Trabalho Prático - Push Relabel

DCC199 Teoria dos Grafos

Yuri Diego Santos Niitsuma Breno Rodrigues Marques da Silva

Introdução

Um dos problemas mais conhecidos de otimização é o problema do fluxo máximo. Ele é um caso especial de um problema de circulação, onde deseja-se encontrar o maior fluxo possível de uma fonte s para um sumidouro t.

Um dos primeiros algoritmos propostos para a solução desse problema foi o Ford-Fulkerson. Esse método utiliza uma estratégia gulosa para procurar um caminho da fonte ao sumidouro pelo grafo residual. Uma vez identificado, um fluxo igual à menor capacidade das arestas é enviado por ele. Uma implementação específica do Ford-Fulkerson é o algoritmo de Edmonds-Karp, que define o método de busca de caminhos através de uma busca em largura.

Esse trabalho por sua vez fez uma implementação do algoritmo de push-relabel. Em comparação aos descritos anteriormente, esse método desloca o fluxo de vértice em vértice, identificando qual o excesso de fluxo em cada um, e movimentando esse excesso para os adjacentes. Para isso, um grafo dirigido modela o problema:

Seja G = (V, A) um grafo com $s, t \in V$ respectivamente a fonte e o sumidouro do problema.

A capacidade de uma aresta $(u, v) \in E$ é denominada $c(u, v) : E \to \mathbb{Z} | c(u, v) > 0$ e representa o fluxo máximo que pode passar por ela.

O fluxo de uma aresta $(u,v) \in E$ é denominado $f(u,v) : E \to \mathbb{Z} | f(u,v) > 0$. Ele possui as seguintes restrições:

- Restrição de capacidade: $f(u,v) \leq c(u,v)$, ou seja, o fluxo de uma aresta não pode exceder a sua capacidade
- Conservação de fluxo: $\sum_{u:(u,v)\in E} f(u,v) = \sum_{u:(v,u)\in E} f(v,u)$, $\forall v\in V\setminus\{s,t\}$, ou seja, o fluxo total que entra em um vértice deve ser igual ao fluxo total que sai dele, exceto para a fonte e para o sumidouro.

O valor do fluxo f é definido como $f = \sum_{v:(s,v) \in E} f(s,v)$, onde s é a fonte de G. Ele representa a quantidade de fluxo total que passa da fonte para o sumidouro.

O problema de fluxo máximo é maximizar f, ou seja, achar o maior fluxo possível de s para t.

Push-Relabel

O algoritmo de *push-relabel* pode ser visualizado através de uma analogia: as arestas são canos de água e os vértices são suas junções, cada uma a uma altura diferente. A fonte é considerada como a junção mais alta e o sumidouro a mais baixa. Cada junção manda água para as adjacentes. Uma vez que alguma junção possua um excesso de água, ela envia (operação de *push*) água para alguma outra de altura menor. Se a água ficar presa em alguma junção, a sua altura deve ser aumentada (operação de *relabel*).

Dessa forma, duas variáveis são associadas a cada vértice: a sua altura, que é usada para determinar se ele pode enviar fluxo para algum dos seus adjacentes ou não, e o excesso de fluxo, que é a diferença entre o fluxo total que entra no vértice e o fluxo total que sai dele. Abaixo segue o *struct* em C.

```
typedef struct{
  int height, eFlow;
} Vertex;
```

Dado o vértice v, definimos que:

- height = h(v) é altura do vértice
- eFlow = e(v) o excesso de fluxo no vértice.

Dado $u, v \in V - \{s\}$, temos que o excesso de fluxo é

$$e(u) = \sum_{v \in V} f(v, u) - \sum_{v \in V} f(u, v)$$

Mas aplicaremos uma relaxação na restrição de conservação de fluxo.

$$\sum_{v \in V} f(v, u) - \sum_{v \in V} f(u, v) \ge 0 \Rightarrow e(u) \ge 0$$

Nos da mais flexibilidade e liberdade de aumentar o fluxo olhando apenas em um vértice e suas arestas adjacentes.

Overflowing é definido quando e(u) > 0.

