Procesamiento Digital de Imágenes

Unidad I (b): Adquisición y visualización de imágenes

Departamento de Informática - FICH Universidad Nacional del Litoral

12 de marzo de 2018



Temas a desarrollar

- Física del sensado de imagen
- Arreglos de sensores para adquisición
- Muestreo y cuantización de imágenes
- Arquitectura de un sistema de PDI
- Formatos de las imágenes digitales

- Imágenes generadas por la interacción entre una fuente de "iluminación" y la reflexión o absorción de energía por los "objetos" de la escena.
 - "iluminación": ondas de todo el espectro electromagnético, sonido, sintética.
 - "objetos": escena con objetos de todo tipo, incluso la fuente de luz.
- Interesa elegir la fuente de luz apropiada al ambiente de trabajo
 - que permita obtener la mejor imagen: máximo número de intensidades y mayor contraste con el fondo.
 - que minimice la cantidad de procesamiento requerido para restauración.
 - que provea una iluminación homogénea y temporalmente constante sobre el área de interés.

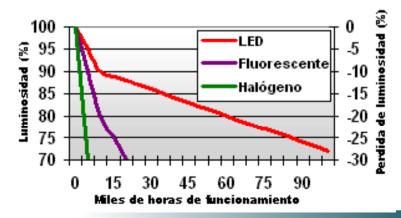
- Fuentes de iluminación
 - Luz de día: inapropiada para PDI por su dependencia de las condiciones climáticas, hora, y época del año. Incontrolable en escenas móviles.
 - Lámparas fluorescentes: campo de iluminación homogéneo, sin calor excesivo. Limitación espectral (a veces deseable).
 Ampliamente utilizadas en PDI.
 - LED: reacción instantánea y sin inercia a cambios en intensidad (útil en estroboscopía). Naturaleza monocromática. No liberan calor, no poseen modulaciones de intensidad, gran vida útil. Usados para alimentar a fibras ópticas.
 - Lámparas de descarga: caras, poseen altas densidades de radiación con luminosidad constante. Utilizados en iluminación estroboscópica y fotografía (flash).

Fuentes de iluminación

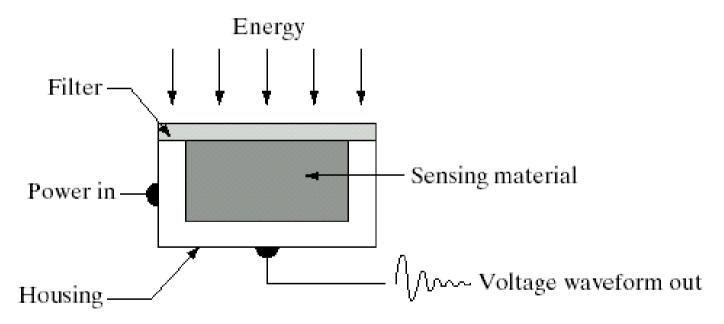
- Laser: alto poder de radiación enfocado en un área pequeña (coherencia). Proyección de líneas, anillos, matrices de puntos, etc. Usados para alimentar a fibras ópticas.
- Luz infrarroja: eliminan la influencia de la luz ambiente (luz débil, ambigua, etc.) o radiaciones de otras fuentes de luz.

Consideraciones:

- Fibra óptica: pérdida del 40% de intensidad debido a dispersión y reflexiones en el interior del cable.
- Vida útil de lámparas: con el uso decrece la intensidad y el espectro de frecuencias se corre hacia longitudes de onda mayores.

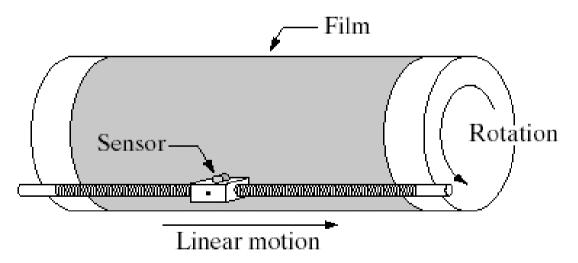


 Sensor: convierte la energía de entrada (luz u otra onda) en un voltaje mediante la combinación entre la alimentación eléctrica y los cambios electrónicos producidos en el material de sensado.



