

Fizik 2

ilk Ders

(Coulomb Yasası)

#bythetway

"Elektrik nedir? Elektrikne neye denir?" sorularının cevapları için ötedeki boşaltı yazıyı incelebilirisiniz.
Biz şimdi burada Coulomb Yasası ile başlayacağız.

Bildığınız kadarıyla doğada bulunan en küçük yük elektrona aittir.
*(Gaza geliş kvark diye başvurmayın, orası ayri meslek :))

$$e^- = -1.6 \times 10^{-19} C$$

$$q_1 \xrightarrow{\text{birinci Newton olmasi lazim!}} r \xrightarrow{\text{}} q_2$$

$$F_C \sim q_1 q_2 \rightarrow (c^2)$$

$$F_C \sim \frac{1}{r^2} \rightarrow (\frac{1}{m^2})$$

$$F_C \sim \frac{q_1 q_2}{r^2} \rightarrow (\frac{c^2}{m^2})$$

iki yükli cisim olsun. Birbirler arasında birbirini iten ya da çeken bir kuvet olduğu ve bu kuvetin cisimlerin yükleri ile doğru, aralarındaki uzaklık (r) ile ters orantılı old. ortaya gelen.
(Thanks to Coulomb uncle)

Denklemi kullanamamız için bir k sabitine ihtiyacımız var.

iki şekilde ifade edebiliriz.

$$k = 8.99 \times 10^9 \frac{Nm^2}{C^2}$$

$$k = \frac{1}{4\pi \epsilon_0}$$

ϵ_0 = Boş uzayın (Vakum ortamının) elektrostatik geçirgenlik kat sayısı.

$$\text{Değeri ise} = 8.85 \times 10^{-12} \frac{C^2}{Nm^2}$$

Denklemin Son hali :

$$(N) F_C = k \frac{q_1 q_2}{r^2} \hat{r}$$

(Birim vektör, boyu 1 br dir.
Gördüğü ifadeye yon bilgisi yister)

: 1. Videonun Kalan Kısminın Özeti :



- α İki yükü cisim arasında meydana gelen elektrostatik çekmeğe due kuvveti olan F_c 'yi ve F_c 'nin formülünü gördük.
- α F_c 'yi artırmış ozellik parametreleri formül üzerinden inceledik.
- α Formüldeki κ sabitini açıkladık ve onu etkileyen faktörleri belittik.
- α e^- , proton ve nötronur yüklerini ve kütelerini tablo üzerinden değerlendirdik.
- α Örnek bir soru üzerinden F_c kuvvet formülünün uygulanabilirliğini görünüş olduk.
- α Kitle çekim kuvvetini ve formülünü hatırladık.
Akkabininde de kitle çekim kuvveti ile F_c y. x'yi karşılaştıkt ve bir yarında bulunduk.



f_c kuvvetinin yanında f_g kuvvetinin büyüklüğü ihmal edilebilecek derecede çok küçük bir değere sahiptir.

/ 2 den fazla yüklu cisimlerin bir arada bulunduğu bir problem cozerek 3 boyutlu ortamda (x,y,z düzlemlerinde) f_c formulünün uygulamasını gerçeklestirdik.

#bytheway

1 Coulomb = 10^{19} newton

e^- nun yükü

"" gene 3 farklı yüklu cisim kullanarak bir soru cozduk fakat

bu sefer bu 3 farklı yük de aynı düzlemede, boyutta idi.

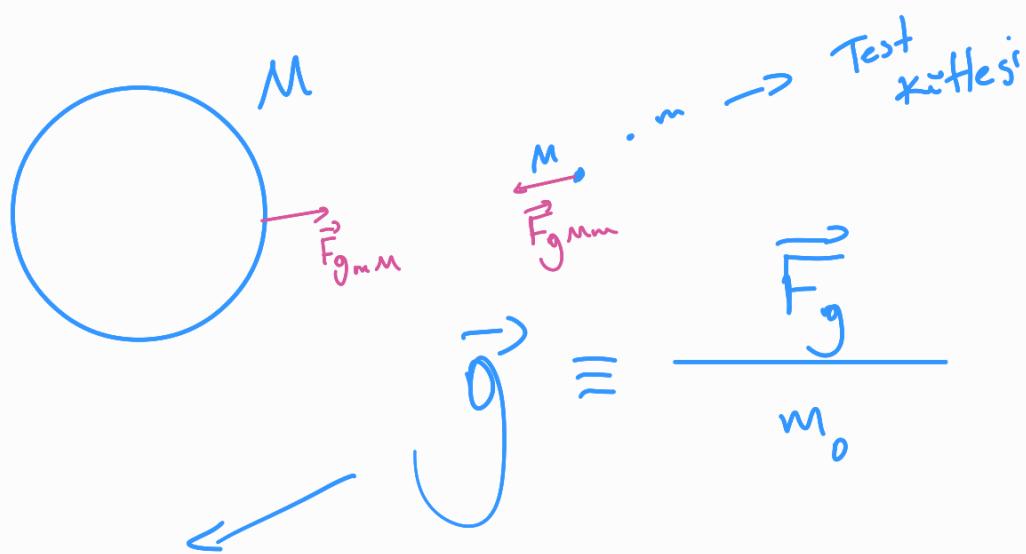
*2 yüklu cisim bir iple duvardan bağlayıp dinamik konusunun parametrelerini de soruya dahil ederek fc kuvvet formulunun uygulamasını gormus olduk.

2. video elektrik alan kavramı

kuvvetler temelde 2 cesittir. alan kuvvetleri(temas gerektirmeyen kuvvetler) ve temas gerektiren kuvvetler. temas gerektiren kuvvetlerde cisim etki eden kuvvet ile cisim birbirlerine temas ederler. temas gerektirmeyenlerde ise birbirlerine etki eden iki cisimin birbirlerine temas etmeleri gerekmez. kuvveti olusturan temel etmen cisimlerin ortak payede bulundukları alanlardır. mesela kutle çekim kuvvetini ele alacak olursak birbirlerine çekim uygulayan kuvvetler ortak bir kutle çekimsel ortamda, alanda bulundukları için birbirlerine çekme kuvveti uygularlar. elektriksel kuvvette de durum benzerdir. elektriksel çekim ya da itme kuvvetini

anlayabilmemiz için evvela elektrik alan kavramı üzerinde durmamız gereklidir. Çünkü birbirine kuvvet uygulayan iki yüklü cisim birbirine kuvvet uygulamasının sebebi her bir yüklü cisim birer elektrik alan oluşturması ve diğer yüklü cisimde bu elektrik alan içerisinde bulunmasıdır.

