## Лабораторная работа №2

## Работа с графикой

Вариант 1

В этом задании символьные вычисления не используются.

#### Двумерная графика, часть первая.

Написать функцию compareInterp(x, xx, f), которая принимает на вход две сетки, xx (более мелкую) и x (более крупную),  $x \subset xx$ , и указатель на функцию f (function handle). Эта функция рисует графики f на сетке xx и графики функций, получающихся интерполированием f с сетки x на сетку xx различными методами (флаги команды interp1: nearest, linear, spline, cubic). График оборудовать легендой.

- 1 [1]. Написать функцию compareInterp(x, xx, f) в соответствии с Требованиями к Написанию Программ Практикума.
- **2** [2]. Подобрать набор функций, на котором продемонстрировать преимущества и недостатки каждого метода интерполирования (хотя бы 4 нетривиальных примера).
- $\mathbf{3}$  [3] (\*). Оценить априорную погрешность интерполирования методом ближайшего соседа. Для построения оценки считать известными максимумы производных. Построить график априорной и получившейся погрешности для двух функций: на одной с большим отклонением от априорной погрешности, на другом с малым.

### Двумерная графика, часть вторая.

- 4 [1]. Написать функцию convergenceFunc(fn,f,a,b, n, convType)), принимающую на вход аргументы: функцию fn(n,x), такую, что fn(n,x) =  $f_n(x)$ , и функцию f, считающуюся пределом последовательности  $f_n(x)$  на [a,b] в смысле, задаваемом аргументом-строкой convType: это может быть поточечная сходимость, равномерная сходимость, среднеквадратичная сходимость. Функция рисует анимацию из n кадров, на каждом i-м из которых нарисованы  $f_i$  и f на отрезке [a,b]. В заглавии графика стоит вывести значении метрики разности для всех сходимостей, кроме поточечной. Подготовить несколько примеров, когда есть один вид сходимости, но нет другого.
- 5 [2]. Написать функции fourierApprox(f,a,b, n, meth)), принимающую на вход аргументы: функцию f, и рисующую анимацию из n кадров, на каждом из которых рисуется i-я частичная сумма ряда Фурье для этой функции на [a,b] по системе функций, задаваемой параметром meth. Должна быть реализована стандартная тригонометрическая система функций, система функций Уолша и любая другая полная система функций, не встречающаяся ни в одном из вариантов этого задания. Каждая система должна порождаться функцией вида getFunc(n), возвращающую анонимную функцию номер n в той или иной системе.
- **6** [1]. Создать скрипт, в первом блоке которого задаётся переменная-функция и некоторая сетка. Второй блок рисует график функции на этой сетке, отмечает на все точки локального минимума, отмечает один глобальный максимум, и запускает от него до ближайшего минимума комету (команда comet). Подобрать примеры функций со многими экстремумами.
- 7 [2]. Написать функцию getEqual(f,g,t0,t1,N), которая принимает на вход две функции, описывающие параметрическую кривую на плоскости,

$$l = \{(x, y): x = f(t), y = g(t), t = [t_0, t_1]\},\$$

и возвращает N точек  $\{p_k\}_{k=1}^N$  таких, что  $p_k \in l$  и  $\|p_i - p_{i+1}\| = \text{const}$  для всех k, причём  $p_1 = (f(t_0), g(t_0))$ ,  $p_N = (f(t_1), g(t_1))$ . Сравнить среднее расстояние между точками, полученных из равномерной по t параметризации  $(p_k = (f(t_0 + k \cdot \Delta t), g(t_0 + k \cdot \Delta t))$  с получившимся расстоянием между точками. Продемонстрировать работу на фигурах Лиссажу:

$$x(t) = A\sin(at + \delta), \ y(t) = B\sin(bt), \ A, B, a, b, \delta - \text{const}.$$

- 8 [3]. Написать функцию drawSet(rho,N) которая получает на вход опорную функцию некоторого плоского множества [val, point] = rho(x), возвращающую значение опорной функции в направлении x и соответствующий опорный вектор. Функция drawSet рисует внутреннюю и внешнюю кусочно-линейные аппроксимации границы множества с N точками. Функцией convhull пользоваться нельзя. Подготовить как минимум 2 примера с аналитически рассчитанными опорными функциями.
- 9 [1]. Используя функцию fmincon, написать функцию supportLebesgue(f, opts), которая выдает (приближенную) опорную функцию множества  $X = \{x : f(x) \le 0\}$ , которую можно использовать в предыдущем задании. Функция f предполагается выпуклой. Параметры opts являются параметрами функции fmincon.
- 10 [3]. Написать функцию drawPolar(rho,N), которая получает на вход опорную функцию [val, point] = rho(x), возвращающую значение опорной функции некоторого плоского множества  $\mathcal X$  в направлении x и соответствующий опорный вектор. Функция drawPolar рисует поляру множества  $\mathcal X$  и само  $\mathcal X$ . Подобрать 3–4 примера, когда вид поляры известен заранее, в том числе, когда  $0 \notin \mathcal X$ .

