

Álgebra Linear - Lista de Exercícios 10

Iara Cristina Mescua Castro

27 de novembro de 2021

1. Seja $A = \begin{bmatrix} 1 & b \\ b & 1 \end{bmatrix}$.

- (a) Ache b tal que A tenha um autovalor negativo.

Resolução:

$$P(\lambda) = \det \begin{bmatrix} 1 - \lambda & b \\ b & 1 - \lambda \end{bmatrix}$$

$$(1 - \lambda)^2 - b^2 = 0$$

$$\lambda^2 - 2\lambda + (1 - b^2) = 0$$

$$\lambda = \frac{2 \pm \sqrt{4 - 4(1 - b^2)}}{2}$$

Então para ter um autovalor negativo:

$$4 - 4(1 - b^2) > 2^2$$

$$-4(1 - b^2) > 0$$

$$1 - b^2 < 0$$

$$b^2 > 1$$

Resposta: $b > 1$ ou $b < -1$

- (b) Como podemos concluir que A precisa ter um pivô negativo?

Resolução:

Os pivôs têm os mesmos sinais que os autovalores. Visto que a matriz A tem um autovalor negativo, então podemos concluir que A precisa ter um pivô negativo.

- (c) Como podemos concluir que A não pode ter dois autovalores negativos?

Resolução:

Como dito anteriormente, para um autovalor negativo: $b > 1$ ou $b < -1$. Se escolhermos $b > 1$, então λ_1 será positivo enquanto λ_2 será negativo. Alternativamente, se escolhermos $b < -1$, então λ_1 será negativo enquanto λ_2 será positivo. Portanto, essa matriz não pode ter dois autovalores negativos.

2. Em quais das seguintes classes as matrizes A e B abaixo pertencem: invertível, ortogonal, projeção, permutação, diagonalizável, Markov?

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \text{ e } B = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

Quais das seguintes fatorações são possíveis para A e B ? LU , QR , SAS^{-1} ou $Q\Lambda Q^T$?

Resolução:

A é uma matriz de permutação, invertível, ortogonal, diagonalizável e de Markov.

A é uma matriz de permutação, pois é uma matriz quadrada obtida da mesma matriz de identidade de tamanho por uma permutação de linhas, nesse caso: $L_1 \longleftrightarrow L_3$.

A é uma matriz invertível, pois toda matriz de permutação elementar é invertível.

A é uma matriz ortogonal, pois toda matriz de permutação elementar é ortogonal.

A é uma matriz diagonalizável, pois é simétrica ($A = A^T$) e toda matriz simétrica é diagonalizável.
 A é uma matriz de Markov, pois ao somar cada coluna você terá 1 como resultado. ($1 + 0 + 0$)

B é uma matriz diagonalizável e de Markov.

B é uma matriz diagonalizável, pois é simétrica ($A = A^T$) e toda matriz simétrica é diagonalizável.

B é uma matriz de Markov, pois ao somar cada coluna você terá 1 como resultado. ($1/3 + 1/3 + 1/3$)

A não pode ser escrito na forma LU, pois é preciso permutar suas linhas para ser fatorável.

B pode ser escrito na forma LU: $B = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

3. Complete a matriz A abaixo para que seja de Markov e ache o autovetor estacionário. Sua conclusão é válida para qualquer matriz simétrica de Markov A ? Por quê?

$$A = \begin{bmatrix} 0.7 & 0.1 & 0.2 \\ 0.1 & 0.6 & 0.3 \\ * & * & * \end{bmatrix}$$

Resolução:

$$A = \begin{bmatrix} 0.7 & 0.1 & 0.2 \\ 0.1 & 0.6 & 0.3 \\ 0.2 & 0.3 & 0.5 \end{bmatrix}$$

Encontrando os autovalores de A :

$$\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 0.7 - \lambda & 0.1 & 0.2 \\ 0.1 & 0.6 - \lambda & 0.3 \\ 0.2 & 0.3 & 0.5 - \lambda \end{vmatrix}$$

Um vetor estacionário tem autovalor $\lambda = 1$, então:

$$\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 0.7 - 1 & 0.1 & 0.2 \\ 0.1 & 0.6 - 1 & 0.3 \\ 0.2 & 0.3 & 0.5 - 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -0.3 & 0.1 & 0.2 \\ 0.1 & -0.4 & 0.3 \\ 0.2 & 0.3 & -0.5 \end{vmatrix}$$

Calculando os autovetores:

$$\begin{bmatrix} -0.3 & 0.1 & 0.2 \\ 0.1 & -0.4 & 0.3 \\ 0.2 & 0.3 & -0.5 \end{bmatrix} v = 0$$

$$\begin{cases} -0.3x + 0.1y + 0.2z = 0 \\ 0.1x - 0.4y + 0.3z = 0 \\ 0.2x + 0.3y - 0.5z = 0 \end{cases}$$

$$x = y = z$$

$$v = (1, 1, 1)$$

O vetor estacionário pra uma matriz simétrica de Markov sempre será $v = (1, 1, 1)$, pois as Matrizes de Markov sempre tem um autovalor igual a 1, e por ela ser simétrica ao resolver o sistema, você terá $x = y = z$ com um vetor estacionário $v = (1, 1, 1)$.

