实验 2 豆瓣电影数据的知识感知推荐

实验背景

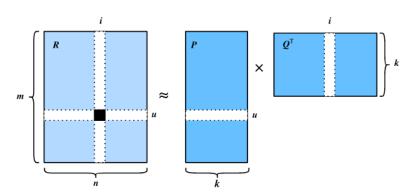
知识图谱(KG)在提高推荐的准确性和可解释性方面显示出了巨大的潜力。 KG中丰富的实体和关系信息可以强化用户和物品之间的关系建模,因为它们不 仅揭示了物品之间的各种相关性(如两部电影由同一个人导演),还可以用来解 释用户偏好(如将用户对电影的选择归因于其导演)。

在本次实验中,我们要求各位同学从公开图谱中匹配指定电影对应的实体,并抽取合适的部分图谱,按照规则对抽取到的图谱进行处理(Stage1);进而,基于对实验一中的豆瓣电影评分数据,结合 Stage1 所获得的图谱信息,进行可解释的、知识感知的个性化电影推荐(Stage2)。

实验介绍

在本次实验中,我们会提供基于实验一中电影评分数据生成的训练集和测试集,以及 baseline (MF)的代码,要求 将 Stage 1 所获得的图谱整合到训练数据中,并基于 baseline,完成基于图谱嵌入的和基于 GNN 的知识感知推荐。分析不同的设计(不同的图谱嵌入方法、不同的训练方式、不同的图卷积聚合方式以及图卷积层的数量等)对知识感知推荐性能的影响,同时需要对比分析知识感知推荐与 MF 的实验结果。

矩阵分解 MF 是推荐系统中的基础算法,其在 2006 年举行的 Netflix 竞赛发挥了关键作用。该模型将用户-物品的交互矩阵 \mathbf{R} 分解为用户的潜在矩阵 \mathbf{P} 和物品的潜在矩阵 \mathbf{Q} 。



其中 Q 的第 i 行 q_i 代表物品 i 的潜在特征,P 的第 u 行 p_u 代表用户 u 对物品相应潜在特征的感兴趣程度。因此可以通过二者的内积

$$\hat{y}_{ui} = \mathbf{p}_u \mathbf{q}_i^\mathsf{T}$$

来预测用户u对物品i的偏好程度。

在代码层面,一般通过 nn.Embedding(n_users/n_items, embed_dim)来创建用户/物品的潜在矩阵,其中 n_users/n_items 为用户/物品的数量, embed_dim 为潜在

特征的维度。然后选择 BPR Loss (贝叶斯个性化排序损失) 来优化 MF 模型,它认为用户喜爱的物品 i 应该比不喜爱的(或未交互过的)物品 j 有更高的预测得分,可以看出 BPR Loss 的训练数据由正负样本对(i, j)组成,其数学表达为,

$$\mathcal{L}_{ ext{BPR}} = -\sum_{(u,i,j\in D)} \ln \sigma ig(\hat{y}_{ui} - \hat{y}_{uj}ig)$$

其中 $D = \{(u,i,j) \mid i \in I_u^+, j \in I \setminus I_u^+\}$ 是训练集, I_u^+ 表示用户 u 喜爱的物品集合,而 $I \setminus I_u^+$ 表示除用户 u 喜欢物品之外的所有其他物品的集合; \hat{y}_{ui} 和 \hat{y}_{uj} 分别用户 u 对物品 i 和物品 j 的预测得分; $\sigma()$ 指 sigmoid 函数。

有关矩阵分解的理论部分可参考第8节个性化检索部分的相关内容,矩阵分解和 BPR 损失的代码教程可参考相关介绍文章¹。

在第一阶段中,我们已经从 Freebase 中抽取出包含 578 部电影的小规模图 谱。在此次的第二阶段,我们提供了由实验一中的评分数据得到的训练集、测试集和矩阵分解的代码(包括数据加载,模型搭建和模型训练三个部分),本次实验将围绕这些信息进行展开,详述如下:

第二阶段任务:图谱推荐

在我们给出的训练集文件 train.txt 和测试集文件 test.txt 中,提供了每个用户打分 \geq 4 的电影集合,这些电影被视为该用户的正样本,其中每一行对应一个用户,每一行的第一个值为该用户的 ID,余下的值为该用户的正样本 ID 集合。此外我们将用户的 ID 和电影的 ID 映射到从 0 开始的索引值,映射关系分别保存在 user_id_map.txt 和 movie_id_map.txt 这两个文件中。通过图谱实体 ID 到电影 ID 之间的映射关系(douban2fb.txt)以及电影 ID 到从 0 开始的索引值之间的映射关系(movie_id_map.txt),第一阶段抽取的电影图谱能够轻松地整合到推荐系统中。

第二阶段(Stage 2)的实验内容包含以下部分:

- [1] 【必做】根据映射关系,将电影实体的ID映射到[0,num of movies)范围内。将图谱中的其余实体映射到[num of movies, num of entities)范围内,将关系映射到[0,num of relations)范围内。再根据这些映射关系,将第一阶段获得的电影图谱映射为由索引值组成的三元组,即(头实体索引值,关系索引值,尾实体索引值),并保存到 stage2\data\Douban\kg_final.txt 文件中。
- [2] 【必做】熟悉 baseline 的框架代码,包括数据加载部分 (stage2\data_loader 文件夹下的 loader_base.py 和 loader_KG_free.py),模型搭建部分 (stage2\model 文件夹下的 KG free.py),以及模型训练部分 (stage2 文件夹下的

-

¹ https://d2l.ai/chapter_recommender-systems/index.html

说明:

