ICPC TEAM REFERENCE DOCUMENT HSE-NN 2

Содержание			
1	Шаблон		

1	Ша	блон	2
2	Алі	горитмы на строки	2
	2.1	Префикс-функция	2
	2.2	Z-функция	2
	2.3	Хеширование	2
3	Алі	горитмы на графах	2
	3.1	Алгоритм Дейкстры $O(n^2)$	$\overline{2}$
	3.2		2
	3.3		3
	3.4	Поиск компонент сильной связно-	
		сти, построение конденсации графа	
		O(N+M)	3
	3.5	Поиск мостов $O(N+M)$	3
	3.6	Поиск точек сочленения	4
4		остые алгоритмы	4
	4.1	Решето Эратосфена $O(n)$	4
	4.2	Решето Эратосфена	
		$O(n \cdot log(log(n))) \cdot \dots \cdot \dots \cdot \dots$	4
	4.3	Умножение чисел по модулю	4
	4.4	Функция Эйлера	4
	4.5	Алгоритм Евклида	4
	4.6	Расширенный алгоритм Евклида	4
	4.7	Обратный элемент в кольце по мо-	
		дулю	5
	4.8	Нахождение всех простых по задан-	
		ному модулю за линейное время	5
	4.9	Дискретное логарифмирование	5
5	Стр	руктуры данных	5
		Дерево отрезков	5
•	ъ		•
6		метрия	6
	6.1	Полярный угол	6
	6.2	1 1 1	c
	6.2	ду векторами	6
	6.3		6
	6.4	Площадь треугольника	6
	6.5	Расстояние от точки до прямой	6
	6.6	Нормальное уравнение по двум точ-	c
		Kam	6
7	Чис	сла Фибоначчи	6
	7 1	С	c

1 Шаблон

```
#define USE MATH DEFINES
 /\#include <bits/stdc++.h>
#include <iostream>
#include <algorithm>
#include <vector>
#include <string>
#include <set>
#include <queue>
#include <utility>
#include <iomanip>
#include <cstdio>
#include <cstdlib>
#include <numeric>
#include <cmath>
#include <stack>
\#include <map>
#include <deque>
#include <sstream>
using namespace std;
#define int long long
typedef vector<int> vi;
typedef vector<pair<int, int>> vii;
typedef long long ll;
typedef long double ld;
//#define pi M_PI
#define all(x) (x).begin(), (x).end()
#define pb push_back
#define re return
#define fr(x) for(int i = 0; i < (x); i++)
const int \inf = 1000000000 + 7;
signed main() {
    ios\_base::sync\_with\_stdio(0);
    \overline{\text{cin.tie}}(0);
    cout.tie(0);
```

2 Алгоритмы на строки

2.1 Префикс-функция

```
 \begin{array}{lll} vector < int > prefix function (string s) \; \{ \\ & int \; n = (int) \; s.length(); \\ & vector < int > pi \; (n); \\ & for \; (int \; i=1; \; i< n; \; ++i) \; \{ \\ & int \; j = pi[i-1]; \\ & while \; (j > 0 \; \&\& \; s[i] \; != s[j]) \\ & j = pi[j-1]; \\ & if \; (s[i] == s[j]) \; ++j; \\ & pi[i] = j; \\ & \} \\ & return \; pi; \\ \} \\ \end{array}
```

2.2 Z-функция

```
 \begin{array}{l} vector < int > z \_ function \ (string \ s) \ \{ \\ int \ n = (int) \ s.length(); \\ vector < int > z \ (n); \\ for \ (int \ i=1, \ l=0, \ r=0; \ i < n; \ ++i) \ \{ \\ if \ (i < = r) \\ z[i] = \min \ (r\text{-}i+1, \ z[i\text{-}l]); \\ while \ (i+z[i] < n \ \&\& \ s[z[i]] == s[i+z[i]]) \\ ++z[i]; \\ if \ (i+z[i]-1 > r) \\ l = i, \ r = i+z[i]-1; \\ \} \\ return \ z; \\ \} \end{array}
```