4. Dizemos que \mathcal{M} é um grupo de matrizes invertíveis se $A, B \in \mathcal{M}$ implica $AB \in \mathcal{M}$ e $A^{-1} \in \mathcal{M}$. Quais dos conjuntos abaixo é um grupo?

- (a) O conjunto das matrizes positivas definidas;
- (b) o conjunto das matrizes ortogonais;
- (c) o conjunto $\{e^{tC} ; t \in \mathbb{R}\}$, para uma matriz C fixa;

- (d) o conjunto das matrizes com determinante igual a 1.

Resolução:

- (a) Não é um grupo.

Contra-exemplo:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}$$

Tem autovalores $(1, 3)$ e $\det A = 3 > 0$

$$B = \begin{bmatrix} 10 & 3 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}$$

Tem autovalores $(11, 1)$ e $\det B = 11 > 0$

$$AB = \begin{bmatrix} 17 & 5 \\ -4 & -1 \end{bmatrix}$$

Supondo que $x^T = [0 \ 1]$

$$\text{e } x = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Então $x^T \cdot AB \cdot x$ deveria ser maior que 0, mas:

$$[0 \ 1] \begin{bmatrix} 17 & 5 \\ -4 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = -1$$

É negativo então AB não é positiva-definida.

- (b) É um grupo.

Se A e B são ortogonais, então:

$$A^T B = I_n \text{ e } B^T B = I_n$$

Temos que mostrar que AB é ortogonal, ou seja: $(AB)^T(AB) = I_n$

Começamos com:

$$(AB)^T = B^T A^T$$

Multiplicando toda a equação por AB :

$$(AB)^T(AB) = B^T A^T AB$$

$$(AB)^T(AB) = B^T(A^T A)B$$

$$(AB)^T(AB) = B^T I B$$

$$(AB)^T(AB) = B^T B$$

$$(AB)^T(AB) = I$$

Agora temos que mostrar que A^{-1} é ortogonal, ou seja: $(A^{-1})^T(A^{-1}) = I_n$

Sabendo que A é uma matriz ortogonal, então:

$$A^{-1} = A^T$$

Fazendo a transposta de toda a equação:

$$(A^{-1})^T = (A^T)^T = A$$

Substituindo $(A^{-1})^T = A$ na equação:

$$(A^{-1})^T(A^{-1}) = I_n$$

$$A(A^{-1}) = I_n \text{ que é verdade.}$$

- (c) É um grupo.

$$e^{tC} \cdot e^{tB} = e^{t(C+B)}$$

(d) É um grupo.

Se $\det A = 1$ e $\det B = 1$, então $\det AB = \det A \times \det B = 1$.

Se $\det A = 1$ então $\det A^{-1} = \frac{1}{\det A} = 1$

5. Sejam A e B matrizes simétricas e positivas definidas. Prove que os autovalores de AB são positivos. Podemos dizer que AB é simétrica e positiva definida?

Resolução:

Supondo que A^* seja a transposta conjugada de A . De acordo com a definição, uma matriz definida positiva é necessariamente hermitiana.

Como A é positiva definida, existe invertível \sqrt{A} tal que $A = \sqrt{A}\sqrt{A}$

Como B é definida positiva, existe B invertível \sqrt{B} tal que $B = \sqrt{B}\sqrt{B}$

Visto que, $(\sqrt{A})^* = \sqrt{A}$ e $(\sqrt{B})^* = \sqrt{B}$

Seja λ um autovalor de AB e v um autovetor de AB . Seja $u = \sqrt{A}^{-1}v$. (Então, $v = \sqrt{A}u$)

$$ABv = \lambda v \iff (\sqrt{A}\sqrt{A})B(\sqrt{A}u) = \lambda\sqrt{A}u$$

Multiplicando toda a equação por \sqrt{A}^{-1} :

$$\sqrt{A}^{-1}(\sqrt{A}\sqrt{A}B\sqrt{A}u) = \sqrt{A}^{-1}(\sqrt{A}\lambda u) \iff \sqrt{A}B\sqrt{A}u = \lambda u$$

Portanto, AB e $\sqrt{A}B\sqrt{A}$ têm os mesmos autovalores.

