



# Modélisation à l'aide des IFS

---

Fractales à pôles

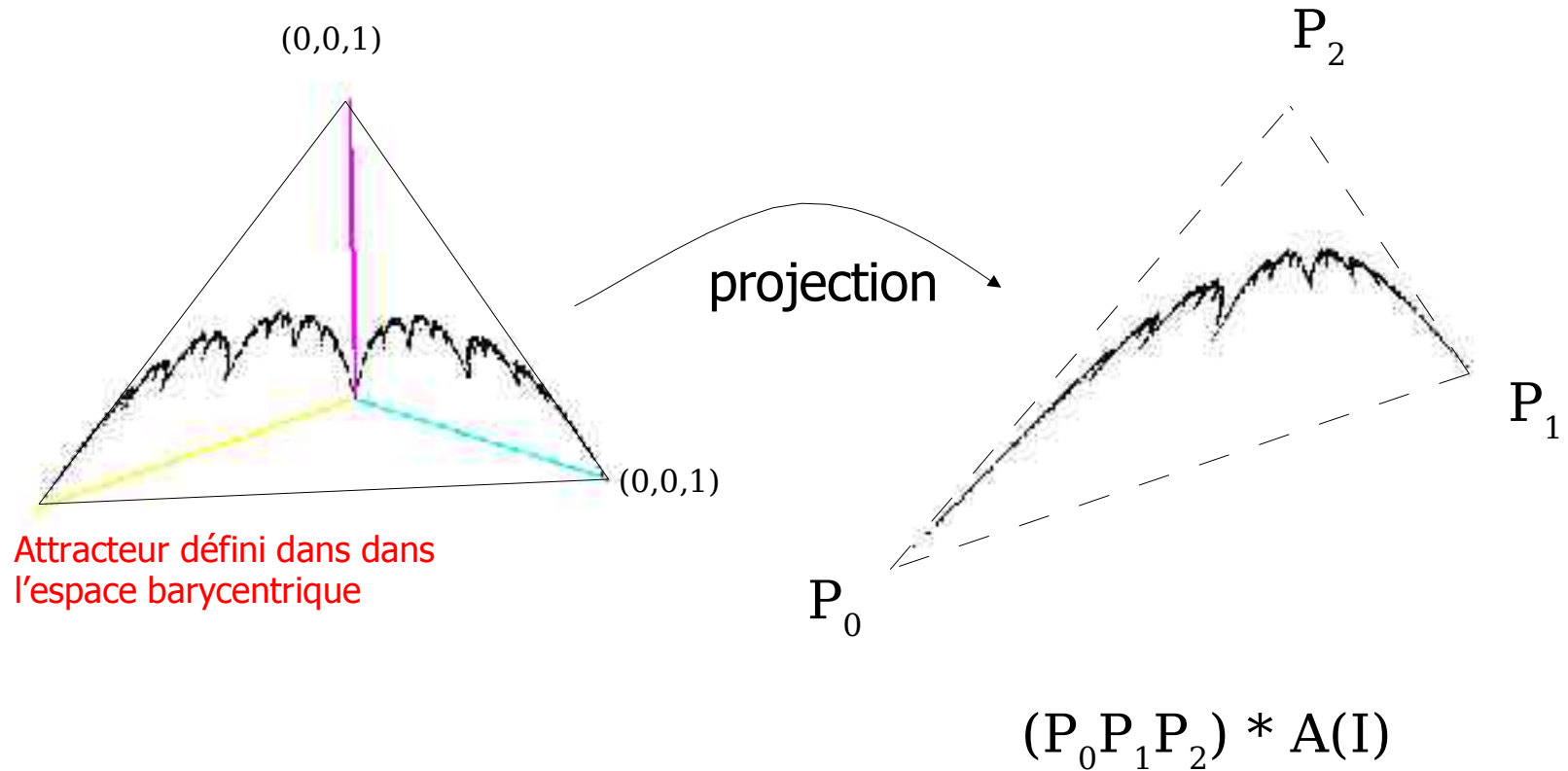


# Condition d'existence des attracteur d'IFS

---

- Contexte = espace métrique complet
- Ensemble de transformations contractantes
- Exemple :
  - $\mathbb{R}^n$
  - BI=espace barycentrique

