

# TODO: Der Random-Walk Metropolis-Hastings-Algorithmus für Threshold-VAR-Modelle

Tim Baumann

29. April 2016

## ① Der Random-Walk Metropolis-Hastings-Algorithmus für Threshold-VAR-Modelle

# Das Threshold-VAR-Modell

$$(\text{TVAR}) \quad \begin{cases} Y_t = c_1 + \sum_{j=1}^P \beta_1 Y_{t-j} + v_t, & \text{Var}(v_t) = \Omega_1 & \text{wenn } S_t \leq Y^* \\ Y_t = c_2 + \sum_{j=1}^P \beta_2 Y_{t-j} + v_t, & \text{Var}(v_t) = \Omega_2 & \text{wenn } S_t > Y^* \end{cases}$$

wobei  $S_t := Y_{j,t-d}$  (*Threshold-Variable*)

$$Y_t, v_t, c_1, c_2 \in \mathbb{R}^N, \quad \beta_1, \beta_2 \in \mathbb{R}^{N \times N}, \quad \Omega_1, \Omega_2 \in \mathbb{R}^{N \times N}, \quad Y^* \in \mathbb{R}$$

Dabei wird die Threshold-Komponente  $j$  von  $Y$  und die Verzögerung  $d$  vom Anwender gewählt.

# Das Threshold-VAR-Modell

$$(\text{TVAR}) \quad \begin{cases} Y_t = c_1 + \sum_{j=1}^P \beta_1 Y_{t-j} + v_t, & \text{Var}(v_t) = \Omega_1 & \text{wenn } S_t \leq Y^* \\ Y_t = c_2 + \sum_{j=1}^P \beta_2 Y_{t-j} + v_t, & \text{Var}(v_t) = \Omega_2 & \text{wenn } S_t > Y^* \end{cases}$$

wobei  $S_t := Y_{j,t-d}$  (*Threshold-Variable*)

$$Y_t, v_t, c_1, c_2 \in \mathbb{R}^N, \quad \beta_1, \beta_2 \in \mathbb{R}^{N \times N}, \quad \Omega_1, \Omega_2 \in \mathbb{R}^{N \times N}, \quad Y^* \in \mathbb{R}$$

Dabei wird die Threshold-Komponente  $j$  von  $Y$  und die Verzögerung  $d$  vom Anwender gewählt.

## Beispiel

Makroökonomische Modellierung, wobei vermutet wird, dass die Stärke wirtschaftlicher Zusammenhänge (z. B. Multiplikator für Staatsausgaben) in Wirtschaftskrisen unterschiedlich groß ist wie in wirtschaftlich normalen oder guten Zeiten.

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

$$\text{(TVAR)} \quad \begin{cases} Y_t = \mathbf{c}_1 + \sum_{j=1}^P \beta_1 Y_{t-j} + v_t, & \text{Var}(v_t) = \Omega_1 & \text{wenn } S_t \leq Y^* \\ Y_t = \mathbf{c}_2 + \sum_{j=1}^P \beta_2 Y_{t-j} + v_t, & \text{Var}(v_t) = \Omega_2 & \text{wenn } S_t > Y^* \end{cases}$$

wobei  $S_t := Y_{j,t-d}$  (*Threshold-Variable*)

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

$$\begin{aligned}
 (\text{TVAR}) \quad & \begin{cases} Y_t = \mathbf{c}_1 + \sum_{j=1}^P \beta_1 Y_{t-j} + v_t, & \text{Var}(v_t) = \Omega_1 & \text{wenn } S_t \leq Y^* \\ Y_t = \mathbf{c}_2 + \sum_{j=1}^P \beta_2 Y_{t-j} + v_t, & \text{Var}(v_t) = \Omega_2 & \text{wenn } S_t > Y^* \end{cases} \\
 & \text{wobei } S_t := Y_{j,t-d} \text{ (Threshold-Variable)}
 \end{aligned}$$