- ➤ 我们提供的是基础 MF 算法的代码,但大家可以根据自己掌握的情况选择合适的 MF 算法,基本的 MF、NMF 和 PMF 都是可以的,额外的约束也自选。如果实验一用的就是矩阵分解方法,也可以直接调用实验一的对应数据。
- [3] 【必做】基于 baseline 框架代码,<mark>完成基于图谱嵌入的模型</mark>,包括数据加载部分(stage2\data_loader 文件夹下的 loader_Embedding_based.py)和模型搭建部分(stage2\model 文件夹下的 Embedding based.py)的相关代码模块:
 - a) 在 loader_Embedding_based.py 中按要求实现 KG 的构建。
 - b) 在 Embedding_based.py 中实现 TransE, TransR 算法,并尝试通过相加,逐元素乘积,拼接等方式为物品嵌入注入图谱实体的语义信息。
 - c) 采用多任务方式(KG 损失与 CF 损失相加)对模型进行优化。
 - d) 将多任务方式更改为迭代优化方式,即 KG 损失与 CF 损失迭代地对模型进行优化。
 - e) 【选做】调研相关综述²,思考如何改进自己的模型,再动手尝试一下。
- [4] 【必做】基于 baseline 框架代码,完成基于 GNN 的模型,包括数据加载部分(stage2\data_loader 文件夹下的 loader_GNN_based.py)和模型搭建部分(stage2\model 文件夹下的 GNN based.py)的相关代码模块:
 - a) 在 loader_Embedding_based.py 中按要求实现 KG 的构建和归一化拉普拉斯矩阵的计算。
 - b) 在 GNN_based.py 中实现 TransE, TransR 算法; 完成图卷积模块,中心 节点表征与一跳领域表征三种聚合方式的代码。
 - c) 源代码采用 KG 损失与 CF 损失迭代更新的方式,要求将其改为多任务方式,即将 KG 损失与 CF 损失相加,使用总体的损失进行模型优化。
- d) 【选做】调研上述综述,思考如何改进自己的模型,再动手尝试一下。 说明:
- ▶ 图卷积和聚合操作的相关说明可参考 KGAT³
- [5] 【必做】本次实验的评价指标采用 Recall@5, NDCG@5, Recall@10 和 NDCG@10。需要分析不同的设计(不同的图谱嵌入方法、不同的训练方式、 不同的图卷积聚合方式以及图卷积层的数量等) 对知识感知推荐性能的影响, 同时需要对比分析知识感知推荐与 MF 的实验结果。

² https://ieeexplore.ieee.org/abstract/document/9216015

³ https://dl.acm.org/doi/abs/10.1145/3292500.3330989

实验环境说明

本次实验建议在 anaconda 的虚拟环境下进行,依赖的 python 包有 pytorch (cpu 版本也可以), tqdm, numpy, pandas, scikit-learn。同学们在安装完 anaconda 后,可以通过以下几行命令完成本次实验的环境配置,

- 1. 创建并激活新环境
 - conda create -n web_exp python=3.7
 conda activate web exp
- 2. 安装 pytorch cpu 版本(有条件的同学也可以安装 gpu 版本的)
 conda install pytorch==1.8.0 torchvision==0.9.0 torchaudio==0.8.0 cpuonly -c
 pytorch
- 3. 安装其它的依赖包 conda install tqdm numpy pandas scikit-learn

数据集说明

我们提供了以下文件,包括:

训练集 train. txt 和测试集 test. txt,每一行对应一个用户,其中第一个值为该用户的索引值,后面若干个值为该用户打分≥4 的电影索引值集合,被视为该用户的正样本集合,注意索引值都是从0开始编号的,统计信息如下:

训练集train.txt 中: 测试集test.txt 中:

用户数量: 447, 电影数量: 578, 训练集大小: 41830 用户数量: 447, 电影数量: 574, 训练集大小: 10840

交互矩阵的稀疏度: 83.81% 交互矩阵的稀疏度: 95.78%

注意: 训练集和测试集均放在 stage2\data\Douban\文件夹下。

电影 ID 到索引值之间的映射关系 movie_id_map.txt, 其中第一列为豆瓣电影 ID, 第二列为其对应的索引值。结合图谱实体 ID 到电影 ID 之间的映射关系 douban2fb.txt,可以将电影实体 ID 映射到[0, num of movies)范围内。

Baseline 文件夹 stage2, 包含 baseline 模型完整的框架流程,需要同学们基于 baseline,完成基于嵌入的和基于 GNN 的知识感知推荐,需要补全的模块在代码中均有注释提示,按要求补全代码即可。TransR 的示例片段如下图所示:

所涉及的各种数据和代码,可在如下地址进行下载(密码: web2022): https://rec.ustc.edu.cn/share/b0c73a20-736f-11ed-8663-a59f82219bf7

实验要求

本次实验要求分组完成,每组最多 3 人(可以少于 3 人,但无优惠政策)。 实验持续时间约为 4-5 教学周,实验报告的具体提交时间和更多详细要求将 于第二阶段公布。

提交说明

请于截止日期(2023年1月1日晚23:59)前将实验二完整的实验报告(整个实验提交一份报告即可)提交到课程邮箱 <u>ustcweb2022@163.com</u>,具体要求如下:

- 1. 邮件标题以及压缩包命名为"组长学号-组长姓名-实验 2"格式。邮件正文中请列出小组所有成员的姓名、学号。
 - 2. 因未署名造成统计遗漏责任自行承担,你可以将邮件抄送你的队友。
 - 3. 实验报告请务必独立完成,如果发现抄袭按0分处理。
 - 4. 迟交实验将不被接收。
 - 5. 后续版本会进一步更新具体实验报告要求。