#### Трёхмерная графика.

Создать блочный скрипт. В первом блоке задается функция, зависящая от двух переменных и скалярного параметра, двухмерная сетка (см. команду meshgrid) и границы изменения параметра.

- 11 [1]. Создать блок, рисующий анимацию с эволюцией поверхности по параметру (см. surf) и сохраняющий анимацию в переменную. На каждом кадре неоходимо отметить локальные максимумы и минимумы, подобрать примеры, где их несколько и где они с течением времени меняют своё положение и число. В следующем блоке воспроизвести эту анимацию командой movie. Написать блок, где фиксируется некоторое значение параметра и при помощи команды contour строится проекция сечения функции на некотором фиксированном уровне на плоскость Oxy.
  - 12 [1]. Создать блоки, сохраняющие анимацию в файл на диске в форматах .mat и .avi.
- 13 [2]. Известно, что за время выгула корова Мурка выедает всю траву, до которой может добраться. Для её выгула кот Матроскин использует систему из N колышков, каждый из которых соединяется с Муркой отдельной цепью, причём так, что сумма расстояний до всех колышков до Мурки не может превышать L метров в p-й норме Гёльдера. Написать функцию viewEaten(points,L,p), принимающую массив из координат N точек на плоскости, расстояние L, и показатель нормы, и выводящую на экран закрашенную двухмерную область, которую Мурка съест за выгул. Определить минимальное возможное значение L как функцию координат колышков.

## Изучение четырехмерной графики.

См. команды patch, isosurface, isonormals, camlight, shading и lighting.

14 [1]. Написать функцию drawBall(alpha, params), которая создаёт трехмерную сетку и рисует на ней линию уровня функции

$$f(x,y,z) = \begin{cases} |x|^{\alpha} + |y|^{\alpha} + |z|^{\alpha}, & \alpha \in (0,+\infty) \\ \max(|x|,|y|,|z|), & \alpha = +\infty \end{cases}$$

В params (это может быть список параметров или структура) передать параметры отрисовки (как минимум, цвет и число точек в сетке). Если исследуемое множество пустое, то функция должна выводить соответствующее сообщение об ошибке.

15 [1]. Написать функцию drawManyBalls(alphas, colors, edges), которая рисует единичные шары в метриках, указанных в векторе alphas, с цветами, задаваемыми в векторе colors. Параметр edges отвечает за цвет граней и может принимать значение 'None'.

## Лабораторная работа №2

# Работа с графикой

Вариант 2

В этом задании символьные вычисления не используются.

#### Двумерная графика, часть первая.

Написать функцию compareInterp(x, xx, f), которая принимает на вход две сетки, xx (более мелкую) и x (более крупную),  $x \subset xx$ , и указатель на функцию f (function handle). Эта функция рисует графики f на сетке xx и графики функций, получающихся интерполированием f с сетки x на сетку xx различными методами (флаги команды interp1: nearest, linear, spline, cubic). График оборудовать легендой.

- 1 [1]. Написать функцию compareInterp(x, xx, f) в соответствии с Требованиями к Написанию Программ Практикума.
- **2** [2]. Подобрать набор функций, на котором продемонстрировать преимущества и недостатки каждого метода интерполирования (хотя бы 4 нетривиальных примера).
- 3 [3] ( $\star$ ). Оценить априорную погрешность интерполирования линейным методом. Для построения оценки считать известными максимумы производных. Построить график априорной и получившейся погрешности для двух функций: на одной с большим отклонением от априорной погрешности, на другом с малым.

