# ICPC TEAM REFERENCE DOCUMENT HSE-NN 2

Содержание
------------

1	Шаблон			
2	Алгоритмы на строки			
	2.1	<del>-</del>	2	
	2.2	Z-функция	2	
	2.3		2	
3	Алгоритмы на графах			
	3.1	Алгоритм Дейкстры $O(n^2)$	2	
	3.2		2	
	3.3		3	
4	Простые алгоритмы			
	$4.1^{-1}$		3	
	4.2	,		
		$O(n \cdot log(log(n)))$	3	
	4.3	Умножение чисел по модулю	3	
5	Структуры данных			
	-	Дерево отрезков	3	
6	Геометрия			
	6.1	Полярный угол	4	
	6.2	Скалярное произведение, угол меж-		
		ду векторами	4	
	6.3		4	
	6.4		4	
	6.5	1 1 0	4	
	6.6	Нормальное уравнение по двум точ-	-	
		kaw	4	

#### 1 Шаблон

```
#define USE MATH DEFINES
 /\#include <bits/stdc++.h>
#include <iostream>
#include <algorithm>
#include <vector>
#include <string>
#include <set>
#include <queue>
#include <utility>
#include <iomanip>
#include <cstdio>
#include <cstdlib>
#include <numeric>
#include <cmath>
#include <stack>
\#include <map>
#include <deque>
#include <sstream>
using namespace std;
#define int long long
typedef vector<int> vi;
typedef vector<pair<int, int>> vii;
typedef long long ll;
typedef long double ld;
//#define pi M_PI
#define all(x) (x).begin(), (x).end()
#define pb push_back
#define re return
#define fr(x) for(int i = 0; i < (x); i++) const int inf = 10000000000 + 7;
signed main() {
    ios\_base::sync\_with\_stdio(0);
    \overline{\text{cin.tie}}(0);
    cout.tie(0);
```

#### 2 Алгоритмы на строки

#### 2.1 Префикс-функция

```
 \begin{array}{l} vector < int > prefix\_function \ (string \ s) \ \{ \\ int \ n = (int) \ s.length(); \\ vector < int > pi \ (n); \\ for \ (int \ i=1; \ i < n; \ ++i) \ \{ \\ int \ j = pi[i-1]; \\ while \ (j > 0 \ \&\& \ s[i] \ != \ s[j]) \\ j = pi[j-1]; \\ if \ (s[i] \ == \ s[j]) \ ++j; \\ pi[i] \ = j; \\ \} \\ return \ pi; \\ \} \end{array}
```

#### 2.2 Z-функция

```
 \begin{array}{l} vector < int > z\_function \ (string \ s) \ \{ \\ int \ n = (int) \ s.length(); \\ vector < int > z \ (n); \\ for \ (int \ i=1, \ l=0, \ r=0; \ i<n; \ ++i) \ \{ \\ if \ (i < r) \\ z[i] = min \ (r-i+1, \ z[i-l]); \\ while \ (i+z[i] < n \ \&\& \ s[z[i]] = = \ s[i+z[i]]) \\ ++z[i]; \\ if \ (i+z[i]-1 > r) \\ l = i, \ r = i+z[i]-1; \\ \} \\ return \ z; \\ \} \end{array}
```

#### 2.3 Хеширование

```
\begin{split} & \text{const int mod} = 1000000000 + 7; \\ & \text{const int } q = 1009; \\ & \text{vector} < ll > ph; \\ & \text{vector} < ll > pq; \\ & ll \ hashing(string \ s) \\ & \{ \\ & ll \ h = 0; \\ & \text{if } (ph.size())h = ph.back(); \end{split}
```

```
 \begin{cases} & \text{for (int } i=0; \ i < s.size(); \ i++) \\ \{ & h = (h * q + s[i]) \ \% \ mod; \\ & ph.pb(h); \\ \} \\ & \text{re } h; \\ \} \\ & \text{void } pq\_put() \\ \{ & pq.pb(1); \\ & \text{for (size\_t } i=1; \ i < 100000; \ ++i) \\ & pq.pb((pq[i-1] * q) \ \% \ mod); \\ \} \\ & \text{ll get(int } l, \ int \ r) \\ \{ & ll \ ans = ph[r]; \\ & \text{if (l) } \{ \\ & ans -= ph[l-1] * pq[r-l+1] \ \% \ mod; \\ & \text{if (ans } < 0) ans \ += \ mod; \\ \} \\ & \text{re ans; } \end{cases}
```