# Application à BI => formes fractales à pôles





# Formes fractales à pôle

---

- Cette approche permet de dissocier
  - l'espace d'itération :  
dans lequel est défini l'attracteur
  - De l'espace de modélisation :  
dans lequel est projeté l'attracteur à l'aide  
des points de contrôles

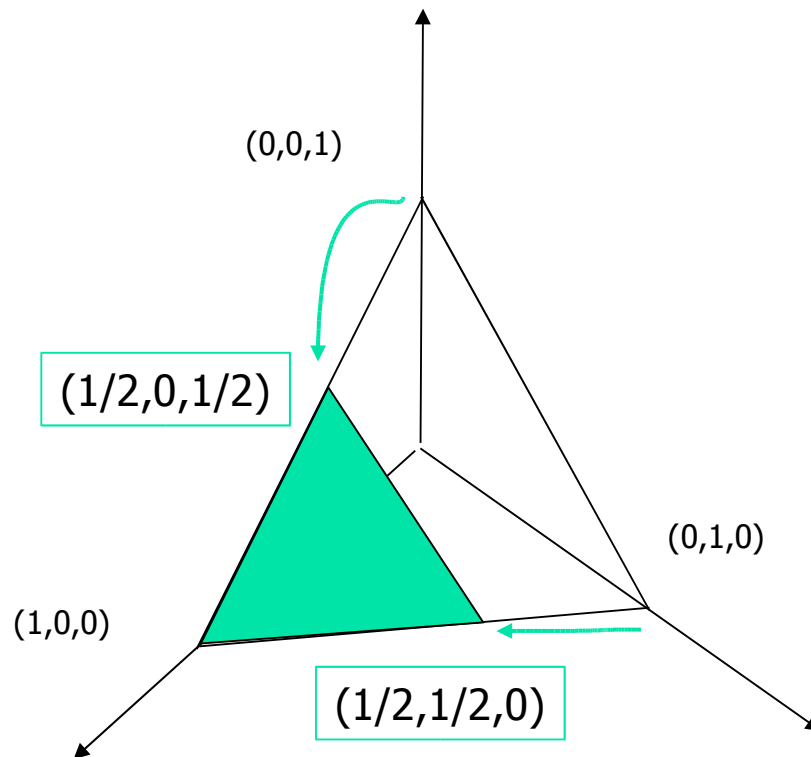


# Formes fractales à pôle

---

- Si les  $T_i$  sont des opérateurs affines
  - Pour qu'ils soient internes (à BI)
- => les matrices doivent être des matrices de Markov
- (Somme des coeff. d'une colonne =1)

# Exemple de construction d'IFS dans BI



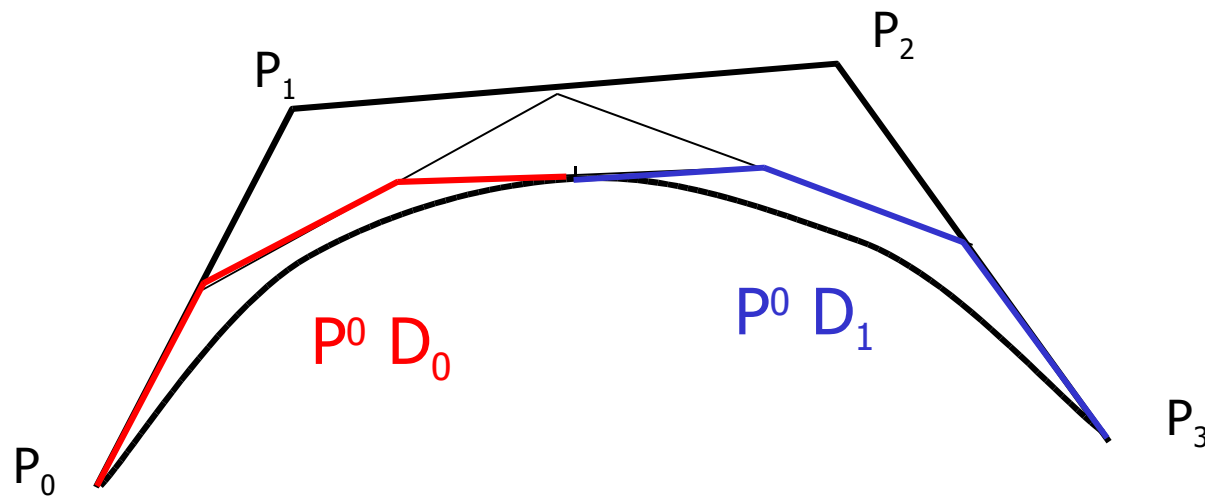
$$T = \begin{pmatrix} 1 & 1/2 & 1/2 \\ 0 & 1/2 & 0 \\ 0 & 0 & 1/2 \end{pmatrix}$$



