

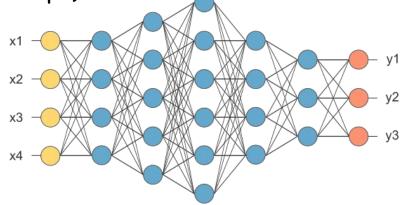
Alcione de Paiva Oliveira - DPI/UFV



Introdução

- As redes neurais tradicionais são ótimas para classificar.
- Elas recebem uma entrada de tamanho fixo emitem uma saída de tamanho fixo.

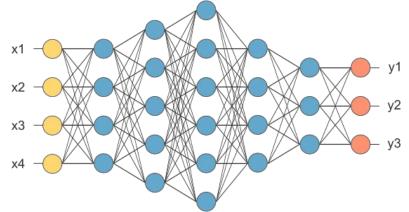
 Cada entrada é analisada separadamente, não levando em consideração as entradas anteriores (contexto e tempo)





Introdução

 Uma característica importante de todas as redes neurais até agora é que elas não têm memória. Cada entrada mostrada para eles é processada independentemente, sem estado mantido entre entradas.





Introdução

 Embora as representações derivadas de redes convolucionais sejam uma melhoria pois oferecem alguma sensibilidade à ordem das palavras, sua sensibilidade à ordem é restrita a padrões locais, e desconsidera a ordem dos padrões que estão distantes na sequência.

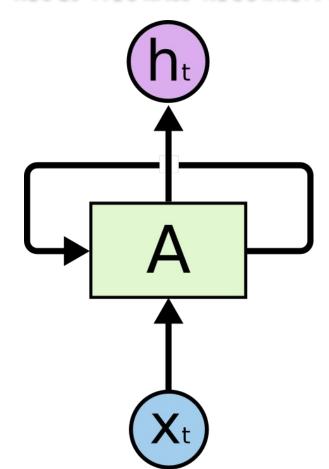


Introdução

- Elas não são adequadas para analisar sequências longas, tais como sentenças em linguagem natural.
- Para esses casos deve-se usar as Redes neurais recorrentes (RNN)



RNN





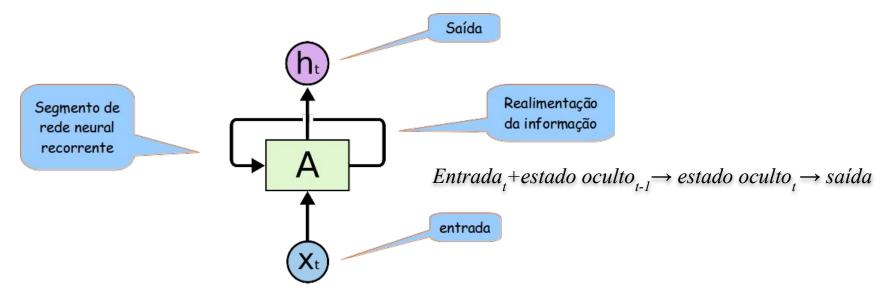
RNN

Redes Neurais Recorrentes (RNNs) [Elman, 1990]
 permitem representar entradas sequenciais
 arbitrariamente dimensionadas em vetores de tamanho
 fixo, enquanto retém as propriedades estruturais das
 entradas.



RNN

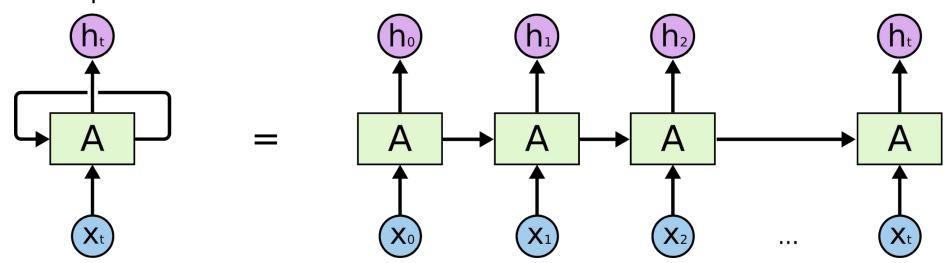
- É necessário o uso de redes que possam "lembrar" o que aconteceu anteriormente: contexto.
- As redes neurais recorrentes (RNN) procuram resolver esse problema.





