#### 1.1 ▶ Parameter t bestimmen

(12BE)

Um den Parameter t zu bestimmen, setze den Punkt P(1;1;0) in die Ebenengleichung ein:

$$t \cdot 1 + 2 \cdot 1 + 2 \cdot 0 = 3t$$
$$2t = 2$$
$$t = 1$$

Somit ist t = 1 und man erhält die Ebene E: x + 2y + 2z = 3.

## ▶ Spurpunkte bestimmen und Skizze zeichnen

Berechne den Schnittpunkt mit der x-Achse. Alle Punkte auf der x-Achse haben die Koordinaten (s; 0; 0). Setze diese Koordinaten in die Ebene  $E_1$  ein:

$$s \cdot 1 + 2 \cdot 0 + 2 \cdot 0 = 3 \Rightarrow s = 3$$

Der Spurpunkt lautet  $S_1(3;0;0)$ . Die anderen Spurpunkte kannst du analog berechnen:

Schnittpunkt (0; t; 0) mit der *y*-Achse:

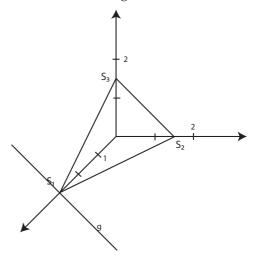
$$1 \cdot 0 + 2 \cdot t + 2 \cdot 0 = 3 \Rightarrow t = \frac{3}{2}$$

Der Spurpunkt lautet  $S_2(0; \frac{3}{2}; 0)$ 

Schnittpunkt (0;0;u) mit der *z*-Achse:

$$1 \cdot 0 + 2 \cdot 0 + 2 \cdot u = 3 \Rightarrow u = \frac{3}{2}$$

Der Spurpunkt lautet  $S_3(0;0;\frac{3}{2})$ 



#### 1.2 ► Koordinaten der Punkte ermitteln

Um die Koordinaten der Punkte zu ermitteln gibt es mehrere Möglichkeiten

### **▶▶** Lösungsweg A

Die gesuchten Punkte müssen unabhängig vom Parameter t immer in der Ebene liegen. Dafür bietet sich der Punkt (3;0;0) an, denn dann gilt:

$$t \cdot 3 + 2 \cdot 0 + 2 \cdot 0 = 3t$$

was eine wahre Aussage ist. Somit liegt dieser Punkt in der Ebene unabhängig von t. Ein weiter Punkt wäre (3;1;-1), denn für ihn gilt:

$$t \cdot 3 + 2 \cdot 1 + 2 \cdot (-1) = 3t$$
  
 $3t + 2 - 2 = 3t$ 

Auch dies ist eine wahre Aussage, welche übrigens für alle Punkte (3; k; -k) bzw. (3; -k; k) gilt.

# **▶▶** Lösungsweg B

Um einen Punkt A(x;y;z) zu bestimmen, welcher in allen Ebenen liegt, wähle zuerst zwei unterschiedliche Ebenen:



I: 
$$tx + 2y + 2z = 3t$$

II: 
$$sx + 2y + 2z = 3s$$

Subtrahiere I-II und du erhältst:

$$(t-s)x = 3 \cdot (t-s)$$

Da  $s \neq t$  ist, folgt, dass x = 3 sein muss. Setzt man dies nun in I ein, so erhält man:

$$t \cdot 3 + 2y + 2z = 3t$$

$$y = -z$$

Wählt man nun z = -k, so erhält man y = k und den allgemeinen Punkt (3; k; -k).

#### ► Trägergerade bestimmen

Um die Trägergerade zu ermitteln gibt es mehrere Möglichkeiten.

#### **▶▶** Lösungsweg A

Man kann den Punkt (3;0;0) als Stützvektor (Aufpunkt) benutzen, und erhält mit dem Punkt (3;1;-1) den Richtungsvektor:

$$\overrightarrow{v} = \begin{pmatrix} 3-3\\1-0\\-1-0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0\\1\\-1 \end{pmatrix}$$

Die Trägergerade hat somit die Form 
$$g: \overrightarrow{x} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + k \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

# **▶▶** Lösungsweg B

Man kann auch anhand der allgemeinen Form des Punktes (3; k; -k) die Geradengleichung ablesen:

$$g: \overrightarrow{x} = \begin{pmatrix} 3 \\ k \\ -k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + k \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Die Gerade g ist in Teilaufgabe 1.1 eingezeichnet.

# ▶ Lage der Trägergerade und Abstand zu den Koordinatenebenen

Betrachtet man den Richtungsvektor  $\overrightarrow{v} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ , so fällt auf, dass dessen *x*-Koordinate immer

null ist. Das bedeutet, dass der Vektor, und damit auch die Gerade parallel zur y-z-Ebene liegt. Die y- und z-Koordinaten lassen darauf schließen, dass die Gerade eine Winkelhalbierende sein muss, denn mit jedem Schritt in y-Richtung geht man einen Schritt in z-Richtung zurück.