Cada aresta também tem das variáveis associadas: o fluxo, que indica a quantidade atual de fluxo que passa por ela, e a capacidade, que indica qual o valor máximo de fluxo na aresta.

```
typedef struct{
  int flow, capacity;
  int u, v;
}Edge;
```

Dado dois vértices (u, v), definimos que:

- flow = f(u, v) é o fluxo na aresta
- $capacity = c_f(u, v)$ a capacidade máxima de fluxo

Como consequência, $f(u, v) \leq c_f(u, v)$.

O algoritmo conta com três operações principais: o preflow, o push e o relabel.

preflow

O preflow inicializa os valores do grafo para que as demais operações possam ser feitas com sucesso. A altura e o excesso de fluxo de cada vértice é inicializado com 0, já que nenhum deles possui fluxo no início de execução. Ele define a altura da fonte igual ao número de vértices no grafo, já que ela deve possuir a maior altura da rede.

$$h(u) = \begin{cases} |V| & \text{if } u = s \\ 0 & \forall u \neq s \end{cases}$$

O fluxo de cada aresta é inicializado com 0, já que não há fluxo em nenhuma delas. Finalmente, são identificados os vértices adjacentes à fonte. Nas arestas que os ligam, o fluxo recebe o valor da sua capacidade, e o vértice recebe um excesso de fluxo com o mesmo valor.

$$f(u,v) = \begin{cases} c(u,v) & \text{if } u = s \\ 0 & \forall u \neq s \end{cases}$$

push

A operação de *push* é utilizada para retirar fluxo de algum vértice com excesso. Se houver algum vértice adjacente com altura menor, o fluxo é deslocado dele para o adjacente. O valor deslocado é definido pelo menor valor entre o excesso do vértice e a capacidade restante da aresta.

```
\begin{split} &\Delta = \min(e(u),\ c_f(u,v))\\ &\mathbf{if}\ (u,v) \in E\\ &\mathbf{then}\ f(u,v) = f(u,v) + \Delta\\ &\mathbf{else}\ f(u,v) = f(u,v) - \Delta\\ &\mathbf{endif}\\ &e(u) = e(u) - \Delta\\ &e(v) = e(v) + \Delta \end{split}
```

A condição $e(u) \ge 0$ sempre se mantém .

relabel

O relabel é utilizado quando algum vértice possuir um excesso de fluxo mas nenhum dos seus adjacentes tiver uma menor altura. Nesse caso devemos aumentar a sua altura. Seu novo valor é dado pela menor altura adjacente, somada a um.

```
h(u) = 1 + min\{h(v) : (u, v) \in E_f\}
```

O algoritmo chega ao fim quando não houverem mais vértices com excesso de fluxo. A distribuição corrente do fluxo será a distribuição otimizada para o problema. O valor do fluxo máximo é dado pelo valor de excesso de fluxo na fonte.

Corretude

Deve-se provar que se o algoritmo terminar, o pré-fluxo f é fluxo máximo.

- 1. Sabemos que a altura $h(u) \mid u \in V$ nunca diminui e que ocorre um relabel no vértice u, a sua altura h(u) aumenta em pelo menos 1.
 - **Demonstração:** Se u sofre um relabel, então para todo vértice v tal que $(u, v) \in E_f$ temos que $h(u) \le h(v)$. Logo, $h(u) \le min\{h(v) | (u, v) \in E_f\}$. Portanto o relabel aumenta o valor de h(u).
- 2. Seja G=(V,E) um fluxo com fonte s e sumidouro t. Durante a execução do algoritmo, h se mantém como uma função de altura.
 - **Demonstração:** Por indução: em uma aresta residual $(u,v) \in E_f$, após o relabel temos que $h(u) \le h(v) + 1$. Considerando outra aresta residual, esta (w,u), por (1), $h(w) \le h(u) + 1$ antes do relabel implica em h(w) < h(u) após a operação. Logo, no relabel h é uma função de altura. Considerando a operação de push, ela pode adicionar uma aresta (v,u) ou remover uma aresta (u,v). No primeiro caso, h(v) = h(u) 1 < h(u) + 1, e a variável h continua uma função de altura. No segundo caso, essa restrição é removida, e a variável h ainda continua uma função de altura.
- 3. Seja G=(V,E) um fluxo em rede com fonte s e sumidouro t, seja f um pré-fluxo em G e seja h uma função de altura em V. Então não existe nenhum caminho de s até t na rede residual G_f . **Demonstração:** Por contradição, suponha que exista um caminho $p=\{s,\ v_0,\ v_1,\dots,\ v_j,t\}$. Já que p é um caminho simples, logo j<|V|. Com $i=\{0,1,\dots,j-1\}$, temos a aresta $(v_i,\ v_{i+1})$. Como h é uma função de altura, temos que $h(v_i) \leq h(v_{i+1}) + 1$ com $i=0,1,\dots,j-1$. Aplicando essa desigualdade sobre o caminho p, temos $h(s) \leq h(t)$. Porém, como h(t)=0, temos que $h(v_i) \leq j<|V|$, o que contradiz a restrição de h(s)=|V| na função de altura. Logo, o caminho p não existe.
- 4. Se o algoritmo terminar ao ser executado sobre um fluxo de rede G = (V, E) com fonte s e sumidouro t, então o pré-fluxo f que ele calcula será um fluxo máximo para G.

