# 3° ATIVIDADE de CES-27 / 2019

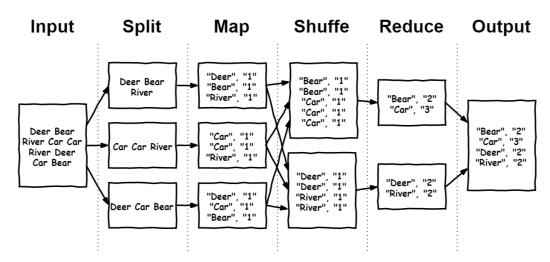
# CTA - ITA - IEC

## Prof Hirata e Prof Juliana

**Objetivo:** Trabalhar com o modelo de programação MapReduce de forma sequencial e distribuída.

**Entregar** (através do GoogleClassroom): Códigos finais (arquivos .go) e relatório. O relatório deve indicar detalhes particulares/críticos do código, além apresentar as tarefas realizadas e comentar resultados.

### Processo de MapReduce



Primeiramente vamos compreender como usar o código fornecido.

- Baixar labMapReduce.zip com os códigos fornecidos.
- Descompactar essa pasta no seu \$GOPATH/src
  - O \$GOPATH é o diretório onde você armazena seus códigos Go.
  - O Dentro de \$GOPATH/src deve então ficar a pasta labMapReduce com duas outras dentro (mapreduce e wordcount)
  - o mapreduce é o pacote que implementa a framework MapReduce e deve se abster de detalhes da operação a ser realizada.
  - o wordcount é o pacote que implementa a operação Contador de Palavras, e deve importar e entender as operações da API provida pelo pacote acima.
- Instalar a package mapreduce fornecida:
  - o Entrar em \$GOPATH/src/labMapReduce/mapreduce
  - o Executar: go install
  - O Verificar que aparece mapreduce. a num subdiretório /pkg de \$GOPATH
  - o Esse passo é necessário para os arquivos do package wordcount poder importar "labMapReduce/mapreduce" corretamente.

**Atenção**: Essa parte não vai funcionar agora porque os códigos das funções *map* e *reduce* estão incompletos. Mas vale olharmos para entender um pouco mais.

- Para compilar:
  - o Entrar em \$GOPATH/src/ labMapReduce/wordcount
  - o Executar: go build

 $\bigcirc$ 

- Para rodar:
  - o Entrar em \$GOPATH/src/labMapReduce/wordcount
  - o Executar: wordcount.exe -mode sequential -file files/teste.txt
  - Obs: Esse arquivo teste.txt é o que será processado. Temos dois modos de execução sequential e distributed. Veremos em seguida cada um.

Obs: Na função main.go, está definido como default 5 *reducejobs* (ou seja, simularemos 5 tarefas de *reduce*) e *chunksize* de 1024 bytes (ou seja, esse é o tamanho máximo de cada "pedaço" do arquivo original que será "fatiado"). Esses parâmetros poderão ser alterados. Por exemplo, executando:

```
wordcount.exe -mode sequential -file files/teste.txt -chunksize
100 -reducejobs 2
```

## PARTE 1: Trabalhando em modo sequencial

Para o modo sequencial somente alguns arquivos fornecidos são realmente usados. Vejamos:

- mapreduce\
  - o common.go
  - o mapreduce.go
- wordcount\
  - o main.go
  - o data.go
  - o wordcount.go
  - o files\
    - pg1342.txt
    - teste.txt

#### Explicação geral:

common.go: Contém as definições dos dados que as aplicações devem estender para realizar uma operação de MapReduce. Além disso contém funções internas compartilhadas pelo framework.

mapreduce. go: Contém o código de inicialização da operação de MapReduce.