## Prior-Verteilung

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

$$\begin{aligned}
 \text{(TVAR)} \quad & \begin{cases} Y_t = \mathbf{c}_1 + \sum_{j=1}^P \beta_1 Y_{t-j} + v_t, & \text{Var}(v_t) = \Omega_1 & \text{wenn } S_t \leq Y^* \\ Y_t = \mathbf{c}_2 + \sum_{j=1}^P \beta_2 Y_{t-j} + v_t, & \text{Var}(v_t) = \Omega_2 & \text{wenn } S_t > Y^* \end{cases} \\
 & \text{wobei } S_t := Y_{j,t-d} \text{ (Threshold-Variable)}
 \end{aligned}$$

## Prior-Verteilung

- Für den Threshold:  $p(Y^*) \sim \mathcal{N}(\bar{Y}^*, \sigma_{Y^*})$

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

$$\begin{aligned}
 \text{(TVAR)} \quad & \begin{cases} Y_t = \mathbf{c}_1 + \sum_{j=1}^P \beta_1 Y_{t-j} + v_t, & \text{Var}(v_t) = \Omega_1 & \text{wenn } S_t \leq Y^* \\ Y_t = \mathbf{c}_2 + \sum_{j=1}^P \beta_2 Y_{t-j} + v_t, & \text{Var}(v_t) = \Omega_2 & \text{wenn } S_t > Y^* \end{cases} \\
 & \text{wobei } S_t := Y_{j,t-d} \text{ (Threshold-Variable)}
 \end{aligned}$$

## Prior-Verteilung

- Für den Threshold:  $p(Y^*) \sim \mathcal{N}(\bar{Y}^*, \sigma_{Y^*})$
- Für die VAR-Parameter  $\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2 \in \mathbb{R}^{(1+NP) \cdot N}$  und  $\Omega_1, \Omega_2 \in \mathbb{R}^{N \times N}$  verwenden wir die Normal-Inverse-Wishart-Verteilung mit Dummy-Observations  $X_{D,i} \in \mathbb{R}^{k_i \times (1+NP)}$ ,  $Y_{D,i} \in \mathbb{R}^{k_i \times N}$  ( $i = 1, 2$ ):

$$p(\mathbf{b}_i | \Omega_i) \sim \mathcal{N}(\text{vec}(B_{D,i}), \Omega_i \otimes (X_{D,i}^T X_{D,i})^{-1}),$$

$$p(\Omega_i) \sim \mathcal{IW}(S_{D,i}, \text{TODO : } T_{D,i} - ???)$$

$$\begin{aligned}
 \text{wobei} \quad B_{D,i} &:= (X_{D,i}^T X_{D,i})^{-1} (X_{D,i} Y_{D,i}) \in \mathbb{R}^{(1+NP) \times N} \\
 S_{D,i} &:= (Y_{D,i} - X_{D,i} B_{D,i})^T (Y_{D,i} - X_{D,i} B_{D,i}) \in \mathbb{R}^{N \times N}
 \end{aligned}$$



# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

- A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Treshold  $\gamma^*$   
(z. B. den Durschnitt oder den Median der Werte  $S_t$ )

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

- A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Treshold  $\gamma^*$   
(z. B. den Durschnitt oder den Median der Werte  $S_t$ )
- B. Gibbs-Sampling: Wiederhole die Schritte

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

- A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Threshold  $Y^*$   
(z. B. den Durchschnitt oder den Median der Werte  $S_t$ )
- B. Gibbs-Sampling: Wiederhole die Schritte
  1. Sample die **VAR-Parameter** gegeben dem Threshold  $Y^*$ :

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

- A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Threshold  $Y^*$   
(z. B. den Durchschnitt oder den Median der Werte  $S_t$ )
- B. Gibbs-Sampling: Wiederhole die Schritte
  1. Sample die **VAR-Parameter** gegeben dem Threshold  $Y^*$ :
    - Beobachtung: Ist  $Y^*$  bekannt, so zerfällt das Modell in zwei einfache VAR-Modelle, eines für das Regime  $S_t \leq Y^*$ , eines für  $S_t > Y^*$ .