=Başlığımız elektrik alan=



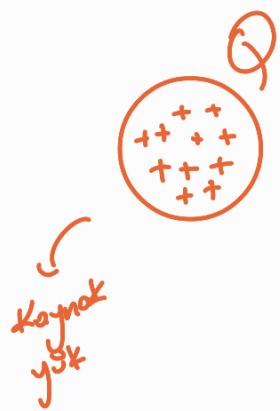
Yer çekimi ivmesi \ddot{g} = $\frac{\text{Test kültlesine etkiden kütle çekim kuvveti } (F_g)}{\text{Test kültlesi } (m)}$

$$\vec{F}_g = mg$$

→ Buradaki anlatımın sebebi:

Kütle çekimi kuvvetinin temel mantığı
ile colorant kuvvetinin temel mantığının

aynı olmasıdır.



$$\vec{E} = \frac{\vec{F}_q}{q_0} = \frac{\text{Test yükine etki eden Coulomb kuvveti}}{\text{test yükünün kardisi (yoku)}} = \frac{N}{C}$$

• q
Test
yükü (gök taşı, (+) yük)

$$\vec{E} \cdot q_0 = \vec{F}_q$$

kuvvetin yönü ile
elektrik alanın
yönü aynıdır.

Denklemin izahı = Bir elektrik alan içerisinde yüklü bir cisim koysak üzerine bir elektrik kuvveti etki eder ve bu kuvvetin değeri $q \cdot \vec{E}$ kadardır.

Noktalı Yükün Oluşturduğu
Elektrik Alan

#by the way

önümüzdeki bir kaç ders yüklü cisimlerin uzayın herhangi bir
bölgesinde oluşturdukları elektrik alanları bulacağız.

önce sununla başlıyoruz:

bir noktasal cismin uzayın herhangi bir noktasında,
bulgesinde oluşturduğu elektrik alan ne kadardır?

$$\vec{E}_q = \frac{\vec{F}_c}{q_0}$$

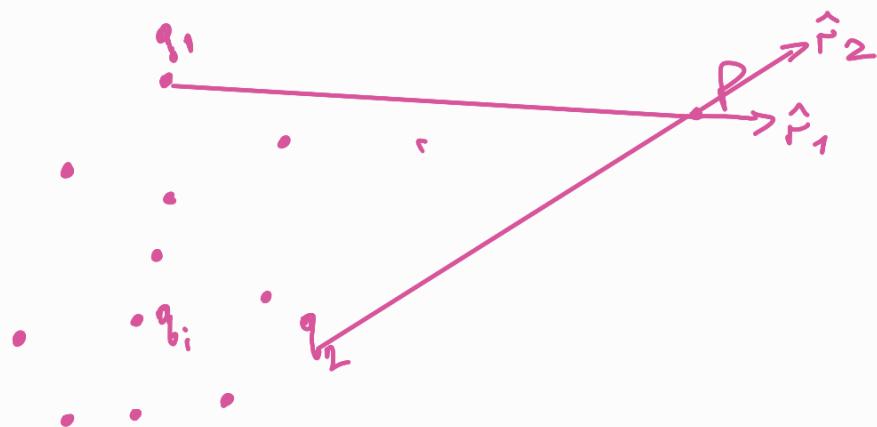
$$\vec{E}_q = k \frac{q \cdot q_0}{r^2 \cdot q_0} \hat{r}$$

$$\vec{E}_q = k \frac{q}{r^2} \hat{r}$$

→ #danklemeden çıkabilecekler

- elektrik alanının var olup olmaması için test yükü gerekli değil
test yükü ile biz test yükünün bulunduğu noktadaki
E.A'ının yönünü ve büyüklüğünü buluyor oluyoruz.
- E.A'ını olıkturmak tam etmen q_0 yüküdür, q_0 değil.

Peki birden fazla noktalı yük varsa bunların herhangi bir yerde oluşturduğu E.A'ı nasıl bulabiliz?



el çözüm:

Bütün bu yüklü cisimlerin oluşturduğu E.A ları toplayıp nihai E.A'ını bulacağız. Burada şu hususa da dikkat etmek gerekiyor: EA vektörel bir büyüklük old. için yaptığımiz toplama işlemi de Vektörel toplama işlemi olmalıdır.

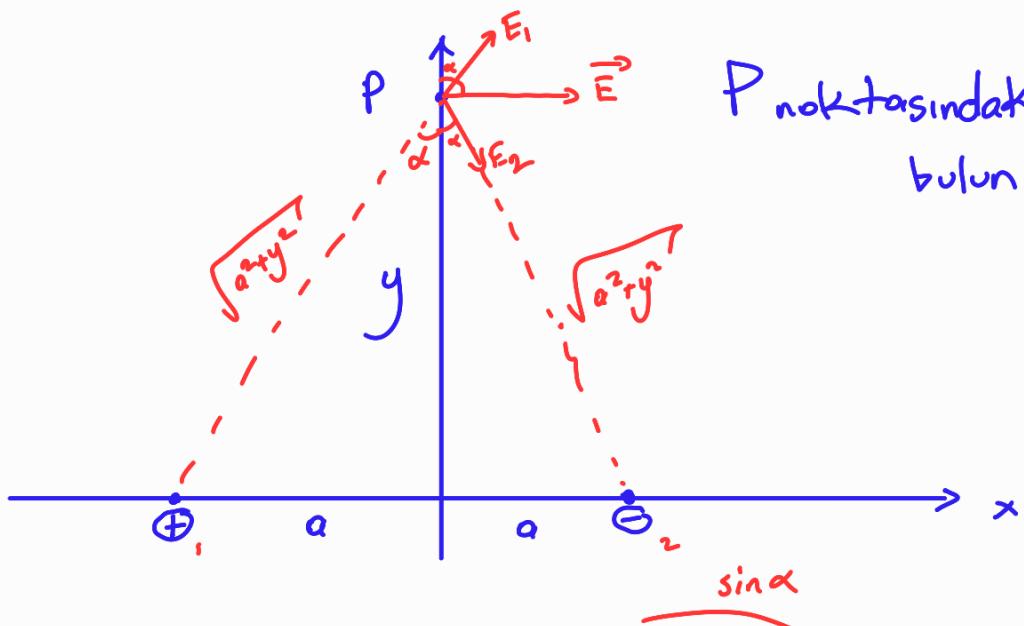
$$\vec{E}_p = \vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \dots + \vec{E}_j + \dots$$

$$\vec{E}_p = * \frac{q_1}{r_1^2} \hat{r}_1 + * \frac{q_2}{r_2^2} \hat{r}_2 + \dots + * \frac{q_i}{r_i^2} \hat{r}_i + \dots$$

$$\boxed{\vec{E}_p = * \sum_{i=1}^N \frac{q_i}{r_i^2} \hat{r}_i}$$

önenk:

