



# Discrete Probability

## 확률분포란 (probability distribution) ?

: 확률변수가 특정한 값을 가질 확률을 나타내는 함수를 의미한다.

확률분포는 확률변수가 어떤 종류의 값을 가지는가에 따라 크게 이산확률분포 (discrete probability distribution) 와 연속확률 분포(continuous probability distribution) 중 하나에 속하며, 둘 중 어디에도 속하지 않는 경우도 존재한다.

## 이산확률분포란 (discrete probability distribution) ?

: 이산확률변수가 가지는 확률분포를 의미한다. 여기에서 확률변수가 이산 확률변수라는 말은 확률변수가 가질 수 있는 값의 개수가 셀 수 있다는 의미이다.

# Stochastic process

## 확률과정이란 (stochastic process) ?

: 확률법칙에 의해 생성되는 일련의 통계적인 현상을 각 시점에서 나타나는 수치적인 양을 확률변수로 기술하고 이 확률변수를 시간 흐름별로 나열한 집합으로 모형화 할 때 사용된다. 여기서 시간의 흐름이 이산적일 때 이산 시간 확률과정 또는 시계열(time series)이라고 하고 연속적일 때는 연속시간 확률과정이라고 한다.

# Markov Chain

마르코프 체인은 마르코프 성질(Markov property)을 지닌 이산확률 과정(Discrete Stochastic Process)을 의미함.

## [ 성질 ]:

시간 (t+1)에서의 상태는 시간 t 혹은 그 이전 일정 기간의 상태에만 영향을 받는다.

즉, 특정 상태의 확률은 오직 과거 상태에 의존한다.

$r = 0$ 이면, 0차 마코프 체인  $P(o_t | o_{t-1} o_{t-2} \dots o_1) = P(o_t)$

$r = 1$ 이면, 1차 마코프 체인  $P(o_t | o_{t-1} o_{t-2} \dots o_1) = P(o_t | o_{t-1})$

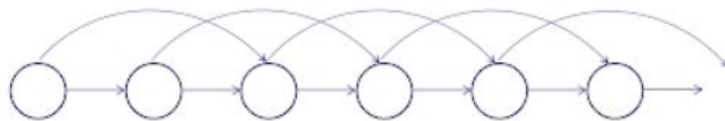
$r = 2$ 이면, 2차 마코프 체인  $P(o_t | o_{t-1} o_{t-2} \dots o_1) = P(o_t | o_{t-1}, o_{t-2})$



0차 마코프 체인



1차 마코프 체인



2차 마코프 체인

1차 마르코프 체인은 n번째 상태가  
n+1번째 상태를 결정하는데에 영향을 미침.

(시간 t에서의 관측은 단지 최근 r개의 관측에만 의존한다는  
가정을 하고 그 가정하에 성립)

# Markov Model

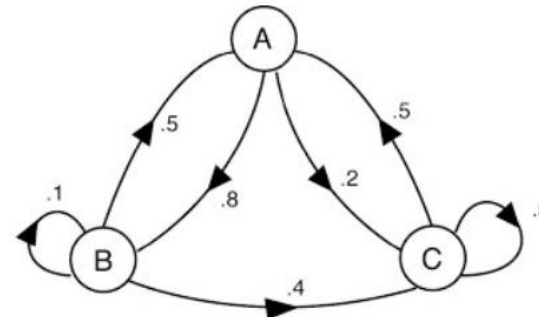
가정 (시간  $t$ 에서의 관측은 단지 최근  $r$ 개의 관측에만 의존한다는 가정을 하고 그 가정하에 성립) 하에 확률적 모델을 만든 것.