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

- A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Threshold  $Y^*$   
(z. B. den Durchschnitt oder den Median der Werte  $S_t$ )
- B. Gibbs-Sampling: Wiederhole die Schritte
  1. Sample die **VAR-Parameter** gegeben dem Threshold  $Y^*$ :
    - Beobachtung: Ist  $Y^*$  bekannt, so zerfällt das Modell in zwei einfache VAR-Modelle, eines für das Regime  $S_t \leq Y^*$ , eines für  $S_t > Y^*$ .
    - Seien  $Y_{1,t}, X_{1,t}$  die zum Regime  $S_t \leq Y^*$  und  $Y_{2,t}, X_{2,t}$  die zum Regime  $S_t > Y^*$  zugehörigen Daten.

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Threshold  $Y^*$

(z. B. den Durchschnitt oder den Median der Werte  $S_t$ )

B. Gibbs-Sampling: Wiederhole die Schritte

1. Sample die **VAR-Parameter** gegeben dem Threshold  $Y^*$ :

- Beobachtung: Ist  $Y^*$  bekannt, so zerfällt das Modell in zwei einfache VAR-Modelle, eines für das Regime  $S_t \leq Y^*$ , eines für  $S_t > Y^*$ .
- Seien  $Y_{1,t}$ ,  $X_{1,t}$  die zum Regime  $S_t \leq Y^*$  und  $Y_{2,t}$ ,  $X_{2,t}$  die zum Regime  $S_t > Y^*$  zugehörigen Daten.
- Ziehe  $b_1, b_2, \Omega_1, \Omega_2$  aus der Posterior-Verteilung

$$p(b_i | \Omega_i, Y_{i,t}) \sim \mathcal{N}(\text{vec}(B_i^*), \Omega_i \otimes ((X_i^*)^T X_i^*)^{-1}),$$

$$p(\Omega_i, Y_{i,t}) \sim \mathcal{IW}(S_i^*, \text{TODO : } T_i^* - ???)$$

$$\begin{aligned} \text{wobei } B_i^* &:= ((X_i^*)^T X_i^*)^{-1} (X_i^* Y_i^*) \\ S_i^* &:= (Y_i^* - X_i^* B_i^*)^T (Y_i^* - X_i^* B_i^*) \\ Y_i^* &:= [Y_{i,t}, Y_{D,i}] \\ X_i^* &:= [X_{i,t}, X_{D,i}] \end{aligned}$$

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Threshold  $Y^*$

(z. B. den Durchschnitt oder den Median der Werte  $S_t$ )

B. Gibbs-Sampling: Wiederhole die Schritte

1. Sample die **VAR-Parameter** gegeben dem Threshold  $Y^*$ :

- Beobachtung: Ist  $Y^*$  bekannt, so zerfällt das Modell in zwei einfache VAR-Modelle, eines für das Regime  $S_t \leq Y^*$ , eines für  $S_t > Y^*$ .
- Seien  $Y_{1,t}$ ,  $X_{1,t}$  die zum Regime  $S_t \leq Y^*$  und  $Y_{2,t}$ ,  $X_{2,t}$  die zum Regime  $S_t > Y^*$  zugehörigen Daten.
- Ziehe  $b_1, b_2, \Omega_1, \Omega_2$  aus der Posterior-Verteilung

$$p(b_i | \Omega_i, Y_{i,t}) \sim \mathcal{N}(\text{vec}(B_i^*), \Omega_i \otimes ((X_i^*)^T X_i^*)^{-1}),$$

$$p(\Omega_i, Y_{i,t}) \sim \mathcal{IW}(S_i^*, \text{TODO : } T_i^* - ???)$$

$$\begin{aligned} \text{wobei } B_i^* &:= ((X_i^*)^T X_i^*)^{-1} (X_i^{*T} Y_i^*) \\ S_i^* &:= (Y_i^* - X_i^{*T} B_i^*)^T (Y_i^* - X_i^{*T} B_i^*) \\ Y_i^* &:= [Y_{i,t}, Y_{D,i}] \\ X_i^* &:= [X_{i,t}, X_{D,i}] \end{aligned}$$