RNN

- Se considerarmos a realimentação como uma entrada em uma nova rede no tempo t+1, fica mais fácil visualizar o funcionamento da rede.
- Dessa forma fica clara a adequação da rede ao tratamento de listas e sequências.



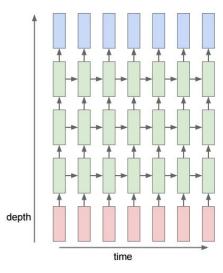


RNN

 Se considerarmos a realimentação como uma entrada em uma nova rede no tempo t+1, fica mais fácil visualizar o funcionamento da rede.

Dessa forma fica clara a adequação da rede ao tratamento de listas e

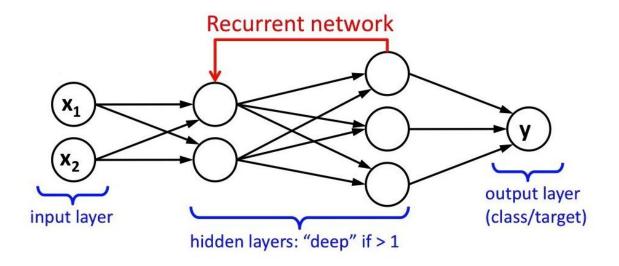
sequências.





RNN

 Redes Neurais Recorrentes é o melhor modelo para regressão, porque levam em consideração os valores passados.





RNN

Fórmula geral

$$h^{(t)} = f(h^{(t-1)}, x^{(t)}; \theta),$$



RNN

Aplicações:

- Tradução automática (inglês -> francês)
- Fala para texto
- Previsão de mercado
- Rotulagem de cena (combinada com CNN)
- Direção da roda de carro. (Combinado com a CNN)



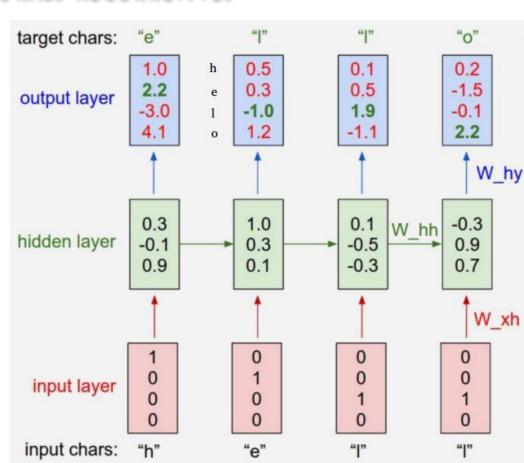
RNN

Exemplo

Deseja-se que a RNN complete a palavra. Dado o vocabulário [h, e, l, o] e a sequência de entrada h, e, l, l.

Observe que após o primeiro 'h', a rede quer dar a resposta errada (a correta está em verde).

Porém, mas perto do fim, depois do segundo 'l' que a RNN quer dar a resposta correta 'o'. Aqui a ordem de entrada importa.





