

Circuitos de Segunda Ordem

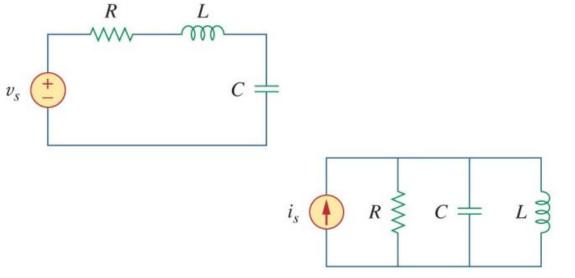
JOÃO PAULO ASSUNÇÃO DE SOUZA

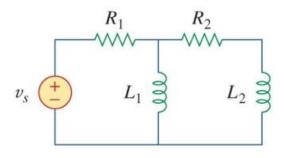
Introdução

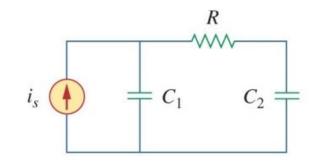
Até agora vimos os conceitos de circuitos de primeira ordem.

Esta aula tem o objetivo de expandir estes conceitos para circuitos de segunda ordem.

Um circuito de segunda ordem é caracterizado por uma equação diferencial de segunda ordem. Ele é formado por resistores e o equivalente de dois elementos armazenadores de energia.







Determinação dos valores inicial e final

Trabalhar com circuitos de segunda ordem é mais difícil do que os de primeira ordem pois as condições inicial e final do circuito precisam ser achadas.

É necessário saber as derivadas dv/dt e di/dt também.

Saber a polaridade do capacitor e do indutor é de crítica importância.

Corrente no indutor e tensão no capacitor são sempre contínuas.

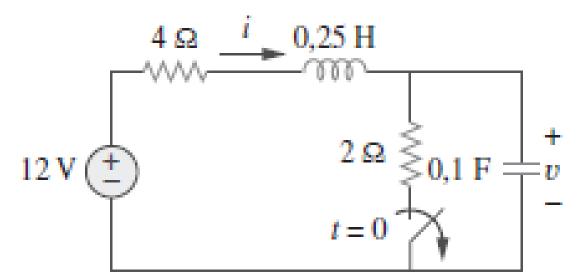
Existem dois princípios fundamentais para se ter em mente na determinação das condições iniciais:

- A tensão e a corrente nos elementos armazenadores de energia são definidos de acordo com a regra do sinal passivo (vista na primeira aula).
- A tensão no capacitor e a corrente no indutor são contínuas, de modo que:

$$i_L(0^-) = i_L(0^+)$$
 $v_c(0^-) = v_c(0^+)$

A chave no circuito mostrado abaixo foi fechada por um longo tempo. Ela é aberta em t=0. Determine:

- a) $i(0^+), v(0^+).$
- b) $\frac{di(0^+)}{dt}$, $\frac{dv(0^+)}{dt}$
- c) $i(\infty), v(\infty)$.



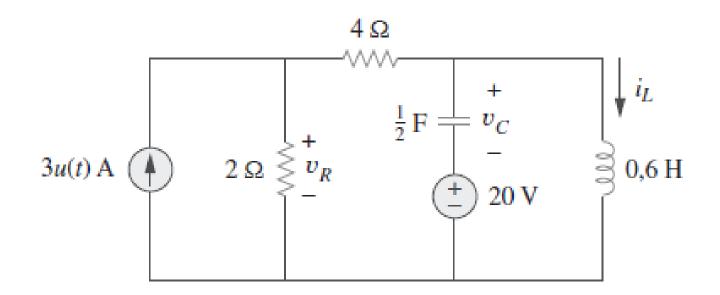
Tarefa: fazer o problema prático 8.1 da referência [1]

