

- demo: LRA*, autorski WHCA* + dynamiczne priorytety + dynamiczne okno czasowe
- filmiki, publikacja na GitHub, link zamieszczony w pracy, YT
- rozdział Opracowanie i implementacja algorytmów - rdzeń logiki (3 metody)
 - (X) generator map (własności), (X) A*, (X) LRA*
 - własna implementacja WHCA*,
 - autorska metoda dynamicznego przydziału priorytetów + okna czasowego
- (X) Oprogramowanie symulacyjne - software development
 - architektura MVP - testy skuteczności
 - wykorzystane technologie
 - TDD, junit
 - wielowątkowość
- rozdział Wyniki testów
 - obszerne testy automatyczne: skuteczności i wydajności metod
 - 3 środowiska testowe: 11x11, 5 robotów; 11x11, 10 robotów; 35x35, 5 robotów
 - * charakterystyka map - jak często nie wystarcza zwykły A*, bo występują kolizje?
 - * porównanie skuteczności LRA* z WHCA* (z promocją priorytetów) w tych samych warunkach
 - * porównanie samego WHCA* z/bez autorską promocją priorytetów
 - * porównanie WHCA* z promocją priorytetów + rozszerzanie okna czasowego
 - * liczba kroków potrzebna do rozwiązania (LRA*, WHCA*, WHCA*+priorytety): histogram
 - odróżnienie testów wydajności od testów poprawności
- aplikacja 100%, 75 / 100 PDF
- przedłużenie - wniosek
- wysłać całość, czy rozdziałami?