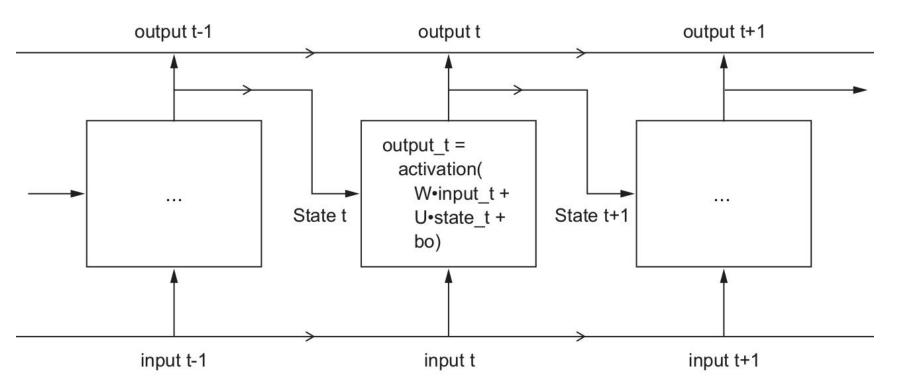
RNN

Exemplo simples de código em Numpy

```
Number of timesteps in
                                       Dimensionality of the
 the input sequence
                                       input feature space
     import numpy as np
                                                                           Input data: random
                                                                           noise for the sake of
                                          Dimensionality of the
     timesteps = 100
                                                                           the example
                                          output feature space
     input features = 32
     output features = 64
                                                                              Initial state: an
     inputs = np.random.random((timesteps, input_features)) 
                                                                              all-zero vector
     state_t = np.zeros((output_features,))
     W = np.random.random((output_features, input_features))
                                                                             Creates random
     U = np.random.random((output_features, output_features))
                                                                             weight matrices
     b = np.random.random((output_features,))
                                                       input t is a vector of
     successive_outputs = []
                                                       shape (input features,).
     for input_t in inputs:
         output_t = np.tanh(np.dot(W, input_t) + np.dot(U, state_t) + b)
         successive_outputs.append(output_t)
         state_t = output_t
     final output_sequence = np.concatenate(successive_outputs, axis=0) 
                                                            The final output is a 2D tensor of
  Stores this output in a list
                                                         shape (timesteps, output features).
Combines the input with the current
state (the previous output) to obtain
                                                                       Updates the state of the
                                                                  network for the next timestep
the current output
```

RNN

Exemplo simples de código em Numpy

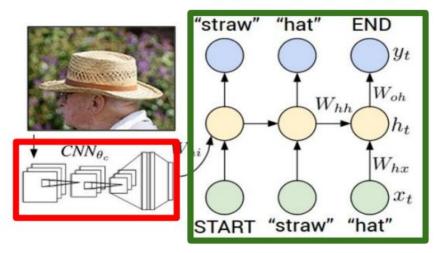




RNN

Se você conectar uma rede neural de convolução, com uma RNN pré-treinada, a RNN será capaz de descrever o que "vê" na imagem.

Recurrent Neural Network

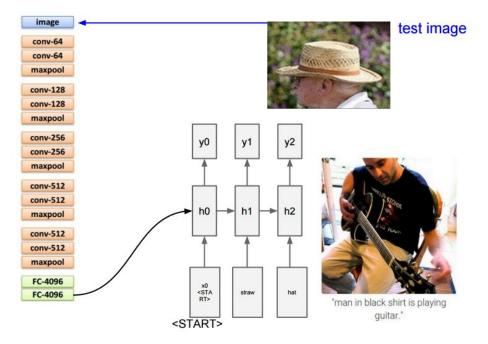


Convolutional Neural Network



RNN

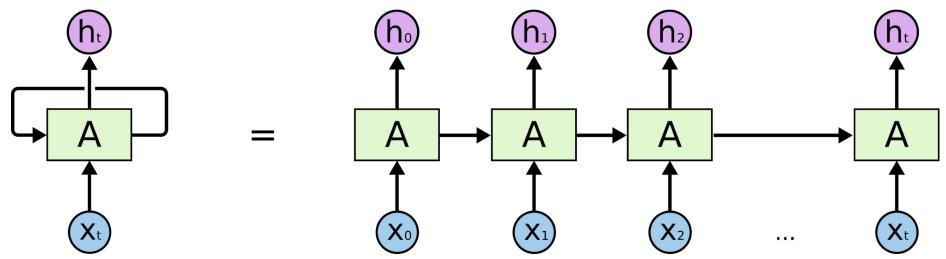
Basicamente, obtemos uma CNN pré-treinada (ou seja, VGG) e conectamos a última camada FC a uma RNN. Depois disso, tudo é treinado novamente.