P noktasındaki E.A nı
bulun.



$$|\vec{E}_1| = k \frac{q}{a^2 + y^2}$$

$$E_{1x} = \frac{kq}{a^2+y^2} \cdot \frac{a}{\sqrt{a^2+y^2}} = \frac{kq \cdot a}{(a^2+y^2)^{\frac{3}{2}}}$$

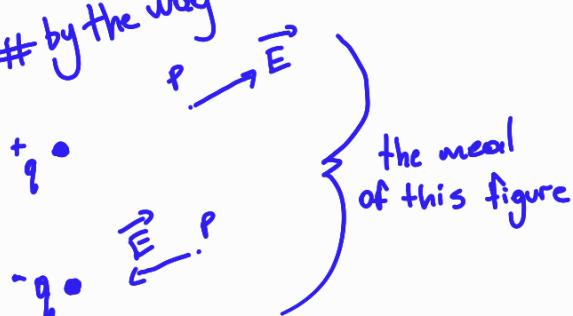
$$|E_2| = \kappa \frac{q}{a^2 + y^2}$$

$$E_{xy} = \frac{x \cdot g \cdot y}{(a^2 + y^2)^{\frac{3}{2}}}$$

$$E_2 x = \frac{k \cdot q a}{(a^2 + y^2)^{\frac{3}{2}}}$$

$$E_2 y = - \frac{k_9 y}{(a^2 + y^2)^{3/2}}$$

by the way

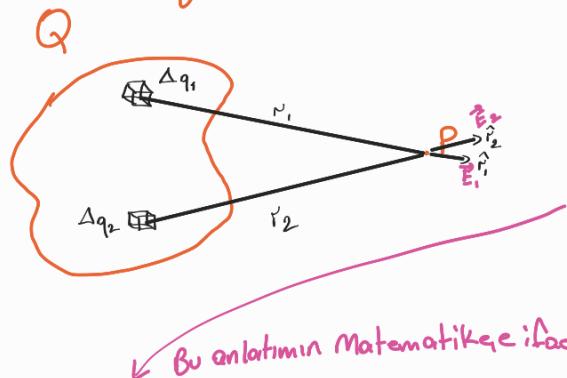


pozitif yükseliş ciimlerin E.A'ni çıkış doğru
negatif yükseliş " " " içeri doğrudur

Günku test yeri teorik olarak pozitif kabul edilmiştir.

Sürekli Yük Dağılımına Sahip : Cisimlerin Oluşturduğu E.A :

Aritk elektrik olanını inceleyeceğim cisim noktasal değil. Önceki formül bu tarz cisimler için işe yaramaz. Fakat elimizde fazladan formülümüzde yok. O zaman yapacağımız iş önceki konulardan da hatırlayacağımız üzere elimizdeki dengenlik kütünlüğün birimlik küpeler ayırp her bir küp noktasal bir cisim olarak kabul ederek bütün bu küpeler için aynı aynı yukarıdaki formülü yaricez. Bu toplama işlemi de özel bir matematiksel operatör kullanarak yapicez. Senario bir yerden tanıdık geldi değil mi? :)



Bu anlatının Matematiksel ifadesi

INTEGRAL

$$\vec{E}_p \approx k \frac{\Delta q_1}{r_1^2} \hat{r}_1 + k \frac{\Delta q_2}{r_2^2} \hat{r}_2 + \dots$$

$$\vec{E}_p \approx k \sum_{i=1}^{N_p} \frac{\Delta q_i}{r_i^2} \hat{r}_i$$

$$\vec{E}_p = k \lim_{\Delta q_i \rightarrow 0} \sum_{i=1}^{\infty} \frac{\Delta q_i}{r_i^2} \hat{r}_i$$

$$\vec{E}_p = k \int \frac{dq}{r^2} \hat{r}$$

Peki bu sürekli yük dağılımına sahip cisimler hangi formlarda karşılaşırız?

Tek boyutlu
(küpük)

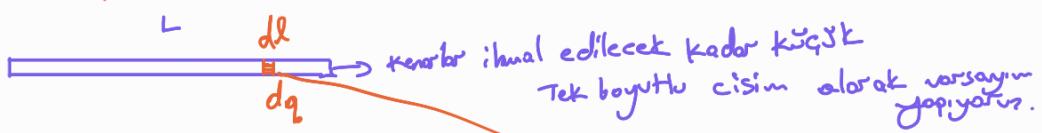
İki boyutlu
(bir levha
ya da
disk)

Üç boyutlu
(silindir)

according to these forms

her biri işin aynı işlemler yaparak oluşturdukları
E.A.ları bulacaktır.

a) Çubuk için :



Vizyonimize gidiyoruz bir tanım :

$$\text{çizgisel yük yoğunluğu } \lambda = \frac{Q}{L} \left(\frac{C}{m} \right)$$

$$\frac{L}{dl} \times \frac{Q}{dq}$$
$$dq = \frac{Q}{L} dl \Rightarrow$$
$$dq = \lambda dl$$

seçilenin parçasının yükü

b) İki boyutlu bir cisim ise :



iki boyutlu cisimler belirli bir "alan" (A) sahiptirler.

