

2. Week GAUSS LAW

: Chapter Outlined :

- ★ Gauss metodu genel tanımı ve giriş.
- ★ Elektrik Ağı Φ (Tanımı ve Örnekler)
- ★ Kapalı yüzey tanımı ve Kapalı yüzeyde Φ bulma.
- ★ Gauss metodunun mantığı ve uygulamaları.
- ★ Örnek Soru çözümleri.
- ★ İletkenlere Gauss yasasının uygulanması

If you are ready,
Let's get start ...

GAUSS

LAW

Temel olarak Gauss metodu da aslinda bir elektrik alan bulma yoludur. Yuklu cisimlerin(ister noktasal olsun ister yuk dagilimina sahip olsun) her hangi bir yerde olusturdugu elektrik alani bulmamizi saglar.

Gauss bize der ki yuklu cisimlerin elektrik alanini bulman icin bu onceden kullandigimiz integrali kullanmana gerek yok. daa pratik bir yol mevcuttur.

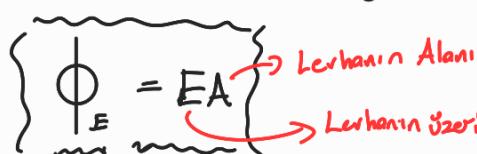
Dolayisyla bu dersimizde bu gauss amcanin metodunu ele alicagiz.

Yanliz bu metod ile ilgili soyle bir sikintimiz var that bu mtodu kullanabildigimiz sistem sayisi kisitli.cunku mesela netodu uygulayacagimiz cisimlerin cok yüksek simetriye sahip olması lazim.(kure,silindir gibi) ama gene de bazen integralli cozumlerde isin icerisinden cikamadigimiz zaman kendileri sagolsunlar soruyu bir cirpida kolay bir sekilde cozebiliyorlar. Neyse konumuza baslayalim artiik. Oncelikle Gauss metodunagecmeden once mutlaka ogrenmemiz gereken bir kavaram var.

1)

: ELEKTRIK AKI :

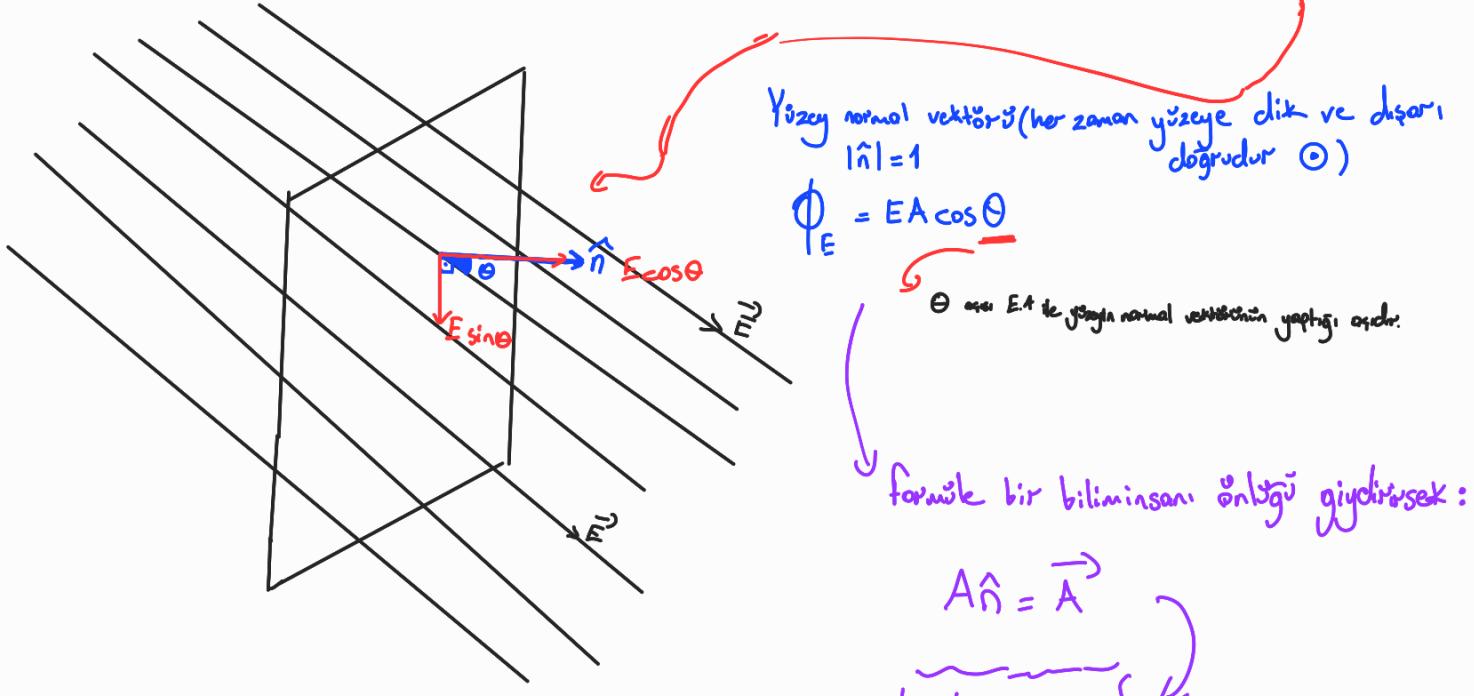
↳ Düzgün $E \cdot A$ ictisine yerlestirilmis bir levhanin yüzeyinden geçen $E \cdot A$ qizgisi sayisi.