RNN

- RNNs são ótimas para lidar com dependências de curta e média distância. No entanto, quando é preciso lidar com dependências distantes, as RNNs tradicionais não conseguem memorizar.
- Ela também sofre do problema de dissipação de gradiente (vanishing gradient)



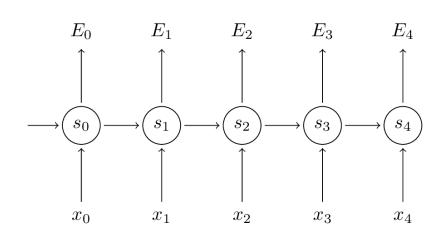


RNN

Problema de dissipação de gradiente (vanishing gradient)

 O erro total é a soma de cada erro no passo de tempo t

$$\frac{\partial E}{\partial W} = \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial E_t}{\partial W}$$



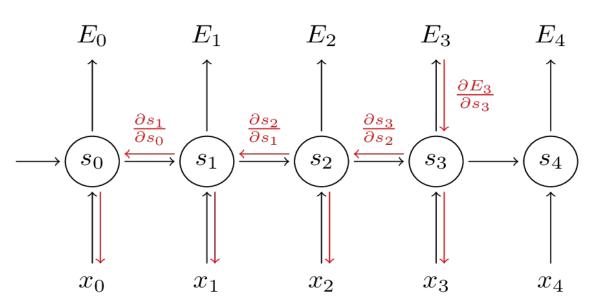


RNN

Problema de dissipação de gradiente (vanishing gradient)

• Aplicação da regra da cadeia

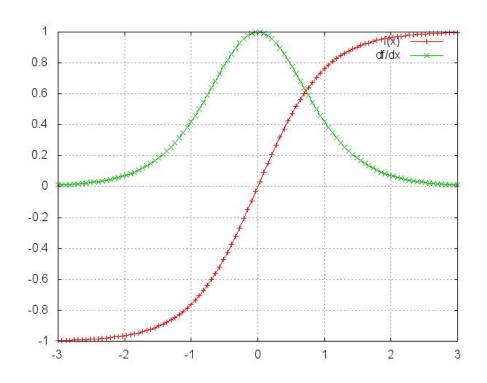
$$rac{\partial E_3}{\partial V} = \sum_{k=0}^3 rac{\partial E_3}{\partial \hat{y}_3} rac{\partial \hat{y}_3}{\partial s_3} rac{\partial s_3}{\partial s_k} rac{\partial s_k}{\partial s_W}$$







Problema de dissipação de gradiente (vanishing gradient)





RNN

Problema de dissipação de gradiente (vanishing gradient)

 No caso de modelagem de linguagem ou sistema de pergunta e resposta, as etapas de tempo longe não são levados em consideração quando for prever a próxima palavra

Exemplo:

Jane walked into the room. John walked in too. It was late in the day. Jane said hi to _____



RNN

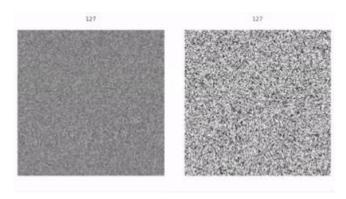
Problema de dissipação de gradiente (vanishing gradient)

- Felizmente, existem algumas maneiras de combater o problema. A
 inicialização adequada da matriz W pode reduzir a dissipação de gradientes,
 ou funções de ativação ReLU em vez de tanh ou sigmóide.
- Uma solução ainda mais popular é usar as arquiteturas Long Short-Term Memory (LSTM) ou Gated Recurrent Unit (GRU).



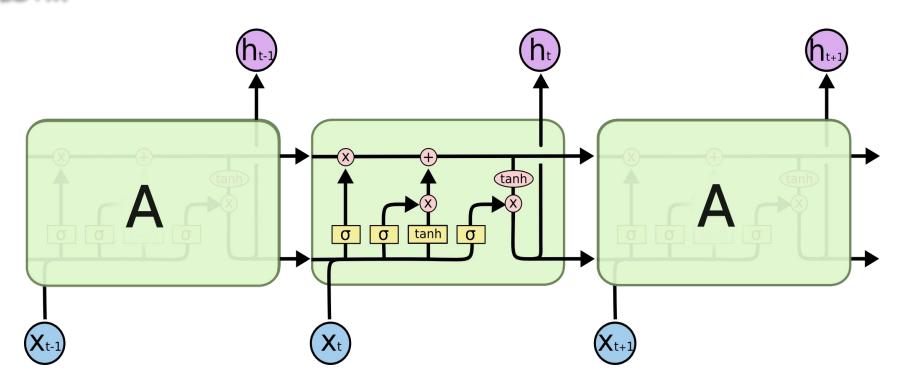
LSTM

Em meados dos anos 90, os pesquisadores alemães Sepp Hochreiter e Juergen Schmidhuber apresentaram uma variação da rede recorrente denominada de Long Short Term Term Memory (LSTM), como uma solução para o problema da dissipação de gradiente.