## Двумерная графика, часть вторая.

- 4 [1]. Написать функцию convergenceFunc(fn,f,a,b, n, convType)), принимающаю на вход аргументы: функцию fn(n,x), такую, что fn(n,x) =  $f_n(x)$ , и функцию f, считающуюся пределом последовательности  $f_n(x)$  на [a,b] в смысле, задаваемом аргументом-строкой convType: это может быть поточечная сходимость, равномерная сходимость, среднеквадратичная сходимость. Функция рисует анимацию из n кадров, на каждом i-м из которых нарисованы  $f_i$  и f на отрезке [a,b]. В заглавии графика стоит вывести значении метрики разности для всех сходимостей, кроме поточечной.
- $\mathbf{5}$  [2]. Написать функции fourierApprox(f,a,b, n, meth)), принимающаю на вход аргументы: функцию f, и рисующую анимацию из n кадров, на каждом из которых рисуется i-я частичная сумма ряда Фурье для этой функции на [a,b] по системе функций, задаваемой параметром meth. Должна быть реализована стандартная тригонометрчиеская система функций, система многолченов Чебышёва и любая другая полная система функций, не встречающаяся ни в одном из вариантов этого задания. Каждая система должна порождаться функцией вида getFunc(n), возвращающую анонимную функцию номер n в той или иной системе.
- **6** [1]. Создать скрипт, в первом блоке которого задаётся переменная-функция и некоторая сетка. Второй блок рисует график функции на этой сетке, отмечает на все точки локального минимума, отмечает один глобальный максимум, и запускает от него до ближайшего минимума комету (команда comet). Подобрать примеры функций со многими экстремумами.
- 7 [2]. Написать функцию getEqual(f,g,t0,t1,N), которая принимает на вход две функции, описывающие параметрическую кривую на плоскости,

$$l = \{(x, y): x = f(t), y = g(t), t = [t_0, t_1]\},\$$

и возвращает N точек  $\{p_k\}_{k=1}^N$  таких, что  $p_k \in l$  и  $\|p_i - p_{i+1}\| = \text{const}$  для всех k, причём  $p_1 = (f(t_0), g(t_0))$ ,  $p_N = (f(t_1), g(t_1))$ . Сравнить среднее расстояние между точками, полученных из равномерной по t параметризации  $(p_k = (f(t_0 + k \cdot \Delta t), g(t_0 + k \cdot \Delta t))$  с получившимся расстоянием между точками. Продемонстрировать работу на фигурах Лиссажу:

$$x(t) = A\sin(at + \delta), \ y(t) = B\sin(bt), \ A, B, a, b, \delta - \text{const}.$$

- 8 [3]. Написать функцию drawSet(rho,N) которая получает на вход опорную функцию некоторого плоского множества [val, point] = rho(x), возвращающую значение опорной функции в направлении x и соответствующий опорный вектор. Функция drawSet рисует внутреннюю и внешнюю кусочно-линейные аппроксимации границы множества с N точками. Функцией convhull пользоваться нельзя. Подготовить как минимум 2 примера с аналитически рассчитанными опорными функциями.
- 9 [1]. Используя функцию fmincon, написать функцию supportLebesgue(f, opts), которая выдает (приближенную) опорную функцию множества  $X = \{x : f(x) \le 0\}$ , которую можно использовать в предыдущем задании. Функция f предполагается выпуклой. Параметры opts являются параметрами функции fmincon.
- 10 [3]. Написать функцию drawPolar(rho,N), которая получает на вход опорную функцию [val, point] = rho(x), возвращающую значение опорной функции некоторого плоского множества  $\mathcal{X}$  в направлении x и соответствующий опорный вектор. Функция drawPolar рисует поляру множества  $\mathcal{X}$  и само  $\mathcal{X}$ . Подобрать 3–4 примера, когда вид поляры известен заранее, в том числе, когда  $0 \notin \mathcal{X}$ .

#### Трёхмерная графика.

Создать блочный скрипт. В первом блоке задается функция, зависящая от двух переменных и скалярного параметра, двухмерная сетка (см. команду meshgrid) и границы изменения параметра.

