

## Praca dyplomowa magisterska

na kierunku Automatyka i Robotyka w specjalności Informatyka Przemysłowa

Planowanie bezkolizyjnych tras dla zespołu robotów mobilnych

numer pracy według wydziałowej ewidencji prac: 114B-MSP-AR/251001/1135671

## Ireneusz Marek Szulc

numer albumu 251001

promotor dr hab. Barbara Siemiątkowska

konsultacje

WARSZAWA 2018