Dolayısıyla bu cisimler için "yüzeyel yük yoğunluğu" isimli bir kavram tanımlayıp bu kavramı kullanarak sonuca ulaşacağız.

$$\sigma = \frac{Q}{A} \left(\frac{C}{m^2} \right)$$
$$dq = \sigma dA$$

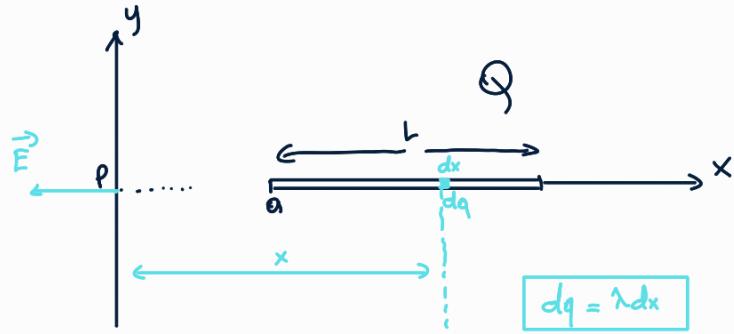
c) Üç boyutlu bir cisim ise :



$$\rho = \frac{Q}{V} \left(\frac{C}{m^3} \right)$$

$$dq = \rho dv$$

Örnek :



$$E = k \int \frac{dq}{x^2}$$

$$E = k \lambda \int_a^{a+l} \frac{dx}{x^2}$$

$$E = -k \lambda \left(\frac{1}{x} \Big|_a^{a+l} \right)$$

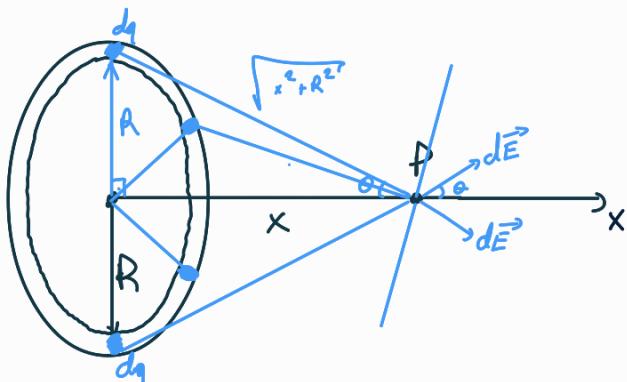
$$E = -k \lambda \left(\frac{1}{a+l} - \frac{1}{a} \right)$$

$$\vec{E} = -\frac{k \lambda l}{a(a+l)} \hat{i}$$

Tip: Eğer grubuk +x yöründe baya uzak bir noktaya konursa ($a \gg l$)

l ihmal edilir ve formula $\vec{E} = \frac{kQ}{a^2} \hat{i}$ olur. Yani cisim noktasal cisim özelliği gösterir.

Örnek (iki boyutlu bir halkanın elektrik alanı) :



$$E_p = \int dE \cos \theta$$

$$E_p = k \int \frac{dq x}{(x^2 + R^2)^{3/2}} = \frac{k x}{(x^2 + R^2)^{3/2}} \int dq$$

$$E_p = \frac{k Q x}{(x^2 + R^2)^{3/2}}$$

ELEKTRIK ALAN CIZGILERI

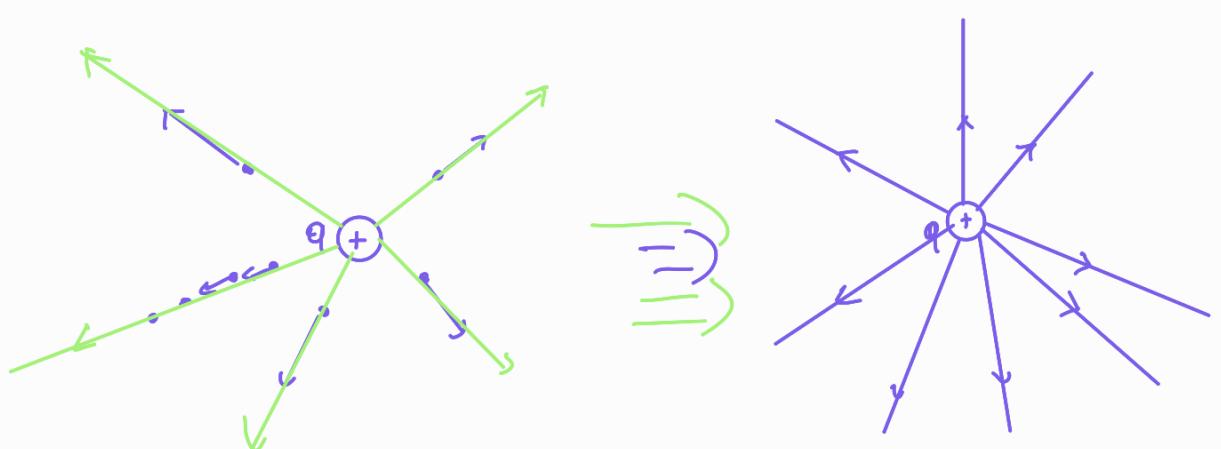
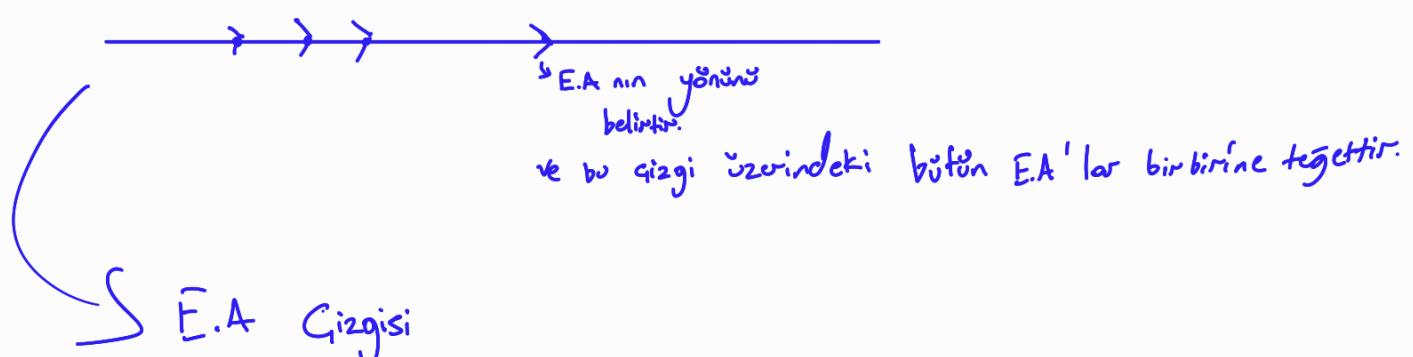
Elektrik alan dedigimiz fiziksel nicelik gözle görülebilen bir olgu degildir.