# IFS et formes à pôle

---

- Algorithme de De Casteljau



Et on recommence

On montre que  $B(t)$  est invariant par  $D_0$  et  $D_1$



# ICE des fonctions de base

---

$$Q(t) = P * B(t) = \sum_{i=0}^n B_i(t) p_i \quad \begin{array}{l} B(t) = [B_0, \dots, B_n]^T \text{ vecteur des fct de Bernstein} \\ P = [p_0, \dots, p_n] \text{ ensemble de points de contrôle} \end{array}$$

$$Q(t) = P * B(t) = \begin{cases} (P * D_0) * B(2t) & \text{si } t \in [0, 1/2] \\ (P * D_1) * B(2t - 1) & \text{si } t \in [1/2, 1] \end{cases}$$

$$B(t) = \begin{cases} D_0 * B(2t) & \text{si } t \in [0, 1/2] \\ D_1 * B(2t - 1) & \text{si } t \in [1/2, 1] \end{cases}$$





# ICE des fonctions de base

- En redéfinissant le paramétrage de  $B(t)$

$$\tau_0 * t = \frac{t}{2}$$

$$\text{Rq : } A(\{\tau_0, \tau_1\}) = [0, 1]$$

$$\tau_1 * t = \frac{t}{2} + \frac{1}{2}$$

$$B(t) = \begin{cases} D_0 * B(\tau_0^{-1} * t) & \text{si } t \in [0, 1/2] \\ D_1 * B(\tau_1^{-1} * t) & \text{si } t \in [1/2, 1] \end{cases}$$

$$\tau_0^{-1} * t = 2t$$

$$\tau_1^{-1} * t = 2t - 1$$

$$\begin{cases} B(\tau_0 * t) = D_0 * B(t) & \text{si } t \in [0, 1] \\ B(\tau_1 * t) = D_1 * B(t) & \text{si } t \in [0, 1] \end{cases}$$

---



---



# ICE des fonctions de base

---

$$\begin{cases} B(\tau_0 * t) = D_0 * B(t) \text{ si } t \in [0,1] \\ B(\tau_1 * t) = D_1 * B(t) \text{ si } t \in [0,1] \end{cases}$$

$$\begin{aligned} B([0,1]) &= B(\tau_0 * [0,1] \cup \tau_1 * [0,1]) \\ &= B(\tau_0 * [0,1]) \cup B(\tau_1 * [0,1]) \\ &= D_0 * B([0,1]) \cup D_1 * B([0,1]) \end{aligned}$$

