# **Final Project Report**

# 組別:大黑

# 成員: B07501024 土木四 陳冠亦 B07501029 土木四 黄司睿 B07501061 土木四 謝語哲

# 目錄

Fina	ıl Proj	ect F	Report	. 1
	1.	如何	<b>丁處理圖片</b>	. 2
	步驟	1	ImageDataGenerator	. 2
	步驟	2	ImageDataGenerator.flow_from_dataframe	. 2
	步驟	3	adding class_weight	. 2
	2.	使用	] 遷移學習 transfer learning	. 3
	步驟。	4	使用 InceptionResNetV2 當作 Basemodel	. 3
	步驟:	5	增加 Dense layer	. 3
	步驟	6	訓練過程	. 3
	步驟	7	用 pseudo label 重複訓練	. 4
	步驟	8	Ensemble	. 5
	3.	使用	l的 model 以及 fining tuning 的心得	. 5
	4	RG+ An	n 地 安 解 釋	ß

## 1. 如何處理圖片

### 步驟1 ImageDataGenerator

Training data 的部分我們有用 rotation, zoom, width\_shift, height\_shift, horizontal\_flip, 而照片都用 1./255. rescale, validation 用 20%的照片。

### 步驟2 ImageDataGenerator.flow\_from\_dataframe

我們試過許多照片尺寸,從200多到最後試到結果最好的是600,batch\_size經試驗過最後取10,我們自己覺得是非常消耗時間的設置,加上我們自己沒有硬體,跑得很痛苦。

```
train_generator = gen.flow_from_dataframe(
train_df, # dataframe
directory = train dir, # images data path / folder in which images are there
x col = 'Name',
y_col = 'Type',
subset="training",
color_mode="rgb"
target size = (600,600), # image height, image width
class mode="categorical",
batch_size=10,
shuffle=True,
seed=42,
validation generator = gen.flow from dataframe(
train df, \overline{\#} dataframe
{\tt directory = train\_dir, \ \# \ images \ data \ path \ / \ folder \ in \ which \ images \ are \ there}
x col = 'Name',
y col = 'Type',
subset="validation",
color mode="rgb",
target_size = (600,600), # image height , image width
class_mode="categorical",
batch size=10,
shuffle=True,
seed=42.
Found 7420 validated image filenames belonging to 4 classes.
Found 1860 validated image filenames belonging to 4 classes.
```

#### 步驟3 adding class weight

在 fit model 的時候我們發現加上 class weight 也有改善結果,之後的 model 都有加上 class weight 將 imbalance 的問題考慮進 model fitting 裡面。

# 2. 使用遷移學習 transfer learning

### 步驟4 使用 InceptionResNetV2 當作 Basemodel

在了解到 transfer learning 好像是最好的選項後,我們開始沒多久就直接嘗試 transfer learning 的 model 了,其中試過 VGG, EfficientNetB3, B4, Xception, 等多種模型,最後結果最好的是 InceptionResnetV2,我們就以這個模型為主開始訓練。

#### 步驟5 增加 Dense layer

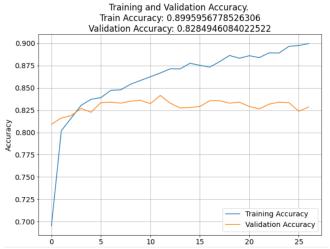
我們接著用 Sequential 在 base model 後面加了幾層 layer,如下圖。

```
base_model.trainable=False

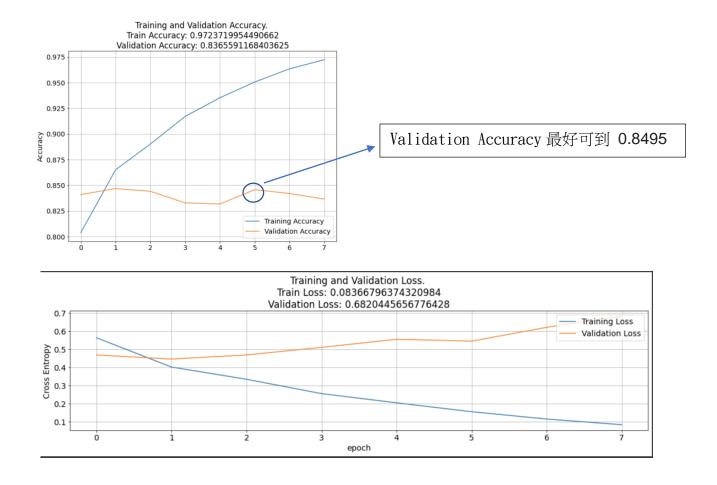
model = tf.keras.Sequential([
          base_model,
          tf.keras.layers.BatchNormalization(renorm=True),
          tf.keras.layers.GlobalAveragePooling2D(),
          tf.keras.layers.Dense(128, activation='relu'),
          tf.keras.layers.Dropout(0.5),
          tf.keras.layers.Dense(256, activation='relu'),
          tf.keras.layers.Dropout(0.5),
          tf.keras.layers.Dense(4, activation='softmax')
          l)
```