Butun evreni kaplamistir ve icerisine yuklu bir cisim koydugunuzda ona itme ya da cekme gibi bir elektriksel kuvvet uygular. Buna ragmen biz onu gozlerimizle fiziksel olarak goremeyiz.

#bytheway buradan anlasiliyor ki bir olgunun varliginin tek gecer sarti onu gorup goremememiz degildir. Ayrice gozun goremedigi ama varligini kabul ettigimiz bir cok gerceklik vardir.

Fakat onun mekanizmasini anlamak anlatmak icin de bir sekilde onu tasvir etmemiz gerekir. Bunu da bilim insanları elektrik alan cizgileri seklinde hayali cizgiler kullanarak modellemisler.

Her ne kadar hayali cizgiler olsalar bile rast gele cizilmezler. Belirli kurallara bagli olarak modellenmislerdir. yani biz o modele bakarak bahsi gecen elektrik alanin karakteristik ozelliklerine dair yorumlar yapabiliriz.



- Eğer çizgiler birbirinden uzaklığı yoksas o uzaklaşan yerde EA siddeti azalıyor demektir.

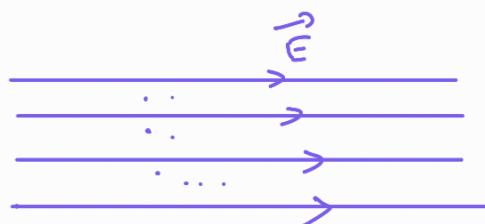


We call this model like:
Noktasal Yukün E.A.'ni

Caution: Eğer EA çizgileri paralel ise o zaman EA bu bölgede değişmiyor demektir.

We call them like:
(Düzenli EA)

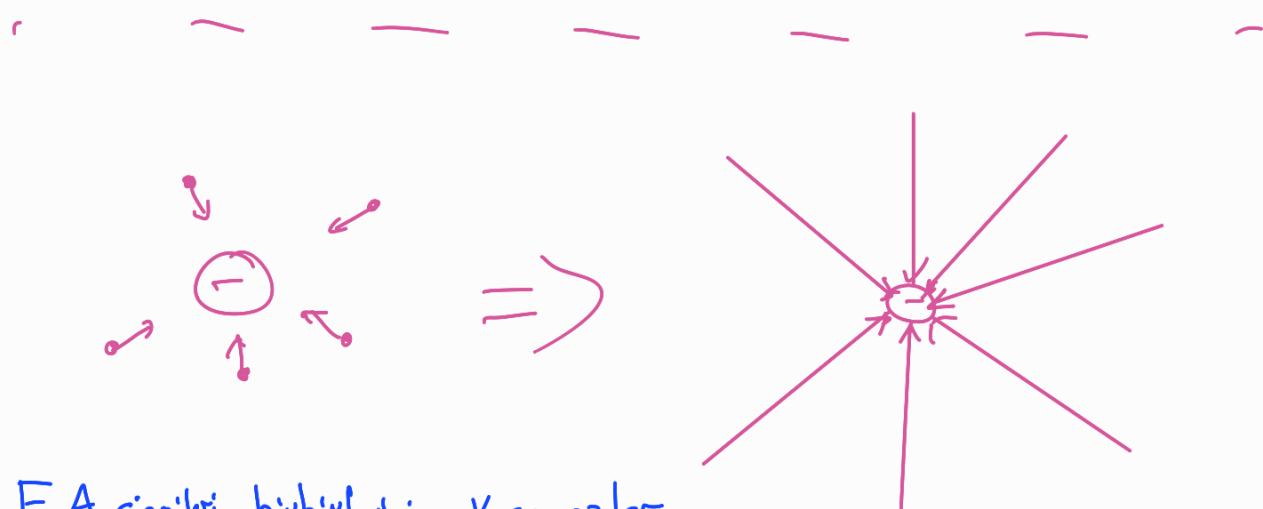
Because:



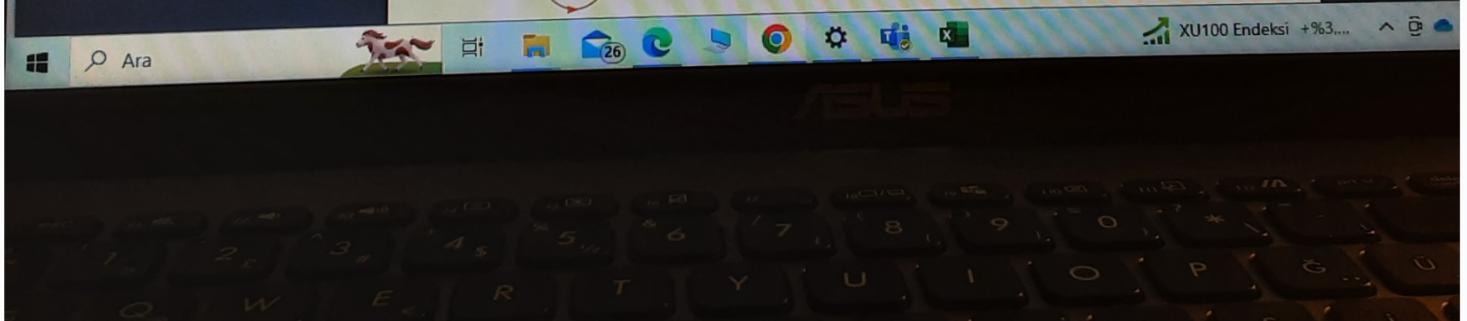
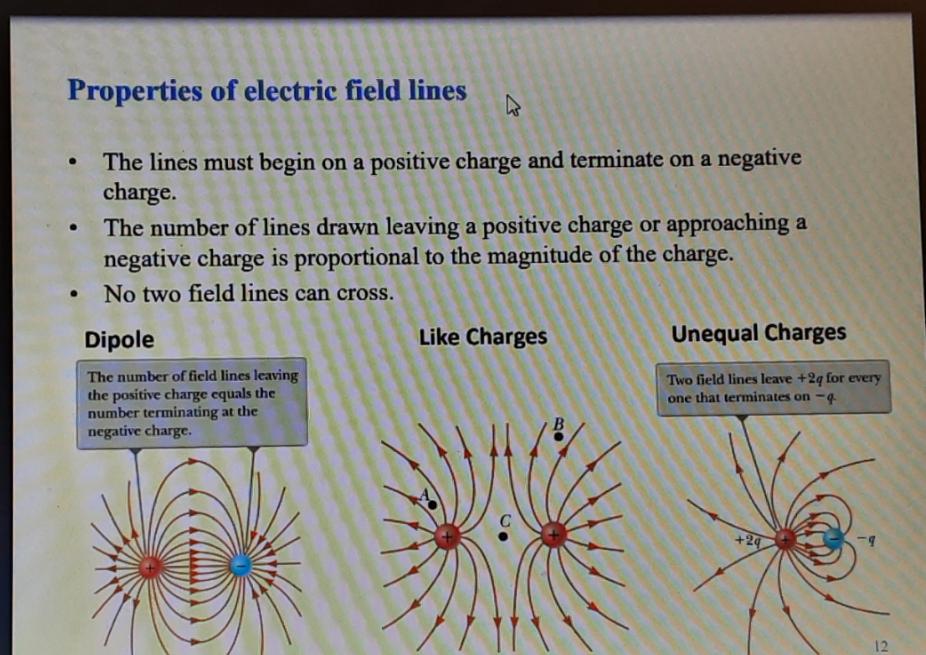
Gizgiller arası uzaklık esit. Don't care my drawing.