$B([0,1])$  est invariant par  $\{D_0, D_1\}$

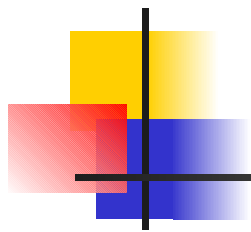
$$A(\{D_0, D_1\}) = B([0,1])$$



# IFS et formes à pôle

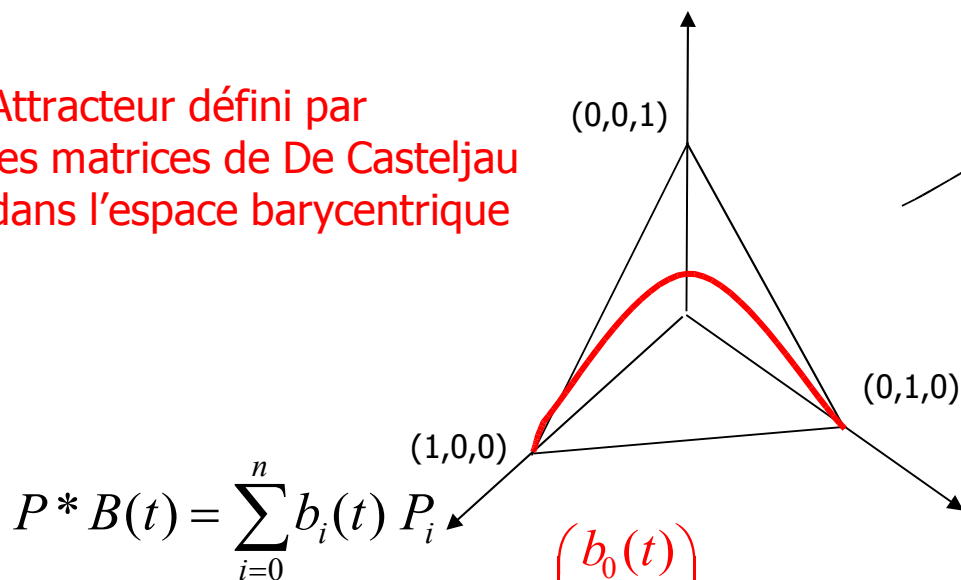
---

- Les fonctions de Bernstein sont autosimilaires.
  - => elles peuvent être représentées par des IFS
  - => IFS = les matrices de De Casteljau définissent un attracteur dans l'espace barycentrique



$$\begin{pmatrix} P_0 \\ P_1 \\ \vdots \\ P_n \end{pmatrix}^T \times \begin{pmatrix} b_0(t) \\ b_1(t) \\ \vdots \\ b_n(t) \end{pmatrix} = P * A(I)$$

Attracteur défini par  
les matrices de De Casteljaou  
dans l'espace barycentrique



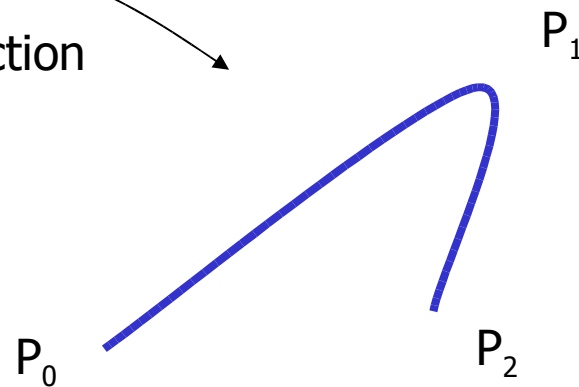
$$P * B(t) = \sum_{i=0}^n b_i(t) P_i$$

$$\sum_{i=0}^n b_i(t) = 1 \quad \forall t \in [0,1]$$

$$\begin{pmatrix} b_0(t) \\ b_1(t) \\ \vdots \\ b_n(t) \end{pmatrix}$$

*pour  $t \in [0,1]$  = attracteur  $A(I)$  de  $I = \{D_0, D_1\}$*

projection





# Unification des fractales et formes à pôles

---

- Principe de construction :
  - On construit l'attracteur dans l'espace barycentrique avec les IFS
  - On fait le plongement avec les points de contrôles
- Conséquence :
  - Même modèle pour les fractales et les formes à pôles
    - Manipulation des figures lisses et fractales identique
    - Formes à pôles fractales / Déformation de fractales
    - Surface définie par produit tensoriel (lisse/lisse, fractale / lisse , fractale / fractale)
    - Combinaison de fractales et formes à pôles