상태 ( state ) :  $V = \{v_1, \dots, v_m\}$  (  $m$ 개의 상태가 존재)

상태 전이 확률 :  $a_{ij}$  ( 상태  $v_i$  에서  $v_j$ 로 이동할 확률 )

$$a_{ij} = P(o_t = v_j | o_{t-1} = v_i)$$

$$a_{ij} > 0 \text{ and } \sum_{j=1}^m a_{ij} = 1$$



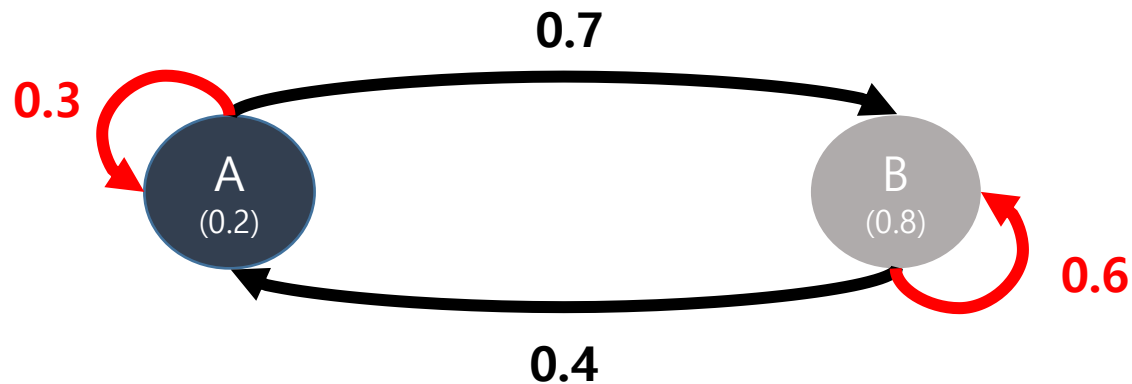
Markov graph of transition probabilities between states A, B and C

# Markov Model

오늘/내일	맑음	비	흐림
맑음	0.8	0.05	0.15
비	0.2	0.6	0.2
흐림	0.2	0.3	0.5

오늘 날씨(q1)가 "맑음"일 경우, 내일 날씨(q2)가 "맑음 " 이 되고 모레 날씨(q3)가 "비 " 가 될 확률

$$\begin{aligned} & P(q2 = \text{sunny}, q3 = \text{rainy} \mid q1 = \text{sunny}) \\ &= P(q3 = \text{rainy} \mid q2 = \text{sunny}, q1 = \text{sunny}) * P(q2 = \text{sunny} \mid q1 = \text{sunny}) \\ &= P(q3 = \text{rainy} \mid q2 = \text{sunny}) * P(q2 = \text{sunny} \mid q1 = \text{sunny}) \\ &= 0.05 * 0.8 \\ &= 0.04 \end{aligned}$$



$$X(0) = \begin{pmatrix} 0.2 \\ 0.8 \end{pmatrix}$$

Transition matrix (P)

$$X(1) = \begin{pmatrix} (0.3)(0.2) + (0.4)(0.8) \\ (0.7)(0.2) + (0.6)(0.8) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.3 & 0.4 \\ 0.7 & 0.6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0.2 \\ 0.8 \end{pmatrix} = P * X(0)$$

$$X(t + 1) = P * X(t)$$

$$X(t) = P^t * X(0)$$

Transition matrix (P)

$$X(2) = \begin{pmatrix} (0.3)(0.38) + (0.4)(0.62) \\ (0.7)(0.38) + (0.6)(0.62) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.3 & 0.4 \\ 0.7 & 0.6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0.38 \\ 0.62 \end{pmatrix} = P * X(1) = P^2 * X(0)$$

$P(t + 1 \text{에 } B \text{노드} \mid t \text{에 } A \text{노드}) \leftarrow$  조건부 확률  
 $t$  시점에서 A일 확률이었다가  $t+1$  시점에서 B가 될 확률

# Stationary distribution

State matrix  $X(0), X(1), X(2), \dots$  은 어떤 행렬  $X$ 로 수렴한다.

이 행렬  $X$ 는 transition matrix ( $P$ )를 곱해도 변하지 않는다.  $\rightarrow PX = X$

이때 행렬  $X$ 는 마르코프 체인의 stationary distribution 을 나타낸다.

[ 구하는 방법 ]

1.  $X(0), X(1), X(2), \dots$  를 계속 구해본다. ( Transition matrix ( $P$ )를 계속 곱해본다 )
2.  $X(t) = P^t * X(0)$  임을 이용한다. 대각화로  $P^t$  를 계산한 후  $X(t)$  를 구한다.
3.  $PX = X$  임을 이용한다.  $\rightarrow (P - I)X = 0$