

# Mecânica Aplicada I

Igor Felipe Da Silva Rodrigues Lopes

Matricula:201810077611

e-mail [lopes.igor@graduacao.uerj.br](mailto:lopes.igor@graduacao.uerj.br)

Turma:1

16 de novembro de 2021



## 1 questao 1

### 1.1 (a) A velocidade do ponto B

$$\begin{aligned}V_b &= V_a + \omega_{ab} \times AB \\*AB &= (B - A) \Rightarrow B(30, 30) - A(0, 0) \Rightarrow AB = (30i + 30j) \\*V_a &= 0 \\*ab &= 1,5k \text{ rad/s} \\Logo, V_b &= 0 + 1,5k \times (30i + 30j) \\V_b &= 45j - 45i\end{aligned}$$

### 1.2 (b) A velocidade angular da biela BC e a velocidade do ponto C

;

$$\begin{aligned}V_c &= V_b + \omega_{bc} \times BC \\*BC &= (C - B) \Rightarrow C(120, -30) - B(30, 30) \Rightarrow BC = (90i - 60j) \\*V_c &\text{ só existe na direção } i \\*V_b &= 45j - 45i \\Logo, V_{ci} &= -45i + 45j + (\omega_{bc} \times (90i - 60j)) \\V_{ci} &= (-45 + 60 * \omega_{bc})i + (45 + 90 * \omega_{bc})j \\Se V_c &\text{ só existe em } i, \\logo V_c &= (-45 + 60 * \omega_{bc})i \text{ e } 45 + 90 * \omega_{bc} = 0 \\* \omega_{bc} &= -45/90 = -0,5k. : V_c = (-45)i + (60 * -0,5)i = -75i\end{aligned}$$

### 1.3 (c) A velocidade angular da barra DC;

$$\begin{aligned}V_c &= V_d + \omega_{dc} \times DC \\*DC &= (C - D) \Rightarrow C(120, -30) - D(120, 0) \Rightarrow DC = (0i - 30j) \\*V_d &= 0 \\*V_c &= -75i \\-75i &= 0 + \omega_{dc} \times -30j \\-75i &= 30 * \omega_{dc}i \\* \omega_{dc} &= -75/30 = -2,5k\end{aligned}$$

### 1.4 (d) A aceleração do ponto B;

$$\begin{aligned}A_b &= A_a + \omega_{ab} \times (\omega_{ab} \times AB) + \alpha_{ab} \times AB \\* &= 0 \\*A_a &= 0 \\*AB &= (30i + 30j) \\* \omega_{ab} &= 1,5k \text{ rad/s} \\A_b &= 0 + 1,5k \times (45j - 45i) + 0 \times (30i + 30j) \\A_b &= 1,5k \times (45j - 45i) \\A_b &= -(67,5i + 67,5j)\end{aligned}$$

**1.5 (e) As acelerações angulares da biela BC e da barra DC;**

$$Ac = Ad + dc \times (\omega dc \times DC) + \alpha dc \times DC$$

$$Ac = Ab + \omega bc \times (\omega bc \times BC) + \alpha bc \times BC$$

$$*Ad = 0$$

$$*BC = (90i - 60j)$$

$$*DC = (0i - 30j)$$

$$*Ab = -(67,5i + 67,5j)$$

$$*\omega dc = -2,5k$$

$$*\omega bc = -0,5k$$

$$Ac = 0 - 2,5k \times (-2,5k \times -30j) + \alpha dc \times -30j$$

$$Ac = -(67,5i + 67,5j) - 0,5k \times (-0,5k \times (90i - 60j)) + \alpha bc \times (90i - 60j)$$

$$Ac = (-2,5k \times -75i) + 30\alpha dc i \Rightarrow Ac = 30\alpha dc i + 187,5j$$

$$Ac = -(67,5i + 67,5j) + (-22,5i + 15j) + 60\alpha bc i + 90\alpha bc j \Rightarrow Ac = (-90 + 60\alpha bc)i + (-52,5 + 90\alpha bc)j$$

$$187,5 = -52,5 + 90\alpha bc \Rightarrow \alpha bc = 240/90 = 2,6666k$$

$$30\alpha dc = -90 + 60\alpha bc : 30\alpha dc = -90 + 60 * 2,6666 \Rightarrow \alpha dc = 2,3333k$$