2.3 Хеширование

```
\begin{split} & \text{const int mod} = 1000000000 + 7; \\ & \text{const int } q = 1009; \\ & \text{vector} < ll > ph; \\ & \text{vector} < ll > pq; \\ & \text{void } pq\_put() \\ & \{ & & pq.pb(1); \\ & & \text{for } (size\_t \ i = 1; \ i < 100000; \ ++i) \\ & & & pq.pb((pq[i-1] \ * q) \ \% \ mod); \\ \} \end{split}
```

```
 \begin{cases} & \text{ll } h = 0; \\ & \text{if } (ph.size())h = ph.back(); \\ & \text{for } (int \ i = 0; \ i < s.size(); \ i++) \end{cases} \\ & \left\{ \begin{array}{c} & h = (h * q + s[i]) \ \% \ mod; \\ & ph.pb(h); \\ & \right\} \\ & \text{re } h; \end{cases} \\ \\ & \text{ll } get(int \ l, \ int \ r) \\ \\ & \left\{ \begin{array}{c} & \text{ll } ans = ph[r]; \\ & \text{if } (l) \ \{ \\ & ans -= ph[l - 1] * pq[r - l + 1] \ \% \ mod; \\ & \text{if } (ans < 0)ans \ += mod; \\ \\ & \} \\ & \text{re } ans; \end{cases}
```

3 Алгоритмы на графах

3.1 Алгоритм Дейкстры $O(n^2)$

was - брали вершину или нет v - список смежности d - массив расстояний для точки х

```
int d[2001]:
int was[2001];
vector < pair < int, int >> v[2001];
int n;
void dijkstra(int x) {
           for (int i = 0; i < n; i++)
                      d[i] = inf;
           d[x] = 0;
           for (int it = 0; it < n; it++)
                       \quad \text{int id} = \text{-1};
                       \begin{array}{l} \text{for (int } i=0; \, i< n; \, i++) \\ \quad \quad \text{if (!was[i])if (id==-1 \mid\mid d[id]>d[i])} \end{array}
                                              id = i;
                       was[id] = -1;
                       for (auto p : v[id]) {
                                  int y = p.first;
                                  int t = p.second;
                                  d[y] = \min(d[y], d[id] + t);
           }
}
```

3.2 Алгоритм Дейкстры $O(log(n) \cdot m)$

d - массив расстояний для точки х

```
int d[3001];
vector < pair < int, int >> v[3001];
bool f(\text{int } x, \text{ int } y)  {
\text{if } (d[x] != d[y])
                        return d[x] < d[y];
             return x < y;
\stackrel{\mathtt{'}}{\mathrm{set}}<\mathrm{int},\ \mathrm{bool}(^{*})(\mathrm{int},\ \mathrm{int})>\mathrm{s}(\mathrm{f});
void dijkstra(int x) {
             for (int i = 0; i <= n; i++)
             {
                         d[i] = inf;
            d[x] = 0;
s.insert(x);
            while (!s.empty()) {
    int x = *s.begin();
                         s.erase(x);
                         for (auto p : v[x]) {
                                      int y = p.first;
int t = p.second;
                                      if (d[y] > d[x] + t) {
                                                   s.erase(y);
                                                   d[y] = d[x] + t;
                                                   s.insert(y);
                         }
            }
```