#### 3 Алгоритмы на графах

#### **3.1** Алгоритм Дейкстры $O(n^2)$

```
was - брали вершину или нет v - список смежности d - массив расстояний для точки х
```

```
 \begin{array}{l} \mathrm{int} \ d[2001]; \\ \mathrm{int} \ was[2001]; \\ \mathrm{vector} < \mathrm{pair} < \mathrm{int}, \ \mathrm{int} >> v[2001]; \\ \mathrm{int} \ \mathrm{n}; \\ \mathrm{void} \ \mathrm{dijkstra}(\mathrm{int} \ x) \ \{ \\ \quad \mathrm{for} \ (\mathrm{int} \ \mathrm{i} = 0; \ \mathrm{i} < \mathrm{n}; \ \mathrm{i} + +) \\ \quad \  \  \mathrm{d[i]} = \mathrm{inf}; \\ \quad \mathrm{d[x]} = 0; \\ \quad \mathrm{for} \ (\mathrm{int} \ \mathrm{it} = 0; \ \mathrm{it} < \mathrm{n}; \ \mathrm{i} + +) \\ \quad \{ \\ \quad \mathrm{int} \ \mathrm{id} = -1; \\ \quad \mathrm{for} \ (\mathrm{int} \ \mathrm{i} = 0; \ \mathrm{i} < \mathrm{n}; \ \mathrm{i} + +) \\ \quad \  \  \mathrm{if} \ (!\mathrm{was[i]}) \mathrm{if} \ (\mathrm{id} = -1 \ || \ \mathrm{d[id]} > \mathrm{d[i]}) \\ \quad \  \  \mathrm{id} = \mathrm{i}; \\ \quad \mathrm{was[id]} = -1; \\ \quad \mathrm{for} \ (\mathrm{auto} \ \mathrm{p} : v[\mathrm{id]}) \ \{ \\ \quad \mathrm{int} \ \mathrm{y} = \mathrm{p.first}; \\ \quad \mathrm{int} \ \mathrm{t} = \mathrm{p.second}; \\ \quad \  \  \mathrm{d[y]} = \mathrm{min}(\mathrm{d[y]}, \ \mathrm{d[id]} + \mathrm{t}); \\ \} \\ \} \\ \} \\ \end{array}
```

#### **3.2** Алгоритм Дейкстры $O(log(n) \cdot m)$

d - массив расстояний для точки х

```
 \begin{array}{ll} & \text{int } d[3001]; \\ & \text{vector} < \text{pair} < \text{int, int} >> v[3001]; \\ & \text{bool } f(\text{int } x, \text{ int } y) \ \{ \\ & \text{if } (d[x] \ != d[y]) \\ & \text{return } d[x] < d[y]; \\ & \text{return } x < y; \\ \} \\ & \text{set } < \text{int, bool}(*)(\text{int, int}) > s(f); \\ & \text{void } dijkstra(\text{int } x) \ \{ \\ & x - ; \\ & \text{for } (\text{int } i = 0; \ i <= n; \ i + +) \ \{ \\ & d[i] = \text{inf;} \\ \} \\ & d[x] = 0; \\ & s.\text{insert}(x); \\ & \text{while } (ls.\text{empty}()) \ \{ \\ & \text{int } x = *s.\text{begin}(); \\ & s.\text{erase}(x); \\ & \text{for } (\text{auto } p : v[x]) \ \{ \\ & \text{int } y = p.\text{first;} \\ & \text{int } t = p.\text{second;} \\ & \text{if } t (d[y] > d[x] + t) \ \{ \end{array}
```

```
\begin{array}{c} s.erase(y);\\ d[y]=d[x]+t;\\ s.insert(y);\\ \end{array}\}   }
```

