

МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМЕНИ М. В. ЛОМОНОСОВА Факультет вычислительной математики и кибернетики Кафедра системного анализа

Отчёт по практикуму

«Оптимальное управление. Множество достижимости»

Студент 315 группы И.Р. Удовиченко

Руководитель практикума к.ф.-м.н., доцент П. А. Точилин

Содержание

Ι	Теоретическая часть	3
1	Постановка задач	3
2	Вспомогательные утверждения	3

Часть I

Теоретическая часть

1. Постановка задач

Задано обыкновенное дифференциальное уравнение:

$$\ddot{x} - x^2 \sin x + x^3 + x^4 + 2\dot{x} = u,\tag{1}$$

где $x \in \mathbb{R}$, $u \in [-\alpha, \alpha]$. В начальный момент времени $x(0) = \dot{x}(0) = 0$. Необходимо построить множество достижимости $X(t, t_0, x(t_0), \dot{x}(t_0))$ в классе программынх управлений в заданный момент времени $t \geqslant t_0$.

Сведем данное дифференциальное уравнение к системе уравнений 1-го порядка:

$$\begin{cases} \dot{x}_1 = x_2, \\ \dot{x}_2 = u - 2x_2 - x_1^3 - x_1^4 + x_1^2 \sin x_1. \end{cases}$$
 (2)

Начальные условия: $x_1(0) = 0$, $x_2(0) = 0$.

2. Вспомогательные утверждения

Сформулируем принцип максимума Понтрягина для задач достижимости. Он доказан в [1]

Теорема 1 (ПМП для задачи достижимости) *Рассматривается следующая автономная система:*

$$\dot{x} = f(x(t), u(t)). \tag{3}$$

Дополнительно предполагаем, что функции f и f'_x непрервыны, и ограничения на управление и не зависят от времени: $u(t) \in \mathcal{P} \subset \mathbb{R}^m \ \dot{\forall} t$. Введем функцию Гамильтона-Понтрягина:

$$\mathcal{H}(\psi(t), x(t), u(t)) = \langle \psi(t), f(x(t), u(t)) \rangle. \tag{4}$$

Тогда если (u^*, x^*) — оптимальная пара, такая что $x^*(t) \in \partial X(t)$, то существует функция $\psi^*(t)$, удовлетворяющая сопряженной системе:

$$\dot{\psi} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial x},\tag{5}$$

для которой выполнено условия максимума:

$$\mathcal{H}\big(\psi^*(t), x^*(t), u^*(t)\big) = \sup_{v \in \mathcal{P}} \mathcal{H}\big(\psi^*(t), x^*(t), v\big). \tag{6}$$

Эта теорема позволяет использовать для построения границы множества достижимости только те траектории, которые удовлетворяют условию максимума (6).

Список литературы

[1] А. Комаров Ю. Лекции по оптимальному управлению. Москва, 2020.