$\left\{ \begin{array}{l} = EA \\ \text{Levhanin Alanı} \end{array} \right\}$

#pay attention

E qizgilerinin Levha yüzeyinden dik bir sekilde geçenlerini hepabo xatacağız.



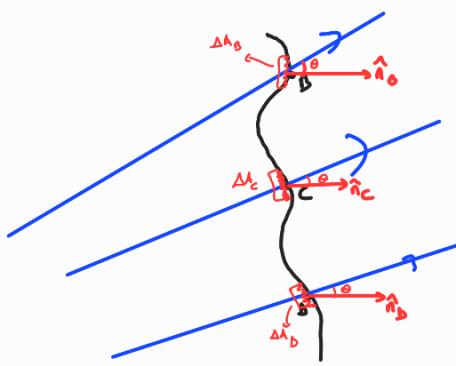
$$A\hat{n} = \vec{A}$$

$$\left\{ \phi_E = \vec{E} \cdot \vec{A} \right\}$$

Bu formül bize ne anlatıyor?

- \vec{E} vektörü Alan vektörine dik ise ϕ sıfır oluyor. ($E \cdot A \cdot \cos 90^\circ = \vec{E} \cdot \vec{A} = \phi$) yani yüzeyi geçmiyor.
- \vec{E} vektörü yüzey normali vektörü ile aynı yönde ise ϕ max olur. ($\theta = 0^\circ$)
- \vec{E} vektörü ile yüzey normali vektörü arasındaki açı (θ) 90° den büyük ise sonuc negatif olur.

Simdi Ağı için en genel formülü yazalım. Bu formül bütün durumları kapsar. mesela benim Gergoren her zaman yukarıdaki gibi mükemmel bir dikörtgen olmayabilir, yüzeyi dalgıç olabilir.



B , C ve D noktalarından geçen \vec{E} lerinin değerleri birbirinden farklıdır. Ayrıca yüzey de düzgün dağılmış bir şekilde sahip değil.



Bu nedenlerden dolayı, geçen hafta sürekli yük dağılımına sahip cisimlerin oluşturduğu EA'ı bulmak için kullandığımız mantığa benzer bir mantık kullanacağız. Nedir o: Lewhaya küçük küçük parçaları ayırip her birinin üzerinde geçen \vec{E}_A 'ları toplayacağız. Yanlız burada söyle bir durum var. Bildiğimiz parçacıklar ΔA içinde de gene farklılık olacak için bu parçaları $\lim_{\Delta A_i \rightarrow 0}$ diyecek olusabilecek küçük hata paylarını minimize edeceğiz.

$$\Phi_E \approx \vec{E}_1 \cdot \vec{\Delta A}_1 + \vec{E}_2 \cdot \vec{\Delta A}_2 + \dots +$$

$$\Phi_E \approx \sum_{i=1}^n \vec{E}_i \cdot \vec{\Delta A}_i$$

$$\Phi_E = \lim_{\Delta A_i \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n \vec{E}_i \cdot \vec{\Delta A}_i$$

$\boxed{\Phi_E = \int \vec{E} \cdot d\vec{A}}$ \Rightarrow En genel, umumi Atış formülü

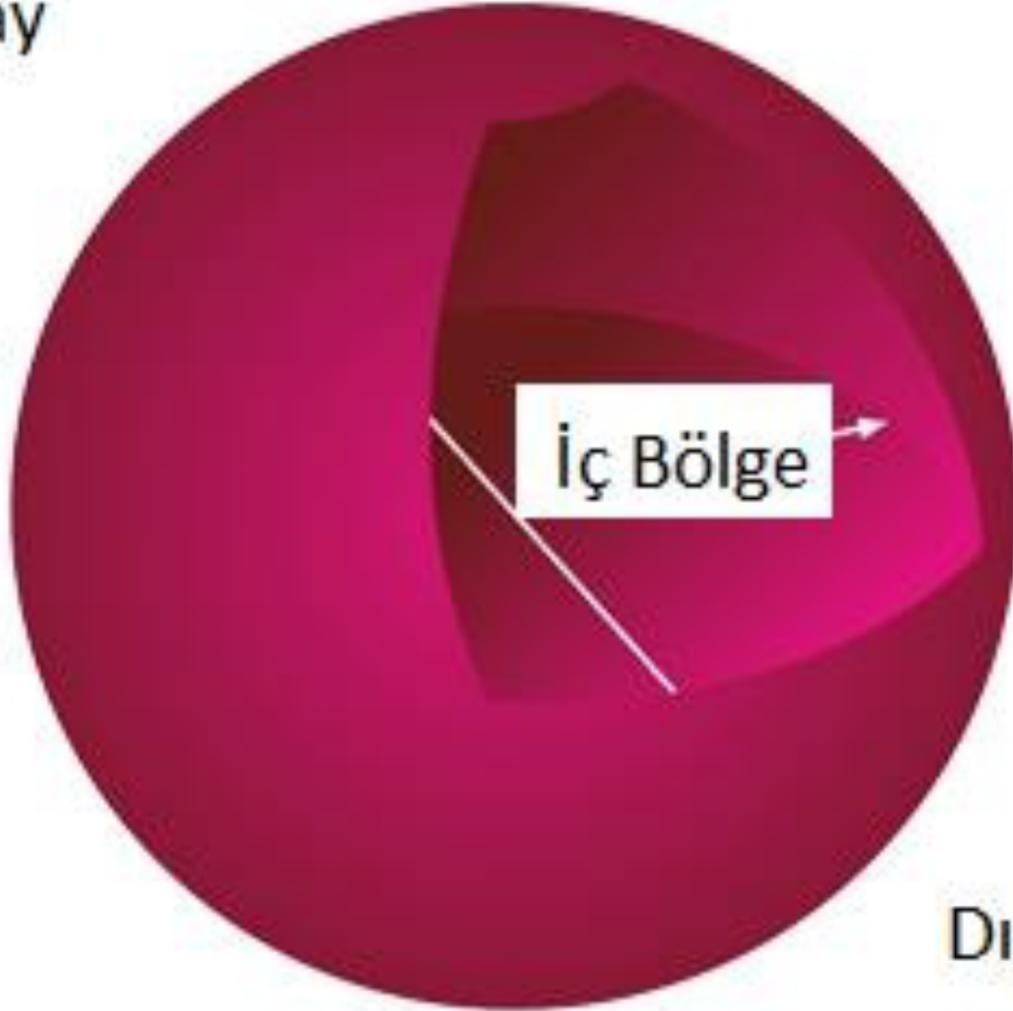
$\hookrightarrow \vec{E}$ sabit ise $\Phi_E = \vec{E} \cdot \int d\vec{A} = \vec{E} \cdot \vec{A}$