LSTM





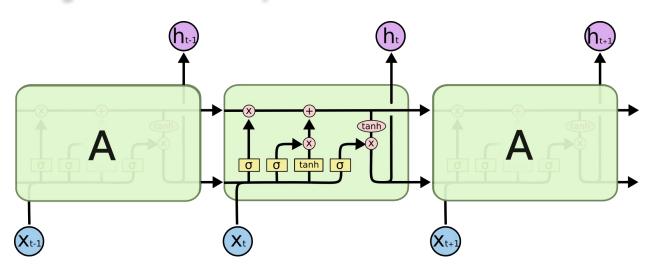
LSTM

- LSTM é uma arquitetura de rede neural recorrente (RNN) que lembra valores em intervalos arbitrários. Os valores armazenados não são modificados à medida que o aprendizado avança.
- LSTM é adequada para classificar, processar e prever séries temporais com atrasos temporários de tamanho e duração desconhecidos entre eventos importantes.
- A insensibilidade relativa ao comprimento do intervalo proporciona uma vantagem ao LSTM em relação a RNNs alternativas, modelos de Markov escondidos e outros métodos de aprendizagem de sequências.



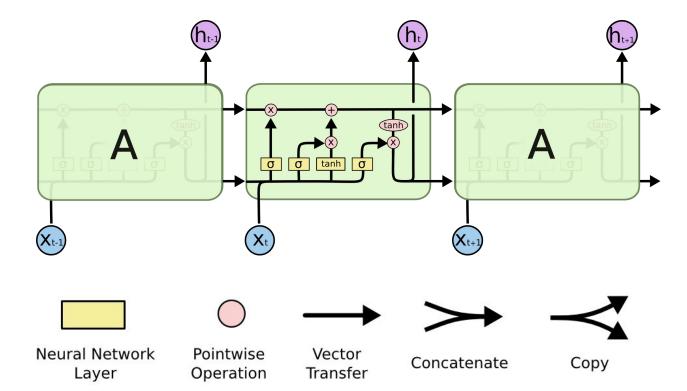
LSTM

Os LSTMs também possuem a estrutura de cadeia, mas o módulo de repetição tem uma estrutura diferente. Em vez de ter uma única camada de rede neural, existem quatro, interagindo de forma específica.





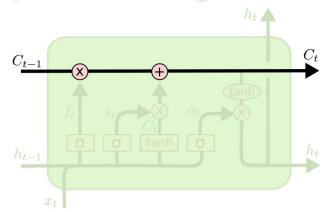
LSTM





LSTM

- ullet A chave para LSTMs é o estado da célula C_t , a linha horizontal que passa pela parte superior do diagrama.
- O estado da célula é como uma correia transportadora. Ele corre diretamente pela cadeia inteira, com apenas algumas pequenas interações lineares. É possível que a informação apenas flua ao longo dela inalterada.





LSTM

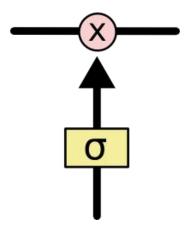
 LSTM tem a capacidade de remover ou adicionar informações ao estado da célula, cuidadosamente reguladas por estruturas chamadas portas (gates).

 Gates é uma forma de inserir opcionalmente informações. São compostas de uma camada de rede neural sigmóide e uma operação de composição de funções.



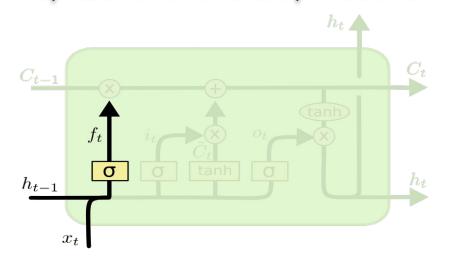
LSTM

- A camada sigmóide produz números entre zero e um, descrevendo quanto de cada componente deve passar. Um valor de zero significa "deixar nada", enquanto um valor de um significa "passar tudo".
- LSTM tem três desses gates, para proteger e controlar o estado da célula.