Der Abstand der Ebene zur y-z-Ebene ist 3, denn die Gerade geht durch den Punkt (3;0;0) und ist parallel zur y-z-Ebene. Daraus lässt sich auch schließen, dass der Abstand zu den beiden anderen Koordinatenebenen null sein muss.

#### 2.1 ▶ Beziehung zwischen s und t bestimmen

(7BE)

Es sind die folgenden Ebenen gegeben:

► Abitur 2010 | B1 - Lineare Algebra/Analytische Geometrie



$$I: \quad tx + 2y + 2z = 3t$$

II: 
$$sx + 2y + 2z = 3s$$

Sollen die beiden Ebenen senkrecht aufeinander stehen, so müssen ihre Normalenvektoren senkrecht aufeinander stehen. Die Normalenvektoren sind:

$$\overrightarrow{n_t} = \begin{pmatrix} t \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \text{ und } \overrightarrow{n_s} = \begin{pmatrix} s \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} t \\ s \end{pmatrix}$$

$$n_t \perp n_s \Longleftrightarrow \begin{pmatrix} t \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} s \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = 0$$

$$\begin{pmatrix} t \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} s \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = ts + 4 + 4 = 0$$

$$\Rightarrow s = -\frac{8}{t}$$
 bzw.  $t = -\frac{8}{s}$ 

Für s,t=0 ist die orthogonale Ebene nicht Teil der Ebenenschar.

## 2.2 ► Gleichung der Orthogonalebene angeben

Für t=0 liegt die orthogonale Ebene nicht in der Ebenenschar. Die Ebenengleichung lautet:  $E_0: 2x + 2y = 0$ 

Um die orthogonale Ebene zu berechnen, muss man wie in Teilaufgabe 2.1 den Vektor  $\overrightarrow{n_0}$  finden, der senkrecht auf dem Normalenvektor  $\overrightarrow{n}$  der Ebene steht.

I': 
$$\overrightarrow{n_0} \perp \overrightarrow{n} \iff \begin{pmatrix} n_1 \\ n_2 \\ n_3 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = 0 \iff 2n_2 + 2n_3 = 0$$

Außerdem soll in dieser Ebene die Trägergerade  $g: \overrightarrow{x} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + k \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  enthalten sein. Es

gilt nun, dass der Richtungsvektor der Trägergeraden senkrecht zu der gesuchten Ebene steht. Daraus ergibt sich die Gleichung:

II': 
$$\overrightarrow{v} \perp \overrightarrow{n_0} \iff \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} n_1 \\ n_2 \\ n_3 \end{pmatrix} \iff n_2 - n_3 = 0$$

Aus I' folgt:  $n_2 = -n_3$ 

Aus II' folgt:  $n_2 = n_3$ 

Dies ist nur für  $n_2=n_3=0$  erfüllt. Allerdings lässt sich  $n_1$  beliebig wählen. Eine Ebenengleichung wäre somit zum Beispiel:

$$F: x = d$$

Der Parameter d lässt sich berechnen, in dem man den Punkt (3; k; -k) einsetzt, welcher in der Ebene liegen muss. Daraus ergibt sich d = 3 und die Ebenengleichung F : x = 3.

### 3.1 ► Nachweisen der Spiegelung

(11BE)

Um die Spiegelung nachzuweisen gibt es zwei Möglichkeiten:

# ▶► Lösungsweg A

Stellt die Matrix S eine Spiegelung an der Ebene  $E_0$  dar, so müssen zwei Eigenschaften erfüllt sein:

- 1. Führt man die Spiegelung zweimal aus, so muss sie wieder zur Ursprungssituation zurückführen. Es muss also gelten  $S^2 = E$ , wobei E die Einheitsmatrix ist.
- 2. Da S die Spiegelung an  $E_0$  beschreibt, müssen alle Punkte der Ebene  $E_0$  Fixpunkte der Abbildung sein.

Hierbei ist wichtig, dass diese Eigenschaften auch für die Einheitsmatrix E gelten, da aber  $S \neq E$  ist dies hier aber nicht der Fall.

Beweis von 1.:

$$S^{2} = S \cdot S = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = E$$

Beweis von 2.:

Die Punkte der Ebene  $E_0$  sind von der Form P(x; y; -y). Führt man nun an diesen die Spiegelung aus, so ergibt sich:

$$S \cdot \overrightarrow{x} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ -y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ -y \end{pmatrix}$$

Somit wurde gezeigt, dass die Spiegelung S an der Ebene  $E_0$  spiegelt.

### ► Spiegelpunkt berechnen

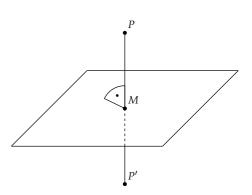
Um den Spiegelpunkt zu berechnen, multipliziere die Spiegelung S mit dem Punkt P

$$S \cdot \overrightarrow{OP} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 7 \\ -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ -7 \end{pmatrix}$$

Somit ergibt sich der Spiegelpunkt P'(3;4;-7).