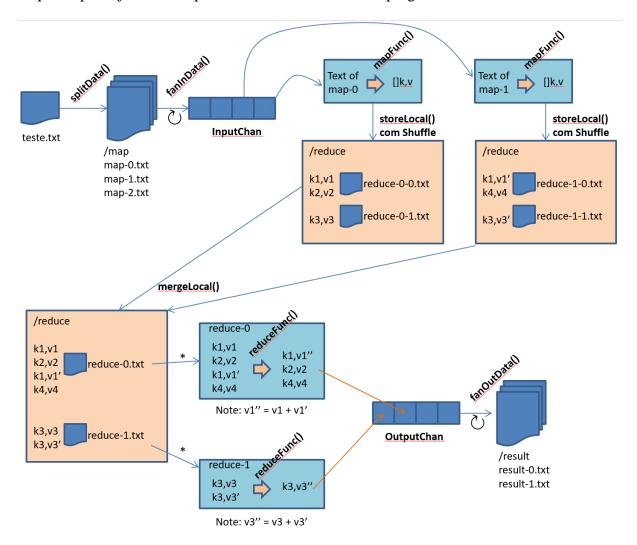
main.go: Contém o código de inicialização do programa.

data.go: Contém o código que lida com os dados que serão fornecidos e retornados pela operação de MapReduce.

wordcount.go: Contém o código que implementa as operações map e reduce.

files\: Diretório com arquivos para testarmos MapReduce.

Esquema para ajudar a compreender o funcionamento do programa:



**Obs 1:** Aqui consideramos que o arquivo inicial foi "quebrado" em 3 *chunks* e que temos 2 *reduce jobs*.

#### **Obs 2:**

reduce-0-0.txt são dados do map-0.txt a serem trabalhados pelo reduce worker 0 reduce-0-1.txt são dados do map-0.txt a serem trabalhados pelo reduce worker 1 reduce-1-0.txt são dados do map-1.txt a serem trabalhados pelo reduce worker 0 reduce-1-1.txt são dados do map-1.txt a serem trabalhados pelo reduce worker 1 reduce-0.txt é a junção de reduce-0-0.txt e reduce-1-0.txt reduce-1.txt é a junção de reduce-0-1.txt e reduce-1-1.txt

**Obs 3:** Na versão distribuída, usa-se uma fila para intermediar \*. Assim os *workers* vão pegando *reduce jobs*.

**Tarefa 1.1.** Complete a função mapFunc (no arquivo wordcount.go) para identificar as palavras de cada fatia do arquivo inicial. Para facilitar, toda palavra deve ser convertida para minúsculo. Vamos trabalhar da seguinte forma: registrar cada palavra com valor <u>um</u>. Não precisa ter ordenação alfabética entre as palavras. Ex:

```
<"car",1> <"ball", 1> <"car",1>
```

**Tarefa 1.2.** Implemente a função reduceFunc (no arquivo wordcount.go) para consolidar a contagem das palavras. Novamente não precisa ter ordenação alfabética entre as palavras. Ex:

```
<"car",2> <"ball", 1>
```

**Tarefa 1.3.** Rode o programa com o arquivo teste.txt. Comente sobre os resultados/arquivos (parciais e finais) indicando se estão coerentes com o esperado. Use o seguinte comando para rodar:

```
wordcount.exe -mode sequential -file files/teste.txt -chunksize 100 -
reducejobs 2
```

**Tarefa 1.4.** Rode o programa com outro arquivo de entrada. Comente sobre os resultados/arquivos (parciais e finais) indicando se estão coerentes com o esperado. Use diferentes valores para chunksize e reducejobs.

## PARTE 2: Trabalhando em modo distribuído

Nesta segunda parte, temos pronto um processo de MapReduce que já opera de forma distribuída. A implementação considera que todos *maps* são feitos para depois fazer todos *reduces*.

Curiosidade: Aqui usa-se RPC (remote procedure call).

- Os *workers* se registram no *master* chamando uma função (Register) do *master* via RPC.
- O master passa jobs (map e reduce) para os workers através da chamada de funções (RunMap e RunReduce) nos workers via RPC.
- Mais detalhes sobre RPC: https://golang.org/pkg/net/rpc/

Primeiramente vamos compreender como usar o código fornecido.

Para executar o código, precisamos executar múltiplos processos (cada uma em um terminal). Temos um *master* (com porta fixa 5000) e um ou vários *workers* (com porta definida ao executar o código com atributo -port). O ideal é subir primeiro os *workers* e no final o *master*, assim o *master* terá todos seus *workers* para trabalhar. Lembrado que esses *workers* podem fazer tarefas de *map* e/ou *reduce*.

#### Exemplo com um worker e um master:

```
wordcount.exe -mode distributed -type worker -port 50001
wordcount.exe -mode distributed -type master -file files/pg1342.txt -
chunksize 102400 -reducejobs 5
```

Obs: O arquivo pg1342.txt já foi fornecido.