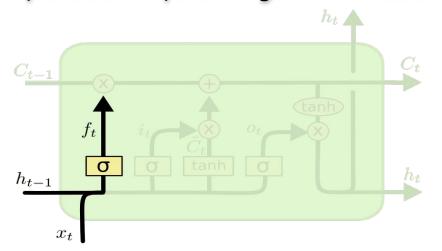
- O primeiro passo é decidir quais as informações eliminar do estado celular.
- Esta decisão é feita por uma camada sigmóide chamada "camada de porta de esquecimento".
- Ela examina h_{t-1} e x_t e emite um número entre 0 e 1 para cada número no estado celular C_{t-1} . 1 representando "manter completamente" enquanto um 0 representa "elimine completamente".



$$f_t = \sigma\left(W_f \cdot [h_{t-1}, x_t] + b_f\right)$$



- Suponha o exemplo de um modelo de linguagem tentando prever a próxima palavra com base em todas as anteriores.
- Em tal problema, o estado celular pode incluir o gênero do assunto atual, para que os pronomes corretos possam ser usados. Quando vemos um novo assunto, queremos esquecer o gênero do assunto antigo.



$$f_t = \sigma\left(W_f \cdot [h_{t-1}, x_t] + b_f\right)$$



- O próximo passo é decidir quais novas informações armazenar no estado celular.
- Isso tem duas partes. Primeiro, uma camada sigmóide chamada "camada de porta de entrada" decide quais valores vamos atualizar. Em seguida, uma camada tanh cria um vetor de novos valores candidatos, C_t , que podem ser adicionados ao estado.
- No próximo passo, estes são combinados para criar uma atualização para o estado.

$$C_{t-1}$$
 f_t
 i_t
 \tilde{C}_t
 \tilde{C}_t
 h_{t-1}
 h_t

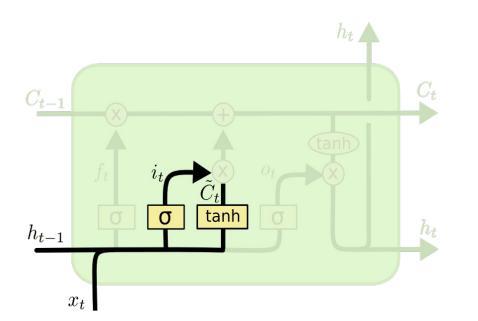
$$i_t = \sigma (W_i \cdot [h_{t-1}, x_t] + b_i)$$

$$\tilde{C}_t = \tanh(W_C \cdot [h_{t-1}, x_t] + b_C)$$

REDES NEURAIS RECORRENTES



 No exemplo do modelo de linguagem, pode ser necessário adicionar o gênero do novo assunto ao estado da célula, para substituir o antigo.

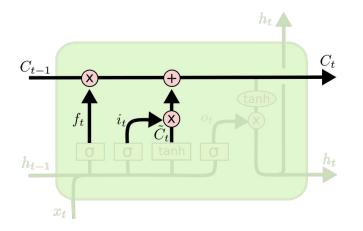


$$i_t = \sigma(W_i \cdot [h_{t-1}, x_t] + b_i)$$

$$\tilde{C}_t = \tanh(W_C \cdot [h_{t-1}, x_t] + b_C)$$



- O próximo passo é atualizar o estado da célula antiga, $C_{t\text{-}1}$, para o novo estado C_{t} , conforme definido nas etapas anteriores.
- É multiplicado o estado anterior por f_t , apagando o que foi decidido anteriormente. Então, é adicionado C_t . Estes são os novos valores candidatos, na proporção que foi decidida para a atualização de cada valor do estado.

