NUM UE4

Ida Hönigmann

November 2, 2021

1 Aufgabe 14:

Wir zeigen $V_nA = DV_n$ indem wir auf jeder Seite den Wert in der j-ten Zeile und k-ten Spalte berechnen.

Wir wissen, dass

$$(V_n)_{jk} = w_n^{j*k}$$
.

Durch die Diagonalstruktur der Matrix D wird bei einer Multiplikation mit D von links jede Zeile mit dem entsprechenden Wert aus D skaliert, d.h.

$$(DV_n)_{jk} = p(w_n^j) * w_n^{j*k} = (\sum_{l=0}^{n-1} a_l * w_n^{j*l}) * w_n^{j*k} = \sum_{l=0}^{n-1} a_l * w_n^{j(l+k)}.$$

Um $(V_n A)_{jk}$ auszurechnen wollen wir uns zunächst die entsprechende Zeile von V_n und Spalte von A ansehen:

$$\begin{split} (V_n A)_{jk} &= (w_n^{j*0}, w_n^{j*1}, ..., w_n^{j*(n-1)}) * (a_{n-k}, a_{n-k+1}, ..., a_{n-1}, a_0, a_1, ..., a_{n-k-1})^T \\ &= \sum_{l=0}^{k-1} (w_n^{j*l} * a_{n-k+l}) + \sum_{l=0}^{n-k-1} (w_n^{j*(l+k)} * a_l) \\ &= \sum_{l=n-k}^{k-1+n-k} (w_n^{j*(l-n+k)} * a_{n-k+l-n+k}) + \sum_{l=0}^{n-k-1} (w_n^{j*(l+k)} * a_l) \\ &= \sum_{l=n-k}^{n-1} (w_n^{j*(l+k-n)} * a_l) + \sum_{l=0}^{n-k-1} (w_n^{j*(l+k)} * a_l) \end{split}$$

Da w_n die n-te Einheitswurzel ist gilt $(w_n)^n = 1$ und somit

$$w_n^{j(l+k-n)} = \frac{w_n^{j(l+k)}}{w_n^{j*n}} = \frac{w_n^{j(l+k)}}{((w_n)^n)^j} = \frac{w_n^{j(l+k)}}{1} = w_n^{j(l+k)}.$$

Insgesamt ergibt das

$$(V_n A)_{jk} = \sum_{l=n-k}^{n-1} (w_n^{j*(l+k)} * a_l) + \sum_{l=0}^{n-k-1} (w_n^{j*(l+k)} * a_l) = \sum_{l=0}^{n-1} (w_n^{j*(l+k)} * a_l) = (DV_n)_{jk}.$$

Somit ist gezeigt, dass $V_n A V_n^{-1} = D$.

2 Aufgabe 15:

Nach Aufgabe 14 gilt $V_nAV_n^{-1}=D$, was uns $A=V_n^{-1}DV_n$ und weiter $A^{-1}=V_n^{-1}D^{-1}V_n$ liefert. Die Inverse von A existiert wegen der Regularität.

Von V_n wissen wir, dass $V_n^{-1} = \frac{1}{n} \overline{V_n}$ und durch die Diagonalform von D gilt $D^{-1} = \overline{D}$.

Um Ax = b zu lösen können wir einfach $x = A^{-1}b = \frac{1}{n}\overline{V_n}\overline{D}V_nb$ berechnen.

Schauen wir uns zuerst die Berechnung von D an.

Es sei a der Vektor aus dem die zirkulante Matrix A aufgebaut ist und v_1 die erste Spalte von V_n . Für v_1 gilt $v_1 = (1)_{j=0}^{n-1}$. Es gilt $V_n A = DV_n$ und somit auch für die erste Spalte $V_n a = Dv_1 = D*(1,1,...,1)^T = (p(1),p(w_n),...,p(w_n^{n-1}))$.

Somit berechnet folgender Algorithmus die Lösung von Ax = b:

- 1. Berechnen von $d := V_n a$ mittels FFT
- 2. Berechnen von \bar{d} komponentenweise
- 3. Berechnen von $x := V_n b$ mittels FFT
- 4. Berechnen von $y := \bar{d} * x$ komponentenweise
- 5. Berechnen von \bar{y} komponentenweise
- 6. Berechnen von $z := V_n \bar{y}$ mittels FFT
- 7. Berechnen von \bar{z} komponentenweise
- 8. Berechnen von $\frac{1}{n}\bar{z}$ komponentenweise

Der Aufwand beträgt 3 FFTs und 5 komponentenweisen Berechnungen, also $3*(nlog_2n)+5n$ bzw. O(nlogn).