No circuito mostrado abaixo, calcule:

a)
$$i_L(0^+), v_c(0^+), v_R(0^+)$$

b)
$$\frac{di_L(0^+)}{dt}$$
, $\frac{dv_c(0^+)}{dt}$, $\frac{dv_R(0^+)}{dt}$

c)
$$i_L(\infty), v_c(\infty), v_R(\infty)$$

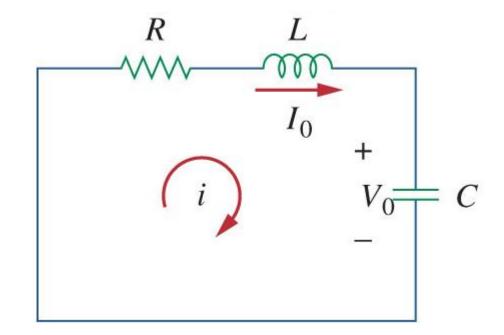


Tarefa: fazer o problema prático 8.2 da referência [1]

$$v(0) = \frac{1}{C} \int_{-\infty}^{0} i dt = V_0$$
$$i(0) = I_0$$

$$Ri + L\frac{di}{dt} + \frac{1}{C} \int_{-\infty}^{t} i(\tau) d\tau = 0 \qquad \qquad \frac{d^{2}i}{dt^{2}} + \frac{R}{L}\frac{di}{dt} + \frac{i}{LC} = 0$$

$$\frac{d^2i}{dt^2} + \frac{R}{L}\frac{di}{dt} + \frac{i}{LC} = 0$$



Duas condições iniciais são requeridas para resolver este problema:

- \triangleright A corrente inicial é conhecida, que é I_0
- A primeira derivada da corrente, que é achada da seguinte forma:

$$Ri(0) + L\frac{di(0)}{dt} + V_0 = 0 \qquad \qquad \frac{di(0)}{dt} = -\frac{1}{I}(RI_0 + V_0)$$



$$\frac{di(0)}{dt} = -\frac{1}{L} \left(RI_0 + V_0 \right)$$

Frequências naturais

Resolvendo a EDO:

$$Ae^{st}\left(s^2 + \frac{R}{L}s + \frac{1}{LC}\right) = 0$$
$$s^2 + 2\alpha s + \omega_0^2 = 0$$

$$s_1 = -\alpha + \sqrt{\alpha^2 - \omega_o^2}$$
 $s_2 = -\alpha - \sqrt{\alpha^2 - \omega_o^2}$

$$\alpha = \frac{R}{2L} \quad \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

 Frequência de ressonância ou frequência natural não amortecida.

Fator de amortecimento

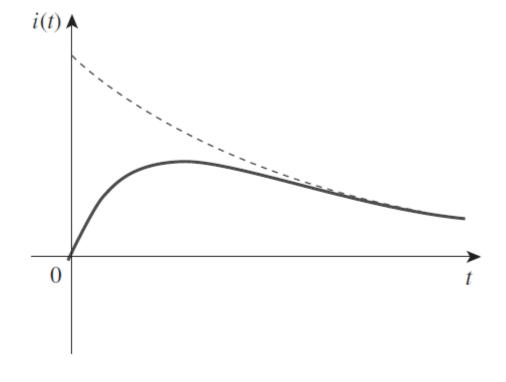
> A solução da EDO é da seguinte forma:

$$i(t) = A_1 e^{s_1 t} + A_2 e^{s_2 t}$$

- \triangleright As constantes A_1 e A_2 são achadas a partir dos valores iniciais i(0) e di(0)/dt.
- > Podemos achar três tipos de solução da equação final:
 - 1. Se $\alpha > \omega_0$, temos um caso de **amortecimento supercrítico.**
 - 2. Se $\alpha = \omega_0$, temos um caso de **amortecimento crítico.**
 - 3. Se $\alpha < \omega_0$, temos um caso de **subamortecimento**.