**1.6 (f) A aceleração do ponto C.**

$$Ac = Ad + \omega dc \times (\omega dc \times DC) + \alpha dc \times DC$$

$$*Ad = 0$$

$$*\omega dc = -2,5k$$

$$*\alpha dc = 2,3333k$$

$$*DC = (0i - 30j)$$

$$Ac = 0 - 2,5k \times (-2,5k \times -30j) + 2,3333k \times -30j$$

$$Ac = (-2,5k \times -75i) + 70i \Rightarrow 187j + 70i$$

**1.7 (g) A velocidade do baricentro G da biela BC, supondo que G esteja localizado no centro da biela BC.**

$$Vg = Vb + \omega bc \times BG$$

$$*BG = (G - B) \Rightarrow G(75,0) - B(30,30) \Rightarrow BG = (45i - 30j)$$

$$*bc = -0,5k$$

$$*Vb = 45j - 45i$$

$$Vg = 45j - 45i + (-0,5k(45i - 30j))$$

$$Vg = 45j - 45i + (-22,5j - 15i) \Rightarrow Vg = -60i + 22,5j$$

## 1.8 (h) A aceleração do baricentro da biela BC

$$A_g = A_b + \omega_{bc}(\omega_{bc}BG) + \alpha_{bc} \times BG$$

$$*\omega_{bc} = -0,5k$$

$$*BG = (45i - 30j)$$

$$*\omega_{bc} = 2,6666k$$

$$*A_b = -(67,5i + 67,5j)$$

$$A_g = -(67,5i + 67,5j) + (-0,5k \times (-0,5k \times (45i - 30j))) + 2,6666k \times (45i - 30j)$$

$$A_g = -(67,5i + 67,5j) + (-0,5k(-22,5j - 15i) + 2,6666k \times (45i - 30j))$$

$$A_g = -(67,5i + 67,5j) + (-11,25i + 7,5j) + (120j + 80i) \Rightarrow A_g = 1,25i +$$

$$A_g = -(67,5i + 67,5j) + (-11,25i + 7,5j) + 120j + 80i \Rightarrow A_g = -38,75i + 60j$$

## 2 Questão 2: Exercício 9 item 3.5 (problema do rolamento) da página 113

Dados:

*\*Anel interno gira com  $V_{ai} = 1200 \text{ rpm} = 1256,6 \text{ rad/s}$  em sentido horário*

*\*Anel externo não gira. Logo,  $V_{ae} = 0 \text{ rpm}$*

*\*Supondo que os rolos giram sem deslizar nas pistas*

*\* $V_{ai}$  = velocidade do anel interno*

*\* $V_{ae}$  = velocidade do anel externo*

*\* $V_{ca}$  = velocidade do centro anel*

*\* $V_e$  = velocidade do espaçador*

### 2.1 (a) O módulo e o sentido da velocidade angular dos rolos;

$$V_{ai} = V_{ca} + \omega_{ai} \times (CA)(AI)$$

$$*(CA)(AI) = 0,01m$$

$$V_{ai} = 0 + (-1256,6)k \times (0,01)j$$

$$V_{ai} = 12,57im/s$$

$$V_{ai} = V_{ae} + \omega_{ai}(ae)x(AI)(AE)$$

$$*(AI)(AE) = 11,2 * 10^{-3} j$$

$$12,57i = \omega_{ai}(ae)k \times 1,2 * 10^{-3} j$$

$$\omega_{ai}(ae) = 12,57/11,2 * 10^{-3} = 1122 \text{ rad/s} = 10714 \text{ rpm em sentido anti-horário}$$

