Московский Государственный Университет им. М.В. Ломоносова Факультет Вычислительной Математики и Кибернетики Кафедра Суперкомпьютеров и Квантовой Информатики



Практикум на ЭВМ, 7 семестр

Отчёт № 1. Basic image convolution on NVIDIA GPUs using CUDA

Работу выполнил **Малмыгин Г. А.**

Задача

- 1. получает входные параметры командной сроки (типы используемого фильтра и входных данных про них далее);
- 2. загружает с диска необходимые изображения;
- 3. преобразует изображения в линейные массивы (развертка матрицы в линейный массив)
- 4. копирует эти массивы в память GPU;
- 5. запускает CUDA-ядра, которые применяют к изображениям необходимый фильтр;
- 6. выгружает результат в память CPU;
- 7. выводит 2 времени работы: только CUDA-ядер, а также CUDA-ядер + копирований данных;
- 8. сохраняет полученные после фильтрации изображения на диск (также в виде изображений, которые можно потом посмотреть).

Структура работы программы

В качестве библиотеки для загрузки изображений выбрана stb_image.

Обработка одного изображения строится следующим образом:

- 1) В аргументах передается тип фильтра и тип изображения
- 2) С помощью библиотеки stb производится загрузка изображения в линейный массив типа unsigned char
- 3) Выделяется память для линейного массива, в котором будет храниться результирующий массив, выделяется память для фильтра, передача данных на устройство, начало замера времени с пересылками.
- 4)Запуск ядра и замер его времени. Используется линейный грид, каждый поток вычисляет координату пикселя в изображении, для которого будет производиться свертка, свертка пикселя с рассчитанными координатами.
- 5)Перенос данных результирующего изображения на хост, сохранение изображения, окончание замера времени с пересылками.

Ядра выбранных фильтров

Edge detection – выделяет границы объектов на изображении, sharpen – делает изображение более резким, gaussian blur – производит размытие изображения.

Edge detection kernel =
$$\begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 \\ -1 & 8 & -1 \\ -1 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\textit{Sharpen kernel} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ -1 & 5 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$Gaussian\ Blur\ kernel = \frac{1}{256}*\begin{pmatrix} 1 & 4 & 6 & 4 & 1\\ 4 & 16 & 24 & 16 & 4\\ 6 & 24 & 36 & 24 & 6\\ 4 & 16 & 24 & 16 & 4\\ 1 & 4 & 6 & 4 & 1 \end{pmatrix}$$

Примеры работы фильтров

Фильтр	Исходное изображение	Обработанное изображение
Edge detection 3x3 Image size – 300x300		
Sharpen 3x3 Image size – 300x300		
Gaussian blur 5x5 Image size – 300x300		
Edge detection 3x3 Image size – 2000x2000		

Sharpen 3x3 Image size – 2000x2000	
Gaussian blur 5x5 Image size – 2000x2000	

Время работы программы

Тип изображения и тип фильтра	Время выполнения только ядер, мс	Время выполнения ядер и копирований данных, мс
Edge detection 3x3 Image size – 300x300	19.9053	20.2041
Sharpen 3x3 Image size – 300x300	19.3012	19.5824
Gaussian blur 5x5 Image size – 300x300	20.9699	21.2468
Edge detection 3x3 Image size – 2000x2000	1534.91	1539.77
Sharpen 3x3 Image size – 2000x2000	1443.6	1448.56
Gaussian blur 5x5 Image size – 2000x2000	1574.77	1579.74