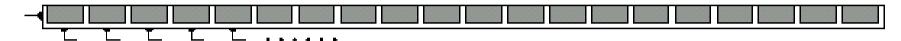
Filtro: mejora de selectividad del sensor.

- Dispositivo de un único sensor: el más conocido es el fotodiodo (silicio como material de sensado), cuya tensión de salida es proporcional a la luz incidente.
- Escaneo de alta precisión: desplazamientos perpendiculares al movimiento del tambor.



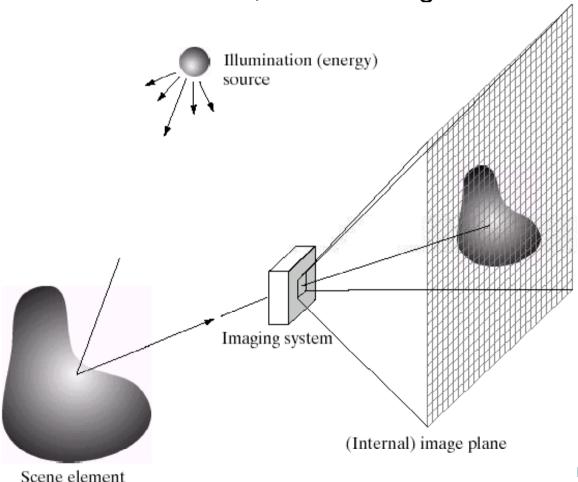
 Dispositivo láser: fuente láser coincidente con el sensor. Patrón de escaneado manejado por espejos móviles.

 Bandas lineales de sensores: proveen elementos de imagen en una dirección. Imagen 2D generada por el movimiento del arreglo en la dirección perpendicular.



Uso: escáner plano, imágenes aéreas, tomografía.

- Arreglos de sensores: proveen la imagen 2D a través del enfoque del patrón de energía directamente sobre los sensores de la matriz.
- Uso: dispositivos ultrasónicos, cámaras digitales.



Física de la imagen

- Modelo de formación de la imagen: función 2D en la forma f(x,y).
- Amplitud de la función f en la coordenada espacial (x,y) proporcional a la energía radiada por la fuente física, y caracterizada por:
 - iluminación: cantidad de iluminación de la fuente que incide en la escena.

$$0 < i(x, y) < \infty$$

 reflectancia: cantidad de iluminación reflejada por los objetos. Aplicable a luz transmitida (transmisividad).

$$0 < r(x,y) < 1 \left\{ \begin{array}{ll} 0 & \text{absorción total} \\ 1 & \text{reflexión total} \end{array} \right.$$

• Función imagen:

$$f(x,y) = i(x,y)r(x,y)$$

Física de la imagen

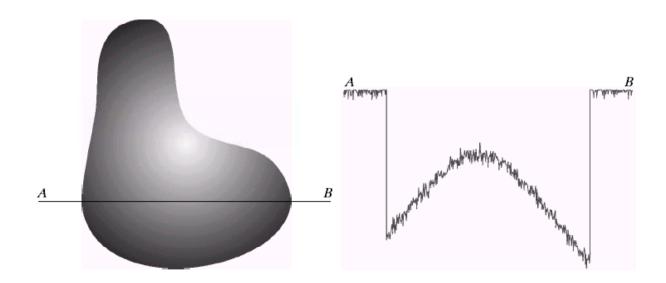
Valores típicos:

```
i(x,y) \left\{ \begin{array}{l} \mbox{día soleado: 90000 lm/m}^2 \\ \mbox{día nublado: 10000 lm/m}^2 \\ \mbox{luna llena: 0,1 lm/m}^2 \\ \mbox{ambiente de oficina: 1000 lm/m}^2 \end{array} \right.
```