3.3 Поток

```
ll c[102][102];
ll f[102][102];
int was[102];
int p[102];
vector < vector < int >> v(102);
ll dfs(int x, ll capacity) {
         if (x == t) {
                  return capacity;
         was[x] = 1;
         for (auto y : v[x]) {
                  ll flow = min(c[x][y] - f[x][y], capacity);
                  if (!was[y] \&\& flow > 0) {

ll \ delta = dfs(y, flow);
                            if (delta == 0)
                                     continue;
                            return delta;
                   }
         return 0;
}
void calc(int x, ll cap) {
         int v = x:
         while (y != t) \{ f[y][p[y]] += cap; \}
                  f[p[y]][y] = cap;
                  y = p[y];
int main() {
         int n, k;
         cin >> n >> k:
         for (int i = 0; i < k; i++) {
                   int a, b; ll w;
                   cin >> a >> b >> w;
                  c[a][b] = w;

c[b][a] = w;
                  v[a].push_back(b);
v[b].push_back(a);
         }
         ll \ ans = 0;
         while (ll cap = dfs(1, 100000000000000000)) {
                  calc(1, cap);
                   ans += cap;
                   memset(was, 0, sizeof(was));
                   memset(p, 0, sizeof(p));
         }
         cout << ans;
         return 0;
}
```

3.4 Поиск компонент сильной связности, построение конденсации графа O(N+M)

Дан ориентированный граф G, множество вершин которого V и множество рёбер — E. Петли и кратные рёбра допускаются. Обозначим через n количество вершин графа, через m — количество рёбер.

Компонентой сильной связности (strongly connected component) называется такое (максимальное по включению) подмножество вершин C, что любые две вершины этого подмножества достижимы друг из друга, т.е. для $\forall u,v \in C$:

```
u\mapsto v,v\mapsto u
```

```
vector < vector {<} int {>} > g, \, gr;
vector<char> used;
vector<int> order, component;
void dfs1 (int v) {
             used[v] = true;
             for (size_t i=0, i<g[v].size(); ++i) if (!used[ g[v][i] ]) dfs1 (g[v][i]);
             order.push back (v);
}
void dfs2 (int v) {
             used[v] = true;
             \begin{array}{c} {\rm component.push\_back} \ (v); \\ {\rm for} \ ({\rm size\_t} \ i{=}0; \ i{<}{\rm gr[v].size}(); \ +{+}i) \\ {\rm if} \ ({\rm !used[} \ {\rm gr[v[li]]})) \end{array}
                                       dfs2 (gr[v][i]);
\mathrm{int}\ \mathrm{main}()\ \{
             int n;
              ... read n ...
             \quad \text{for } (;;) \ \{
                          int a, b;
                           \dots read edge (a,b) \dots
                          g[a].push_back (b);
gr[b].push_back (a);
             }
             used.assign (n, false);
             for (int i=0; i< n; ++i)
                         if (!used[i])
                                       dfs1 (i);
             used.assign (n, false);
             for (int i=0; i< n; ++i) {
                          int\ v=order[n\hbox{-}1\hbox{-}i];
                          if (!used[v]) {
                                       dfs2(v);
                                        ... cout component ...
                                       component.clear();
             }
}
```

3.5 Поиск мостов O(N + M)

Пусть дан неориентированный граф. Мостом называется такое ребро, удаление которого делает граф несвязным (или, точнее, увеличивает число компонент связности). Требуется найти все мосты в заданном графе.

```
const int MAXN
vector<int> g[MAXN];
bool used[MAXN];
int timer, tin[MAXN], fup[MAXN];
void dfs (int v, int p = -1) {
            (\text{int } \mathbf{v}, \text{ int } \mathbf{p} = \mathbf{r}) (\text{used}[\mathbf{v}] = \text{true}; (\text{tin}[\mathbf{v}] = \text{fup}[\mathbf{v}] = \text{timer} + +;
            for (size_t i=0; i<g[v].size(); ++i) {
    int to = g[v][i];
                        if (to == p) continue;
                        if (used[to])
                                   fup[v] = min (fup[v], tin[to]);
                                   dfs (to, v);
                                   fup[v] = min (fup[v], fup[to]);
                                   if (fup[to] > tin[v])
IS_BRIDGE(v,to);
            }
}
{\tt void\ find\_bridges()\ \{}
            timer = 0:
            for (int i = 0; i < n; ++i)
                       used[i] = false;
            for (int i=0; i<n; ++i)
                        if (!used[i])
                                   dfs (i);
}
```