2. Führe einen Random-Walk-Metropolis-Hastings-Schritt für  $Y^*$  aus:



# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

- A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Threshold  $Y^*$   
(z. B. den Durchschnitt oder den Median der Werte  $S_t$ )
- B. Gibbs-Sampling: Wiederhole die Schritte
  1. Sample die **VAR-Parameter** gegeben dem Threshold  $Y^*$ :
    - Beobachtung: Ist  $Y^*$  bekannt, so zerfällt das Modell in zwei einfache VAR-Modelle, eines für das Regime  $S_t \leq Y^*$ , eines für  $S_t > Y^*$ .
    - Seien  $Y_{1,t}, X_{1,t}$  die zum Regime  $S_t \leq Y^*$  und  $Y_{2,t}, X_{2,t}$  die zum Regime  $S_t > Y^*$  zugehörigen Daten.
    - Ziehe  $b_1, b_2, \Omega_1, \Omega_2$  aus der Posterior-Verteilung  $p(b_i | \Omega_i, Y_{i,t})$ ,  $p(\Omega_i, Y_{i,t})$ .
  2. Führe einen Random-Walk-Metropolis-Hastings-Schritt für  $Y^*$  aus:

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

- A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Threshold  $Y^*$   
(z. B. den Durchschnitt oder den Median der Werte  $S_t$ )
- B. Gibbs-Sampling: Wiederhole die Schritte
  1. Sample die **VAR-Parameter** gegeben dem Threshold  $Y^*$ :
    - Beobachtung: Ist  $Y^*$  bekannt, so zerfällt das Modell in zwei einfache VAR-Modelle, eines für das Regime  $S_t \leq Y^*$ , eines für  $S_t > Y^*$ .
    - Seien  $Y_{1,t}, X_{1,t}$  die zum Regime  $S_t \leq Y^*$  und  $Y_{2,t}, X_{2,t}$  die zum Regime  $S_t > Y^*$  zugehörigen Daten.
    - Ziehe  $b_1, b_2, \Omega_1, \Omega_2$  aus der Posterior-Verteilung  $p(b_i | \Omega_i, Y_{i,t})$ ,  $p(\Omega_i, Y_{i,t})$ .
  2. Führe einen Random-Walk-Metropolis-Hastings-Schritt für  $Y^*$  aus:
    - Generiere eine Kandidaten  $Y_{\text{new}}^*$  durch einen Random-Walk-Schritt:

$$Y_{\text{new}}^* := Y_{\text{old}}^* + e, \quad e \sim \mathcal{N}(0, \sigma)$$

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

- A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Threshold  $Y^*$   
(z. B. den Durchschnitt oder den Median der Werte  $S_t$ )
- B. Gibbs-Sampling: Wiederhole die Schritte
  1. Sample die **VAR-Parameter** gegeben dem Threshold  $Y^*$ :
    - Beobachtung: Ist  $Y^*$  bekannt, so zerfällt das Modell in zwei einfache VAR-Modelle, eines für das Regime  $S_t \leq Y^*$ , eines für  $S_t > Y^*$ .
    - Seien  $Y_{1,t}, X_{1,t}$  die zum Regime  $S_t \leq Y^*$  und  $Y_{2,t}, X_{2,t}$  die zum Regime  $S_t > Y^*$  zugehörigen Daten.
    - Ziehe  $b_1, b_2, \Omega_1, \Omega_2$  aus der Posterior-Verteilung  $p(b_i | \Omega_i, Y_{i,t})$ ,  $p(\Omega_i, Y_{i,t})$ .
  2. Führe einen Random-Walk-Metropolis-Hastings-Schritt für  $Y^*$  aus:
    - Generiere eine Kandidaten  $Y_{\text{new}}^*$  durch einen Random-Walk-Schritt:

$$Y_{\text{new}}^* := Y_{\text{old}}^* + e, \quad e \sim \mathcal{N}(0, \sigma)$$

- Berechne die Akzeptanz-Wahrscheinlichkeit

$$\alpha = \frac{\pi(\phi^{G+1})}{\pi(\phi^G)} \cdot \frac{q(\phi^G | \phi^{G+1})}{q(\phi^{G+1} | \phi^G)}$$