Demonstração: A inicialização por preflow faz com que f seja um pré-fluxo. As únicas operações durante a execução são as de push e relabel. Se f for um pré-fluxo antes das operações de push ou relabel, então ainda será um pré-fluxo depois. Ao término do algoritmo, cada vértice em $V - \{s, t\}$ deve ter um excesso de 0, pois caso contrário ele seria selecionado para push e como f é um pré-fluxo, não há nenhum vértice com overflow. Logo, f é um fluxo. Como h é uma função de altura, (3) nos diz que não existe nenhum caminho residual de s até t na rede residual G_f . Logo, pelo teorema do fluxo máximo e corte mínimo, f é um fluxo máximo.

5. Seja G = (V, E) um fluxo de rede com fonte s e sumidouro t, e seja f um pré-fluxo em G. Então, para qualquer $x \in G$, existe um caminho de x para s no grafo residual G_f .

Demonstração: Para um vértice x tal que e(x) > 0, seja U o conjunto contendo vértice v tal que existe um caminho em G_f , e suponha por contradição que $s \notin U$.

$$\begin{split} &\sum_{u \in U} e(u) = \sum_{u \in U} \left(\sum_{v \in V} f(v, u) - \sum_{v \in \{V - U\}} f(u, v) \right) \\ &= \sum_{u \in U} \left(\left(\sum_{v \in U} f(v, u) + \sum_{v \in \{V - U\}} f(v, u) \right) - \left(\sum_{v \in U} f(u, v) + \sum_{v \in \{V - U\}} f(u, v) \right) \right) \\ &= \sum_{u \in U} \sum_{v \in U} f(v, u) + \sum_{u \in U} \sum_{v \in \{V - U\}} f(v, u) - \sum_{u \in U} \sum_{v \in U} f(u, v) - \sum_{u \in U} \sum_{v \in \{V - U\}} f(u, v) \\ &= \sum_{u \in U} \sum_{v \in \{V - U\}} f(v, u) - \sum_{u \in U} \sum_{v \in \{V - U\}} f(u, v) \end{split}$$

Como
$$e(x)>0, x\in U$$
, então $\sum_{u\in U}e(u)>0$, o que nos leva a:
$$\sum_{u\in U}\sum_{v\in\{V-U\}}f(v,u)-\sum_{u\in U}\sum_{v\in\{V-U\}}f(u,v)>0\Rightarrow \sum_{u\in U}\sum_{v\in\{V-U\}}f(v,u)>0$$
 Então deve existir pelo menos um par de vértices tal que $f(u',v')>0$, então existe uma aresta residual

(u',v'), o que significa que também existe um caminho $x\to u'$ e depois pra v', o que contradiz a definição do conjunto U.

6. Seja G = (V, E); um fluxo de rede com fonte s e sumidouro t. Durante a execução Push-Relabel em G, temos $h(u) \le 2|V| - 1 \quad \forall u \in V$.

Demonstração: A altura da fonte s e do sumidouro t nunca muda porque estes vértices são por definição $e(s), e(t) \leq 0$. Logo, sempre teremos h(s) = |V| e h(t) = 0, e ambos não são maiores que 2|V| - 1.