 $r(x,y) \begin{cases} \text{terciopelo negro: 0.01} \\ \text{acero inoxidable: 0.65} \\ \text{pared plana blanca: 0.80} \\ \text{objetos plateados: 0.90} \\ \text{nieve: 0.93} \end{cases}$

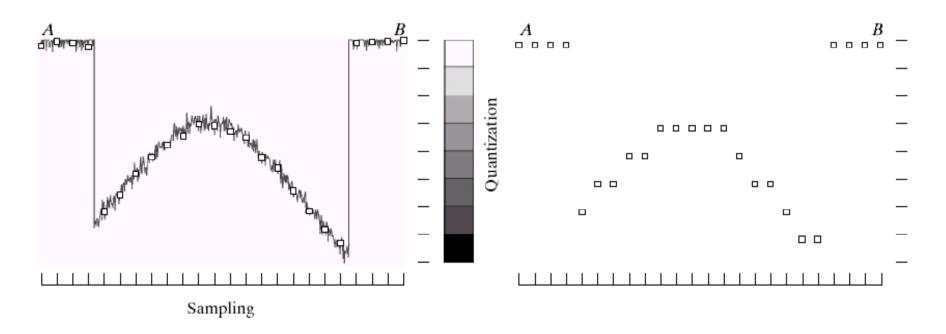
Muestreo y cuantización de imágenes

- Objetivo: generar imágenes digitales a partir de los datos sensados.
- La salida de los sensores es un voltaje continuo cuya amplitud está relacionada al fenómeno sensado.
- Para crear la imagen digital, debemos digitalizar la señal: muestrearla en el espacio y cuantizarla en amplitud.
- Ejemplo: perfil de densidad de grises



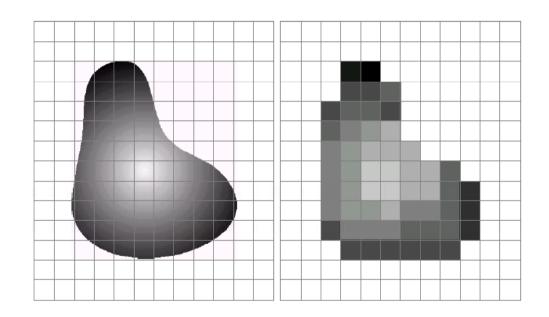
Muestreo y cuantización de imágenes

- Muestreo: toma de valores de la función en puntos equiespaciados a lo largo de la línea.
- Cuantización: discretización del rango de variación de niveles de grises



Muestreo y cuantización de imágenes

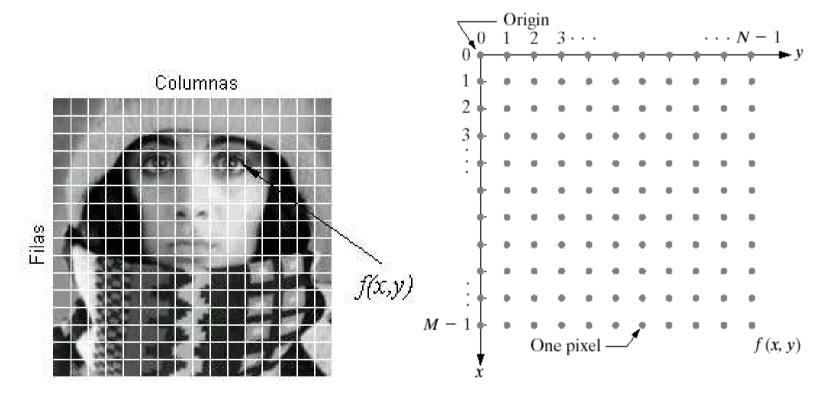
Digitalización con un arreglo de sensores:



- Tamaño: MxN, enteros positivos.
- Brillo: L niveles de grises, entero potencia de 2 ($L=2^k$), con k bits.
- Rango dinámico : dispersión de valores de grises del intervalo [0,L-1] sobre el rango completo.

