

Differentiaalvergelijkingen

Belangrijk: maak een onderscheid tussen lineaire en niet-lineaire differentiaalvergelijking. De oplossingsmethode verschilt en het is dus belangrijk van in het begin te kijken met welk geval we te maken hebben.

1.1 Lineaire differentiaalvergelijking

Voor de algemene oplossing van $Ly = f$ geldt altijd: $y_{algemeen} = y(x) = y_p + \sum_{i=1}^n c_i y_i$ waarin y_i met $i = 1..n$ een fundamenteel stel vormt.

willekeurige coefficienten, eerste orde $y' = a(x)y + b(x)$		
(scheiding der veranderlijken)		
$y_H = Cy_1(t) = C \exp\left(\int_{x_0}^x a(t)dt\right)$	$y_P = C(x) \exp\left(\int_{x_0}^x \frac{b(t)}{y_1(t)}dt\right)$	
constante coefficienten, willekeurig orde $p(D)y = f$		
homogeen	particulier	
\rightarrow bepaal fundamenteel stel (zie Tabel 1.1 op pagina 19)	f zelf oplossing van een of andere $p(D)y = 0$ \rightarrow 'methode onbepaalde coefficienten' $f(x) = P_m(x)e^{\alpha x} \cos(\beta x) + Q_m(x)e^{\alpha x} \sin(\beta x)$ $y_P = x^l [(...)e^{\alpha x} \cos(\beta x) + (...)e^{\alpha x} \sin(\beta x)]$	anders \rightarrow 'variatie van de constante' functie van Green $K(x, t)$ $y_P = \int_{x_0}^x K(x, t) \frac{f(t)}{a_0(t)} dt$
Euler differentiaalvergelijking (veranderlijke coefficienten, willekeurige orde, speciaal geval)		

1.2 Niet-Lineaire differentiaalvergelijkingen

Het beginwaardeprobleem $y' = f(x, y)$ met $y(x_0) = y_0$ heeft een unieke oplossing.

Bernoulli differentiaalvergelijking $y' = a(x)y + b(x)y^\alpha$		
pas transformatie $y = z^\beta$ toe met $\beta = \frac{1}{1-\alpha}$		
los de nieuwe (lineaire) differentiaalvergelijking op		
differentiaalvergelijking $Mdx + Ndy = 0$		
(I) 'scheiding van de veranderlijken'	(II) 'exacte differentiaalvergelijking'	(III) 'integrerende factor'
(speciaal geval) integreer $Mdx + Ndy = 0$ en werk verder uit	indien $\frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial x}$ geldt $G(x, y) = C$ (G is impliciete voortelling oplossing) → $G = \int Mdx + F(y)$ en $\frac{\partial G}{\partial y} = N$ → $G = \int Ndy + F(x)$ en $\frac{\partial G}{\partial x} = M$	indien $\frac{\partial M}{\partial y} \neq \frac{\partial N}{\partial x}$ kies factor $P(x)$ ga naar (II)
oplossing via parametrisatie		
mogelijke toepassingen		
stroomlijnen	orthogonale krommen	steilste-hellingspad

Bij het opstellen van dit overzicht werd gebruik gemaakt van [1]

References

[1] Stefan Vandewalle and L Beernaert. *Analyse II: Slides*. VTK, Leuven, 2de herz. dr. edition, 2017.