- \triangleright Caso de **amortecimento supercrítico** $(\alpha > \omega_0)$:
- $ightharpoonup C > \frac{4L}{R^2}$
- > Ambas as raízes são negativas e reais.
- > A solução da EDO é da seguinte forma:

$$i(t) = A_1 e^{s_1 t} + A_2 e^{s_2 t}$$



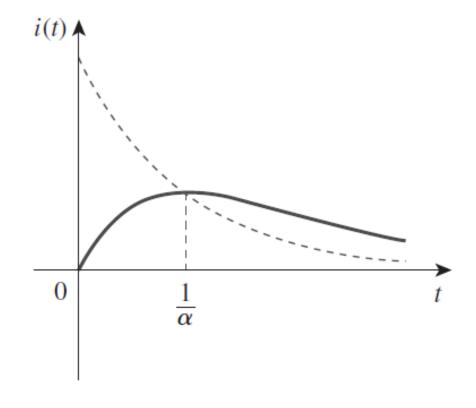
ightharpoonup Caso de *amortecimento crítico* ($\alpha = \omega_0$):

$$ightharpoonup C = \frac{4L}{R^2}$$

$$> s_1 = s_2 = -\alpha = -\frac{R}{2L}$$

> A solução da EDO é da seguinte forma:

$$i(t) = (A_2 + A_1 t)e^{-\alpha t}$$



\triangleright Caso **subamortecido** ($\alpha < \omega_0$):

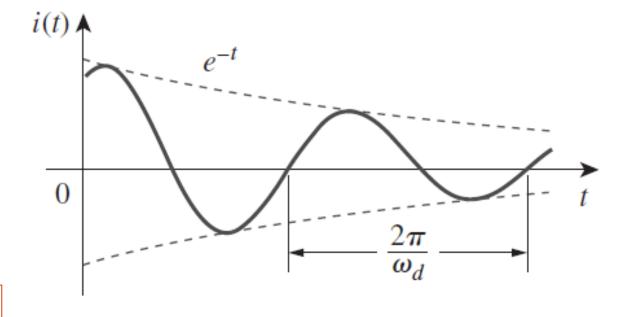
$$ightharpoonup C < rac{4L}{R^2}$$

$$s_1 = -\alpha + \sqrt{-(\omega_0^2 - \alpha^2)} = -\alpha + j\omega_d$$

$$s_2 = -\alpha - \sqrt{-(\omega_0^2 - \alpha^2)} = -\alpha - j\omega_d$$

➤ A solução da EDO é da seguinte forma:

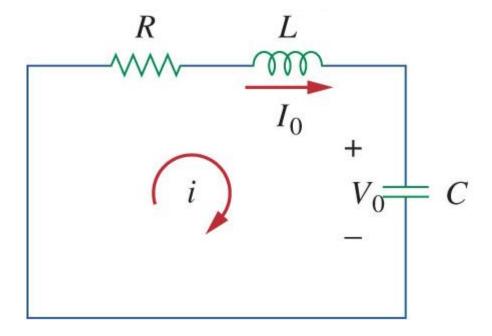
$$i(t) = e^{-\alpha t} (B_1 \cos \omega_d t + B_2 \sin \omega_d t)$$



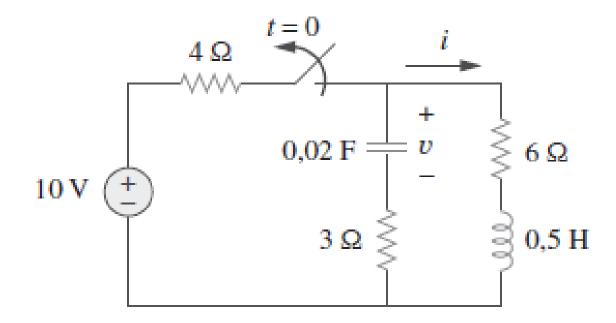
O comportamento de um circuito destes pode ser compreendido pelo conceito de *amortecimento*, que é a perda gradual da energia inicial armazenada, como fica evidenciado pelo decréscimo contínuo na amplitude da resposta. O efeito de amortecimento se deve à presença da resistência *R*. O fator de amortecimento a determina a taxa na qual a resposta é amortecida. [1]

A resposta oscilatória é possível em razão da presença de dois tipos de elementos de armazenamento. Ter tanto *L* como *C* possibilita que o fluxo de energia fique indo e vindo entre os dois elementos. A oscilação amortecida, exibida pela resposta subamortecida, é conhecida como *oscilação circular*. Ela provém da capacidade dos elementos de armazenamento *L* e *C* transferirem energia que vai e vem entre eles. [1]

No circuito RLC série, $R = 40 \,\Omega$, $L = 4 \,\mathrm{He}\,C = 1/4 \,\mathrm{F}$. Calcule as raízes características do circuito. A resposta natural é com amortecimento supercrítico, com subamortecimento ou com amortecimento crítico?