Agora vamos provar que os autovalores de $\sqrt{A}B\sqrt{A}$ são positivos (e por isso, os autovalores de AB também são):

Usando propriedades de produto interno:

$$\lambda \langle u, u \rangle = \langle \lambda u, u \rangle = \langle \sqrt{A}B\sqrt{A}u, u \rangle = \langle (\sqrt{A}\sqrt{B})(\sqrt{B}\sqrt{A})u, u \rangle$$

$$= \langle (\sqrt{B}\sqrt{A})u, (\sqrt{A}\sqrt{B})^* u \rangle$$

$$= \langle \sqrt{B}\sqrt{A}u, \sqrt{B}^* \sqrt{A}^* u \rangle$$

$$= \langle \sqrt{B}\sqrt{A}u, \sqrt{B}\sqrt{A}u \rangle > 0$$

$$\text{Então, } \lambda \langle u, u \rangle > 0 \Rightarrow \lambda > 0$$

Não é possível dizer que AB é simétrica e positiva definida. Na questão anterior (letra a)) há um contra-exemplo demonstrando que nem toda matriz positiva definida e simétrica A e B tem um produto AB positivo definido.

6. Ache a forma quadrática associada à matriz $A = \begin{bmatrix} 1 & 5 \\ 7 & 9 \end{bmatrix}$. Qual o sinal dessa forma quadrática? Positivo, negativo ou ambos?

Resolução:

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} x & y \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 5 \\ 7 & 9 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} x & y \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x + 5y \\ 7x + 9y \end{bmatrix} \\ &= x^2 + 12xy + 9y^2 \end{aligned}$$

Ambos, a função quadrática é positiva e negativa dependendo do valor de x e y . Por exemplo, se $x = 1$ e $y = 1$ a função é igual a 22. Já se $x = 1$ e $y = -1$, a função é igual a -2 .

7. Prove os seguintes fatos:

(a) Se A e B são similares, então A^2 e B^2 também o são.

Resolução:

Se A e B são similares:

$$A = PBP^{-1}$$

$$A^2 = (PBP^{-1})(PBP^{-1})$$

$$A^2 = (PB)(P^{-1}P)(BP^{-1})$$

$$A^2 = PBIBP^{-1}$$

$$A^2 = PB^2P^{-1}$$

Então A^2 e B^2 também são similares.

(b) A^2 e B^2 podem ser similares sem A e B serem similares.

Contra-exemplo para "Se A^2 e B^2 são similares, então A e B são similares":

Supondo que $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ e $B = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$

A^2 e B^2 são similares, pois:

$$A^2 = PB^2P^{-1} \longrightarrow A^2P = PB^2$$

$$A^2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \text{ e } B^2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Visto que $A^2 = B^2 = I$,

$A^2 = PB^2P^{-1} \longrightarrow I = PIP^{-1}$ é satisfeito, e P pode ser qualquer matriz invertível.

Por outro lado, A e B :

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \text{ e } B = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Não são similares, pois $\det A = 1$ e $\det B = -1$.

Por isso, A^2 e B^2 podem ser similares sem A e B serem similares.

(c) $\begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}$ é similar à $\begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}$.

Resolução:

Sabendo que $A = PBP^{-1}$, ao multiplicar tudo por P : $AP = PB$

$$P = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$

$$AP = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3a & 3b \\ 4c & 4d \end{bmatrix}$$

$$PB = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3a & a+4b \\ 3c & c+4d \end{bmatrix}$$

Igualando:

$$\begin{cases} 3a = 3a \longrightarrow a = 1 \\ 3b = a + 4b \longrightarrow b = -1 \\ 4c = 3c \longrightarrow c = 0 \\ 4d = c + 4d \longrightarrow d = 1 \end{cases}$$

ps: a poderia ser 0, mas colocamos 1 pois P precisa ser uma matriz invertível, então a determinante não pode ser 0.

Logo:

$$P = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

P satisfaz $A = PBP^{-1}$:

$$\begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}$$

Sendo assim, A e B são similares.

(d) $\begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$ não é similar à $\begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$.

Resolução:

8. Ache os valores singulares (como na decomposição SVD) da matriz $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$.