2) Kapalı yüzey

Biz Gauss metodunu kullanırken daha çok kapalı yüzeylerden bahsedeceğiz. Bizim için kapalı yüzeylerden gecen AKI önemli. Kapalı yüzey için ise şöyle bir tanımımız var.

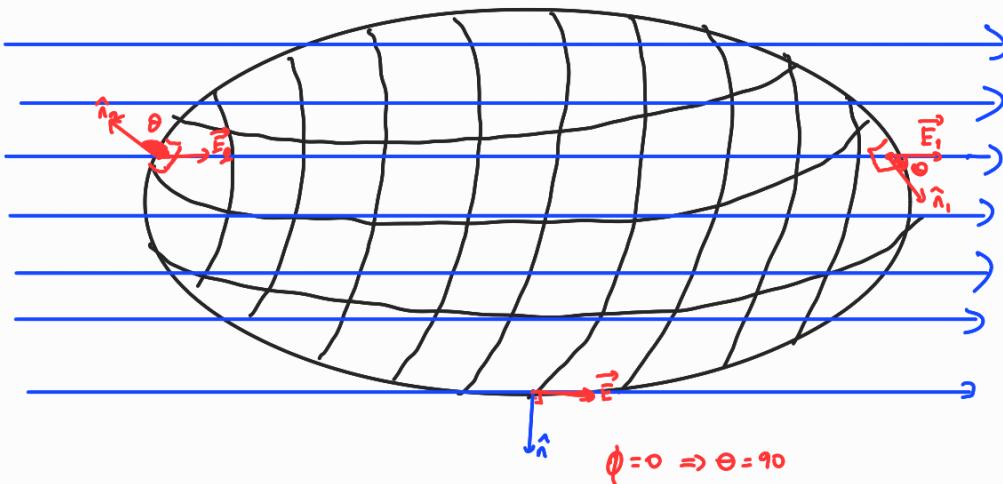
Bir yüzey uzayı iç ve dış diye iki bolume ayıriyorsa icerden dışarı ya da dışardan içeri geçmek için yüzeyi delmekten başka care yoksa o yüzey kapalı yüzeydir. mesela bir futbol topu düşünelim. içeriği var ve dışarısı var. Topun içersinden dışarıya geçmek için topu delmekten başka caremiz yoktur.

Uzay



Biz simdi bir kapali yuzeyden gecen EA cizgilerinin toplam AKI sini hesaplayacagiz.

$$\theta > 90 \Rightarrow \phi_2 < 0$$



$$\phi_1 \Rightarrow \theta < 90 \Rightarrow \phi > 0$$

yukarida düzgün elektrik alan icerisine konulmus 3 boyutlu kapali yuzey olan bir balon goruyorsunuz.
bu balonun yuzeylerinden gecen her bir EA nin olusturdugu AKI birbirinden farklidir.

eger dikkatli biri (ayni zamanda issiz :)) dikkatli bir sekilde saydigi zaman bu sistemin yuzeyine kac tane cizgi giriyorsa o kadar cizgi yuzeyi terkediyor.dolayisiyla sistemin net AKI si sifir olur.



Bu nedenle bu sistemlerin akisini hesaplarken genel formülde
öyle bir degisiklik yapiyoruz.

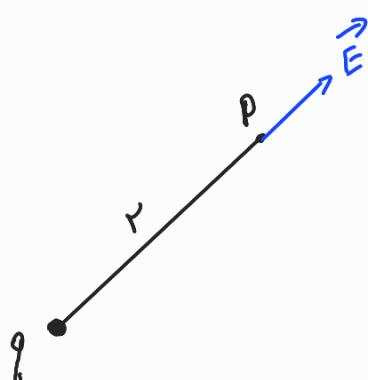
$$\phi_E = \oint \vec{E} \cdot d\vec{A} \quad (\text{normal one } \phi_E = \int \vec{E} \cdot d\vec{A})$$

so in this regard we can say that eger yuzeyimiz kapali bir yuzeyse ve dls bir elektrik alan icerisine daldirirsak o yuzeyi ne kadar cizgi yuzeyin icerisine giriyorsa o kadar cizgi terkediyor. dolayisiyla pozitif AKI negatif AKI yi terkeder. ve yuzeyden gecen toplam net AKI 0 olur.