Determine i(t) no circuito do circuito mostrado abaixo. Suponha que o circuito tenha atingido o estado estável em $t=0^-$.

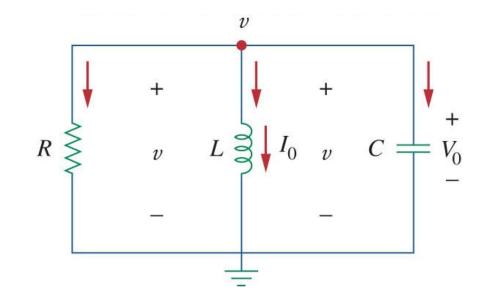


Circuito RLC em paralelo sem fonte

$$i(0) = I_0 = \frac{1}{L} \int_{-\infty}^0 v(t) dt$$

$$v(0) = V_0$$

$$\frac{v}{R} + \frac{1}{L} \int_{-\infty}^{t} v(\tau) d\tau + C \frac{dv}{dt} = 0 \qquad \qquad \frac{d^2v}{dt^2} + \frac{1}{RC} \frac{dv}{dt} + \frac{1}{LC} v = 0$$



- \triangleright A tensão inicial é conhecida, que é V_0
- > A primeira derivada da tensão é achada da seguinte forma:

$$\frac{V_0}{R} + I_0 + C \frac{dv(0)}{dt} = 0$$

Circuito RLC em paralelo sem fonte

Frequências naturais

$$s^2 + \frac{1}{RC}s + \frac{1}{LC} = 0$$

$$s_{1,2} = -\alpha \pm \sqrt{\alpha^2 - \omega_0^2}$$

$$s^{2} + \frac{1}{RC}s + \frac{1}{LC} = 0$$

$$\alpha = \frac{1}{2RC} \quad \omega_{0} = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

Frequência de ressonância ou frequência natural não amortecida.

Fator de amortecimento

Circuito RLC em paralelo sem fonte

 \triangleright Se $\alpha > \omega_0$, temos um caso de **amortecimento supercrítico.**

$$v(t) = A_1 e^{s_1 t} + A_2 e^{s_2 t}$$

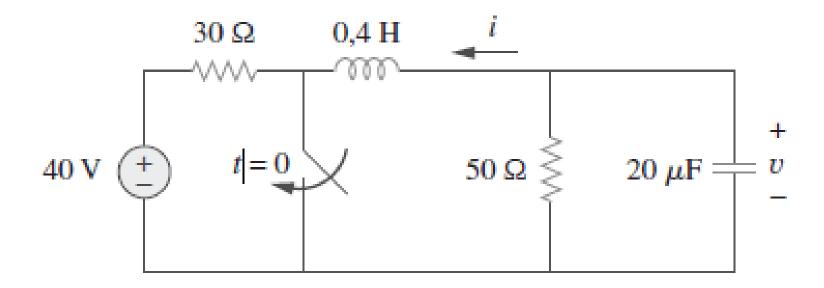
 \triangleright Se $\alpha = \omega_0$, temos um caso de **amortecimento crítico.**

$$v(t) = (A_2 + A_1 t)e^{-\alpha t}$$

 \triangleright Se $\alpha < \omega_0$, temos um caso de *subamortecimento*.

$$v(t) = e^{-\alpha t} \left(A_1 \cos \omega_d t + A_2 \sin \omega_d t \right)$$

Determine v(t) para t > 0 no circuito *RLC* abaixo:

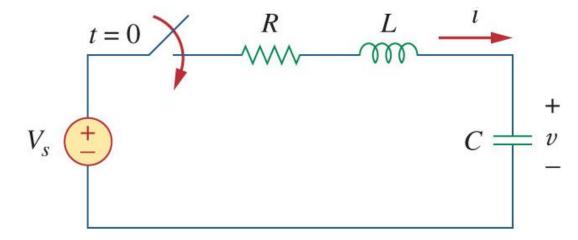


Resposta a um degrau de um circuito RLC em série

$$L\frac{di}{dt} + Ri + v = V_{s}$$

$$i = C\frac{dv}{dt}$$

$$\frac{d^{2}v}{dt^{2}} + \frac{R}{L}\frac{dv}{dt} + \frac{v}{LC} = \frac{V_{s}}{LC}$$