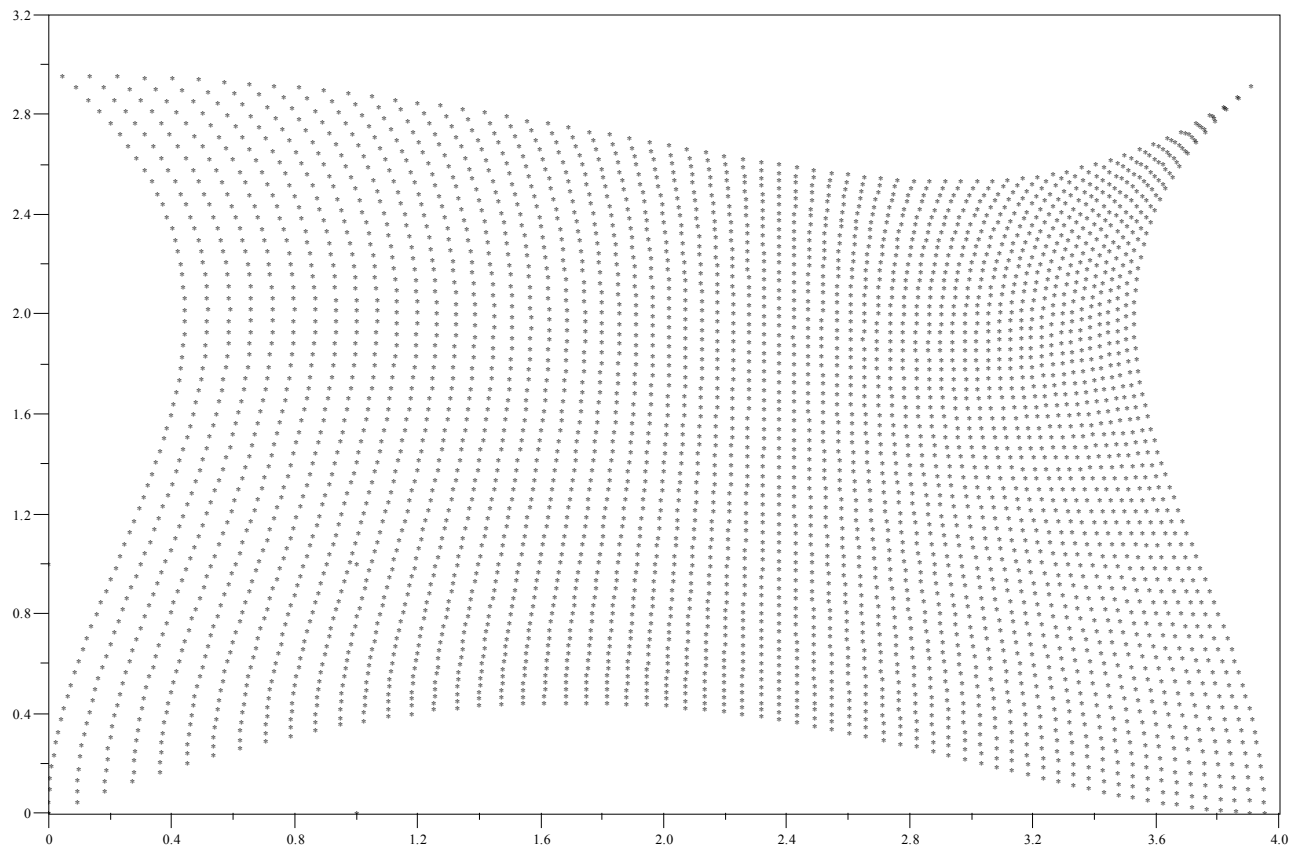


# Exemple d'application

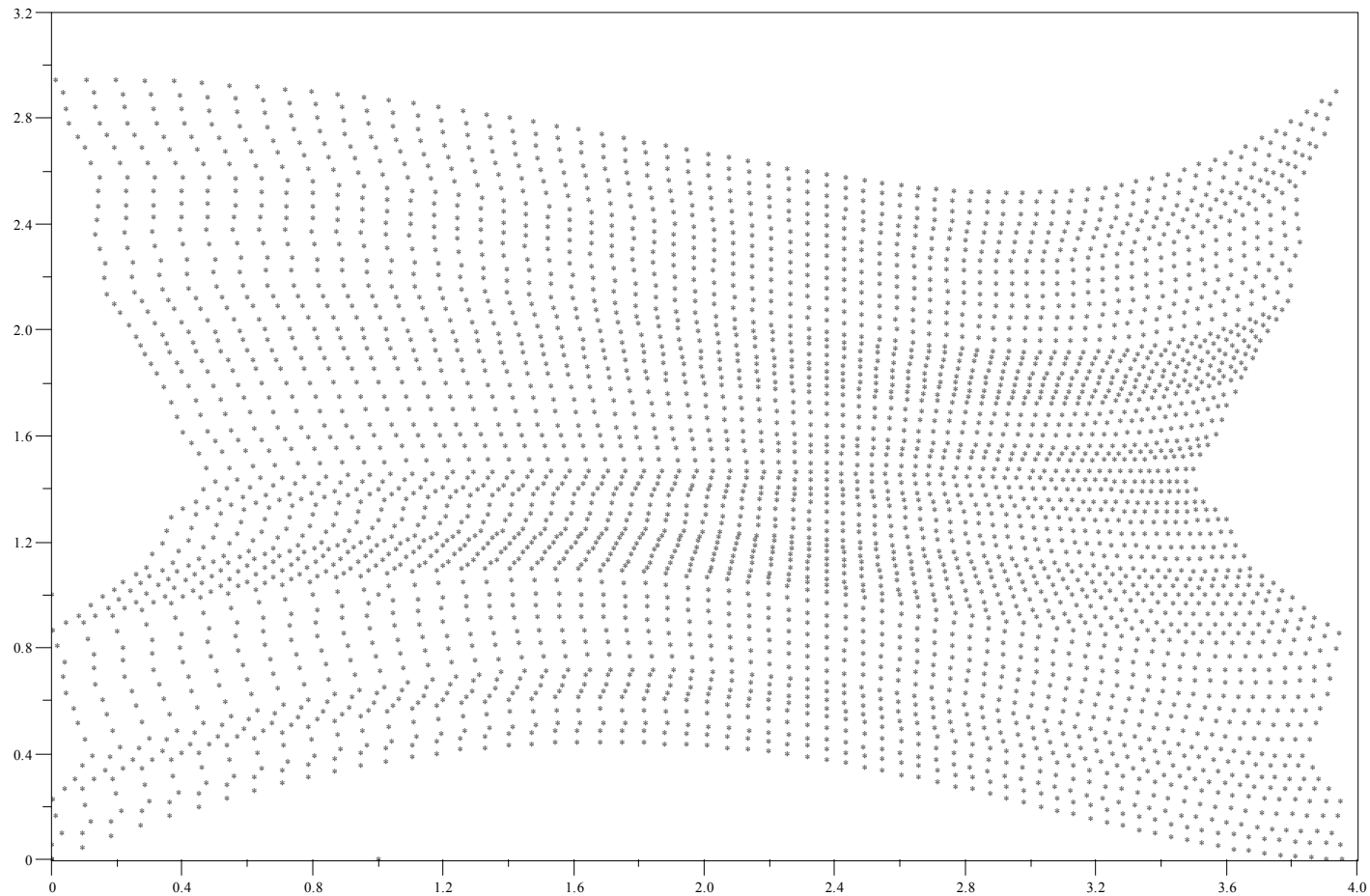
---

- Construction de surface:
  - Pour les formes à pôles, les surfaces sont générées par produit tensoriel de courbes.
  - Ce qui se traduit, dans l'algorithme de De Casteljau, par l'utilisation des produits tensoriels des matrices  $D_0$  et  $D_1$  :
    - $D_0 * D_0, D_0 * D_1, D_1 * D_0, D_1 * D_1$
  - Ceci reste valable quelle que soit la nature des matrices.