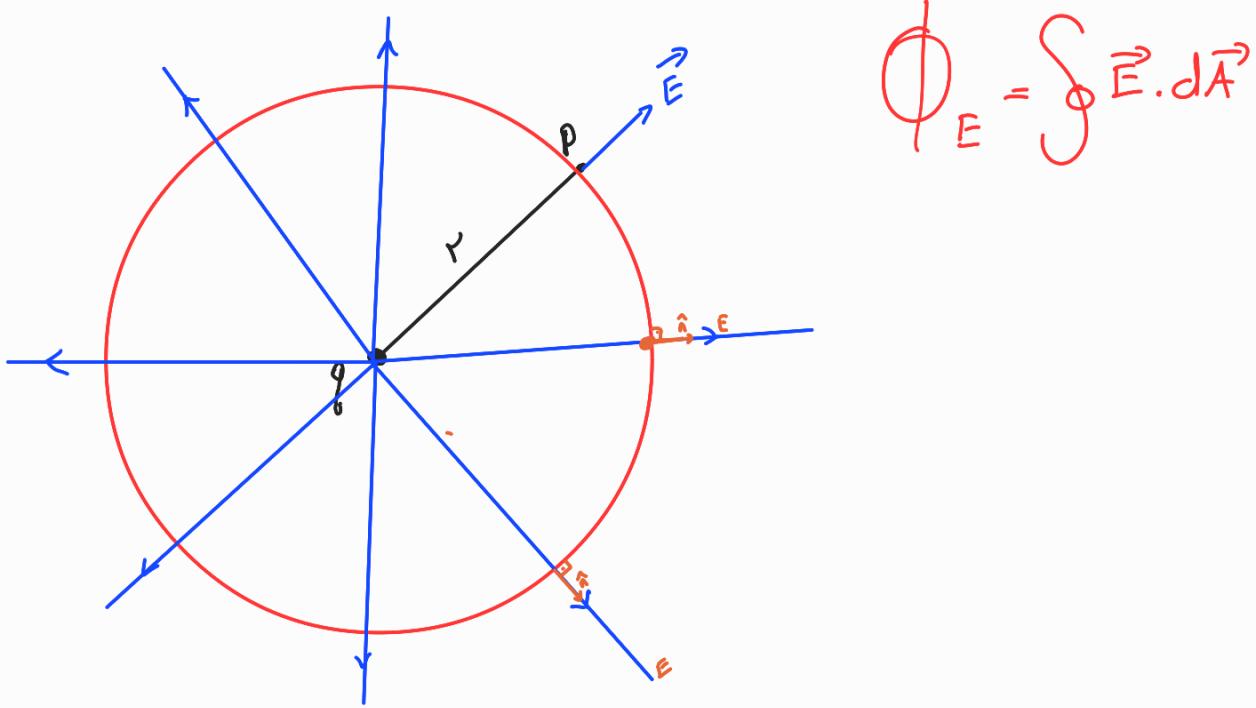
simdiiii artik Gauss amcanin yasasina gelebiliriz....

Gauss yola bir niceligi hesaplayarak baslamistir.

gauss zaten noktasal yukun r kadar uzaklikta olusturdugu EA ni biliyor.



gauss soyle dusunmustur. bu p noktasi üzerinde olmak kosulu ile Yukun etrafini kapali bir yuzeyle cevreleyelim.



burada soyle bir soru sormak lazim bu Yukun yuzeyinde olusturdugu elektrik alan bu yuzey boyunca sabit mi ? cunku eger sabit ise constant bir ifade olup integralin disina cikacak.

el cevap: yuzeyin yarı capı r her noktada sabit oldugu icin E ler sabitdir, degissmez.

peki bu her bir noktada E lerin yuzeyeyle yaptigi aci ayni midir?
el cevap : yes \vec{E} ile \hat{n} arasindaki aci her yerde sifir.
 \hookrightarrow Dairenin Geometrik ozelliginden geliyor.