- 11 [1]. Создать блок, рисующий анимацию с эволюцией поверхности по параметру (см. surf) и сохраняющий анимацию в переменную. На каждом кадре неоходимо отметить локальные максимумы и минимумы, подобрать примеры, где их несколько и где они с течением времени меняют своё положение и число. В следующем блоке воспроизвести эту анимацию командой movie. Написать блок, где фиксируется некоторое значение параметра и при помощи команды contour строится проекция сечения функции на некотором фиксированном уровне на плоскость Oxy.
  - 12 [1]. Создать блоки, сохраняющие анимацию в файл на диске в форматах .mat и .avi.
- 13 [2]. Колонисты установили на поверхности Марса N независимых антенных станций (поля от них складываются), каждая из которых генерирует вокруг себя беспроводную сеть с уровнем сигнала  $V/(1+d(p_k,p))$ , где  $p_k$  точка, где находится k-я станция, p точка, где проводится замер,  $d(\cdot,\cdot)$  евклидово расстоние, V исходный уровень сигнала. Для уверенной работы марсохода требуется сигнал с уровнем, не меньшим L. Написать функцию viewPossible(points, P, L), принимающую массив из координат N точек на плоскости, уровни сигналов L и P, и выводящую на экран область, в которой можно уверенно управлять марсоходом. Определить, будет ли полученная область односвязной.

## Изучение четырехмерной графики.

См. команды patch, isosurface, isonormals, camlight, shading и lighting.

14 [1]. Написать функцию drawBall(alpha, params), которая создаёт трехмерную сетку и рисует на ней линию уровня функции

$$f(x,y,z) = \begin{cases} |x|^{\alpha} + |y|^{\alpha} + |z|^{\alpha}, & \alpha \in (0,+\infty) \\ \max(|x|,|y|,|z|), & \alpha = +\infty \end{cases}$$

В params (это может быть список параметров или структура) передать параметры отрисовки (как минимум, цвет и число точек в сетке). Если исследуемое множество пустое, то функция должна выводить соответствующее сообщение об ошибке.

15 [1]. Написать функцию drawManyBalls(alphas, colors, edges), которая рисует единичные шары в метриках, указанных в векторе alphas, с цветами, задаваемыми в векторе colors. Параметр edges отвечает за цвет граней и может принимать значение 'None'.

## Лабораторная работа №2

# Работа с графикой

Вариант 3

В этом задании символьные вычисления не используются.

#### Двумерная графика, часть первая.

Написать функцию compareInterp(x, xx, f), которая принимает на вход две сетки, xx (более мелкую) и x (более крупную),  $x \subset xx$ , и указатель на функцию f (function handle). Эта функция рисует графики f на сетке xx и графики функций, получающихся интерполированием f с сетки x на сетку xx различными методами (флаги команды interp1: nearest, linear, spline, cubic). График оборудовать легендой.

- 1 [1]. Написать функцию compareInterp(x, xx, f) в соответствии с Требованиями к Написанию Программ Практикума.
- **2** [2]. Подобрать набор функций, на котором продемонстрировать преимущества и недостатки каждого метода интерполирования (хотя бы 4 нетривиальных примера).
- 3 [3] (★). Оценить априорную погрешность интерполирования кубическими сплайнами. Для построения оценки считать известными максимумы производных. Построить график априорной и получившейся погрешности для двух функций: на одной с большим отклонением от априорной погрешности, на другом с малым.

### Двумерная графика, часть вторая.

- 4 [1]. Написать функцию convergenceFunc(fn,f,a,b, n, convType)), принимающаю на вход аргументы: функцию fn(n,x), такую, что fn(n,x) =  $f_n(x)$ , и функцию f, считающуюся пределом последовательности  $f_n(x)$  на [a,b] в смысле, задаваемом аргументом-строкой convType: это может быть поточечная сходимость, равномерная сходимость, среднеквадратичная сходимость. Функция рисует анимацию из n кадров, на каждом i-м из которых нарисованы  $f_i$  и f на отрезке [a,b]. В заглавии графика стоит вывести значении метрики разности для всех сходимостей, кроме поточечной.
- 5 [2]. Написать функции fourierApprox(f,a,b, n, meth)), принимающаю на вход аргументы: функцию f, и рисующую анимацию из n кадров, на каждом из которых рисуется i-я частичная сумма ряда Фурье для этой функции на [a,b] по системе функций, задаваемой параметром meth. Должна быть реализована стандартная тригонометрчиеская система функций, система многочленов Эрмита и любая другая полная система функций, не встречающаяся ни в одном из вариантов этого задания. Каждая система должна порождаться функцией вида getFunc(n), возвращающую анонимную функцию номер n в той или иной системе.
- **6** [1]. Создать скрипт, в первом блоке которого задаётся переменная-функция и некоторая сетка. Второй блок рисует график функции на этой сетке, отмечает на все точки локального минимума, отмечает один глобальный максимум, и запускает от него до ближайшего минимума комету (команда comet). Подобрать примеры функций со многими экстремумами.
- 7 [2]. Написать функцию getEqual(f,g,t0,t1,N), которая принимает на вход две функции, описывающие параметрическую кривую на плоскости,

