

LINAG Ü3

6.4.15. $\alpha: \mathbb{R}^{3 \times 1} \rightarrow \mathbb{R}^{3 \times 1} \quad \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x_1 - 2x_3 + 7 \\ x_2 + 1 \\ -x_3 + 6 \end{pmatrix}$

a) zz: $\forall x \in \mathbb{R}^{3 \times 1}: x \neq \alpha(x)$

Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 1}$ bel. Da $x_3 \neq -x_3 + 6 \Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \neq \alpha\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}\right)$

$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 8 \\ 1 \\ 6 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 7 \\ 2 \\ 6 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 5 \end{pmatrix}$ Mittelpunkt zw. x und y: $M = \frac{1}{2}(x+y)$

$m_1 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 9 \\ 1 \\ 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4,5 \\ 0,5 \\ 3 \end{pmatrix} \quad m_2 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 7 \\ 2 \\ 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3,5 \\ 1,5 \\ 3 \end{pmatrix} \quad m_3 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2,5 \\ 0,5 \\ 3 \end{pmatrix}$

$E = H(\{m_1, m_2, m_3\})$ oder auch $E = \begin{pmatrix} 4,5 \\ 0,5 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 4,5-3,5 \\ 0,5-1,5 \\ 3-3 \end{pmatrix} x + \begin{pmatrix} 4,5-2,5 \\ 0,5-0,5 \\ 3-3 \end{pmatrix} y$

$= \begin{pmatrix} 4,5 \\ 0,5 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} x + \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} y$ oder auch $\begin{matrix} 4,5 + 1x + 2y = x_1 \\ 0,5 - x = x_2 \\ 3 = x_3 \end{matrix}$

Sei $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 1}$ bel. $m = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} x_1 + x_1 - 2x_3 + 7 \\ x_2 + x_2 + 1 \\ x_3 - x_3 + 6 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 2x_1 - 2x_3 + 7 \\ 2x_2 + 1 \\ 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 - x_3 + 3,5 \\ x_2 + 0,5 \\ 3 \end{pmatrix}$

$\begin{pmatrix} 4,5 \\ 0,5 \\ 3 \end{pmatrix} + (-x_2) \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{x_1 + x_2 - x_3 - 1}{2} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4,5 - x_2 + x_1 + x_2 - x_3 - 1 \\ 0,5 + x_2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 - x_3 + 3,5 \\ x_2 + 0,5 \\ 3 \end{pmatrix} \Rightarrow m \in E$

b) zz: $\alpha(E) = E$ (1) $\alpha(E) \subseteq E$ (2) $E \subseteq \alpha(E)$

① Sei $\begin{pmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{pmatrix} \in E$ bel. $\alpha\left(\begin{pmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} e_1 - 2e_3 + 7 \\ e_2 + 1 \\ -e_3 + 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e_1 - 6 + 7 \\ e_2 + 1 \\ -3 + 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e_1 + 1 \\ e_2 + 1 \\ 3 \end{pmatrix}$
 $= \begin{pmatrix} 4,5 + x + 2y + 1 \\ 0,5 - x + 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4,5 \\ 0,5 \\ 3 \end{pmatrix} + (x-1) \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + (y+1) \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4,5 + x - 1 + 2y + 2 \\ 0,5 - x + 1 \\ 3 \end{pmatrix} \in E$

② Sei $\begin{pmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{pmatrix} \in E$ bel. $\exists \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 1}$ mit $\alpha\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{pmatrix}$, da α eine Bijektion ist. zz: $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in E$

$\alpha\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} x_1 - 2x_3 + 7 \\ x_2 + 1 \\ -x_3 + 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} x_2 + 1 = e_2 \Rightarrow x_2 = e_2 - 1 \\ -x_3 + 6 = e_3 \Rightarrow x_3 = -e_3 + 6 \end{matrix}$

$e_1 = x_1 - 2x_3 + 7 = x_1 - 2(-e_3 + 6) + 7 = x_1 + 2e_3 - 12 + 7 = x_1 + 2e_3 - 5 = e_1$
 $\Rightarrow x_1 = e_1 - 2e_3 + 5$

$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e_1 - 2e_3 + 5 \\ e_2 - 1 \\ -e_3 + 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e_1 - 1 \\ e_2 - 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4,5 + x + 2y - 1 \\ 0,5 - x - 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4,5 \\ 0,5 \\ 3 \end{pmatrix} + (x+1) \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + (y-1) \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$
 da $e_3 = 3 \Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in E$

LINAG 03

6.4.15. ...

c) zz: $\exists t \in \mathbb{R}^{3 \times 1} \forall x \in E: \alpha(x) = t + x$

$$\begin{pmatrix} 4,5 \\ 0,5 \\ 3 \end{pmatrix} \in E \quad \alpha \begin{pmatrix} 4,5 \\ 0,5 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4,5 - 2 \cdot 3 + 7 \\ 0,5 + 1 \\ -3 + 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5,5 \\ 1,5 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\alpha \begin{pmatrix} 4,5 \\ 0,5 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 4,5 \\ 0,5 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5,5 - 4,5 \\ 1,5 - 0,5 \\ 3 - 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} =: t$$

Sei $\begin{pmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{pmatrix} \in E$ bel.

$$\alpha \begin{pmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e_1 - 2e_3 + 7 \\ e_2 + 1 \\ -e_3 + 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e_1 + 1 \\ e_2 + 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{pmatrix} + t$$

$e_3 = 3 \qquad e_3 = 3$