$$\oint_E \vec{E} \cdot d\vec{A} = \oint_E E dA \cos 0$$

$$\oint_E \vec{E} \cdot d\vec{A} = E \oint_A dA = E 4\pi r^2$$

Alan of that globe = $4\pi r^2$

$$\frac{q}{r^2} \Rightarrow \frac{1}{4\pi \epsilon_0} \frac{q}{r^2} 4\pi r^2$$

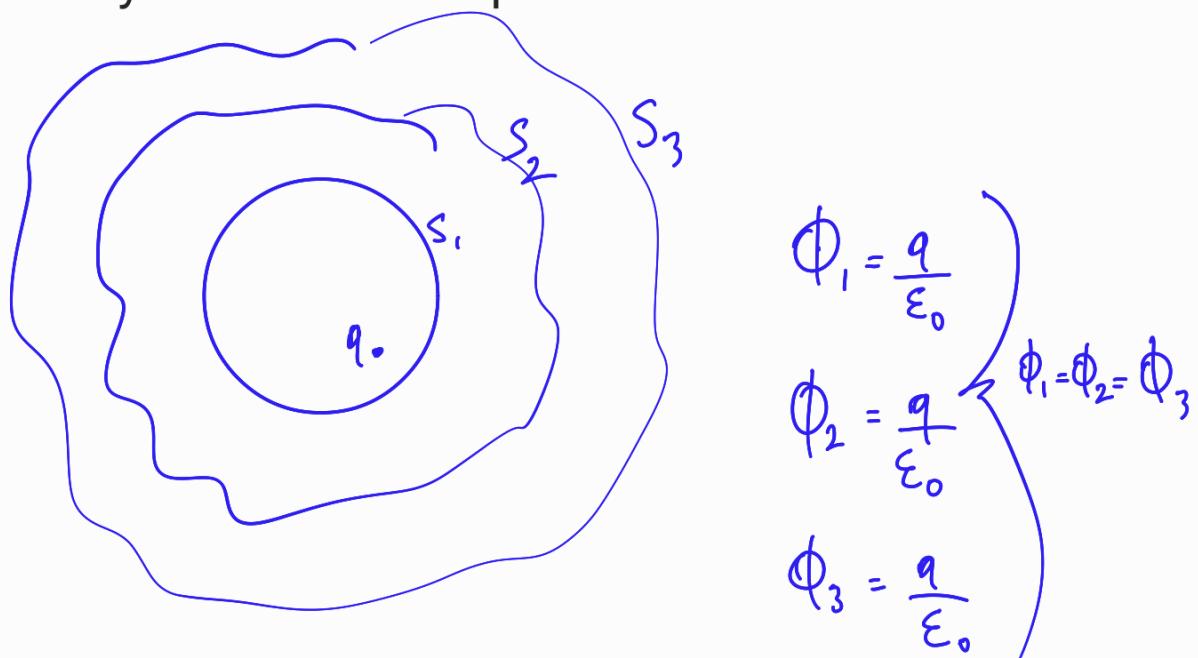
$$\frac{q}{\epsilon_0}$$

$$\oint_E \vec{E} \cdot d\vec{A} = \frac{q_{in}}{\epsilon_0}$$

Gauss Yasasi

burdan soyle bir sonuc cikar. Kapali yuzeyin disina yuk konursa toplam net AKI 0 olur. Icine konulur ise Bir aki olusur ve bunu gauss amcanin yasasi ile bulabiliriz.

simdi biz bu gauss metodunu tamamen mukemmel bir kure icin turetmistik.yapilan hesaplar ise sunu gosteriyor bizlere hangi kapali yuzeyi secerseniz secin ve o yuku kapali yuzeyin neresine koyarsaniz koyun. o kapali yuzeydeki AKI her zaman icerdeki yuk miktarinin epsilon sifira oranina esittir.



#quickremind

1 santimetre (cm)	1×10^{-2}	m
1 milimetre (mm)	1×10^{-3}	m
1 mikrometre (μm)	$= 1 \times 10^{-6}$	m
1 nanometre (nm)	$= 1 \times 10^{-9}$	m
1 pikometre (pm)	$= 1 \times 10^{-12}$	m
1 angstrom (\AA)	$= 1 \times 10^{-10}$	m

easysample

+2nC

•

1

1nC

-3nC

Kapalı yüzeyden geçen $\Phi_E = ?$

$$\Phi_E = \oint \vec{E} \cdot d\vec{\lambda} = \frac{q_{iq}}{\epsilon_0}$$

$$\Phi_E = \frac{q_{iq}}{\epsilon_0}$$

This is trick

Kapalı yüzeyden geçen Φ_E yi sordugu için bu yük bizi ilgilendirmez.
Ayrıca ilgilendirse bile kapalı yüzeyin dışındaki bir yükün kapalı
yüzey üzerindeki Φ_E 'si = 0 dir. We saw it in
previous pages.

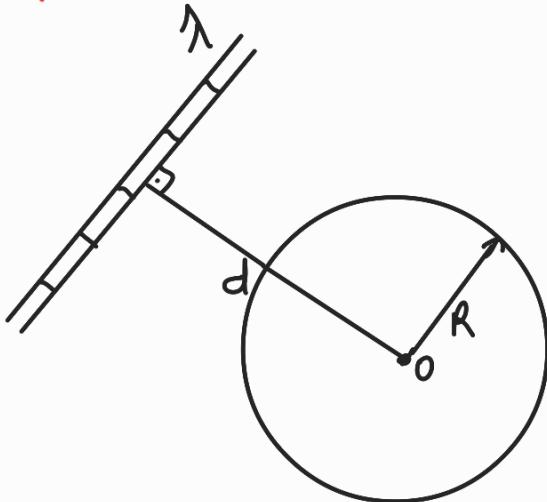
$$+1nC - 3nC = q_{net} = -2nC$$

$$\Phi_E = \frac{-2 \times 10^{-9} C}{8.85 \times 10^{-12} \frac{C^2}{Nm^2}}$$

$$\boxed{\Phi_E = -2.26 \frac{Nm^2}{C}}$$

İçerdeki net yük miktarının işaretini
bize oluşan Aksının işaretini verir.