$$l = \{(x, y): x = f(t), y = g(t), t = [t_0, t_1]\},\$$

и возвращает N точек  $\{p_k\}_{k=1}^N$  таких, что  $p_k \in l$  и  $\|p_i - p_{i+1}\| = \text{const}$  для всех k, причём  $p_1 = (f(t_0), g(t_0))$ ,  $p_N = (f(t_1), g(t_1))$ . Сравнить среднее расстояние между точками, полученных из равномерной по t параметризации  $(p_k = (f(t_0 + k \cdot \Delta t), g(t_0 + k \cdot \Delta t))$  с получившимся расстоянием между точками. Продемонстрировать работу на фигурах Лиссажу:

$$x(t) = A\sin(at + \delta), \ y(t) = B\sin(bt), \ A, B, a, b, \delta - \text{const}.$$

- 8 [3]. Написать функцию drawSet(rho,N) которая получает на вход опорную функцию некоторого плоского множества [val, point] = rho(x), возвращающую значение опорной функции в направлении x и соответствующий опорный вектор. Функция drawSet рисует внутреннюю и внешнюю кусочно-линейные аппроксимации границы множества с N точками. Функцией convhull пользоваться нельзя. Подготовить как минимум 2 примера с аналитически рассчитанными опорными функциями.
- 9 [1]. Используя функцию fmincon, написать функцию supportLebesgue(f, opts), которая выдает (приближенную) опорную функцию множества  $X = \{x : f(x) \le 0\}$ , которую можно использовать в предыдущем задании. Функция f предполагается выпуклой. Параметры opts являются параметрами функции fmincon.
- 10 [3]. Написать функцию drawPolar(rho,N), которая получает на вход опорную функцию [val, point] = rho(x), возвращающую значение опорной функции некоторого плоского множества  $\mathcal X$  в направлении x и соответствующий опорный вектор. Функция drawPolar рисует поляру множества  $\mathcal X$  и само  $\mathcal X$ . Подобрать 3–4 примера, когда вид поляры известен заранее, в том числе, когда  $0 \notin \mathcal X$ .

#### Трёхмерная графика.

Создать блочный скрипт. В первом блоке задается функция, зависящая от двух переменных и скалярного параметра, двухмерная сетка (см. команду meshgrid) и границы изменения параметра.

- 11 [1]. Создать блок, рисующий анимацию с эволюцией поверхности по параметру (см. surf) и сохраняющий анимацию в переменную. На каждом кадре неоходимо отметить локальные максимумы и минимумы, подобрать примеры, где их несколько и где они с течением времени меняют своё положение и число. В следующем блоке воспроизвести эту анимацию командой movie. Написать блок, где фиксируется некоторое значение параметра и при помощи команды contour строится проекция сечения функции на некотором фиксированном уровне на плоскость Oxy.
  - 12 [1]. Создать блоки, сохраняющие анимацию в файл на диске в форматах .mat и .avi.
- 13 [2]. Полярнику необходимо обойти N станций в бурю в полярную ночь. Каждая станция оборудована фонарём, в свете которого видна территория на L метров вокруг станции. Известно, что оказавшись в темноте, полярник неизбежно потеряется и погибнет. Написать функцию viewViewable(points, L), принимающую массив из координат N точек на плоскости и дистанцию L, и выводящую границу освещённой области. Определить, сможет ли полярник обойти все станции (порядок обхода фиксирован).

#### Изучение четырехмерной графики.

См. команды patch, isosurface, isonormals, camlight, shading и lighting.

14 [1]. Написать функцию drawBall(alpha, params), которая создаёт трехмерную сетку и рисует на ней линию уровня функции

$$f(x,y,z) = \begin{cases} |x|^{\alpha} + |y|^{\alpha} + |z|^{\alpha}, & \alpha \in (0,+\infty) \\ \max(|x|,|y|,|z|), & \alpha = +\infty \end{cases}$$

В params (это может быть список параметров или структура) передать параметры отрисовки (как минимум, цвет и число точек в сетке). Если исследуемое множество пустое, то функция должна выводить соответствующее сообщение об опибке.

15 [1]. Написать функцию drawManyBalls(alphas, colors, edges), которая рисует единичные шары в метриках, указанных в векторе alphas, с цветами, задаваемыми в векторе colors. Параметр edges отвечает за цвет граней и может принимать значение 'None'.