\mathbf{k}}$.

- (a) Qual são as unidades de cada um dos coeficientes em cada componente? Assuma que o tempo é medido em segundos e a posição é medida em metros.

Solução:

$$\text{Coordenada } x : [3t] = [L] \Rightarrow [3][t] = [L] \Rightarrow [3][T] = [L]$$

$$\Rightarrow [3] = \frac{[L]}{[T]} = \text{m/s}$$

$$\text{Coordenada } y : [2t^2] = [L] \Rightarrow [2][t^2] = [L] \Rightarrow [2][T]^2 = [L]$$

$$\Rightarrow [2] = \frac{[L]}{[T]^2} = \text{m/s}^2$$

$$\text{Coordenada } z : [7t^{-2}] = [L] \Rightarrow [7][T]^{-2} = [L] \Rightarrow [7] = [L][T]^2 = \text{m} \cdot \text{s}^2$$

■

- (b) Calcule a velocidade da partícula em $t = 3$ segundos.

Solução:

$$\begin{aligned} \mathbf{v}_0 &= \frac{d\mathbf{r}_0}{dt} = \frac{dx}{dt}\hat{\mathbf{i}} + \frac{dy}{dt}\hat{\mathbf{j}} + \frac{dz}{dt}\hat{\mathbf{k}} \\ &= 3\hat{\mathbf{i}} + 2t\hat{\mathbf{j}} + 7 \cdot (-2t^{-3})\hat{\mathbf{k}} \\ &= 3\hat{\mathbf{i}} + 2t\hat{\mathbf{j}} - 14t^{-3}\hat{\mathbf{k}} \end{aligned}$$

$$\mathbf{v}_0(3) = 3\hat{\mathbf{i}} + 2 \cdot 3\hat{\mathbf{j}} - 14 \cdot 3^{-3}\hat{\mathbf{k}} = 3\hat{\mathbf{i}} + 6\hat{\mathbf{j}} - \frac{14}{27}\hat{\mathbf{k}}$$

■

- (c) Calcule a aceleração da partícula em $t = 1$ segundo.

Solução:

$$\begin{aligned} \mathbf{a}_0 &= \frac{d\mathbf{v}_0}{dt} = \frac{dv_x}{dt}\hat{\mathbf{i}} + \frac{dv_y}{dt}\hat{\mathbf{j}} + \frac{dv_z}{dt}\hat{\mathbf{k}} \\ &= 0\hat{\mathbf{i}} + 2\hat{\mathbf{j}} - 14 \cdot (-3t^{-4})\hat{\mathbf{k}} \\ &= 2\hat{\mathbf{j}} + 52t^{-4}\hat{\mathbf{k}} \end{aligned}$$

$$\mathbf{a}_0(1) = 2\hat{\mathbf{j}} + 52 \cdot 1^{-4}\hat{\mathbf{k}} = 2\hat{\mathbf{j}} + 52\hat{\mathbf{k}} \text{ m/s}^2$$

■