



МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

имени М.В. Ломоносова



Факультет вычислительной математики и кибернетики

Практикум по курсу

"Суперкомпьютеры и параллельная обработка данных"

**Разработка параллельной версии программы Sor_3D с использованием
технологии OpenMP.**

ОТЧЕТ

о выполненном задании

студента 324 учебной группы факультета ВМК МГУ

Яндутова Алексея Владимировича

Москва, 2019 г.

Оглавление

1	Постановка задачи	- 2 -
2	Реализация.....	- 2 -
2.1	Исходный код программы.....	- 2 -
2.2	Параллельный алгоритм	- 3 -
3	Результаты замеров времени выполнения	- 4 -
3.1	Таблица	- 4 -
3.2	3D графики	- 4 -
4	Анализ результатов	- 6 -
5	Выводы	- 6 -

1 Постановка задачи

Дана последовательная программа Sor_3D, реализующая алгоритм релаксации Якоби. Распараллеливание осуществляется с помощью анализа последовательной программы, аналогично анализу распараллеливающего компилятора, поэтому не предполагается знания указанного алгоритма.

Требуется:

1. Реализовать параллельную версию программы для задачи Sor_3D с использованием технологии OpenMP.
2. Исследовать масштабируемость полученных программ и построить графики зависимости времени выполнения программ от числа используемых ядер и объёма входных данных.

2 Реализация

2.1 Исходный код программы

Функции исходной программы:

- `init()` инициализирует трехмерную матрицу
- `verify()` высчитывает контрольную сумму итоговой матрицы
- `relax()` выполняет функционал алгоритма релаксации Якоби

Работа была проведена только с функцией `relax()`, так как она является узким местом программы и требует оптимизации и распараллеливания.

```
void relax()
{
    for (k=1; k<=N-2; k++)
    for (j=1; j<=N-2; j++)
    for (i=1; i<=N-2; i++)
    {
        double e;
        e=A[i][j][k];
        A[i][j][k]=(A[i-1][j][k]+A[i+1][j][k]+A[i][j-1][k]+A[i][j+1][k]+A[i][j][k-1]+A[i][j][k+1])/6.;
        eps=Max(eps, fabs(e-A[i][j][k]));
    }
}
```

Этот алгоритм является итеративным, на каждой итерации вычисляется элемент матрицы как среднее ее 6 соседей. Сложность алгоритма $O(n^3)$.

2.2 Параллельный алгоритм

Ниже приведены краткие заметки по реализации параллельной программы на OpenMP. Коды программ можно найти в github-репозитории: https://github.com/iden-alex/msu_supercomputers_2019.

```
void relax()
{
#pragma omp parallel private(nk) shared(A)
{
    for(nk=3; nk<=3*N-6; ++nk) {
#pragma omp for schedule(static) private(i, j, k) reduction(max: eps)
        for(i=Max(1, nk-2*N+4); i<=Min(N-2, nk-2); ++i) {
            for(j=Max(1, nk-i-N+2); j<=Min(N-2, nk-i-1); ++j) {
                double e;
                k = nk - j - i;
                e=A[i][j][k];
                A[i][j][k]=(A[i-1][j][k]+A[i+1][j][k]+A[i][j-1][k]+A[i][j+1][k]+A[i][j][k-1]+A[i][j][k+1])/6.;
                eps=Max(eps, fabs(e-A[i][j][k]));
            }
        }
    }
}
```

Были внесены следующие изменения:

- 1) Изменены местами внешний и внутренний цикл, чтобы происходило обращение к последовательным участкам памяти.
- 2) Функция в начальном виде имеет цикл с зависимостью по данным, поэтому в исходном виде данный цикл нельзя распараллеливать. Для устранения зависимости по данным был использован метод гиперплоскостей – все пространство итераций разбивается на гиперплоскости размерности 2, таким образом, что все операции, соответствующие точкам одной гиперплоскости, могут выполняться параллельно. Полученные гиперплоскости перпендикулярны вектору (1,1,1), обход матрицы в данном случае начинается с элемента (0,0,0). При помощи функции `verify()` проверено, что преобразованный цикл получает тот же результат, что и исходная функция.

Использованные директивы OpenMP:

- `#pragma omp for` для распределения веток цикла `for` по разным нитям
- `private(i, j, k)` для того, чтобы каждая нить имела свою собственную копию глобальных переменных `i, j, k` для обхода циклов
- `shared(A)` для верной работы с массивом `A`, который остаётся в общем доступе для всех нитей
- `reduction(max: eps)` для верной работы с переменной `eps`, которая остаётся глобальной и меняется внутри каждой нити

- 4) Преобразование цикла привело к тому, что в распараллеленном цикле на каждой итерации выполняется различное количество операций (так как границы внутренних циклов зависят от внешних), следствием чего

является дисбаланс нагрузки на нитях. Для решения данной проблемы была применена клауза `schedule (static)`.

3 Результаты замеров времени выполнения

Ниже приведены результаты замеров времени программы на суперкомпьютере Polus: непосредственно в табличной форме и наглядно на 3D-графиках.