#nicequestion

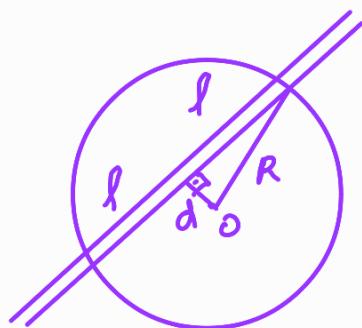


- i) $d > R \Rightarrow \Phi_E = ?$
 ii) $d < R \Rightarrow \Phi_E = ?$

i) $\Phi_E = 0$

göndürmek
görünüş yoksası
gubuk
disarida

ii) $d < R$ demek



$q_{ik} = 2l\lambda$

$$\Phi_E = \frac{2l\lambda}{\epsilon_0}$$

$R^2 = l^2 + d^2$

$$R^2 - d^2 = l^2$$

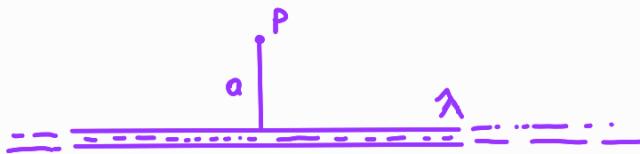
$$\boxed{\sqrt{R^2 - d^2} = l}$$



$$\Phi_E = \frac{2 \cdot \sqrt{R^2 - d^2} \cdot \lambda}{\epsilon_0}$$

candidate for hard question

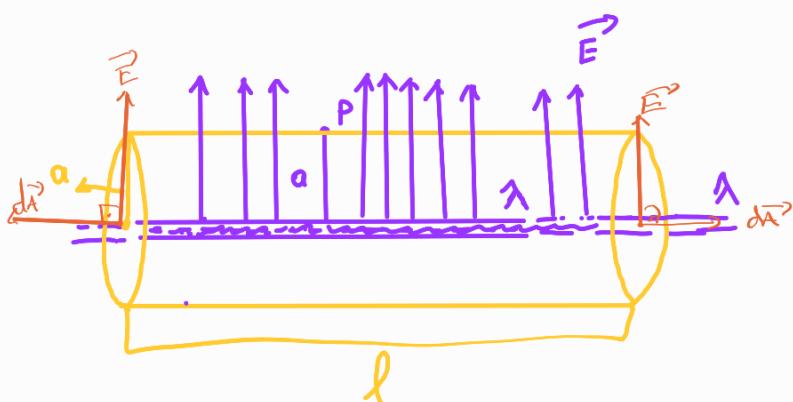
Şekildeki Sonsuz cubugun ^{praktikindeki} Elektrik alanı nedir?



biz daha once bu tarz bir soruyu integral alarak gauss metodunu kullanmadan da yapmamıştık fakat burada gauss metodunu kullanarak daha kolay bir şekilde nasıl yapabiliriz onu göstereceğiz.

oncelikle gauss metodu ile soru çözeceğimiz zaman her soru için o soruya uygun gauss metodunu seçmemiz gerekiyor. bu gauss metodu soruda karsımıza çıkan cisimlerin geometrik şekillerine göre değişir. ve aynı zamanda as we said early gauss metodunu her cisim içi uygulayamayız. uygulayacağımız cismin simetrisi çok önemlidir.

bu soruda uygun gauss metodu p noktasından geçen bir silindir şeklinde kapalı yüzey oluşturmak that sonsuz cubugu silindirin merkezine alan.



$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{A} = \frac{q_{in}}{\epsilon_0}$$

~~$$A_{Top} = 2\pi a l + \pi a^2 + \pi a^2$$~~

$$\downarrow \Phi_E = 0$$

\vec{E} ile \hat{n} arası
açı 90° yüzeyleri
dikt kesiyortar.
Dolayısıyla aki
olup turmazlar

Kalan yüzeyler için de

\vec{r} sabittir ve yüzey normali üzerinde
teğet yerdir. $\theta = 0$

Bu nedenle kalan yüzey için
 \vec{E} her yerde sabittir.

$$E \oint d\vec{A} = \frac{q_{in}}{\epsilon_0}$$

$$2\pi a l$$

$$E = \frac{q_{in}}{2\pi a l \epsilon_0}$$

$$q_{in} = 1 \cdot l$$

$$E = \frac{1}{2\pi a \epsilon_0} \times 2$$

$$\frac{1}{4\pi \epsilon_0} \xrightarrow{K} E = \frac{2K}{a}$$

İletkenlere Gauss Yasasının Uygulanması

(from Savaş Bobo's notes)

Elektrostatik: Yuklerin hareketsiz oldugu, tum yuklerin gitmeleri gerekn yere gitmeleri icin yeterince beklendiği durum.

İletken: Icinde serbestce hareket edebilen yuklerin bulunduğu cisimlere iletken cisimler, hareket eden bu yuklere ise iletkenlik elektronları denir.

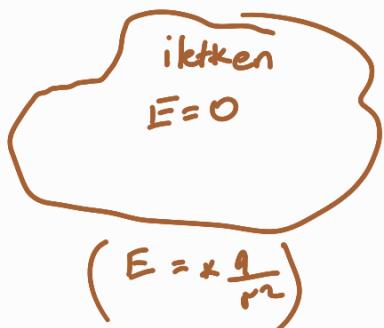
suana kadar yuklerin hareketi ile ilgili bir sey söylememistik. fakat eger yuklerin hareket edebilecegi bir ortam varsa ki bu ortama da biz iletken diyoruz. bu iletken sisteminin icerisine yuk verildikten sonra bu iletkenler aracılıyla butun yukler nerede olmalari gerekiyorsa (savas hocanın ifadesiile nerede mutlu oluyorlarsa) oraya dogru giderler. bu bekleme surecinin sonunda(bu bekleyiis iletkenler icin çok kısa bir surede gerceklesir. yakin 10^-6 saniye gibi) yani butun yukler mutlu olduktan sonra artik yuk hareketinin olmayacagini dusunuyoruz.bizde simdi bu bekleysten sonra yukler nereye dogru giderler onu bulmaya calisicaz ki bizim bu inceleyecegimiz yukler zaten varcagi yere varmis oluyor yani elektrostatik halde oluyorlar. bu elektrostatik halde yukler nerede bulunurlar, nasil bir konfigurasyona sahip olurlar bu gibi soruları ele alicagiz.

$$= \vec{E} = 0 = \text{Elektrostatik}$$

#questionisthekeyoftheknowledge

birbirini iten yukler, iletkende nerede toplanır ?

Yuklu iletken: $\Rightarrow +yük > -yük$ veya $-yük < +yük$

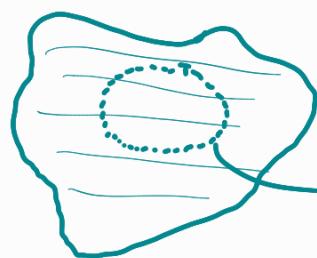


\Rightarrow iletkenin içinde \vec{E} is sıfırdır.