## 2.2 (b) O módulo e o sentido da velocidade angular do anel espaçador.

$$V_e = V_{ae} + \omega(ai)(ae)x(AE)(CA)$$

$$V_e = 0 + 1122k \times (11,2 * 10^{-3}/2) j$$

$$V_e = 6,28 i \text{ m/s}$$

$$V_e = V_{ca} + \omega(ca)(e) \times (CA)(E)$$

$$6,28i = 0 + \omega(ca)(e)k \times [10 + (11,2/2)] * 10^{-3} j$$

$$6,28i = \omega(ca)(e) k \omega 5,6 * 10^{-3} j$$

$$\omega(ca)(e)k = 402,6 \text{ rad/s} = 3844 \text{ rpm em sentido horário}$$

## 3 Questão 3 (Exercício 4 item 4.2; da página 134 )

Temos como dados  $F_1 = (3 \hat{i} + 2 \hat{j} + 1 \hat{k}) \text{ kN}$

$$F_2 = (5 \hat{i} + 4 \hat{j} - 2 \hat{k}) \text{ kN}$$

$$A = (-1 \hat{i} + 2 \hat{j} - 3 \hat{k}) \text{ m}$$

$$B = (1 \hat{i} + 1 \hat{j} + 2 \hat{k}) \text{ kN}$$

### 3.1 Força

$$F = F_1 + F_2 = (3 \hat{i} + 2 \hat{j} + 1 \hat{k}) + (5 \hat{i} + 4 \hat{j} - 2 \hat{k})$$

$$F = (-2 \hat{i} + 6 \hat{j} - 1 \hat{k})$$

### 3.2 Momento

$$M_0 = OA \times F_1 + OB \times F_2$$

$$M_0 = (-1 \hat{i} + 2 \hat{j} - 3 \hat{k}) \times (3 \hat{i} + 2 \hat{j} + 1 \hat{k}) + (1 \hat{i} + 1 \hat{j} + 2 \hat{k}) \times (-5 \hat{i} + 4 \hat{j} - 2 \hat{k})$$

$$M_0 = -8 \hat{k} - 8 \hat{j} - 8 \hat{i} + 9 \hat{k} - 8 \hat{j} - 10 \hat{i}$$

$$M_0 = (-2 \hat{i} - 16 \hat{j} + 1 \hat{k}) \text{ kNm}$$

## 4 Questão 4: Exercício 3 item 4.3; da página 139

Dados:

$$OP = [(\frac{2}{t}) \hat{i}(0,25 t^2) \hat{j} (3 \text{sen}(\pi \times t/6) \hat{k}) \text{ m}$$

$$t = 1 \text{ s } m = 120 \text{ g} = 0,12 \text{ Kg}$$

### 4.1 (a) A velocidade da partícula P em relação a R

$$RvP = RdOP/dt$$

$$RvP = [(\frac{-2}{t^2}) \hat{i} (0,5 \times t) \hat{j} ((\frac{\pi}{2}) \times \cos(\frac{\pi \times t}{6}) \hat{k}) \text{ m/s}$$

$$RvP = [\frac{-2}{t^2} \hat{i} - (0,5 \times t) \hat{j} - ((\frac{\pi}{2}) \times \cos(\frac{\pi \times t}{6}) \hat{k}) \text{ m/s}$$