Agora considere qualquer vértice $u \in V - s, t$. Inicialmente temos h(u) = 0. Iremos mostrar que a cada relabel, ainda teremos $h(u) \le 2|V| - 1$. Quando u passa pelo processo de relabel, e(u) > 0, e pelo lema anterior, existe um caminho simples até s no grafo residual. Seja p um vetor contendo os vértices no caminho de u até s, temos que p tem dimensão menor que |V|-1 pois é caminho simples e representaremos $p = (v_0, v_1, v_k)$. Para cada $(v_i, v_{i+1}) \in E_f$, e pelo lema sobre as alturas, $h(v_i) \leq h(v_{i+1}) + 1$, expandindo estas inequações de v_0 k vezes, temos:

$$h(u) = h(v_0) \le h(v_k) + k \le h(s) + (|V| - 1) = 2|V| - 1.$$

Complexidade

O relabel só é executado até (2|V|-1)(|V|-2) vezes. Já que a altura h(u) não pode ser diminuída, o seu valor máximo é de 2|V|-1 para cada vértice. Nota-se que o relabel só pode ser aplicado a até |V|-2 vértices. Logo, o relabel tem complexidade de $O(|V|^2)$.

A operação de push deve ser divida em duas: os pushs que saturam o grafo residual e aqueles que não o saturam. No primeiro tipo o arco (u, v) por onde a operação é feita é removido de G_f . Ele só poderá ser inserido novamente se houver um relabel sobre o vértice v, deve haver um push por (v,u) e então u deverá sofrer um relabel também. Nesse processo, a altura h(u) aumenta em pelo menos dois. Logo, existem menos de 2|V| pushs saturantes entre u e v. Multiplicado ao número de arestas onde isso pode ocorrer, temos até 2|V||E| ocorrências no grafo, com complexidade O(|V||E|).

A seguir devemos encontrar a quantidade de pushs não saturantes. Isso será feito pelo método do potencial, com função $\Phi = \sum_{[u \in V,\ e(u)>0]} h\left(u\right)$. O relabel de um vértice u aumenta o valor de Φ em menos de

2|V|, pois o conjunto sobre o qual a soma é tomada se mantém o mesmo. Em um push saturante de um vértice u até um v, o valor de Φ aumenta em menos de 2|V|, pois nenhuma altura muda e só o vértice v pode ganhar algum overflow.

Após um push não saturante de u para v, u, que tinha overflow, não tem nenhum excesso de fluxo mais, enquanto v deve ter algum, a não ser que seja a fonte. Logo, a função Φ diminuiu em h(u) e aumentou por 0 ou por h(v). Como h(u)-h(v)=1, o resultado é que a função potencial diminuiu em pelo menos 1. Portanto, a quantidade de aumento em Φ é limitada por $(2|V|-1)(|V|-2)+(2|V|-1)(2|V||E|) \le 4|V|^2|E|$. Logo, a complexidade de um push não saturante é de $O\left(|V|^2|E|\right)$

Portanto, a complexidade do algoritmo assume o valor mais alto: $O\left(\left|V\right|^{2}\left|E\right|\right)$.

Estruturas dos dados

A estrutura do grafo foi implementada através de uma lista de arestas, já que o algoritmo busca arestas específicas.

O código fonte está disponível em:

• https://github.com/ignitz/dcc199_tp_final/blob/master/src/main.c

Testes

Foi criado grafos conexos aleatórios de tamanhos variados para efetuarmos testes de execução.

Os testes de encontram em:

https://github.com/ignitz/dcc199_tp_final/tree/master/src/tests
 Seguem as saídas no saida de fluxo máximo e tempo de execução em segundos.

```
|V| = 10
318
.001270531
571
.001553841
|V| = 100
322
.005501648
319
```

91

.002576342

.063763368

386

.055882479

|V| = 200

```
451
```

.505722545

581

.491276133

393

.575241899

243

.566083337

|V| = 1000

887

.355961284

167

.236621816

918

.405924430

721

71.945276677

|V| = 2000

953

587.119914111

|V| = 3000

255

3.961093684

Observe que nos dois últimos há tempos inversos do que esperado, a característica em que o grafo gerado pode influênciar na velocidade do algoritmo. Por exemplo, se o diâmetro entre a fonte e o sumidouro for pequeno.

Referências

• Introduction to Algorithms, Third Edition By Thomas H. Cormen, Charles E. Leiserson, Ronald L. Rivest and Clifford Stein

https://mitpress.mit.edu/books/introduction-algorithms