Eğer sıfır olmasaydı iletkenlik e- lar, hareket etmeye devam ederdi. (Günku \vec{E} , yüklu cisimlere kuvet uygular. kuvet de imayı dolayısıyla hareketi doğurur.)

eger yukler gitmesi gerekn yerlere gittilerse ve artik yuk hareketi bittiysse iletkenin icerisinde elektrik alan sıfır olması lazımdır. (as we said before) simdi bu buldugumuz cikarimlara gauss yasasını eklersek ne ortaya çıkar. yani simdilik iletkenin icerisnde bir yerlerde yuk olabileceğini ama elektrik alan olamayacagini soyluyoruz.

#questioning
Yük nerede birikir?



Herhangi bir
Gauss yüzeyi

$$\Phi_E = \frac{q_{in}}{\epsilon_0}$$

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{q_{in}}{\epsilon_0}$$

$\Rightarrow q_{in} = 0$, Gauss yüzeyi iletken içinde olduğu sürece $q_{in} = 0$



iletken içinde yük birikmesi olamaz. Yük, yüzeye birikir.

#newword

cavity = kavite kavite dahi cisimlerin içlerisindeki boşluk, oyuk için kullanılan bir kavramdır.



! Kavitede yük yok ise iletkenin iç yüzeyinde yük birikmez. Sadece dış yüzeyinde birikir.

Kavitede Yük Varsa



q_1 : iç yüzeydeki yük

q_2 : dış yüzeydeki yük

iletken nötr olsun.

$q_1 + q_2 = 0$ iç (tarali) kısımda

yük birikmesi yok!

Gauss Yüzeyinde $= \Phi_E = 0 = q + q_1$

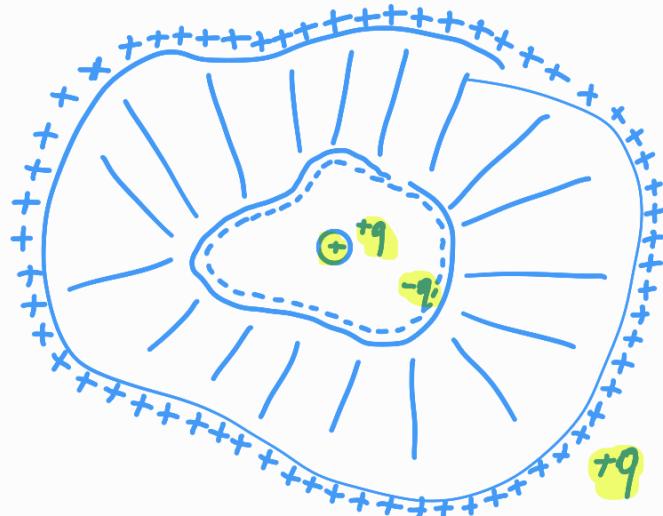
$q_1 = -q$ iç yüzeyde $-q$ yükü birikir.

Dis yüzeyde :