#### 4.2 (b) A aceleração de P em relação a R

$$RaP = RdRvP/dt$$

$$RaP = [(\frac{4}{t^3}) \hat{i} (0,5) \hat{j} + ((\frac{\pi t^2}{12}) \times \sin \frac{\pi \times t}{6}) \hat{k}] m/s^2$$

$$Substituindo t = 1 s$$

$$RaP = 4 \hat{i} - 0,5 \hat{j} + 0,411 \hat{k} m/s^2$$

#### 4.3 c) A resultante de todas as forças que atuam em P

$$F = L(ponto) = m \times RaP = 0,12 \times [4 \hat{i} - 0,5 \hat{j} + 0,41 \hat{k}]$$

$$F = [0,480 \hat{i} - 0,060 \hat{j} + 0,049 \hat{k}] N$$

#### 4.4 O momento resultante de todas as forças que atuam em P em relação ao ponto O

$$M_0 = OP \times F$$

$$M_0 = [2 \hat{i} - 0,25 \hat{j} - 1,5 \hat{k}] \times [0,48 \hat{i} - 0,06 \hat{j} + 0,049 \hat{k}]$$

$$M_0 = [(0,12) \hat{k} - (0,12 \hat{k}) - (0,098) \hat{j} - (0,72) \hat{j} - (0,09) \hat{i} - (0,01225) \hat{i}]$$