- ➤ A EDO encontrada é semelhante a do circuito sem fonte, com exceção da variável em função do tempo.
- A solução desta equação é uma função com uma parte em regime permanente e uma parte em regime transitório.

$$v(t) = v_t(t) + v_{ss}(t)$$

Resposta a um degrau de um circuito RLC em série

A resposta transiente é dividida em três categorias, exatamente como no circuito sem fonte.

$$v_t(t) = A_1 e^{s_1 t} + A_2 e^{s_2 t}$$
 (Amortecimento supercrítico)
$$v_t(t) = (A_1 + A_2 t) e^{-\alpha t}$$
 (Amortecimento crítico)
$$v_t(t) = (A_1 \cos \omega_d t + A_2 \sin \omega_d t) e^{-\alpha t}$$
 (Subamortecimento)

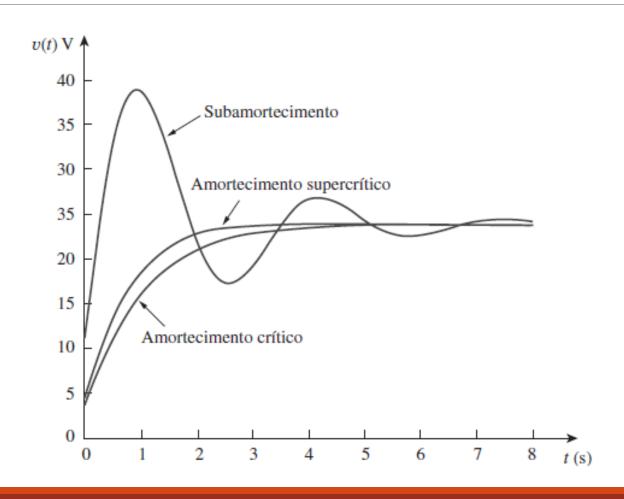
 $v_{ss}(t) = v(\infty) = V_{ss}$

$$v(t) = V_s + A_1 e^{s_1 t} + A_2 e^{s_2 t} \quad \text{(Amortecimento supercrítico)}$$

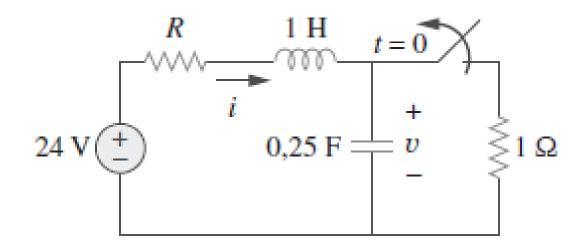
$$v(t) = V_s + (A_1 + A_2 t) e^{-\alpha t} \quad \text{(Amortecimento crítico)}$$

$$v(t) = V_s + (A_1 \cos \omega_d t + A_2 \sin \omega_d t) e^{-\alpha t} \quad \text{(Subamortecimento)}$$

Resposta a um degrau de um circuito RLC em série



Para o circuito abaixo, encontre v(t) e i(t) para t>0. Considere os seguintes casos: R=5 Ω , R=4 Ω e R=1 Ω .



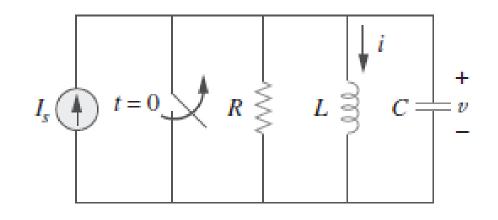
Resposta a um degrau de um circuito RLC em paralelo

$$\frac{v}{R} + i + C\frac{dv}{dt} = I_s$$

$$v = L\frac{di}{dt}$$

$$v = L\frac{di}{dt}$$

$$\frac{d^2i}{dt^2} + \frac{1}{RC}\frac{di}{dt} + \frac{i}{LC} = \frac{I_s}{LC}$$