3.6 Поиск точек сочленения

Пусть дан связный неориентированный граф. Точкой сочленения (или точкой артикуляции, англ. "cut vertex"или "articulation point") называется такая вершина, удаление которой делает граф несвязным.

```
\begin{array}{l} {\rm vector}{<} {\rm int}{>} \ {\rm g[MAXN]}; \\ {\rm bool} \ {\rm used[MAXN]}; \end{array}
int timer, tin[MAXN], fup[MAXN];
void dfs (int v, int p = -1) {
                used[v] = true;
tin[v] = fup[v] = timer++;
                int children = 0;
                for (size_t i=0; i<g[v].size(); ++i) {
    int to = g[v][i];
                                 if (to == p) continue;
                                 if (used[to])
                                                  fup[v] = min (fup[v], tin[to]);
                                 else {
                                                  \begin{array}{l} \operatorname{dis} \left( \operatorname{sc}, \cdot \right), \\ \operatorname{fup}[v] = \min \left( \operatorname{fup}[v], \operatorname{fup}[\operatorname{to}] \right); \\ \operatorname{if} \left( \operatorname{fup}[\operatorname{to}] >= \operatorname{tin}[v] \&\& \ p \ != -1 \right) \\ \operatorname{IS}_{-}\operatorname{CUTPOINT}(v); \end{array}
                                                   ++children;
                if (p == -1 \&\& children > 1)
                                 IS CUTPOINT(v);
}
int main() {
                int n;
                ... read n & g ...
                timer = 0:
                for (int i=0; i< n; ++i)
                                 used[i] = false;
                dfs (0);
}
```

4 Простые алгоритмы

4.1 Решето Эратосфена O(n)

```
рг - все простые числа до n lp - минимальный простой делитель числа i const int N = 10001000; int lp[N + 1]; vector<int> pr; void pcalc() { for (int i = 2; i <= N; ++i) { lp[i] == 0) { lp[i] = i; pr.push_back(i); } for (int j = 0; j < (int) pr.size() && pr[j] <= lp[i] && i * pr[j] <= N; ++j) lp[i * pr[j]] = pr[j]; } }
```

4.2 Решето Эратосфена

```
O(n \cdot log(log(n)))
```

```
d[i] == 1 если число і простое long long d[10000000];
```

```
\begin{tabular}{ll} void calc_p(int \ n) & $\{$ & $d[0] = 1;$ \\ & $d[1] = 1;$ \\ & for (int \ i = 2; \ i <= n; \ i++) \\ & & $\{$ & if(d[i] == 0)$ \\ & & for (int \ j = i + i; \ j <= n; \ j += i) \\ & & & \{$ & $d[j] = 1;$ \\ & & $\}$ \\ \end{tabular}
```

4.3 Умножение чисел по модулю

```
\begin{split} &ll\ mod;\\ &long\ long\ mulmod(long\ long\ n,\ long\ long\ p) \{\\ &if\ (p==0)\\ &return\ 0;\\ &if\ (p==1)\\ &return\ n\ \%\ mod;\\ &long\ long\ tmp=mulmod(n,\ p/2);\\ &long\ long\ ans=(tmp+tmp)\ \%\ mod;\\ &if\ (p\ \%\ 2==1)\\ &ans=(ans+n)\ \%\ mod;\\ &return\ ans;\\ \} \end{split}
```

4.4 Функция Эйлера

Количество таких чисел в отрезке [1; n], наибольший общий делитель которых с n равен единице.

Если р — простое число, то ϕ (p)=p-1. (Это очевидно, т.к. любое число, кроме самого р, вза-имно просто с ним.)

Если р — простое, а — натуральное число, то $\phi(p^a)=p^a-p^{a-1}$. (Поскольку с числом p^a не взачимно просты только числа вида $pk(k\in\mathcal{N})$, которых $p^a/p=p^{a-1}$ штук.)

