

## Tarea 3

viernes, 11 de febrero de 2022 10:17 p. m.

### 0.1 Colisiones 2D de duración finita (juguemos billar)

1. Un modelo de esfera dura (Landau-Lifshitz volumen 7) para entender clásicamente la interacción partícula a partícula es:

$$\vec{f}(\vec{r}_1, \vec{r}_2) = \begin{cases} K|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^3 \hat{n} & \text{si } |\vec{r}_1 - \vec{r}_2| < R_1 + R_2 \\ 0 & \text{En otro caso.} \end{cases} \quad (1)$$

donde  $R_1, R_2$  son los radios de las esferas y  $\hat{n}$  es el vector normal al plano de contacto. Usar  $K = 100 \text{ N/m}^3$ .

- a) ¿Cuál es el significado físico de  $K$ ?

Note que  $[K] = \left[\frac{\text{N}}{\text{m}^3}\right]$ , luego,  $K$  se identifica con una densidad de fuerza. Esto simboliza la resistencia a la compresión que ofrece  $1 \text{ m}^3$  del material de las bolas en cuestión.

- b) ¿Es conservativa la fuerza?

Note que podemos definir  $\vec{f}: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $\vec{r}_1 - \vec{r}_2 \mapsto K\|\vec{r}_1 - \vec{r}_2\|^3 \cdot \hat{n}$ . Esto se parece a Ley de Hooke vectorial, luego parece ser conservativa. Note también que:

$$\hat{n} = \frac{\vec{r}_1 - \vec{r}_2}{\|\vec{r}_1 - \vec{r}_2\|} \quad \text{para } \vec{r}_1 - \vec{r}_2 \text{ es ortogonal al plano de contacto.}$$

$$\Rightarrow \vec{f}(\vec{r}_1 - \vec{r}_2) = K \cdot \|\vec{r}_1 - \vec{r}_2\|^3 \cdot \hat{n} = K \|\vec{r}_1 - \vec{r}_2\|^2 \cdot (\vec{r}_1 - \vec{r}_2). \quad \text{Sea } \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \vec{r}_1 - \vec{r}_2$$

$$\Rightarrow \vec{f}(x, y, z) = K(x^2 + y^2 + z^2) \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = K \begin{pmatrix} x^3 + x y^2 + x z^2 \\ x^2 y + y^3 + y z^2 \\ x^2 z + y^2 z + z^3 \end{pmatrix}. \quad \text{Si existe } u: \vec{\nabla} u = \vec{f}$$

entonces:

$$u(x, y, z) = \int x^3 + x y^2 + x z^2 dx = \frac{x^4}{4} + \frac{x^2 y^2}{2} + \frac{x^2 z^2}{2} + C_1$$

$$\Rightarrow \frac{\partial u}{\partial y} = \cancel{x^2 y} + \frac{\partial C_1}{\partial y} = \cancel{x^2 y} + y^3 + y z^2$$

$$\Rightarrow C_1 = \int y^3 + y z^2 dy = \frac{y^4}{4} + \frac{y^2 z^2}{2} + C_2$$

$$\Rightarrow u(x, y, z) = \frac{x^4}{4} + \frac{x^2 y^2}{2} + \frac{x^2 z^2}{2} + \frac{y^4}{4} + \frac{y^2 z^2}{2} + C_2$$

$$\Rightarrow \frac{\partial u}{\partial z} = \cancel{x^2 z} + \cancel{y^2 z} + \frac{\partial C_2}{\partial z} = \cancel{x^2 z} + \cancel{y^2 z} + z^3$$

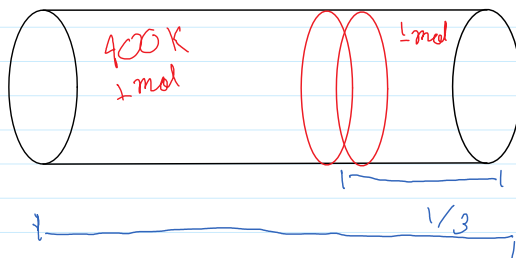
$$\Rightarrow C_2 = \int z^3 dz = \frac{z^4}{4}.$$

$$u(x, y, z) = K \left( \frac{x^4}{4} + \frac{x^2 y^2}{2} + \frac{x^2 z^2}{2} + \frac{y^4}{4} + \frac{y^2 z^2}{2} + \frac{z^4}{4} \right), \quad \text{y } \vec{\nabla} u = \vec{f} \text{ por construcción.}$$

$\therefore \vec{f}$  es un campo conservativo con potencial  $u(x, y, z)$ .

1. Un cilindro cerrado está separado por un pistón móvil sin fricción. La sección (1) de la izquierda contiene un mol de gas ideal monoatómico a  $400\text{ K}$ . La sección (2) de la derecha también contiene un mol de gas monoatómico a una temperatura desconocida. El pistón se encuentra en equilibrio cerca del lado derecho a una longitud de  $1/3$  de la longitud total. Un estudiante de Métodos 2 conecta el lado derecho y el izquierdo con un alambre de cobre de conductividad  $k = 389.6$ , sección transversal de  $A = 0.01\text{ m}^2$  y longitud total de  $l = 0.30\text{ m}$ , permitiendo el flujo de calor entre ambas secciones.

- a) Encuentre la temperatura de equilibrio de la sección derecha antes de conectar el alambre de cobre ( $T_0^2 = 200\text{ K}$ ).