Obs: Como resultado, vemos que o *master* usou somente o *worker* 0 para realizar todos os jobs de *map* e *reduce*.

#### Exemplo com dois workers e um master:

```
wordcount.exe -mode distributed -type worker -port 50001
wordcount.exe -mode distributed -type worker -port 50002
wordcount.exe -mode distributed -type master -file files/pg1342.txt -
chunksize 102400 -reducejobs 5
```

Obs: Como resultado, vemos que o *master* usou os *workers* 0 e 1 para realizar os jobs de *map* e *reduce*.

## Introduzindo falhas

Vamos introduzir agora um processo worker no qual vamos induzir uma falha.

Vamos usar um worker (que falha na execução de sua terceira tarefa) e um master:

```
wordcount.exe -mode distributed -type worker -port 50001 -fail 3
wordcount.exe -mode distributed -type master -file files/pg1342.txt -
chunksize 102400 -reducejobs 5
```

Note que a execução do worker encerra.

Já a execução do *master* trava:

Operation Worker.RunMap '1' Failed. Error: read tcp 127.0.0.1:58204->127.0.0.1:5001: wsarecv: An existing connection was forcibly closed by the remote host.

Se subirmos outro worker...

```
wordcount.exe -mode distributed -type worker -port 50002
```

Vemos que o *master* continua o processamento dos jobs faltantes (alocando tudo para o novo *worker*).

Para entender melhor vamos olhar os trechos de código a seguir.

Todas essas estruturas são utilizadas para gerenciar os Workers no Master:

A primeira coisa que acontece, quando um *worker* é inicializado, é a chamada da função Register no Master (Obs. Essa função na verdade é um método da classe Master):

```
// master_rpc.go
func (master *Master) Register(args *RegisterArgs, reply *RegisterReply) error {
    (...)
    master.workersMutex.Lock()

newWorker = &RemoteWorker{master.totalWorkers, args.WorkerHostname, WORKER_IDLE}
master.workers[newWorker.id] = newWorker
master.totalWorkers++

master.workersMutex.Unlock()

master.idleWorkerChan <- newWorker
    (...)
}</pre>
```

Öbserve que, quando um novo Worker se registra no Master, ele adiciona esse worker na lista master.workers.

Para evitar problemas de sincronia no acesso dessa estrutura usamos o mutex master.workersMutex.

Um ponto interessante é a última linha acima, onde o *worker* que acabou de ser registrado é colocado no canal de *workers* disponíveis.

A saída desse canal está na função schedule, que aloca as operações (de *map* ou *reduce*) nos *workers*. Vide abaixo. Veja que cada alocação é uma *goroutine* lançada (com a função runoperation).

```
// master_scheduler.go
func (master *Master) schedule(task *Task, proc string, filePathChan chan string) {
    (...)
    counter = 0
    for filePath = range filePathChan {
        operation = &Operation{proc, counter, filePath}
        counter++

        worker = <-master.idleWorkerChan
        wg.Add(1)
        go master.runOperation(worker, operation, &wg)
}

wg.Wait()
    (...)
}</pre>
```

Voltando ao nosso exemplo, vejamos porque o *master* consegue continuar só com o novo *worker*, após o primeiro ter falhado:

```
// mapreduce.go
    (...)
    go master.acceptMultipleConnections()
    go master.handleFailingWorkers()

// Schedule map operations
    master.schedule(task, "Worker.RunMap", task.InputFilePathChan)
    (...)
```

Observe que a linha master.acceptMultipleConnections() é colocada em uma goroutine separada. Já na linha master.schedule(...), fazemos a execução na goroutine atual. Dessa forma essas operações estão acontecendo concorrentemente, e o master.idleWorkerChan é o canal de comunicação entre elas. Quando a operação Register escreve no canal, a operação schedule é informado de que um novo worker está disponível e continua a execução.