Если а и b взаимно простые, то $\phi(ab) = \phi(a)\phi(b)$

Самое известное и важное свойство функции Эйлера выражается в теореме Эйлера:

```
a^{\phi(m)} \equiv 1 \pmod{m},
```

где a и m взаимно просты. В частном случае, когда m простое, теорема Эйлера превращается в так называемую малую теорему Ферма:

```
\begin{array}{l} a^{m-1} \equiv 1 \pmod m \\ & \text{int result = n;} \\ & \text{for (int i=2; i*i<=n; ++i)} \\ & \text{if (n \% i == 0) } \{ \\ & \text{while (n \% i == 0)} \\ & & \text{n /= i;} \\ & \text{result -= result / i;} \\ & \text{if (n > 1)} \\ & \text{return result;} \\ \} \end{array}
```

4.5 Алгоритм Евклида

4.6 Расширенный алгоритм Евклида

```
a \cdot x + b \cdot y = \gcd(a, b).
```

```
 \begin{array}{l} \mathrm{int} \ \mathrm{gcd} \ (\mathrm{int} \ a, \ \mathrm{int} \ b, \ \mathrm{int} \ \& \ x, \ \mathrm{int} \ \& \ y) \ \{ \\ \mathrm{if} \ (a == 0) \ \{ \\ \mathrm{x} = 0; \ y = 1; \\ \mathrm{return} \ b; \\ \} \\ \mathrm{int} \ x1, \ y1; \\ \mathrm{int} \ d = \mathrm{gcd} \ (b\% a, \ a, \ x1, \ y1); \\ \mathrm{x} = \mathrm{y1} - (b \ / \ a) \ * \ x1; \\ \mathrm{y} = \mathrm{x1}; \\ \mathrm{return} \ d; \\ \} \\ \end{array}
```

4.7 Обратный элемент в кольце по модулю

Обратным к числу а по модулю m называется такое число b, что:

```
\begin{aligned} a \cdot b &\equiv 1 \pmod{m} \\ &\text{int } \mathbf{x}, \, \mathbf{y}; \\ &\text{int } \mathbf{g} = \operatorname{gcdex} \, (\mathbf{a}, \, \mathbf{m}, \, \mathbf{x}, \, \mathbf{y}); \\ &\text{if } (\mathbf{g} \overset{!}{=} 1) \\ &\text{cout} << \text{"no solution"}; \\ &\text{else } \{ \\ &\text{x} = (\mathbf{x} \ \% \ \mathbf{m} + \mathbf{m}) \ \% \ \mathbf{m}; \\ &\text{cout} << \mathbf{x}; \} \end{aligned}
```

4.8 Нахождение всех простых по заданному модулю за линейное время

```
 \begin{array}{l} r[1] = 1; \\ \text{for (int i=2; i< m; ++i)} \\ r[i] = (m - (m/i) * r[m\%i] \% \ m) \ \% \ m; \end{array}
```

4.9 Дискретное логарифмирование

Задача дискретного логарифмирования заключается в том, чтобы по данным целым a, b, m решить уравнение:

```
a^x = b \pmod{m},
     где а и т — взаимно просты
int solve (int a, int b, int m) {
          int\ n=(int)\ sqrt\ (\stackrel{\backprime}{m}+.0)\,+\,1;
          int an = 1;
          for (int i=0; i<n; ++i)
an = (an * a) % m;
          \begin{array}{l} map{<}int,int{>}\ vals;\\ for\ (int\ i{=}1,\ cur{=}an;\ i{<}{=}n;\ +{+}i)\ \{ \end{array}
                     if (!vals.count(cur))
                     vals[cur] = i;
cur = (cur * an) % m;
          }
          for (int i=0, cur=b; i<=n; ++i) {
                     if (vals.count(cur)) {
                                int ans = vals[cur] * n - i;
                                if \; (ans < m) \\
                                          return ans;
                     cur = (cur * a) % m;
          return -1;
```