# Surface par produit tensoriel: lisse / lisse

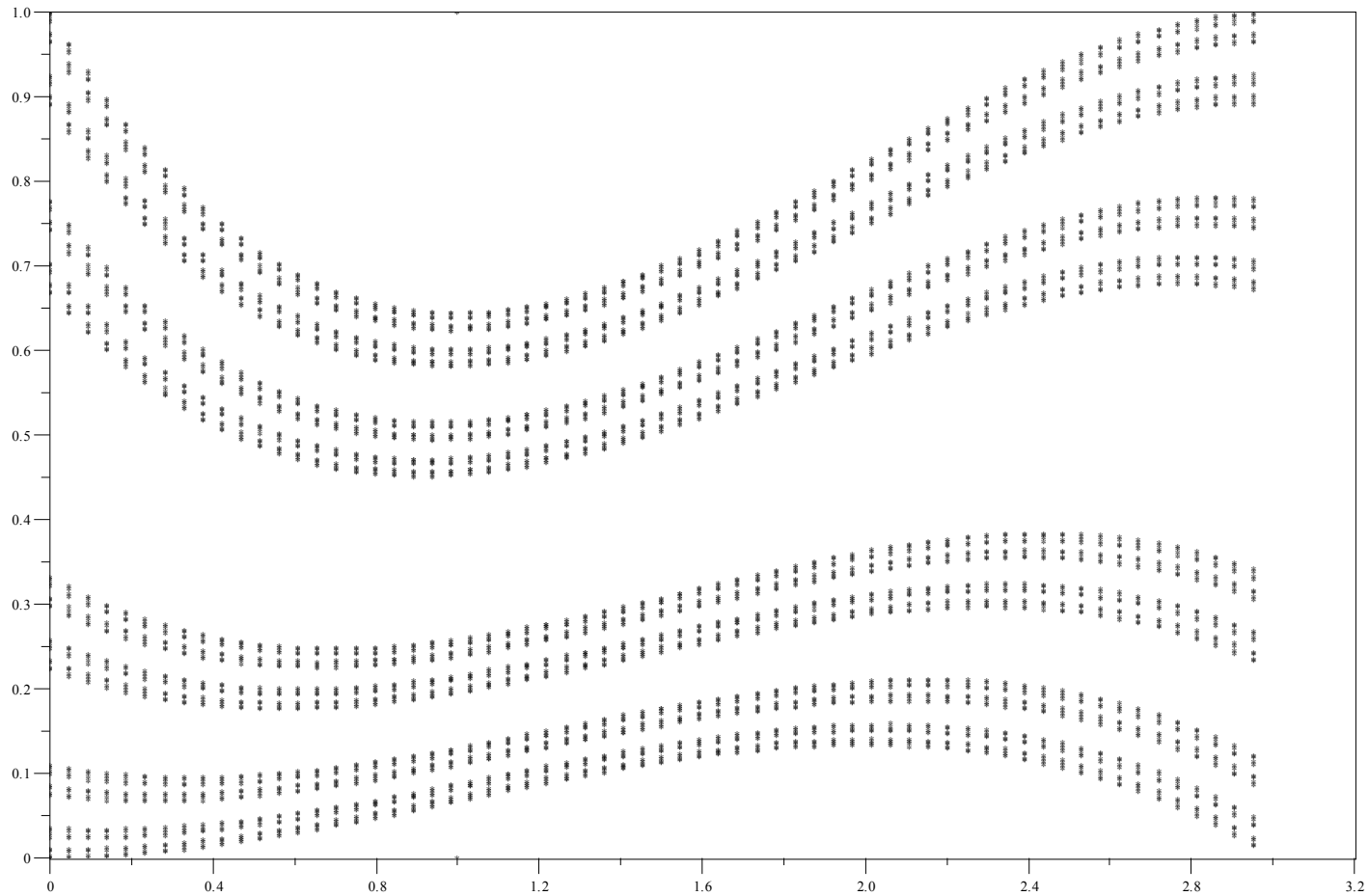


# Surface par produit tensoriel: lisse / fractale





# Surface par produit tensoriel: lisse / fractale



# Surface par produit tensoriel: fractale / fractale