Ainda no nosso exemplo, vejamos porque o *master* travou logo após seu primeiro e único *worker* falhar:

```
func (master *Master) runOperation(remoteWorker *RemoteWorker, operation *Operation, wg *sync.WaitGroup) {
    (...)
    err = remoteWorker.callRemoteWorker(operation.proc, args, new(struct{}))

if err != nil {
    log.Printf("Operation %v '%v' Failed. Error: %v\n", operation.proc, operation.id, err)
    wg.Done()
    master.failedWorkerChan <- remoteWorker
} else {
    wg.Done()
    master.idleWorkerChan <- remoteWorker
}
    (...)
}</pre>
```

Quando um worker completa uma operação corretamente, ele cai no else acima e o worker que a executou é colocado de volta no canal master.idleWorkerChan (e que vai ser lido pelo scheduler mostrado anteriormente).

Entretanto, no caso de falha, o *worker* é colocado no canal master.failedWorkerChan. Atualmente ninguém trata esse canal! É por isso que a execução trava. O *scheduler* vai esperar infinitamente por um *worker* (que falhou).

Para concluir a execução do nosso exemplo, nós adicionamos um segundo *worker* e as operações (de *map* e *reduce*) foram ser retomadas. No fim da tarefa de MapReduce, o *master* informa a todos os *workers* que a tarefa foi finalizada. Neste caso recebemos o seguinte erro (dado que temos um *worker* falho):

```
Closing Remote Workers.
Failed to close Remote Worker. Error: dial tcp [::1]:50001: connectex: No connection could be made because the target machine actively refused it.
Done.
```

**Tarefa 2.1.** Complete o código da função handleFailingWorkers (do arquivo master.go).

Essa rotina é executada em uma goroutine separada (no arquivo mapreduce.go, logo abaixo de go master.acceptMultipleConnections()). Você deve alterá-la de forma que toda vez que um worker falhar durante uma operação, ele seja corretamente tratado.

Num ambiente real, existem várias possibilidades, como informar ao processo que gerencia a inicialização dos *workers* o endereço do *worker* falho; ou verificar se o *worker* ainda está vivo (isso pode acontecer no caso de uma falha de rede, por exemplo).

No nosso caso, <u>não</u> vamos tentar retomar o processo. Vamos **apenas registrar que o processo não está mais disponível**.

<u>Dica 1</u>: A função deve monitorar o canal master.failedWorkerChan. Para isso, é interessante observar o uso da operação range em estruturas do tipo channel. https://gobyexample.com/range-over-channels.

<u>Dica 2</u>: Para remover elementos em estruturas do tipo map (no caso, o master.workers), utilizar a operação delete. https://gobyexample.com/maps.

<u>Dica 3</u>: Para garantir a sincronia da estrutura, utilizar o mutex master.workersMutex para proteger o acesso à estrutura master.workers. https://gobyexample.com/mutexes.

Resultado esperado ao remover o worker falho da lista (a linha em azul foi inserida!):

```
Running Worker.RunMap (ID: '2' File: 'map\map-2' Worker: '0')
Operation Worker.RunMap '2' Failed. Error: read tcp
127.0.0.1:56282->127.0.0.1:50001: wsarecv: An existing connection
was forcibly closed by the remote host.
Removing worker 0 from master list.
```

Resultado esperado no final: mesmo com falhas, os *workers* são finalizados corretamente (a linha em azul aparece devido a correta execução!):

```
Closing Remote Workers.

Done.
```

### Recuperando após falhas

Na tarefa acima, fizemos com que o nosso código terminasse de forma natural mesmo que *workers* falhassem. Entretanto, a operação falha nunca foi realizada, e por conta disso, o nosso MapReduce está incorreto.

No nosso exemplo, induzimos falha na 3 operação do worker 0. O master informou a operação que falhou, veja: Operation Worker.RunMap '2' Failed. Analisando os arquivos na pasta reduce/, vemos que realmente essa operação falhou: resultando em arquivos vazios!