El sistema está en equilibrio mecánico  $P_L = P_R$ . Por la ecuación de estado del gas ideal:

$$P V = n R T$$

$$P_L = P_R \Rightarrow \frac{V_L}{n_L R T_L} = \frac{V_R}{n_R R T_R} \Rightarrow T_R = \frac{V_R}{V_L} \cdot T_L \quad \left\{ \begin{array}{l} V = \pi \cdot r^2 \cdot h \\ V_L = \pi \cdot r^2 \cdot 2/3 \\ V_R = \pi \cdot r^2 \cdot 1/3 \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow T_R = \frac{\pi \cdot r^2 \cdot 1/3}{\pi \cdot r^2 \cdot 2/3} \cdot 400\text{ K} \Rightarrow T_R = \frac{400\text{ K}}{2}, \quad \therefore T_R = 200\text{ K}.$$

- b) Considerando que no se realiza trabajo y que el proceso es lo suficientemente lento, use la primera ley de la termodinámica y la ley de transferencia de Fourier para encontrar:

$$\begin{aligned} n c_v \frac{dT_1}{dt} &= -\frac{kA}{l} (T_1 - T_2) \\ n c_v \frac{dT_2}{dt} &= \frac{kA}{l} (T_1 - T_2), \end{aligned} \quad (6)$$

donde podemos definir  $C = \frac{kA}{n c_v l}$  y  $c_v = 3/2 R$ . Dadas estas ecuaciones, las condiciones iniciales de la derivadas están bien definidas.

$$\begin{aligned} \left. \frac{dT_1}{dt} \right|_{t=0} &= -C(T_1^0 - T_2^0) \\ \left. \frac{dT_2}{dt} \right|_{t=0} &= C(T_1^0 - T_2^0) \end{aligned} \quad (7)$$

Ley de Transferencia de Fourier:

$$\frac{dQ}{dt} = \frac{-K \cdot A (T_2 - T_1)}{l}$$

Además, el cambio de energía interna por la primera ley es

$$dU = n c_v dT = dQ \quad \left\{ \begin{array}{l} dW = 0, \text{ pues el sistema} \\ \text{ya está en equilibrio mecánico.} \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow \frac{dQ_L}{dt} = \frac{-K \cdot A (T_L - T_R)}{l} \Rightarrow n c_v \frac{dT_L}{dt} = \frac{-K \cdot A (T_L - T_R)}{l}$$

$$\Rightarrow \frac{dQ_2}{dt} = \frac{-K \cdot A (T_2 - T_1)}{l} \Rightarrow n C_v \cdot \frac{dT_2}{dt} = \frac{K \cdot A (T_1 - T_2)}{l}$$

L) Sistema de Ecuaciones:

$$\begin{aligned} \frac{dT_1}{dt} &= -C(T_1 - T_2) & \left| \frac{dT_1}{dt} \right|_{t=0} &= -C \cdot 200K \\ \frac{dT_2}{dt} &= C(T_1 - T_2) & \left| \frac{dT_2}{dt} \right|_{t=0} &= C \cdot 200K \end{aligned} \quad \left| \begin{aligned} C &= \frac{K \cdot A}{n C_v l} \\ n &= 1 \text{ para ambos lados.} \end{aligned} \right.$$

c) Encuentre analíticamente la solución del sistema de ecuaciones.

Note que  $C$  es independiente de  $t$ .

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} T_1 \\ T_2 \end{pmatrix} = -C \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}}_{A \in M_{2 \times 2}(\mathbb{R})} \begin{pmatrix} T_1 \\ T_2 \end{pmatrix}$$

$$\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & -1 \\ -1 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)^2 - 1 = \cancel{1} - 2\lambda + \lambda^2 - \cancel{1} = \lambda(\lambda - 2)$$

$$\Rightarrow \text{Spec}(A) = \{0, 2\}$$

$$\text{Para } \lambda = 0: \begin{pmatrix} 1 & -1 & | & 0 \\ -1 & 1 & | & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow E_{\lambda=0} = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\text{Para } \lambda = 2: \begin{pmatrix} 1-2 & -1 & | & 0 \\ -1 & 1-2 & | & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & | & 0 \\ -1 & -1 & | & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -1 & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow E_{\lambda=2} = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$$

Note que existe un  $-1$  escalar multiplicando a  $A$ . Metiendo este escalar en la matriz, los valores propios cambian de signo y por lo tanto:

$$\text{Spec}(A) = \{0, -2\}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} T_1 \\ T_2 \end{pmatrix} = a \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} e^{-2C \cdot t} \Rightarrow \frac{d}{dt} \begin{pmatrix} T_1 \\ T_2 \end{pmatrix} = -2b \cdot C \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} e^{-2Ct}$$

$$\Rightarrow \left. \frac{d}{dt} \begin{pmatrix} T_1 \\ T_2 \end{pmatrix} \right|_{t=0} = -2bC \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}. \text{ Luego, } b = -100. \quad \begin{pmatrix} T_1 \\ T_2 \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -100 \\ 100 \end{pmatrix} e^{-2Ct}$$

También tenemos la condición  $T_1 = 400\text{ K}$ ,  $T_2 = 200\text{ K}$  en  $t = 0$ ,

$$\begin{aligned} a - 100\text{ K} &= 400\text{ K} \\ a + 100\text{ K} &= 200\text{ K} \end{aligned} \Rightarrow 2a = 600\text{ K} \Rightarrow a = 300\text{ K}.$$

$$\therefore \begin{pmatrix} T_1 \\ T_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 300\text{ K} \\ 300\text{ K} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -100 \\ 100 \end{pmatrix} e^{-2ct} \Leftrightarrow \begin{aligned} T_1(t) &= 300\text{ K} - 100 e^{-2ct} \\ T_2(t) &= 300\text{ K} + 100 e^{-2ct} \end{aligned}$$