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

- A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Threshold  $Y^*$   
(z. B. den Durchschnitt oder den Median der Werte  $S_t$ )
- B. Gibbs-Sampling: Wiederhole die Schritte
  1. Sample die **VAR-Parameter** gegeben dem Threshold  $Y^*$ :
    - Beobachtung: Ist  $Y^*$  bekannt, so zerfällt das Modell in zwei einfache VAR-Modelle, eines für das Regime  $S_t \leq Y^*$ , eines für  $S_t > Y^*$ .
    - Seien  $Y_{1,t}, X_{1,t}$  die zum Regime  $S_t \leq Y^*$  und  $Y_{2,t}, X_{2,t}$  die zum Regime  $S_t > Y^*$  zugehörigen Daten.
    - Ziehe  $b_1, b_2, \Omega_1, \Omega_2$  aus der Posterior-Verteilung  $p(b_i | \Omega_i, Y_{i,t})$ ,  $p(\Omega_i, Y_{i,t})$ .
  2. Führe einen Random-Walk-Metropolis-Hastings-Schritt für  $Y^*$  aus:
    - Generiere eine Kandidaten  $Y_{\text{new}}^*$  durch einen Random-Walk-Schritt:

$$Y_{\text{new}}^* := Y_{\text{old}}^* + e, \quad e \sim \mathcal{N}(0, \sigma)$$

- Berechne die Akzeptanz-Wahrscheinlichkeit

$$\alpha = \frac{\pi(\phi^{G+1})}{\pi(\phi^G)} \cdot \frac{q(\phi^G | \phi^{G+1})}{q(\phi^{G+1} | \phi^G)} = \frac{p(Y_{\text{new}}^* | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_t)}{p(Y_{\text{old}}^* | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_t)}$$

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Threshold  $Y^*$   
(z. B. den Durchschnitt oder den Median der Werte  $S_t$ )

B. Gibbs-Sampling: Wiederhole die Schritte

1. Sample die **VAR-Parameter** gegeben dem Threshold  $Y^*$ :

- Beobachtung: Ist  $Y^*$  bekannt, so zerfällt das Modell in zwei einfache VAR-Modelle, eines für das Regime  $S_t \leq Y^*$ , eines für  $S_t > Y^*$ .
- Seien  $Y_{1,t}, X_{1,t}$  die zum Regime  $S_t \leq Y^*$  und  $Y_{2,t}, X_{2,t}$  die zum Regime  $S_t > Y^*$  zugehörigen Daten.
- Ziehe  $b_1, b_2, \Omega_1, \Omega_2$  aus der Posterior-Verteilung  $p(b_i | \Omega_i, Y_{i,t})$ ,  $p(\Omega_i, Y_{i,t})$ .

2. Führe einen Random-Walk-Metropolis-Hastings-Schritt für  $Y^*$  aus:

- Generiere eine Kandidaten  $Y_{\text{new}}^*$  durch einen Random-Walk-Schritt:

$$Y_{\text{new}}^* := Y_{\text{old}}^* + e, \quad e \sim \mathcal{N}(0, \sigma)$$

- Berechne die Akzeptanz-Wahrscheinlichkeit

$$\begin{aligned} \alpha &= \frac{\pi(\phi^{G+1})}{\pi(\phi^G)} \cdot \frac{q(\phi^G | \phi^{G+1})}{q(\phi^{G+1} | \phi^G)} = \frac{p(Y_{\text{new}}^* | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_t)}{p(Y_{\text{old}}^* | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_t)} \\ &= \frac{p(Y_t | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_{\text{new}}^*) \cdot p(Y_{\text{new}}^*)}{p(Y_t | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_{\text{old}}^*) \cdot p(Y_{\text{old}}^*)} \end{aligned}$$

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Threshold  $Y^*$

B. Gibbs-Sampling: Wiederhole die Schritte

1. Sample die **VAR-Parameter** gegeben dem Threshold  $Y^*$ :

- Seien  $Y_{1,t}, X_{1,t}$  die zum Regime  $S_t \leq Y^*$  und  $Y_{2,t}, X_{2,t}$  die zum Regime  $S_t > Y^*$  zugehörigen Daten.
- Ziehe  $b_1, b_2, \Omega_1, \Omega_2$  aus der Posterior-Verteilung  $p(b_i | \Omega_i, Y_{i,t}), p(\Omega_i, Y_{i,t})$ .