- EA. çizgileri (+) yükten doğor (-) yükten doğru giderler. Sonsuzda EA = 0

$$\lim_{r \rightarrow \infty} \frac{q}{r^2} = 0$$

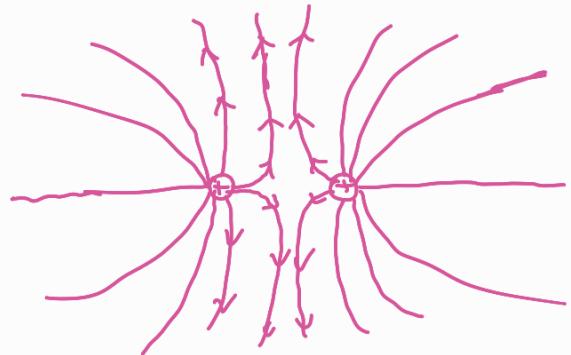
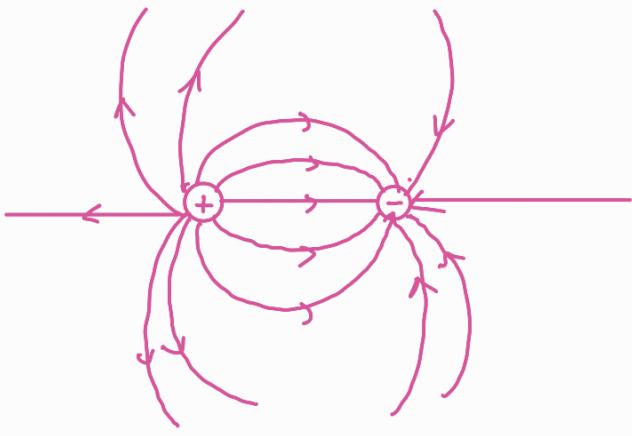


! EA çizgileri birbirlerini kesemezler.

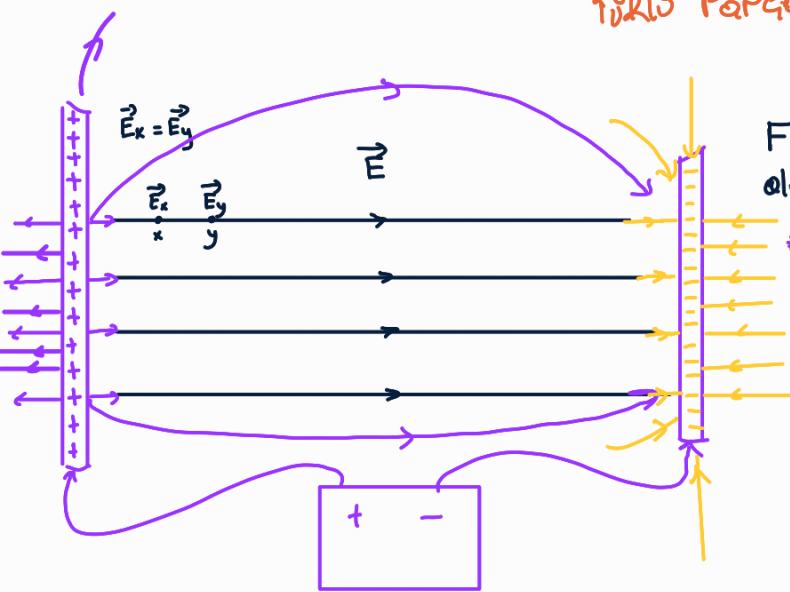


#bythewayquickremind

- | | | |
|-----------------------------|-----------------------|---|
| 1 santimetre (cm) | 1×10^{-2} | m |
| 1 milimetre (mm) | 1×10^{-3} | m |
| 1 mikrometre (μm) | $= 1 \times 10^{-6}$ | m |
| 1 nanometre (nm) | $= 1 \times 10^{-9}$ | m |
| 1 pikometre (pm) | $= 1 \times 10^{-12}$ | m |
| 1 angstrom (\AA) | $= 1 \times 10^{-10}$ | m |



Düzgün E.A içerisindeki
Yüklü Parçacığın Hareketi



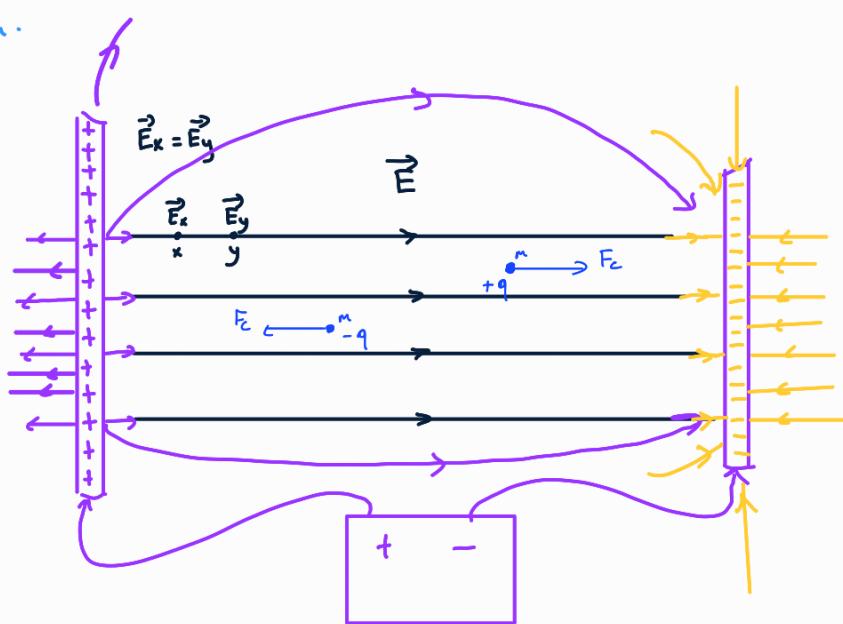
First Question: Böyle bir sistem nasıl oluşturulabilir.