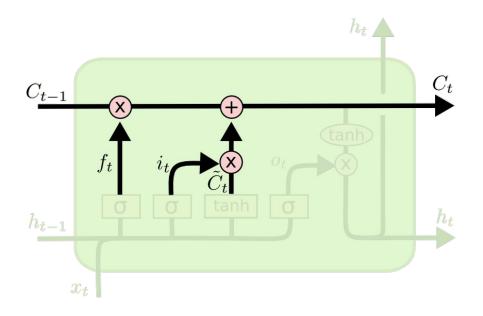


$$C_t = f_t * C_{t-1} + i_t * \tilde{C}_t$$

REDES NEURALS RECORRENTES



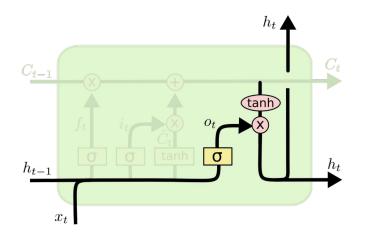
 No exemplo do modelo de linguagem, é aqui que é, realmente, eliminada a informação sobre o gênero do sujeito e adicionada as novas informações, como foi decidido nas etapas anteriores.



$$C_t = f_t * C_{t-1} + i_t * \tilde{C}_t$$



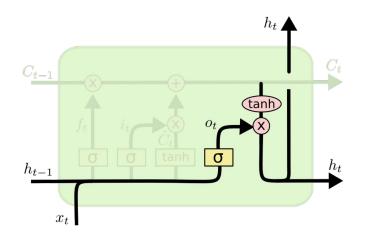
- Finalmente, é decidido o que será emitido. Esta saída será baseada no estado da célula, mas será uma versão filtrada.
- É executada uma camada sigmóide que decide quais partes do estado é emitida.
 Em seguida, é passado o estado através do tanh (para forçar os valores para ficar entre -1 e 1) e multiplicado pela saída da porta sigmóide, de modo a emitir as partes decididas.



$$o_t = \sigma (W_o [h_{t-1}, x_t] + b_o)$$
$$h_t = o_t * \tanh (C_t)$$



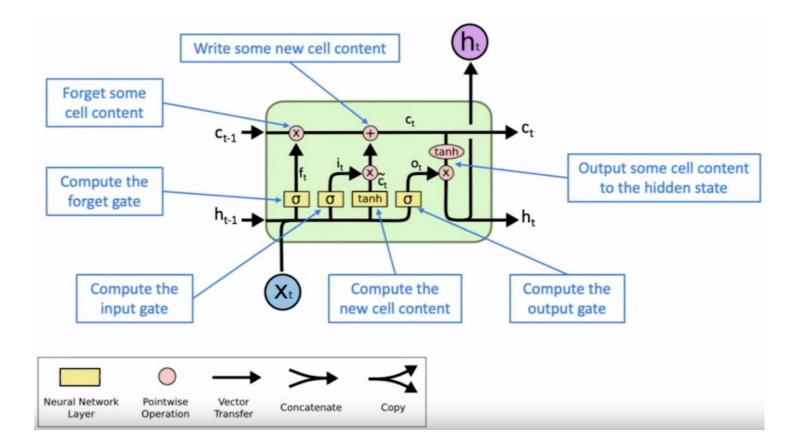
- No exemplo do modelo de linguagem, uma vez que acabou de ver um sujeito, pode querer exibir informações relevantes para um verbo, caso seja o que vem depois.
- Por exemplo, pode produzir se o sujeito é singular ou plural, para que possamos saber em que forma um verbo deve ser conjugado se for o que se segue.