#### 3.3 Поток

```
ll c[102][102];
ll f[102][102];
int was[102];
int p[102];
vector <vector<int>> v(102);
ll dfs(int x, ll capacity) {
           if (x == t) {
                       return capacity;
            was[x] = 1;
           \label{eq:was_norm} \begin{split} was[x] &= \text{\i} 1; \\ \text{for (auto } y: v[x]) \ \{ \\ & \text{ll flow} = \min(c[x][y] - f[x][y], \text{ capacity}); \\ & \text{if (!was[y] \&\& flow} > 0) \ \{ \\ & \text{ll delta} = dfs(y, \text{ flow}); \\ & \text{on the problem} \end{split}
                                    if (delta == 0)
                                               continue;
                                    p[x]=y;
                                    return delta;
            return 0;
}
void calc(int x, ll cap) {
            int y = x;
            y = p[y];
            }
int main() {
            int n, k;
            cin >> n >> k;
            for (int i = 0; i < k; i++) {
                        int a, b; ll w;
                       cin >> a >> b >> w;

c[a][b] = w;
                       c[b][a] = w;
                       v[a].push_back(b);
v[b].push_back(a);
            }
            ll\ ans=0;
            t = n:
            while (ll cap = dfs(1, 10000000000000000)) {
                        calc(1, cap);
                        ans += cap;
                        memset(was, 0, sizeof(was));
                        memset(p, 0, sizeof(p));
            cout << ans;
            return 0;
}
```

### 4 Простые алгоритмы

#### 4.1 Решето Эратосфена O(n)

```
рг - все простые числа до n lp - минимальный простой делитель числа i const int N = 10001000; int lp[N + 1];
```

#### 4.2 Решето Эратосфена

```
O(n \cdot log(log(n)))
```

```
\begin{array}{l} d[i] == 1 \text{ если число } i \text{ простое} \\ \\ long long d[10000000]; \\ void calc\_p(int n) \\ \{ \\ d[0] = 1; \\ d[1] = 1; \\ for (int i = 2; i <= n; i++) \\ \{ \\ if(d[i] == 0) \\ for (int j = i + i; j <= n; j += i) \\ \{ \\ d[j] = 1; \\ \} \\ \} \end{array}
```

#### 4.3 Умножение чисел по модулю

```
ll mod; long long mulmod(long long n, long long p){ if (p==0) return 0; if (p==1) return n % mod; long long tmp = mulmod(n, p/2); long long ans = (tmp + tmp) % mod; if (p \% 2 == 1) ans = (ans + n) % mod; return ans;
```

## 5 Структуры данных

#### 5.1 Дерево отрезков

```
ll t[4*100000];
void build(int v, int vl,int vr, vi& a){
       if(vl == vr) \{ t[v] = a[vl];
               return;
       int c = vl + (vr - vl)/2;
       \text{build}(2*v+1,vl,c,a);
       build(2^*v+1,v_1,c,a);

build(2^*v+2,c+1,v_1,a);

t[v] = \max(t[2^*v+1], t[2^*v+2]);
ll sum(int v, int vl, int vr, int l, int r){
       if(l) > vr \mid\mid r < vl) \{
              return -inf - 1;
       if(l <= vl && vr <= r)
              return t[v];
       \begin{array}{l} \text{ltd} & \text{v[v],} \\ \text{lt} & \text{c} = \text{vl} + (\text{vr-vl})/2; \\ \text{ll} & \text{q1} = \text{sum}(2^*\text{v+1}, \text{vl}, \text{c}, \text{l,r}); \\ \text{ll} & \text{q2} = \text{sum}(2^*\text{v+2}, \text{c+1}, \text{vr,l,r}); \end{array}
       return max(q1, q2);
void modify(int v, int vl, int vr, int pos, int x){
       if(vl == vr) \{ t[v] = x;
               return;
       int c = vl + (vr - vl)/2;
       if(c>=pos)\\
```

```
modify(2*v+1,\,vl,\,c,\,pos,\!x);
     else
          modify(2*v + 2,c +1,vr,pos,x);
     t[v] = \max(t[2*v+1], t[2*v+2]);
}
Прибавление на отрезке
void update (int v, int vl, int vr, int l, int r, int add) \{
     if (l > r)
     return;
if (l == vl && vr == r)
          t[v] += add;
     else {
           \begin{array}{l} \text{int } c = vl + (vr \cdot vl)/2; \\ \text{update } (v^*2 + 1, \, vl, \, c, \, l, \, \min(r,c), \, add); \\ \text{update } (v^*2 + 2, \, c + 1, \, vr, \, \max(l,c + 1), \, r, \, add); \\ \end{array} 
}
int get (int v, int vl, int vr, int pos) {
     if\ (vl == vr)
         return t[v];
     int c = vl + (vr - vl)/2;
     if (pos <= c)
          return t[v] + get (v*2+1, vl, c, pos);
          {\rm return}\ t[v]\,+\,{\rm get}\ (v*2+2,\,c{+}1,\,vr,\,pos);
}
Присвоение на отрезке
void push (int v) {
          if (t[v]!=-1) {
                    t[v^*2+1] = t[v^*2+2] = t[v];
                     t[v] = -1;
}
void update (int v, int vl, int vr, int l, int r, int color) {
          if (l > r)
                    return;
          if\ (l == vl\ \&\&\ vr == r)
                    t[v]=\operatorname{color};
          else \{
                     push (v);
                    int c = vl + (vr - vl)/2;
update (v*2+1, vl, c, l, min(r,c), color);
                     update (v*2+2, c+1, vr, max(l,c+1), r, color);
          }
}
int get (int v, int vl, int vr, int pos) {
          if (vl == vr)
                    return t[v];
          push (v);
          int c = vl + (vr - vl)/2;
          if (pos \le c)
                    return get (v*2+1, vl, c, pos);
          else
```