Heccecap: 2 tane metal plaka ol.

Sonra bu plakalara bir baryo bağlayın.

When you see a Düzgün E.A you need to imagine this kind of

System.



$$F_c = \vec{E} \cdot \vec{q} = m \vec{a}$$

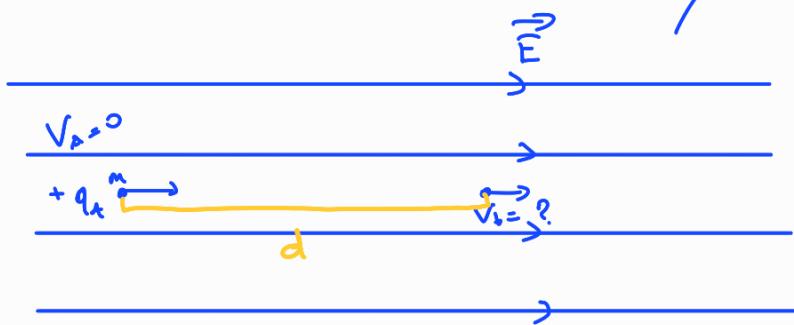
(Yukarıda Newton genelini sen :)

essential point

Eğer sistem düzgün E.A ise kuvvet de
 $\vec{F}_c = \vec{E} \cdot \vec{q}$
sbt olur

Sabt dir. So cisim sbt ivmeli hareket yapar.
Eğer sistem düzgün EA
değilse \vec{F} sbt degildir ve
Dolayısıyla da sbt degildir.
degilken olur.

Örn:



What is the final velocity of the charge?

$$\vec{F} = m \cdot \vec{a}$$

$$q\vec{E} = m \cdot \vec{a}$$

$$\frac{q\vec{E}}{m} = \vec{a}$$

Zemansız hız formülü:

$$V^2 = V_0^2 + 2a\Delta x$$

Burada $V_0 = 0$

$$V^2 = 2a\Delta x$$

$$V = \sqrt{2a\Delta x}$$

$$V = \sqrt{\frac{2 \cdot q\vec{E} \cdot \Delta x}{m}}$$

Electric Dipoles

(d)

that region, will the trajectory of the particle be along a field line? |

21.7 ELECTRIC DIPOLES

An electric dipole is a pair of point charges with equal magnitude and opposite sign (a positive charge q and a negative charge $-q$) separated by a distance d . We introduced electric dipoles in Example 21.8 (Section 21.5); the concept is worth exploring further because many physical systems, from molecules to TV antennas, can be described as electric dipoles. We will also use this concept extensively in our discussion of dielectrics in Chapter 24.

Figure 21.30a shows a molecule of water (H_2O), which in many ways behaves like an electric dipole. The water molecule as a whole is electrically neutral, but the chemical bonds within the molecule cause a displacement of charge; the result is a net negative charge on the oxygen end of the molecule and a net positive charge on the hydrogen end, forming an electric dipole. The effect is equivalent to shifting one electron only about $4 \times 10^{-11} \text{ m}$ (about the radius of a hydrogen atom), but the consequences of this shift are profound. Water is an excellent solvent for ionic substances such as table salt (sodium chloride, NaCl) precisely because the water molecule is an electric dipole (Fig. 21.30b).

Su molekülü bir bütün olarak elektriksel olarak nötrdür, ancak molekül içindeki kimyasal bağlar yükün yer değiştirmesine neden olur; sonuç, molekülün oksijen ucunda net bir negatif yük ve bir elektrik dipول oluştururan hidrojen ucunda net bir pozitif yük olur. Etik bir elektronun yalnızca

Force and Torque on an Electric Dipole

To start with the first question, let's place an electric dipole in a uniform external electric field \vec{E} , as shown in Fig. 21.31. Both forces \vec{F}_+ and \vec{F}_- on the two charges have magnitude qE , but their directions are opposite, and they add to zero. *The net force on an electric dipole in a uniform external electric field is zero.*

However, the two forces don't act along the same line, so their torques don't add to zero. We calculate torques with respect to the center of the dipole. Let the angle between the electric field \vec{E} and the dipole axis be ϕ ; then the lever arm for both \vec{F}_+ and \vec{F}_- is $(d/2) \sin \phi$. The torque of \vec{F}_+ and the torque of \vec{F}_- both have the same magnitude of $(qE)(d/2) \sin \phi$, and both torques tend to rotate the dipole clockwise (that is, $\vec{\tau}$ is directed into the page in Fig. 21.31). Hence the magnitude of the net torque is twice the magnitude of either individual torque:

$$\tau = (qE)(d \sin \phi) \quad (21.13)$$

21.31 The net force on this electric dipole is zero, but there is a torque directed into the page that tends to rotate the dipole clockwise.

A diagram showing a green circle representing an electric dipole. Inside the circle, there are two charges: a red sphere labeled '+q' at the top and a blue sphere labeled '-q' at the bottom. A horizontal arrow labeled ' \vec{E} ' points to the right, representing the uniform external electric field. Two vectors, \vec{F}_+ and \vec{F}_- , represent the forces on the charges. \vec{F}_+ is a red arrow pointing right from the '+q' charge, and \vec{F}_- is a blue arrow pointing left from the '-q' charge. The angle between the dipole axis (the line connecting the charges) and the electric field \vec{E} is labeled ϕ . The lever arm for each force is labeled $(d/2) \sin \phi$. A curved arrow labeled ' $\vec{\tau}$ ' indicates a clockwise torque applied to the dipole.