Resolução:

$$A^T A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\det(A^T A - \lambda I) = \det \begin{bmatrix} 2-\lambda & 1 \\ 1 & 1-\lambda \end{bmatrix} = (2-\lambda)(1-\lambda) - 1 = 0$$

$$= 2 - 2\lambda - \lambda + \lambda^2 - 1 = 0$$

$$= \lambda^2 - 3\lambda + 1 = 0$$

$$\Delta = 9 - 4 = 5$$

$$\lambda = \frac{3 \pm \sqrt{5}}{2}$$

$$\lambda_1 = \frac{3+\sqrt{5}}{2}$$

$$\lambda_2 = \frac{3-\sqrt{5}}{2}$$

Então os valores singulares serão:

$$\sigma_1 = \sqrt{\frac{3+\sqrt{5}}{2}}$$

$$\sigma_2 = \sqrt{\frac{3-\sqrt{5}}{2}}$$

9. Suponha que as colunas de A sejam $\mathbf{w}_1, \dots, \mathbf{w}_n$ que são vetores ortogonais com comprimentos $\sigma_1, \dots, \sigma_n$. Calcule $A^T A$. Ache a decomposição SVD de A .

Resolução:

Usando um caso particular para visualizar essa situação: $w_1 = (2, 0, 0)$ e $w_2 = (0, 3, 0)$

w_1 e w_2 representam os vetores ortogonais, com comprimentos $\sigma_1 = 2$ e $\sigma_2 = 3$

$$AA^T = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 9 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\det(AA^T - \lambda I) = \begin{vmatrix} 4-\lambda & 0 & 0 \\ 0 & 9-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & -\lambda \end{vmatrix} = -\lambda(4-\lambda)(9-\lambda) = 0$$

$$\lambda_1 = 4, \lambda_2 = 9, \lambda_3 = 0$$

$$(A - \lambda I)x = \begin{bmatrix} 4-\lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & 9-\lambda_1 & 0 \\ 0 & 0 & -\lambda_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$v_1 = (1, 0, 0), v_2 = (0, 1, 0) \text{ e } v_3 = (0, 0, 1)$$

$$U = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$A^T A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 9 \end{bmatrix}$$

Observa-se que os autovalores não-nulos de AA^T e $A^T A$ são os mesmos.

$$\det(A^T A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 4-\lambda & 0 \\ 0 & 9-\lambda \end{vmatrix} = (4-\lambda)(9-\lambda) = 0$$

$$\lambda_1 = 4, \lambda_2 = 9$$

Consequentemente, os autovetores são $v_1 = (1, 0)$ e $v_2 = (0, 1)$

$$V = V^T = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\Sigma = \begin{bmatrix} \sqrt{4} & 0 \\ 0 & \sqrt{9} \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Então, concluímos que a decomposição SVD de A é:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sqrt{4} & 0 \\ 0 & \sqrt{9} \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

De uma forma mais geral, w_1 e w_2 podem ter qualquer σ_1 e σ_2 , além de estar em outra dimensão.

Supondo que A é uma matriz $m \times n$:

$$\text{Então } AA^T = \begin{bmatrix} \sigma_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \sigma_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}_{m \times n} \begin{bmatrix} \sigma_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \sigma_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}_{n \times m} = \begin{bmatrix} \sigma_1^2 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \sigma_2^2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}_{m \times m}$$

$$\det(AA^T - \lambda I) = \begin{bmatrix} \sigma_1^2 - \lambda & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \sigma_2^2 - \lambda & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & -\lambda \end{bmatrix}$$

Autovalores: $\lambda_1 = \sigma_1^2, \lambda_2 = \sigma_2^2 \dots \lambda_n = 0$

Autovetores: $v_1 = (1, 0, 0 \dots 0_m), v_2 = (0, 1, 0 \dots 0_m), \dots v_n = (0, 0, 0 \dots 1_m)$

$U = I_{m \times m}$

$$A^T A = \begin{bmatrix} \sigma_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \sigma_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}_{n \times m} \begin{bmatrix} \sigma_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \sigma_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}_{m \times n} = \begin{bmatrix} \sigma_1^2 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \sigma_2^2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}_{n \times n}$$

$$\det(A^T A - \lambda I) = \begin{bmatrix} \sigma_1^2 - \lambda & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \sigma_2^2 - \lambda & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & -\lambda \end{bmatrix}_{n \times n}$$

Autovalores: $\lambda_1 = \sigma_1^2, \lambda_2 = \sigma_2^2 \dots \lambda_n = \sigma_n$

Autovetores: $v_1 = (1, 0, 0 \dots 0_n), v_2 = (0, 1, 0 \dots 0_n), \dots v_n = (0, 0, 0 \dots 1_n)$

$V = V^T = I_{n \times n}$

Por último:

$$\Sigma = \begin{bmatrix} \sqrt{\sigma_1^2} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \sqrt{\sigma_2^2} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}_{m \times n} = \begin{bmatrix} \sigma_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \sigma_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}_{m \times n}$$