$$q_2 + q_1 = 0$$

$$q_2 = -q_1 = q$$

dis yüzeyinde
+q birikir

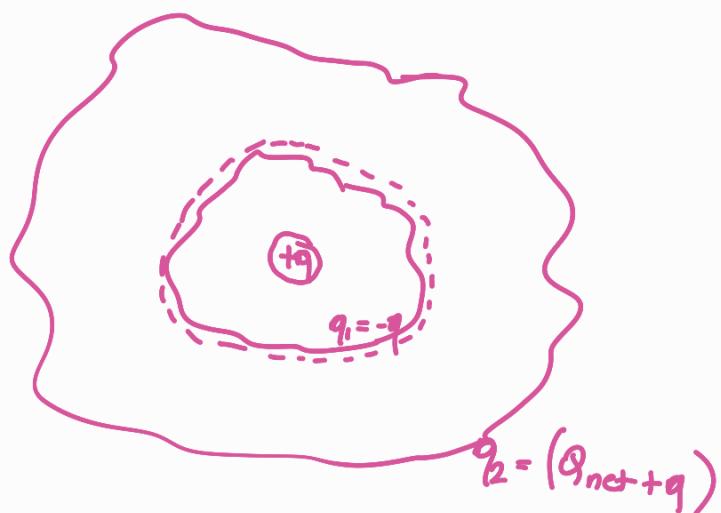


iLETKENİN NET
YÜKÜ VARSA

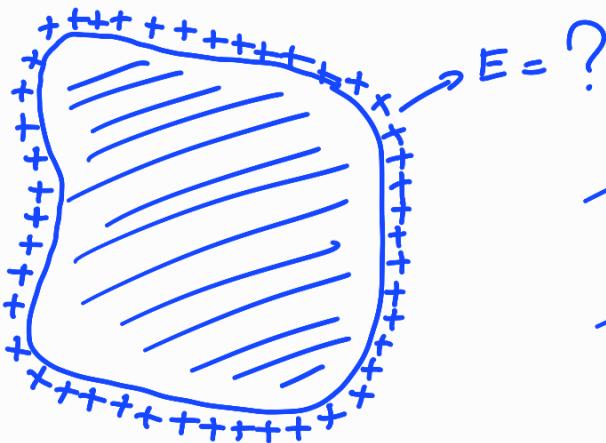
$$q_1 + q_2 = Q_{net}$$

$$q_1 = -q$$

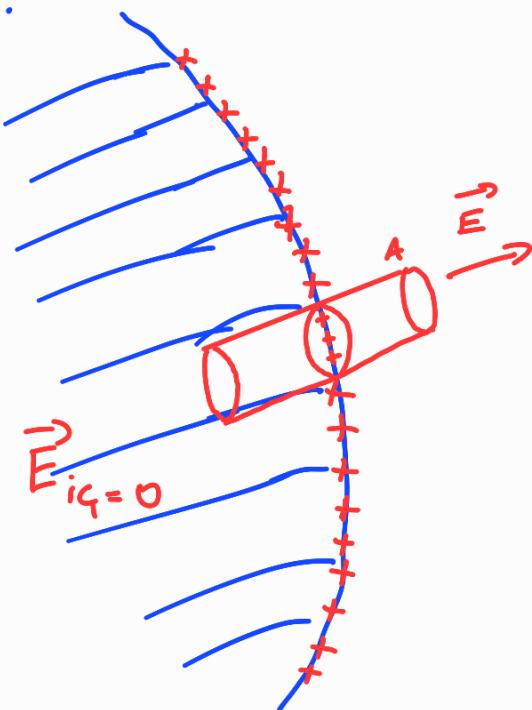
$$q_2 = Q_{net} - q_1 = Q_{net} + q,$$



YÜKLÜ İLETKENİN YÜZEVİNE YAKIN NOKTADA Elektrik Alan



Yüzeye Paralel
 $E_{||} = 0$, olsa
 halde yüzeydeki yükler
 hareket eder.



\vec{E} yüzeye dik

$$\oint_E = EA = \frac{q_i q}{\epsilon_0}$$

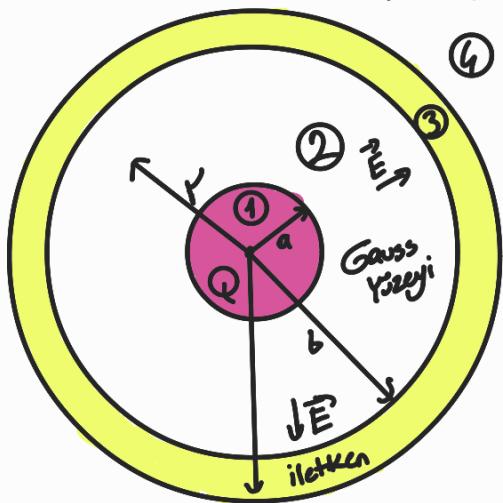
$$EA = \frac{\sigma A}{\epsilon_0}$$

$\nabla, \nabla/2\epsilon_0$ oluşturuyordu. Yarısı uzaktaki yükler tarafından
 oluşturulur.

#niceexample

Düzenin yükü (Q) kütlesi iç yarıçapı b , dış yarıçapı C olan kütlesel iletken kabığın içine yerleştirilmiştir. Kütlesel kabığın net yükü $-2Q$ ise ①, ②, ③, ④ bölgelerinde elektrik alanı bulunur.

$$-2Q = \text{Toplam yük}$$



② bölgelerinde, Gauss Küresi için

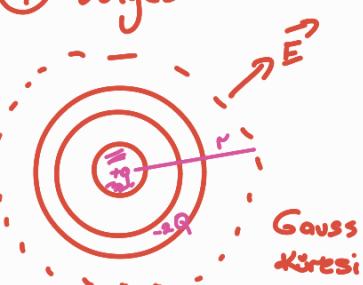
$$\Phi_E = E 4\pi r^2 = \frac{q_{iq}}{\epsilon_0}$$

$$E 4\pi r^2 = \frac{Q}{\epsilon_0}$$

$$E = \frac{Q}{4\pi \epsilon_0 r^2} = \frac{kQ}{r^2}$$

③ Bölgesi iletkenin içindedir
 $\vec{E} = 0$

④ bölgelerinde



\vec{E} dışa doğru olalı, (-) gitkorsa ters yönde dir.

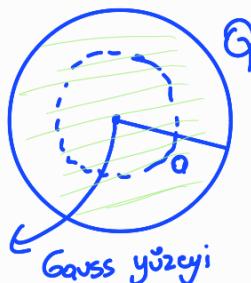
$$\Phi_E = E 4\pi r^2 = \frac{q_{iq}}{\epsilon_0}$$

$$E 4\pi r^2 = \frac{+Q - 2Q}{\epsilon_0}$$

$$E = \frac{Q}{4\pi \epsilon_0 r^2} \quad \text{elektrik alan iğe doğrudır.}$$

$$E 4\pi r^2 = \frac{\frac{Q}{4\pi a^3} \cdot \frac{4\pi}{3} r^3}{\epsilon_0}$$

① bölgelerinde:



$$Q \text{ düzgün dağılmış } \beta = \frac{Q}{\frac{4\pi}{3} a^3}$$

$$\Phi_E = E 4\pi r^2 = \frac{q_{iq}}{\epsilon_0}$$

$$= \beta \cdot V \cdot q = \frac{\beta \cdot \frac{4}{3} \pi r^3}{\epsilon_0}$$

$$E 4\pi r^2 = \frac{\beta \cdot \frac{4}{3} \pi r^3}{\epsilon_0}$$

$$E = \frac{1}{4\pi \epsilon_0} \frac{Q r}{a^3}$$

$$E = \frac{k Q r}{a^3}$$

Sonuç: $r < a \quad \vec{E} = \frac{kQr}{a^3} \hat{r} = \frac{kQ\vec{r}}{a^3}$

$a < r < b \quad \vec{E} = \frac{kQ}{r^2} \hat{r}$

$b < r < c \quad \vec{E} = 0$

$r > c \quad \vec{E} = -\frac{kQ}{r^2} \hat{r}$