$$M_0 = [-0,818 \hat{j} - 0,10225 \hat{i}]$$

$$M_0 = [-0,10225 \hat{i} - 0,818 \hat{j}] Nm$$

#### 4.5 e) A quantidade de movimento da partícula em relação a R

$$RLP = -m \times RvP = 0,12 \times [-2 \hat{i} - 0,5 \hat{j} - 1,36 \hat{k}]$$

$$RLP = -0,24 \hat{i} - 0,06 \hat{j} - 0,163 \hat{k} Kg \times m/s$$

### 5 Exercício 5 Exercício 8 item 4.3 da página 145

$$L = 0,30 m = 0,2$$

$$\dot{a} = \omega^2 r \hat{i} + 0 \hat{i}$$

$$\vec{R} = m \vec{a}$$

$$F = m \omega^2 r$$

$$\mu N = m \omega^2 r$$

$$\omega = \sqrt{\frac{\mu g}{r}}$$

$$\omega = \sqrt{\frac{0,25 \times 9,8}{0,3}}$$

$$\omega = 2,859 \text{ rad/s}$$

## 6 Exercício 6 ( Exercício 9 item 4.3 da página 145)

$$\vec{R} = m\vec{a}$$

$$F = (N \hat{i} + (mg - F) \hat{j} = m\omega r \hat{i} + 0\hat{j})$$

$$mg = F = \mu N$$

Onde temos que  $N$

$$N = m\omega^2 r$$

$$\frac{mg}{\mu} = m\omega^2$$

$$\omega = \sqrt{\frac{g}{r\mu}}$$

$$\omega = \sqrt{\frac{9,8}{0,3 \times 0,25}}$$

$$\omega = 11,437 \text{ rad/s}$$

## 7 Exercício 7 (Exercício 4 da página 156)

$$m = 20 \text{ kg} \quad \mu = 0,25,$$

inclinação da rampa é  $\alpha = 15^\circ$  e temos  $AB = 2 \text{ m}$

$$\theta = 30^\circ$$

$$F = 120 \text{ N}$$

### 7.1 Item a) trabalho realizado pela Força F

$$F = F(\cos \theta \hat{i} + \sin \theta \hat{j})$$

$$p(t) = x\hat{i}$$

$$dp = dx\hat{i}$$

$$dW_F = F \cdot dp$$

$$W_F = \int_A^B F \cos \theta dx$$

$$W_F = F(x_B - x_A)$$

$$W_F = 120 \cos(30^\circ) 2$$

$$W_F = 120\sqrt{3} \text{ J}$$

## 7.2 Item b: O trabalho realizado pela força de atrito

$$F = -f_{at} \hat{i}$$

$$f_{at} = \mu N$$

$$N + F \sin(\theta) - P \cos(\alpha) = 0$$

$$N = 20 \times 9,81 \times 0,97 - 60 = 124,51 \text{ N}$$

$$F = 0,25 \times 124,51 = 32,38 \text{ N}$$

$$F = 32,38 \hat{i}$$

$$dW_{fat} = F dP$$

$$dW_{fat} = 32,38 dx \hat{i}$$

$$W_{fat} = \int_A^B -32,38 dx$$

$$W_{fat} = -32,38(X_b - X_a) = -32,38 \cdot 2$$

$$W_{fat} = -64,76 \text{ J}$$

## 7.3 Item c: O trabalho realizado pelo peso do caixote

$$P = -m \times g \times (\sin(\alpha) \hat{i} + \cos(\alpha) \hat{j})$$

$$dW_P = -m \times g \times (\sin \alpha \hat{i} + \cos(\alpha) \hat{j}) dx \hat{i}$$

$$dW_P = -m \times g \times \sin \alpha dx$$

$$W_P = \int_A^B -50,78$$

$$W_P = -50,78 \times 2$$

$$W_P = -101,56 \text{ J}$$

## 7.4 Item C: O trabalho realizado pela força normal à rampa que atua no caixote

$$N = N \hat{j}$$

$$dW_N = N dP$$

$$dW_N = N_j dx_i = 0$$

$$W_N = 0$$



## 8 Exercício 3 item 4.6.1 (pêndulo)

*Usando Conservação de energia*

*Colocando o ponto de referencia no ponto B :*

*Temos b com apenas com energiacinetica*

$$E_B = \frac{mv^2}{2}$$

*A tem apenas energia potencial de forma*

$$E_a = mg(L - L \cos 30^\circ)$$

*igualando e resolvendo temos :*

$$E_a = E_b$$

$$\frac{mv^2}{2} = mg(L - L \cos 30^\circ)$$

$$\frac{v^2}{2} = 9,8(2 - 2 \cos 30^\circ)$$

*para v temos*

$$v = 2,29 \text{ m/s}$$

## 9 9) Exercício 6 item 4.7

*Para a energia do sistema massa mola temos*

$$E_m = \frac{kx^2}{2} + \frac{mv^2}{2}$$

*derivando no tempo*

$$\frac{dE_m}{dt} = kx\dot{x} + mv\dot{v} = 0$$

*Que nos da*

$$k\ddot{x}(t) \dot{x}(t) + m\dot{x}(t) \ddot{x}(t) = 0$$

*Assim temos a equação diferencial do sistema massa mola*

$$\ddot{x}(t) + m\dot{x}(t) = 0$$

## 10 10) Exercício 3 item 4.8

*elemento de comprimento de arco infinitesimal*

$$ds = dr e_r + r d\theta e_\theta$$

*para os vetores unitários de posição temos :*

$$e_r = \cos(\theta)\hat{i} + \sin(\theta)\hat{j},$$

$$e_\phi = \sin(\theta)\hat{i} + \cos(\theta)\hat{j};$$

*Para Velocidade temos*

$$v = \frac{ds}{dt} = \dot{r}e_r + r\dot{\theta}e_\theta$$

$$a = \frac{dv}{dt} = (\ddot{r} - r\dot{\theta}^2)e_r + (2\dot{r}\dot{\theta} + r\ddot{\theta})e_\theta.$$

*Como  $F = ma$ , temos*

$$F = m(\ddot{r} - r\dot{\theta}^2)e_r + m(2\dot{r}\dot{\theta} + r\ddot{\theta})e_\theta$$