2. Führe einen Random-Walk-Metropolis-Hastings-Schritt für  $Y^*$  aus:

- Generiere eine Kandidaten  $Y_{\text{new}}^*$  durch einen Random-Walk-Schritt:

$$Y_{\text{new}}^* := Y_{\text{old}}^* + e, \quad e \sim \mathcal{N}(0, \sigma)$$

- Berechne die Akzeptanz-Wahrscheinlichkeit

$$\begin{aligned} \alpha &= \frac{\pi(\phi^{G+1})}{\pi(\phi^G)} \cdot \frac{q(\phi^G | \phi^{G+1})}{q(\phi^{G+1} | \phi^G)} = \frac{p(Y_{\text{new}}^* | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_t)}{p(Y_{\text{old}}^* | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_t)} \\ &= \frac{p(Y_t | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_{\text{new}}^*) \cdot p(Y_{\text{new}}^*)}{p(Y_t | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_{\text{old}}^*) \cdot p(Y_{\text{old}}^*)} \end{aligned}$$

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Threshold  $Y^*$

B. Gibbs-Sampling: Wiederhole die Schritte

1. Sample die **VAR-Parameter** gegeben dem Threshold  $Y^*$ :

- Seien  $Y_{1,t}$ ,  $X_{1,t}$  die zum Regime  $S_t \leq Y^*$  und  $Y_{2,t}$ ,  $X_{2,t}$  die zum Regime  $S_t > Y^*$  zugehörigen Daten.
- Ziehe  $b_1, b_2, \Omega_1, \Omega_2$  aus der Posterior-Verteilung  $p(b_i | \Omega_i, Y_{i,t})$ ,  $p(\Omega_i, Y_{i,t})$ .

2. Führe einen Random-Walk-Metropolis-Hastings-Schritt für  $Y^*$  aus:

- Generiere eine Kandidaten  $Y_{\text{new}}^*$  durch einen Random-Walk-Schritt:

$$Y_{\text{new}}^* := Y_{\text{old}}^* + e, \quad e \sim \mathcal{N}(0, \sigma)$$

- Berechne die Akzeptanz-Wahrscheinlichkeit

$$\begin{aligned} \alpha &= \frac{\pi(\phi^{G+1})}{\pi(\phi^G)} \cdot \frac{q(\phi^G | \phi^{G+1})}{q(\phi^{G+1} | \phi^G)} = \frac{p(Y_{\text{new}}^* | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_t)}{p(Y_{\text{old}}^* | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_t)} \\ &= \frac{p(Y_t | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_{\text{new}}^*) \cdot p(Y_{\text{new}}^*)}{p(Y_t | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_{\text{old}}^*) \cdot p(Y_{\text{old}}^*)} \end{aligned}$$

$$p(Y_t | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y^*) = p(Y_{1,t} | b_1, \Omega_1, Y^*) \cdot p(Y_{2,t} | b_2, \Omega_2, Y^*)$$

$$\log p(Y_{i,t} | b_i, \Omega_i, Y^*) = \frac{T}{2} \log |\Omega_i^{-1}| - \frac{1}{2} \sum_{t=1}^T (Y_{i,t} - X_{i,t} \tilde{b}_i)^T \Omega_i^{-1} (Y_{i,t} - X_{i,t} \tilde{b}_i)$$

# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Threshold  $Y^*$

B. Gibbs-Sampling: Wiederhole die Schritte

1. Sample die **VAR-Parameter** gegeben dem Threshold  $Y^*$ :

- Seien  $Y_{1,t}$ ,  $X_{1,t}$  die zum Regime  $S_t \leq Y^*$  und  $Y_{2,t}$ ,  $X_{2,t}$  die zum Regime  $S_t > Y^*$  zugehörigen Daten.
- Ziehe  $b_1, b_2, \Omega_1, \Omega_2$  aus der Posterior-Verteilung  $p(b_i | \Omega_i, Y_{i,t})$ ,  $p(\Omega_i, Y_{i,t})$ .