Obs: Olhamos a pasta reduce/ em caso de falha de uma operação *map*. Olhamos a pasta result/ em caso de falha de uma operação reduce.

reduce-2	9/1/2016 2:31 PM	File	607 KB
reduce-2-0	9/1/2016 2:31 PM	File	0 KB
reduce-2-1	9/1/2016 2:31 PM	File	0 KB
reduce-2-2	9/1/2016 2:31 PM	File	0 KB
reduce-2-3	9/1/2016 2:31 PM	File	0 KB
reduce-2-4	9/1/2016 2:31 PM	File	0 KB
reduce-3	9/1/2016 2:31 PM	File	533 KB

Para começar a entender, vejamos o código abaixo:

```
master_scheduler.go
func (master *Master) schedule(task *Task, proc string, filePathChan chan string) {
    var (
                 sync.WaitGroup
        wg
    (\ldots)
    counter = 0
    for filePath = range filePathChan {
        operation = &Operation{proc, counter, filePath}
        counter++
        worker = <-master.idleWorkerChan</pre>
        wg.Add(1)
        go master.runOperation(worker, operation, &wg)
    }
    wg.Wait()
    (\ldots)
```

Temos a seguinte lógica: Os nomes dos arquivos que devem ser processados são obtidos através de uma leitura em um canal (filePath = range filePathChan). Em seguida, uma operação é criada e um worker é obtido através do canal master.idleWorkerChan. Em seguida, 1 delta é adicionado ao WaitGroup wg e uma nova goroutine é executada com a chamada de runOperation.

WaitGroup é um mecanismo de sincronização de um número variável de *goroutines*. Neste caso, toda vez que uma operação é executada em uma nova *goroutine*, adicionamos 1 ao contador no WaitGroup. Desta forma, na linha wg.Wait() o código vai ficar bloqueado até que *n goroutines* tenham chamado wg.Done(), onde *n* é o total de deltas adicionado ao WaitGroup. O código abaixo indica a chamada de wg.Done():

```
// master_scheduler.go
func (master *Master) runOperation(remoteWorker *RemoteWorker, operation *Operation, wg *sync.WaitGroup) {
    (...)
    if err != nil {
        log.Printf("Operation %v '%v' Failed. Error: %v\n", operation.proc, operation.id, err)
        wg.Done()
        master.failedWorkerChan <- remoteWorker
    } else {
        wg.Done()
        master.idleWorkerChan <- remoteWorker
    }
}</pre>
```

**Tarefa 2.2.** Altere o código fornecido de forma que as operações que falhem sejam executadas. Uma solução simples utiliza canais de forma eficiente para comunicar operações que falharam entre *goroutines*. É indicado que alterações sejam feitas apenas nos seguintes arquivos:

#### Dicas:

- Ao adicionar propriedades no Master struct, pode ser necessário inicializá-las na função newMaster.
- A constante RETRY\_OPERATION\_BUFFER já está definida.

É importante observar que o código de runoperation é sempre executado em uma goroutine distinta:

```
master_scheduler.go
func (master *Master) schedule(task *Task, proc string, filePathChan chan string) {
    (...)
    for filePath = range filePathChan {
        (...)
        go master.runOperation(worker, operation, &wg)
    }
    (...)
}
```

É necessário desenvolver uma forma de compartilhar a informação de que uma Operation não foi concluída corretamente com a execução do método schedule (o responsável por alocar as operações nos workers). A dica é usar um channel dedicado para isso.

Obs: Por que criar um novo canal? Por que não reusar o canal filePathChan? O canal filePathChan vai retornar todos os arquivos criados pelo splitData apenas uma vez, preparando para começar as operações *map*. Depois, esse canal é usado para guardar os arquivos consolidados de *reduce* (ex: reduce-0.txt, etc.), preparando para começar as operações *reduce*. Esse canal é controlado por métodos externos. Reutilizar esse canal pode causar problemas (por exemplo, o canal pode ser encerrado pelo código externo, e ao tentar escrever nele, uma chamada de *panic* será feita).

Após sua implementação, seguindo o nosso exemplo, o *master* deve então conseguir rodar a operação falha depois e os arquivos em reduce/ ficarão coerentes.

```
Running Worker.RunMap (ID: '2' File: 'map\map-2' Worker: '1')
```

**Tarefa 2.3.** Rode o programa com o arquivo teste.txt. Comente sobre os resultados/arquivos (parciais e finais) indicando se estão coerentes com o esperado. Utilize um *worker* falho e outro normal. Emule falha numa operação *map*. Em outro teste, emule falha numa operação *reduce*.

**Tarefa 2.4.** Rode o programa com outro arquivo de entrada. Comente sobre os resultados/arquivos (parciais e finais) indicando se estão coerentes com o esperado. Use diferentes valores para chunksize e reducejobs. Use um *master* e dois (ou mais) *workers* falhos.

#### Bom trabalho!