5 Структуры данных

5.1 Дерево отрезков

```
ll t[4*100000];
void\ build(int\ v,\ int\ vl,int\ vr,\ vi\&\ a)\{
      \begin{array}{c} if(vl == vr) \{\\ t[v] = a[vl]; \end{array}
             return;
       \begin{array}{l} \text{f int } c = vl + (vr\text{-}vl)/2; \\ \text{build}(2^*v+1,vl,c,a); \\ \text{build}(2^*v+2,c+1,vr,a); \\ \text{t}[v] = \max(t[2^*v+1],\,t[2^*v+2]); \end{array} 
ll sum(int v, int vl, int vr, int l, int r){
      \begin{array}{c} \text{if}(l > \text{vr} \mid\mid r < \text{vl}) \{\\ \text{return -inf - 1}; \end{array}
       if(l <= vl && vr <= r)
       return t[v];
int c = vl + (vr-vl)/2;
      \begin{array}{l} \text{ll q1} = \sup(2^*\text{v}+1,\,\text{vl, c, l,r}); \\ \text{ll q2} = \sup(2^*\text{v}+2,\text{c}+1,\text{vr,l,r}); \end{array}
       return max(q1, q2);
void modify(int v, int vl, int vr, int pos, int x){
      if(vl == vr) \{ t[v] = x;
             return;
       int c = vl + (vr - vl)/2;
       if(c >= pos)
            modify(2*v + 1, vl, c, pos,x);
      \begin{array}{l} {\rm modify}(2^*v + 2, c + 1, vr, pos, x); \\ t[v] = {\rm max}(t[2^*v + 1], \ t[2^*v + 2]); \end{array}
}
Прибавление на отрезке
void update (int v, int vl, int vr, int l, int r, int add) {
      if (l > r)
             return;
       if (l == vl^{'} \&\& vr == r)
             t[v] \mathrel{+}= add;
       else {
              \begin{array}{l} \label{eq:linear_continuous_problem} \mbox{int } c = vl + (vr-vl)/2; \\ \mbox{update } (v^*2+1, \, vl, \, c, \, l, \, \min(r,c), \, add); \\ \mbox{update } (v^*2+2, \, c+1, \, vr, \, \max(l,c+1), \, r, \, add); \end{array} 
}
int get (int v<br/>, int vl, int vr, int pos) {
      if (vl == vr)
            return t[v];
       int c = vl + (vr - vl)/2;
      if (pos \ll c)
             return t[v] + get(v*2+1, vl, c, pos);
       else
             return t[v] + get (v*2+2, c+1, vr, pos);
Присвоение на отрезке
void push (int v) {
             \begin{array}{c} \text{if } (\mathbf{t}[\mathbf{v}] \ != -1) \ \{ \\ \mathbf{t}[\mathbf{v}^*2 + 1] = \mathbf{t}[\mathbf{v}^*2 + 2] = \mathbf{t}[\mathbf{v}]; \end{array}
                           t[v] = -1;
void update (int v, int vl, int vr, int l, int r, int color) {
             if (l > r)
                          return;
             if\ (l == vl\ \&\&\ vr == r)
                           t[v] = color;
             else \{
                           push (v);
                           int c = vl + (vr - vl)/2;
                           update (v*2+1, vl, c, l, min(r,c), color);
                           update (v*2+2, c+1, vr, max(l,c+1), r, color);
             }
int get (int v, int vl, int vr, int pos) {
             if (vl == vr)
                           return t[v];
              push (v);
              int c = vl + (vr - vl)/2;
             if (pos <= c)
                           return get (v*2+1, vl, c, pos);
                           return get (v^*2+2, c+1, vr, pos);
}
```

6 Геометрия

6.1 Полярный угол

```
\begin{array}{l} ld\ u=atan2(b,\,a);\\ if\ (u<0)\ u\ +=\ 2\ *\ PI; \end{array}
```