732 CHAPTER 21 Electric Charge and Electric Field

discussed in Section 1.10. (You may want to review that discussion.) Hence we can write the torque on the dipole in vector form as

$$\text{Vector torque on an electric dipole} \quad \vec{\tau} = \vec{p} \times \vec{E} \quad \begin{matrix} \cdots \text{Electric dipole moment} \\ \cdots \text{Electric field} \end{matrix} \quad (21.16)$$

You can use the right-hand rule for the vector product to verify that in the situation shown in Fig. 21.31, $\vec{\tau}$ is directed into the page. The torque is greatest when \vec{p} and \vec{E} are perpendicular and is zero when they are parallel or antiparallel. The torque always tends to turn \vec{p} to line it up with \vec{E} . The position $\phi = 0$, with \vec{p} parallel to \vec{E} , is a position of stable equilibrium, and the position $\phi = \pi$, with \vec{p} and \vec{E} antiparallel, is a position of unstable equilibrium. The polarization of a grass seed in the apparatus of Fig. 21.29b gives it an electric dipole moment; the torque exerted by \vec{E} then causes the seed to align with \vec{E} and hence with the field lines.

where $d \sin \phi$ is the perpendicular distance between the lines of action of the two forces.

The product of the charge q and the separation d is the magnitude of a quantity called the **electric dipole moment**, denoted by \vec{p} :

$$(\text{C}\cdot\text{m}) \quad p = qd \quad (\text{magnitude of electric dipole moment}) \quad (21.14)$$

The units of p are charge times distance ($\text{C}\cdot\text{m}$). For example, the magnitude of the electric dipole moment of a water molecule is $p = 6.13 \times 10^{-30} \text{ C}\cdot\text{m}$.

CAUTION The symbol p has multiple meanings. Do not confuse dipole moment with momentum or pressure. There aren't as many letters in the alphabet as there are physical quantities, so some letters are used several times. The context usually makes it clear what we mean, but be careful!

We further define the electric dipole moment to be a *vector* quantity \vec{p} . The magnitude of \vec{p} is given by Eq. (21.14), and its direction is along the dipole axis, from the negative charge to the positive charge as shown in Fig. 21.31.

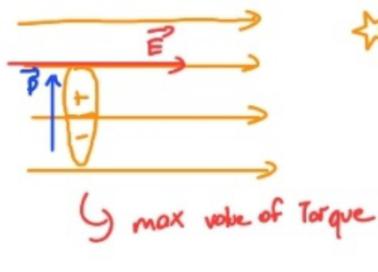
In terms of p , Eq. (21.13) for the magnitude τ of the torque exerted by the field becomes

$$\text{Magnitude of torque on an electric dipole} \quad \tau = pE \sin \phi \quad \begin{matrix} \cdots \text{Magnitude of electric field } \vec{E} \\ \cdots \text{Angle between } \vec{p} \text{ and } \vec{E} \\ \cdots \text{Magnitude of electric dipole moment } \vec{p} \end{matrix} \quad (21.15)$$

Since the angle ϕ in Fig. 21.31 is the angle between the directions of the vectors \vec{p} and \vec{E} , this is reminiscent of the expression for the magnitude of the *vector product*

discussed in Section 1.10. (You may want to review that discussion.) Hence we can write the torque on the dipole in vector form as

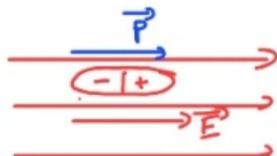
$$\boxed{\text{Vector torque on an electric dipole} \quad \vec{\tau} = \vec{p} \times \vec{E} \quad \begin{matrix} \text{Electric dipole moment} \\ \text{Electric field} \end{matrix}} \quad (21.16)$$



You can use the right-hand rule for the vector product to verify that in the situation shown in Fig. 21.31, $\vec{\tau}$ is directed into the page. The torque is greatest when \vec{p} and \vec{E} are perpendicular and is zero when they are parallel or antiparallel. The torque always tends to turn \vec{p} to line it up with \vec{E} . The position $\phi = 0$, with \vec{p} parallel to \vec{E} , is a position of stable equilibrium, and the position $\phi = \pi$, with \vec{p} and \vec{E} antiparallel, is a position of unstable equilibrium. The polarization of a grass seed in the apparatus of Fig. 21.29b gives it an electric dipole moment; the torque exerted by \vec{E} then causes the seed to align with \vec{E} and hence with the field lines.



PhET: Microwaves



Potential Energy of an Electric Dipole

When a dipole changes direction in an electric field, the electric-field torque does work on it, with a corresponding change in potential energy. The work dW done by a torque τ during an infinitesimal displacement $d\phi$ is given by Eq. (10.19): $dW = \tau d\phi$. Because the torque is in the direction of decreasing ϕ , we must write the torque as $\tau = -pE \sin \phi$, and

$$dW = \tau d\phi = -pE \sin \phi d\phi$$

In a finite displacement from ϕ_1 to ϕ_2 the total work done on the dipole is

$$\begin{aligned} W &= \int_{\phi_1}^{\phi_2} (-pE \sin \phi) d\phi \\ &= pE \cos \phi_2 - pE \cos \phi_1 \end{aligned}$$

The work is the negative of the change of potential energy, just as in Chapter 7: $W = U_1 - U_2$. So a suitable definition of potential energy U for this system is

$$U(\phi) = -pE \cos \phi \quad (21.17)$$

In this expression we recognize the scalar product $\vec{p} \cdot \vec{E} = pE \cos \phi$, so we can also write

$$\boxed{\text{Potential energy for an electric dipole in an electric field} \quad U = -\vec{p} \cdot \vec{E} \quad \begin{matrix} \text{Electric field} \\ \text{Electric dipole moment} \end{matrix}} \quad (21.18)$$

Not a!

The potential energy has its minimum (most negative) value $U = -pE$ at the stable equilibrium position, where $\phi = 0$ and \vec{p} is parallel to \vec{E} . The potential energy is maximum when $\phi = \pi$ and \vec{p} is antiparallel to \vec{E} ; then $U = +pE$. At $\phi = \pi/2$, where \vec{p} is perpendicular to \vec{E} , U is zero. We could define U differently so that it is zero at some other orientation of \vec{p} , but our definition is simplest.

Equation (21.18) gives us another way to look at the effect illustrated in Fig. 21.29. The electric field \vec{E} gives each grass seed an electric dipole moment, and the grass seed then aligns itself with \vec{E} to minimize the potential energy.