#### 步驟6 訓練過程

我們訓練的方式是,首先,把 base model freeze 起來,去 train 我們自己加的那些 Dense layer, 用的 optimizer 是 Adam,learning rate = 1e-5,其中一次的 curve 如下:



接著,這部分訓練結束後,我們將整個 base model 變成 trainable,再將 learning rate 調更小,做 微調,會這樣調是我們嘗試之後的結果,雖然上課好像有說不應該全部解開,但我們只解凍幾層的結果沒有比較好,通常這部分可以看到的現象是 val\_accuracy 會較上一階段跳高,但也很早就不會繼續成長,即使如此,因為我們的模型設定,都還是要跑很久。



## 步驟7 用 pseudo label 重複訓練

我們到了這步雖然已經過 strong baseline,成績卻也都上不太去,我們就嘗試 pseudo labeling 的方式,我們設定了模型有 85%以上肯定答案才把圖留下來,第一次成績並沒有提高,但二、三個 iteration 都有不錯的提升,非常開心,我們總共做了 4 個 iteration,就沒時間繼續跑了,有點可惜。

#### 步驟8 Ensemble

我們最後還選擇了一些成績好的作 ensemble,成績也有繼續往上,但這部分都是看著 public score 做的,感覺有可能只是在 overfit public score,但是看到有提高還是很興奮。

# 3. 使用的 model 以及 fine tuning 的心得

模型成績紀錄

Model	Validation Accuracy	Public Accuracy
NASNetLarge (299,299,3)	0.83	0.81
vgg19	0.76	0.74
efficientnetb3	0.34	X
InceptionResNetV2 (384, 384,3)	0.82	0.8
InceptionResNetV2 (420, 420,3)	0.84	0.817
加上 image augmentation 和 class_weight		
InceptionResNetV2 (450, 450,3)	0.85	0.834
InceptionResNetV2 (600, 600,3)	0.85	0.837
用 pseudo unlabel 再去訓練		
600_psuedo_iter1	0.84	0.82
600_psuedo_iter2	0.854	0.84
600_psuedo_iter3	0.86	0.845
ensemble		
Ensemble 0.83 以上的	X	0.856

一開始用很多不同的 CNN 的模型,像是近期表現最好的 efficientnet 系列但效果都不佳,比較簡單的 Vgg19 成績也不好,其中 InceptionResNetV2 是表現最好的一個,因此決定先專心在 InceptionResNetV2 上,並加上 image augmentation 和 將圖片放大到(600\*600),把訓練資源投入在 InceptionResNetV2,而之所以不將圖片放大到 800\*800,是因為記憶體會裝不下。 過程中我們也將原本有點過大(0.001)的 learning rate 下修,也是我們成績提升的一個重要調整。

## 最終使用模型架構:

Layer (type)	Output Shape	Param #
inception_resnet_v2 (Functional)		54336736
batch_normalization_203 (BatchNormalization)	(None, 12, 12, 1536)	10752
<pre>global_average_pooling2d (G lobalAveragePooling2D)</pre>	(None, 1536)	0
dense (Dense)	(None, 128)	196736
dropout (Dropout)	(None, 128)	0
dense_1 (Dense)	(None, 256)	33024
dropout_1 (Dropout)	(None, 256)	0
dense_2 (Dense)	(None, 4)	1028

Total params: 54,578,276

Trainable params: 54,510,052 Non-trainable params: 68,224

### InceptionResNetV2 模型介紹

下面 InceptionResNetV2 在 keras 的官網上的成績,在 keras 中排名非常前面

Model	Size Top-1 (MB) Accuracy		Top-5 Accuracy	Parameters	Depth	Time (ms) per inference step (CPU)	Time (ms) per inference step (GPU)
InceptionResNetV2	215	0.803	0.953	55,873,736	572	130.19	10.02

InceptionResNetV2 結合了 Inception Module 與 ResNet 提出的殘差直連通路,使用極深的網路架構時,遭遇梯度彌散的可能性降低,模型更容易收斂,並提升模型準確率

## 4. 附加檔案解釋

我們總共附件了4個檔案,有點多不好意思,因為我們常常跑一跑就被踢出來,所以有些步驟就分開寫分開跑。

第一個是 ResnetV2\_original,這個檔案跑的是我們凍住的模型,跑完後就會丟到 ResnetV2\_mod 裡面跑,這部分就是前面提到我們把 base model 改成 trainable 的部分。接著其他兩個是 pseudo labeling 的 code,第一個是 ResnetV2\_unlabel\_predict,這個檔案是在預測沒有 label 的模型,其中設定門檻 85%,而且最後會輸出一個包含原本有 label 及後來我們預測 label 的 csv 檔讓我們訓練用。最後就是 pseudo label 的訓練,其實就是把 ResnetV2\_mod 和 ResnetV2\_original 合在一起,吃進剛剛產生的 csv 而已。