Программа была запущена на Polus на 1, 2, 4, 8, 12, 16, 18, 20 процессорах на различных размерах матрицы.

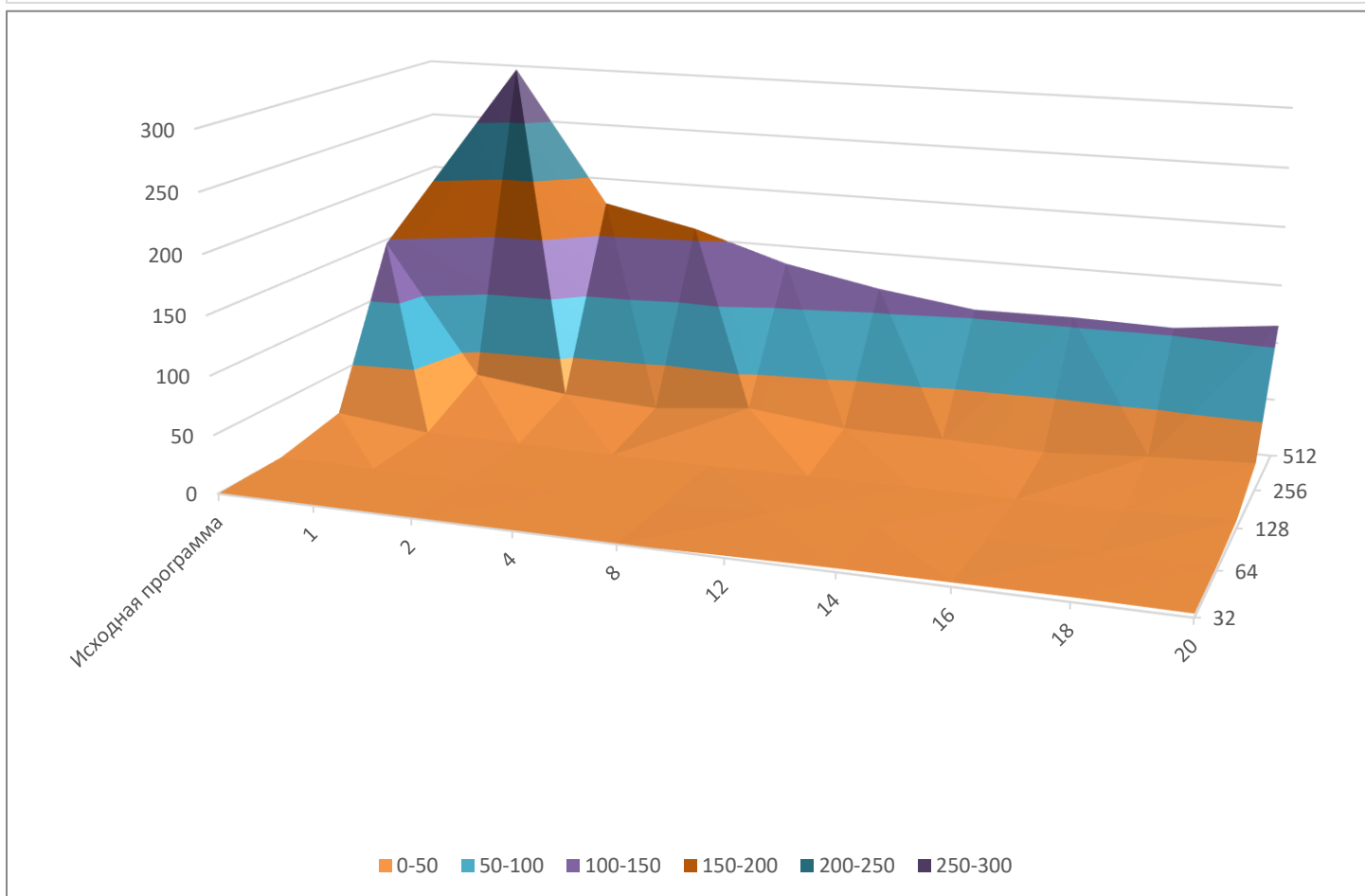
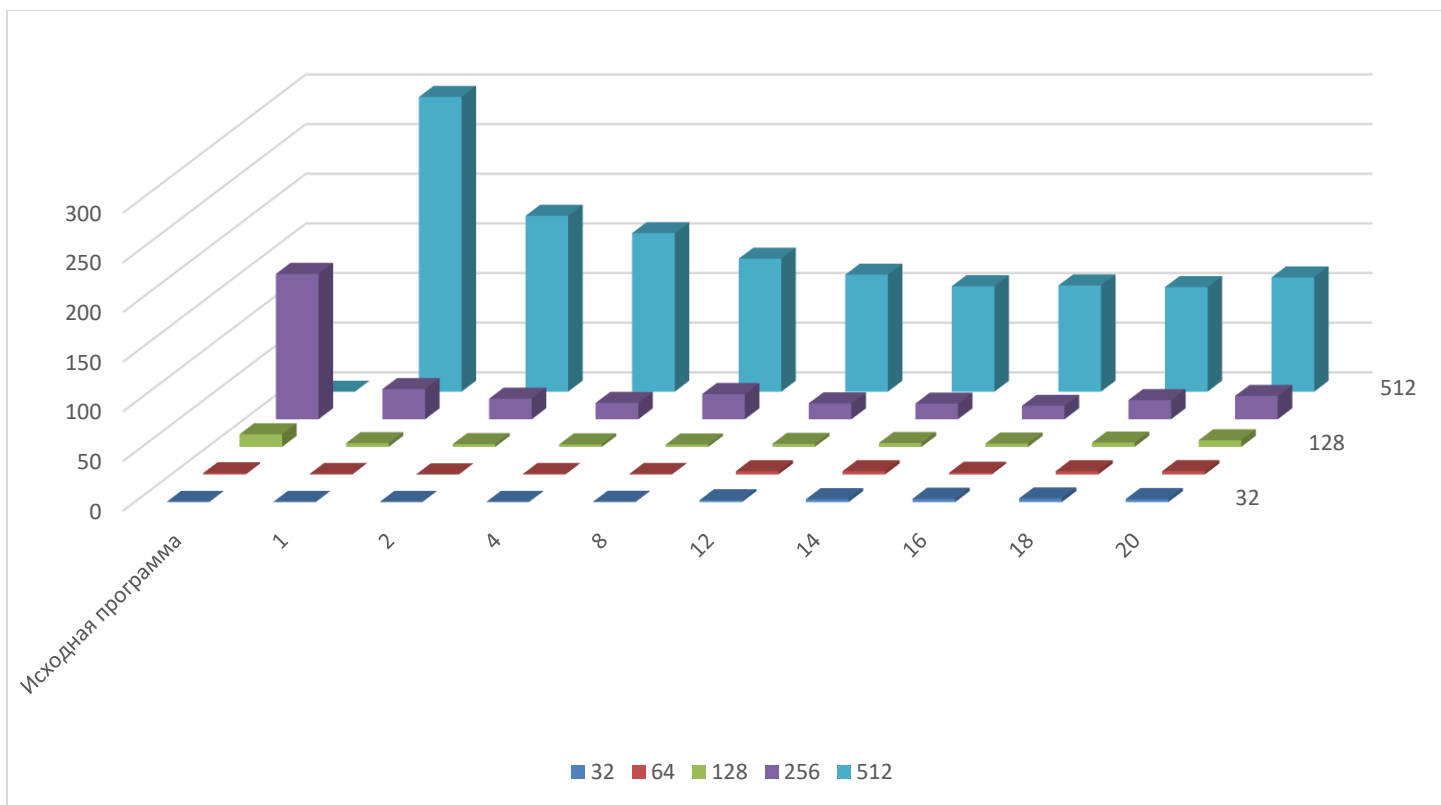
Каждый запуск был произведен 3 раза, ниже приведена таблица с усредненными значениями времени.