TODO: Присвоение на отрезке с получением суммы

return get (v\*2+2, c+1, vr, pos);

#### 6 Геометрия

#### 6.1 Полярный угол

```
\begin{array}{l} ld\ u=atan2(b,\,a);\\ if\ (u<0)\ u\ +=\ 2\ *\ PI; \end{array}
```

}

# 6.2 Скалярное произведение, угол между векторами

```
\begin{split} \vec{a} \cdot \vec{b} &= |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \cos\varphi \\ \vec{a} \cdot \vec{b} &= x_1 \cdot x_2 + y_1 \cdot y_2 \\ |\vec{a}| &= \sqrt{x^2 + y^2} \\ \text{double ans} &= \text{acos}((\mathbf{x}1 * \mathbf{x}2 + \mathbf{y}1 * \mathbf{y}2) / \mathbf{x}\mathbf{y}\mathbf{r}\mathbf{t}((\mathbf{x}1 * \mathbf{x}1 + \mathbf{y}1 * \mathbf{y}1) * (\mathbf{x}2 * \mathbf{x}2 + \mathbf{y}2 * \mathbf{y}2))); \end{split}
```

#### 6.3 Площадь многоугольника

```
\begin{split} &\inf n;\\ &\operatorname{cin} > n;\\ &\operatorname{vector} < \operatorname{pair} < \operatorname{int}, \ \operatorname{int} > > \operatorname{a}(n);\\ &\operatorname{for} \ (\operatorname{int} \ i = 0; \ i < n; \ i++) \ \{\\ &\operatorname{cin} > > \operatorname{a}[i].X >> \operatorname{a}[i].Y;\\ &\}\\ &\operatorname{double} \ s = 0;\\ &\operatorname{for} \ (\operatorname{int} \ i = 0; \ i < n - 1; \ i++) \ \{\\ &\operatorname{s} \ + = (\operatorname{a}[i+1].X \ - \operatorname{a}[i].X)^*(\operatorname{a}[i+1].Y \ + \operatorname{a}[i].Y);\\ &\}\\ &\operatorname{s} \ + = (\operatorname{a}[0].X \ - \operatorname{a}[n-1].X)^*(\operatorname{a}[0].Y \ + \operatorname{a}[n-1].Y);\\ \end{split}
```

#### 6.4 Площадь треугольника

```
ld ans = (x2 - x1) * (y3 - y1) - (y2 - y1) * (x3 - x1); labs(ans) / 2.0;
```

#### 6.5 Расстояние от точки до прямой

а b с коэффициенты нормального уравнения прямой

```
\begin{array}{l} ld \ ans = a^*x + b \ ^*y + c; \\ ans \ /= sqrt(a^*a + b^*b); \end{array}
```

## 6.6 Нормальное уравнение по двум точкам

```
int a = y1 - y2; int b = x2 - x1; int c = x1*y2 - x2*y1;
```