## 11 13) Exercício resolvido item 5.7

### 11.1 Referencial

*adotamos uma base  $i, j, k$  em  $G$*

### 11.2 Cinematica

$$a_g = -(3000i + 600j) \text{ m/s}^2$$

$$\alpha = -3500 \text{ rad/s}$$

### 11.3 Dinâmica

$$F = ma_g$$

$$F = 18[-(3000i + 600j)]$$

$$F = [-(54i + 10, 8j)] \text{ KN}$$

$$F = (15 + F_{Bi})i + (F_{c2} + F_{B2})j$$

*Direção  $i$*

$$15 + F_{bi} = -54$$

$$F_{bi} = -69 \text{ KN}$$

*Direção  $j$*

$$M_b = I_G \alpha + BG \times m A_g$$

$$I_g = \frac{1}{12} \times 18(0,320^2 + 0,240^2)$$

$$I_g = 0,24 \text{ m}^2 \text{ kg}$$

$$\begin{aligned}
 I_g \alpha &= 0,84 \text{ KNm} \\
 BG &= \text{times } Ma_g = 8,208 \text{ KNm} \\
 M_b &= -9,048 \text{ KNm} \\
 M_b &= 3,6 + 0,320 F_{c2} \\
 F_{c2} &= -39,525 \text{ KN} \\
 FB2 &= 28,725 \text{ KN}
 \end{aligned}$$

## 12 questao 17) Exercício 3 item 5.12

### 12.1 Equilibrio

*Colocando com referencia o centro da polia*

*Para estetemos*

$$\sum F = 0$$

$$\sum M_0 = 0$$

*Na direção i temos :*

$$O_1 = 0$$

*Na direção j Temos :*

$$O_2 + m_1 g + F_e = 0$$

*Forca elastica no equilibrio*

$$F_e = k\delta$$

*Dos somatórios os momentos podemos achar*

$$m_1 g k \delta = 0$$

### 12.2 Cinematica

*para a polia*

$$p_O = 0 \quad v_O = 0 \quad a_O = 0$$

*Para o bloco*

$$p_B = y_B \dot{j} v_B = \dot{y}_B j a_B = \ddot{y}_B j$$

$$y_B = c + r$$

$$p_B = (c + r) \dot{j} \quad v_B = \dot{r} \quad a_B = \dot{r}$$

## 12.3 Dinamica

*Sistema é conservativo, temos*

$$E = T + V$$

$$T = \frac{1}{2}I_0\omega^2 + \frac{1}{2}m_1v_B^2$$

$$\omega = \dot{\theta}$$

$$[T = \frac{1}{2}I_0\dot{\theta}^2 + \frac{1}{2}m_1\dot{\theta}_B^2$$

$$V = V_g + V_e$$

$$V_g = m_1gy_B$$

$$V_g = m_1gcm_1gr$$

$$E = \frac{1}{2}I_O\dot{\theta}^2 + \frac{1}{2}m_1r^2\dot{\theta}^2 - m_1gc - m_1gr$$

*Derivando a expressão anterior em relação ao tempo*

$$(I_O + m_1r^2)\ddot{\theta} - r(m_1g - k\delta) + kr^2\theta = 0$$

*Da Equação dos Momentos temos como consequência na expressão anterior*

$$(I_O + m_1r^2)\ddot{\theta} + kr^2\theta = 0$$

$$\ddot{\theta} + \frac{kr^2}{(I_O + m_1r^2)}\theta = 0$$

*Tome*

$$\omega^2 = \frac{kr^2}{(I_O + m_1r^2)}$$

$$\ddot{\theta} + \omega^2\theta = 0$$

*Supondo que a posição inicial seja*

$$\begin{cases} \theta(0) = \theta_0 \\ \dot{\theta}(0) = 0 \end{cases}$$

*A solução é :*

$$\theta(t) = \theta_0 \sin(\omega_n t + \pi/2)$$

$$\dot{\theta}(t) = \omega_n \theta_0 \cos(\omega_n t + \pi/2)$$

$$\ddot{\theta}(t) = -\omega_n^2 \theta_0 \sin(\omega_n t + \pi/2)$$

*Substituindo os valores numéricos*

$$\theta(t) = \pi/10 \sin(6,45t + \pi/2) \text{ rad}$$

$$\dot{\theta}(t) = 0,645\pi \cos(6,45t + \pi/2) \text{ rad/s}$$

$$\ddot{\theta}(t) = -4,16\pi \sin(6,45t + \pi/2) \text{ rad/s}^2$$