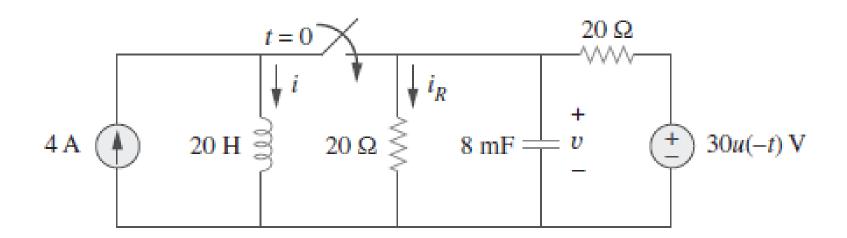
 \triangleright A solução completa para a EDO deste circuito também consiste na resposta transiente $i_t(t)$ e da resposta de estado estável $i_{SS}(t)$

$$i(t) = i_t(t) + i_{ss}(t)$$

Resposta a um degrau de um circuito RLC em paralelo

$$i(t) = I_s + A_1 e^{s_1 t} + A_2 e^{s_2 t}$$
 (Amortecimento supercrítico)
$$i(t) = I_s + (A_1 + A_2 t) e^{-\alpha t}$$
 (Amortecimento crítico)
$$i(t) = I_s + (A_1 \cos \omega_d t + A_2 \sin \omega_d t) e^{-\alpha t}$$
 (Subamortecimento)

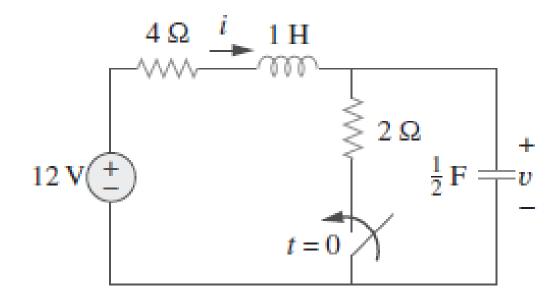
No circuito mostrado abaixo, determine i(t) e $i_R(t)$ para t > 0.



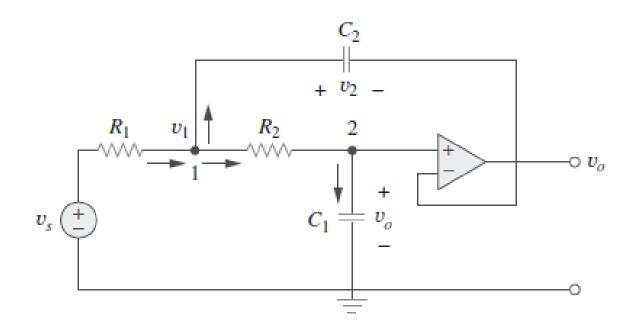
Circuitos de segunda ordem gerais

- Os princípios para se resolver um circuito de segunda ordem em geral são os seguintes:
- 1. Determinar as condições iniciais x(0) e dx(0)/dt.
- Desconectar todas as fontes independentes e achar a resposta transiente através da aplicação da LKT e LKC.
- 3. Achar a resposta de regime permanente $x_{ss}(t) = x(\infty)$
- 4. Achar a resposta total somando a resposta transiente e a de regime permanente.

Determine a resposta completa v e, em seguida, i para t > 0 no circuito abaixo.



No circuito com amplificadores operacionais abaixo, encontre $v_o(t)$ para t>0 quando $v_s(t)=10u(t)~mV$. Seja $R1=R2=10~\mathrm{k}\Omega$, $C1=20~\mathrm{\mu}F$ e $C2=100~\mathrm{\mu}F$.



Exercícios

Problemas 8.1, 8.3, 8.16, 8.23, 8.27, 8.34, 8.45 8.51, 8.57, 8.63, 8.65 da referência [1].

Bibliografia

• [1] SADIKU, M.N.O; ALEXANDER, A, K. Fundamentos de Circuitos Elétricos. 5ª edição, AMGH Editora LTDA, 2013. 840 p.