#### **▶▶** Lösungsweg B

Um nachzuweisen, dass S die Spiegelung beschreibt, kann man auch ein konkretes Punktepaar benutzen, zum Beispiel den Punkt P und den in Lösungsweg A berechneten Spiegelpunkt P'. Nun muss man zeigen, dass der Vektor  $\overline{PP'}$  senkrecht zur Ebene  $E_0$  steht und dass der Mittelpunkt M der Strecke  $\overline{PP'}$  in der Ebene  $E_0$  liegt.



Zeige, dass  $\overrightarrow{PP'}$  und der Normalenvektor  $\overrightarrow{n_{E_0}}$  linear abhängig sind, denn dann steht  $\overrightarrow{PP'}$  senkrecht auf der Ebene  $E_0$ .



$$\overrightarrow{PP'} = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ -7 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 3 \\ 7 \\ -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ -3 \end{pmatrix}, \overrightarrow{n_{E_0}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

▶ Abitur 2010 | B1 - Lineare Algebra/Analytische Geometrie

Es gilt  $\begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ 3 \end{pmatrix} = -3 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ , was zeigt, dass die beiden Vektoren linear abhängig sind.

Zeige nun, dass der Mittelpunkt M der Strecke  $\overline{PP'}$ in der Ebene  $E_0$  liegt:

$$\overrightarrow{OM} = \frac{1}{2} \left( \overrightarrow{OP} + \overrightarrow{OP'} \right) = \frac{1}{2} \left( \begin{pmatrix} 3 \\ 7 \\ -4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ -7 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} 3 \\ 5, 5 \\ -5, 5 \end{pmatrix}$$

Dieser Punkt liegt in der Ebene  $E_0$ , denn es gilt:

$$5,5+(-5,5)=0$$

## 3.2 ▶ Bestimmen der Spiegelebene

Um die Spiegelebene zu bestimmen gibt es zwei verschiedene Lösungswege:

### ▶▶ Lösungsweg A

Bestimme die Fixpunktmenge der Spiegelung:

$$T \cdot x = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ z \\ y \end{pmatrix}$$

Damit gilt für die Fixpunkte x = x, y = z und z = y. Das bedeutet x ist frei wählbar, und x und ymüssen gleich sein. Die Punkte der Ebene haben demnach die Form (x; y; y). Daraus ergibt sich die Ebenengleichung G: y - z = 0.

#### ▶▶ Lösungsweg B

Wie in Teilaufgabe 3.1 kann man hier auch ein bestimmtes Punktepaar benutzen. Wähle beispielsweise den Punkt Q(2;3;4) so ergibt sich der Spiegelpunkt Q'(2;4;3), denn es gilt:

$$T \cdot \overrightarrow{OQ} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Man muss darauf achten, keinen Punkt zu wählen, der in der Spiegelebene liegt, aber das Risiko dafür ist sehr gering.

Berechnet man nun den Mittelpunkt der Strecke  $\overline{QQ'}$ , so erhält man:

$$\overrightarrow{OM'} = \frac{1}{2} \left( \overrightarrow{OQ} + \overrightarrow{OQ'} \right) = \frac{1}{2} \left( \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} 2 \\ 3, 5 \\ 3, 5 \end{pmatrix}$$

Der Vektor  $\overline{QQ'}$  ist der Normalenvektor der gesuchten Ebene, den Punkt M braucht man, um die Ebene genau festzulegen.

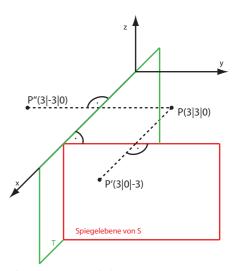
$$\overrightarrow{QQ'} = \begin{pmatrix} 2\\4\\3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2\\3\\4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0\\1\\-1 \end{pmatrix}$$

Die Ebenengleichung lautet somit G: y-z=d. Setzt man nun M ein, so erhält man d=13, 5 - 3, 5 = 0. Die Ebene lautet somit G : y - z = 0.

# 3.3 ► Multiplikation der Matrizen

$$S \cdot T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$
$$T \cdot S = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Obwohl die Matrizenmultiplikation im Allgemeinen nicht kommutativ ist, gilt hier  $S \cdot T = T \cdot S$ . Die Abbildung  $S \cdot T$  bildet einen Punkt (x;y;z) auf einen Punkt (x;-y,-z) ab. Das bedeutet, diese Punkte werden an der x-Achse gespiegelt, bzw. um  $180^\circ$  um die x-Achse rotiert. Bei S wird die y-Koordinate zur negativen z-Koordinate und die z-Koordinate zur negativen y-Koordinate. Das beschreibt eine Drehung um  $90^\circ$  um den Ursprung. Führt man danach noch T aus, so werden y- und z-Koordinate wieder vertauscht, was eine weitere Drehung um  $90^\circ$  beschreibt.



An dem Beispielbild kann man sich klar machen, dass es egal ist, ob zuerst S und dann T ausgeführt wird, oder anders herum. S bildet den Punkt P auf den Punkt P' ab, und T bildet den Punkt P' auf den Punkt P'' ab. Die Spiegelung von P zu P'' an der x-Achse ist sehr gut zu erkennen.