3.1 Таблица

Значения времени выполнения в таблице приведены в секундах

Количество ядер/	Размер матрицы	32*32*32	64*64*64	128*128*128	256*256*256	512*512*512
Исходная программа		0,15	1,24	12,67	146,42	>TL
1		0,08	0,47	3,79	30,44	296,69
2		0,09	0,1	2,73	20,72	177,13
4		0,12	0,43	2,48	16,48	159,61
8		0,22	0,52	2,41	25,42	133,87
12		1,81	3,27	2,96	16,1	117,81
14		2,96	3,25	3,88	15,81	106,23
16		3,34	1,65	3,42	13,5	106,97
18		3,68	3,3	4,3	19,34	105,31
20		3,05	3,34	6,67	23,49	115,08

3.2 3D графики



Замечание к графику: на размере 512*512*512 время выполнения исходной программы превысило Time limit = 15 min.

4 Анализ результатов

Параллельная версия программы увеличила скорость выполнения исходного алгоритма в среднем в 7,1 раза.

На маленьких размерах матрицы программа дала наибольшую производительность на 1-2 процессорах.

На матрицах больших размеров замечен рост скорости выполнения с ростом процессов, наименьшее время достигается на 16-18 процессорах, однако на 20 процессорах время выполнения начинает расти. Увеличение времени выполнения программы с ростом количества используемых ядер объясняется накладными расходами при синхронизации нитей.

Можно заметить спад темпа роста производительности с увеличением нитей на матрицах большего размера, что связано с тем, что распараллеленный цикл имеет форму, отличную от параллелепипеда (так как границы внутренних циклов меняются в зависимости от внешних). Также можно ожидать, что на матрицах еще большего размера данная параллельная версия будет неэффективна, так как элементы гиперплоскостей больших матриц сильно разнесены друг от друга в памяти, что приводит к неэффективному использованию кэша. Данная проблема может быть решена повышением локальности данных за счет разбиения пространства итераций на трехмерные фигуры и применением метода гиперплоскостей к каждому из них.

5 Выводы

Выполнена работа по разработке параллельной версии алгоритма релаксации Якоби. Изучены технологии написания параллельных алгоритмов OpenMP. Проанализировано время выполнения алгоритмов на различных количествах процессоров.