Imagen digital

Notación:



• Las coordenadas (x,y) se vuelven discretas: (x,y)=(0,0), $(x,y)=(0,1),\ldots$, con $0\leq x\leq M-1$, $0\leq y\leq N-1$, donde cada elemento de la matriz recibe el nombre de *elemento de imagen*, *pixel*, o *pel*.

Imagen digital

• Forma compacta de la imagen digital de MxN:

$$f(x,y) = \begin{bmatrix} f(0,0) & f(0,1) & \cdots & f(0,N-1) \\ f(1,0) & f(1,1) & \cdots & f(1,N-1) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ f(M-1,0) & f(M-1,1) & \cdots & f(M-1,N-1) \end{bmatrix}$$

Notación matricial tradicional:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{0,0} & a_{0,1} & \cdots & a_{0,N-1} \\ a_{1,0} & a_{1,1} & \cdots & a_{1,N-1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{M-1,0} & a_{M-1,1} & \cdots & a_{M-1,N-1} \end{bmatrix}$$

$$a_{ij} = f(x = i, y = j) = f(i, j)$$

- Mapa de bits
 - Sin compresión:
 - Bitmap (BMP)
 - Compresión sin pérdida de información:
 - Paintbrush Bitmap (PCX)
 - Tagged Image File Format (TIFF)
 - Graphics Interchange Format (GIF)
 - Portable Network Graphics (PNG)
 - Compresión con pérdida de información:
 - Joint Photographic Experts Group (JPG)
- Vectorial
 - Portable Document Format (PDF), Postscript (PS), ...
- Metaformato
 - Windows Meta File (WMF), Word Perfect Graphics (WPG), . . .

Bitmap (BMP):

- Almacenamiento de los pixels individuales sucesivos con los valores necesarios para representar a cada uno (uno o más colores).
- Formato propietario (Microsoft). No utilizan compresión.
- Ventaja: sencillez. Desventaja: tamaño de los archivos.

Tagged File Format (TIFF):

- Admitido por todos los sistemas operativos, se utiliza en programas de dibujo, retoque fotográfico, fax, etc.
- Soporta compresión con diferentes factores de compresión.
- Existen múltiples versiones, y no todos los programas leen TIFF comprimidos.
- Es una norma, por lo que es de libre distribución y uso.

Graphics Interchange Format (GIF):

- Pertenece a Compuserve (1987). No se puede usar libremente, tampoco la compresión LZW de Unisys.
- 256 colores máximo.
- Uso extendido ya que permite un alto grado de compresión sin pérdida.
- Imágenes animadas en un solo archivo.

Portable Network Graphics (PNG):

- Creado por la restricción de distribución de GIF y LZW. Es una norma.
- Compresión sin pérdidas con el método ZIP.
- Soporta más de 256 colores.

- Joint Photographic Experts Group (JPG):
 - Desarrollado para más de 256 colores, constituye una norma.
 - Gran reducción de tamaño al comprimir, sin pérdidas significativas de calidad.
 - El algoritmo de compresión modifica ligeramente los datos, de forma que la imagen puede comprimirse mucho más.
 - Modificaciones inapreciables en imágenes escaneadas, pero visibles como puntos en dibujos.
 - Es el más utilizado por la aplicación en fotografía digital e internet.

Vectorial:

- No almacenan el valor de cada punto de la imagen, sino que realizan una representación mediante vectores y formas.
- Fácil escalado de imágenes.
- No hay pérdida de información al aumentar o reducir el tamaño.
- Es útil para dibujos, y no para fotografías (archivos de gran tamaño).



Metaformato:

- Formatos híbridos de bitmaps y vectoriales, que tratan de aprovechar las ventajas de ambos formatos.
- En una misma escena se usa bitmap para las imágenes y vectorial para las líneas, texto o dibujos.
- No son utilizados en PDI porque son dependientes del programa que los soporta.

Fin teoría

- A continuación:
 - Unidad II: operaciones en el dominio espacial