6.2 Скалярное произведение, угол между векторами

```
\begin{split} \vec{a} \cdot \vec{b} &= |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \cos\varphi \\ \vec{a} \cdot \vec{b} &= x_1 \cdot x_2 + y_1 \cdot y_2 \\ |\vec{a}| &= \sqrt{x^2 + y^2} \\ \text{double ans} &= \operatorname{acos}((\mathbf{x}1 * \mathbf{x}2 + \mathbf{y}1 * \mathbf{y}2) / \mathbf{x}\mathbf{y}\mathbf{r}\mathbf{t}((\mathbf{x}1 * \mathbf{x}1 + \mathbf{y}1 * \mathbf{y}1) * (\mathbf{x}2 * \mathbf{x}2 + \mathbf{y}2 * \mathbf{y}2))); \end{split}
```

6.3 Площадь многоугольника

```
\begin{split} & \text{int } n; \\ & \text{cin} >> n; \\ & \text{vector} < \text{pair} < \text{int, int} >> a(n); \\ & \text{for (int } i = 0; \ i < n; \ i++) \ \{ \\ & \text{cin} >> a[i].X >> a[i].Y; \\ \} \\ & \text{double } s = 0; \\ & \text{for (int } i = 0; \ i < n - 1; \ i++) \ \{ \\ & \text{s} += (a[i+1].X - a[i].X)^*(a[i+1].Y + a[i].Y); \\ \} \\ & \text{s} += (a[0].X - a[n-1].X)^*(a[0].Y + a[n-1].Y); \end{split}
```

6.4 Площадь треугольника

ld ans = (x2 - x1) * (y3 - y1) - (y2 - y1) * (x3 - x1); labs(ans) / 2.0;

6.5 Расстояние от точки до прямой

а b с коэффициенты нормального уравнения прямой

 $\begin{array}{l} ld \; ans = a^*x + b \; *\; y + c; \\ ans \; / = sqrt(a^*a + b^*b); \end{array}$

6.6 Нормальное уравнение по двум точкам

int a = y1 - y2; int b = x2 - x1; int c = x1*y2 - x2*y1;

7 Числа Фибоначчи

7.1 Свойства чисел Фибоначчи

Соотношение Кассини:

$$F_{n+1}F_{n-1} - F_n^2 = (-1)^n$$
. Правило "сложения": $F_{n+k} = F_k F_{n+1} + F_{k-1} F_n$.

Из предыдущего равенства при $\mathbf{k}=\mathbf{n}$ вытека-

 $F_{2n} = F_n(F_{n+1} + F_{n-1}).$

Из предыдущего равенста по индукции можно получить, что

 F_{nk} всегда кратно F_n .

Верно и обратное к предыдущему утвержде-

если F_m кратно F_n , то m кратно n. НОД-равенство:

$$\gcd(F_m, F_n) = F_{\gcd(m,n)}.$$

Теорема Цекендорфа утверждает, что любое натуральное число n можно представить единственным образом в виде суммы чисел Фибоначчи:

$$N=F_{k_1}+F_{k_2}+\ldots+F_{k_r}$$
 где $k_1\geq k_2+2, k_2\geq k_3+2,\ldots,k_r\geq 2$ (т.е. в записи нельзя использовать два соседних числа Фибоначчи).

Нетрудно получить и правило прибавления единицы к числу в фибоначчиевой системе счисления: если младшая цифра равна 0, то её заменяем на 1, а если равна 1 (т.е. в конце стоит 01), то 01 заменяем на 10. Затем "исправляем" запись, последовательно исправляя везде 011 на 100. В результате за линейное время будет получена запись нового числа.

Перевод числа в фибоначчиеву систему счисления осуществляется простым "жадным"алгоритмом: просто перебираем числа Фибоначчи от больших к меньшим и, если некоторое $F_k \leq n$, то F_k входит в запись числа n, и мы отнимаем F_k от n и продолжаем поиск.