2. Führe einen Random-Walk-Metropolis-Hastings-Schritt für  $Y^*$  aus:

- Generiere eine Kandidaten  $Y_{\text{new}}^*$  durch einen Random-Walk-Schritt:

$$Y_{\text{new}}^* := Y_{\text{old}}^* + e, \quad e \sim \mathcal{N}(0, \sigma)$$

- Berechne die Akzeptanz-Wahrscheinlichkeit

$$\begin{aligned} \alpha &= \frac{\pi(\phi^{G+1})}{\pi(\phi^G)} \cdot \frac{q(\phi^G | \phi^{G+1})}{q(\phi^{G+1} | \phi^G)} = \frac{p(Y_{\text{new}}^* | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_t)}{p(Y_{\text{old}}^* | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_t)} \\ &= \frac{p(Y_t | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_{\text{new}}^*) \cdot p(Y_{\text{new}}^*)}{p(Y_t | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_{\text{old}}^*) \cdot p(Y_{\text{old}}^*)} \end{aligned}$$

$$p(Y_t | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y^*) = p(Y_{1,t} | b_1, \Omega_1, Y^*) \cdot p(Y_{2,t} | b_2, \Omega_2, Y^*)$$

$$\log p(Y_{i,t} | b_i, \Omega_i, Y^*) = \frac{T}{2} \log |\Omega_i^{-1}| - \frac{1}{2} \sum_{t=1}^T (Y_{i,t} - X_{i,t} \tilde{b}_i)^T \Omega_i^{-1} (Y_{i,t} - X_{i,t} \tilde{b}_i)$$

- Ziehe  $u \sim \mathcal{U}(0, 1)$ . Behalte  $Y_{\text{new}}^*$ , falls  $u < \alpha$ , ansonsten verwirfe  $Y_{\text{new}}^*$ .



# Bayessche Inferenz im Threshold-VAR-Modell

A. Initialisierung: Wähle einen Startwert für den Threshold  $Y^*$

B. Gibbs-Sampling: Wiederhole die Schritte

1. Sample die **VAR-Parameter** gegeben dem Threshold  $Y^*$ :

- Seien  $Y_{1,t}$ ,  $X_{1,t}$  die zum Regime  $S_t \leq Y^*$  und  $Y_{2,t}$ ,  $X_{2,t}$  die zum Regime  $S_t > Y^*$  zugehörigen Daten.
- Ziehe  $b_1, b_2, \Omega_1, \Omega_2$  aus der Posterior-Verteilung  $p(b_i | \Omega_i, Y_{i,t})$ ,  $p(\Omega_i, Y_{i,t})$ .

2. Führe einen Random-Walk-Metropolis-Hastings-Schritt für  $Y^*$  aus:

- Generiere eine Kandidaten  $Y_{\text{new}}^*$  durch einen Random-Walk-Schritt:

$$Y_{\text{new}}^* := Y_{\text{old}}^* + e, \quad e \sim \mathcal{N}(0, \sigma)$$

- Berechne die Akzeptanz-Wahrscheinlichkeit

$$\alpha = \frac{p(Y_t | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_{\text{new}}^*) \cdot p(Y_{\text{new}}^*)}{p(Y_t | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y_{\text{old}}^*) \cdot p(Y_{\text{old}}^*)}$$

$$p(Y_t | b_1, \Omega_1, b_2, \Omega_2, Y^*) = p(Y_{1,t} | b_1, \Omega_1, Y^*) \cdot p(Y_{2,t} | b_2, \Omega_2, Y^*)$$

$$\log p(Y_{i,t} | b_i, \Omega_i, Y^*) = \frac{T}{2} \log |\Omega_i^{-1}| - \frac{1}{2} \sum_{t=1}^T (Y_{i,t} - X_{i,t} \tilde{b}_i)^T \Omega_i^{-1} (Y_{i,t} - X_{i,t} \tilde{b}_i)$$

- Ziehe  $u \sim \mathcal{U}(0, 1)$ . Behalte  $Y_{\text{new}}^*$ , falls  $u < \alpha$ , ansonsten verwirfe  $Y_{\text{new}}^*$ .