$$o_t = \sigma (W_o [h_{t-1}, x_t] + b_o)$$
$$h_t = o_t * \tanh (C_t)$$



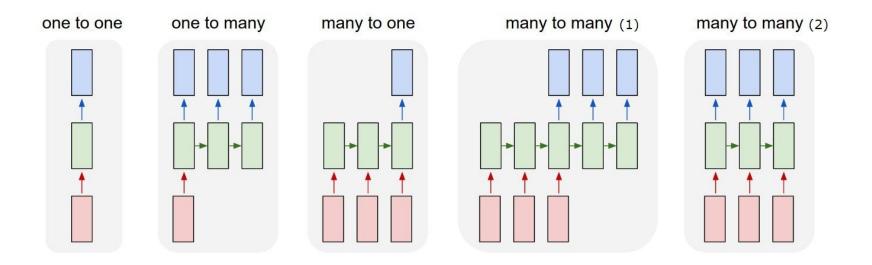




REDES NEURAIS RECORRENTES



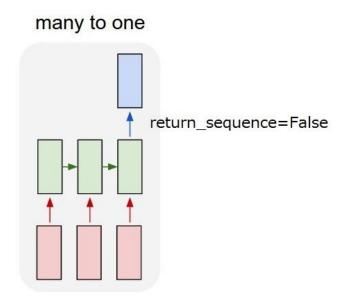
Arquiteturas



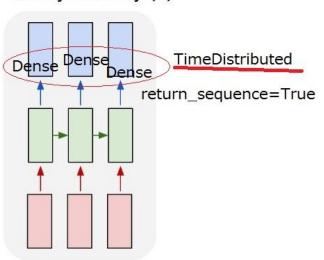
REDES NEURAIS RECORRENTES



Arquiteturas

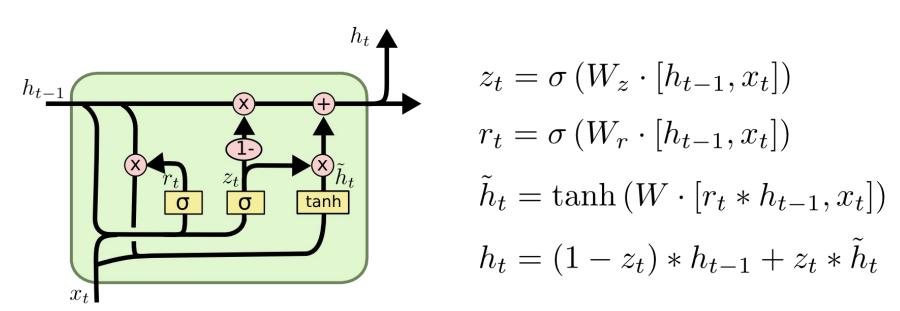


many to many (2)





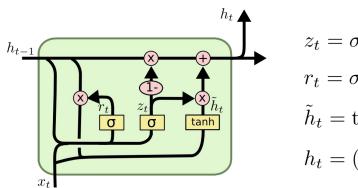
GRU



GRU



- Uma variação da LSTM é a Gated Recurrent Unit, ou GRU, introduzida por Cho et al. (2014). Ele combina as portas de esquecimento e de entrada em uma única "porta de atualização". Ele também mescla o estado da célula e o estado oculto, e faz algumas outras mudanças.
- O modelo resultante é mais simples do que os modelos LSTM padrão e tem se tornado cada vez mais popular.



$$z_{t} = \sigma (W_{z} \cdot [h_{t-1}, x_{t}])$$

$$r_{t} = \sigma (W_{r} \cdot [h_{t-1}, x_{t}])$$

$$\tilde{h}_{t} = \tanh (W \cdot [r_{t} * h_{t-1}, x_{t}])$$

$$h_{t} = (1 - z_{t}) * h_{t-1} + z_{t} * \tilde{h}_{t}$$



Links interessantes

https://deeplearning4j.org/lstm.html

https://www.depends-on-the-definition.com/guide-sequence-tagging-neural-networks-python/

http://colah.github.io/posts/2015-08-Understanding-LSTMs/

https://medium.com/towards-data-science/lstm-by-example-using-tensorflow-feb0c1968537

http://web.stanford.edu/class/cs224n/

http://www.renom.jp/notebooks/tutorial/basic algorithm/LSTM/notebook.html

http://ufldl.stanford.edu/tutorial/

http://www.wildml.com/2015/10/recurrent-neural-networks-tutorial-part-3-backpropagation-thro ugh-time-and-vanishing-gradients/

https://codeburst.io/recurrent-neural-network-4ca9fd4f242



Livros

GOLDBERG Y. Neural Network Methods for Natural Language Processing. Morgan & Claypool ed. 2017.

GULLI A., PAL S. Deep Learning with Keras. Packt Publishing. 2017.

AURÉLIEN G. Hands-On Machine Learning with Scikit-Learn and TensorFlow: Concepts, Tools, and Techniques to Build Intelligent Systems. O'Reilly Media, Inc. 2017.

