



تمرین تحویلی ۵

شماره دانشجویی: ۹۷۱۰۰۴۰۵

نام و نام خانوادگی: سروش زارع

پرسش ۱

در ابتدا فرض می‌کنیم که مواردی مانند دور با ظرفیت بی نهایت و مجموع هزینه‌های منفی وجود ندارد، زیرا در غیر این صورت مساله جواب بهینه ندارد.

لم ۱ می‌توانیم یک ماتریس U با درایه‌های ثابت u پیدا کنیم به طوری که افزودن قید $f \leq U$ جواب‌های مساله را عوض نکند.

برهان. می‌توانیم با استفاده از الگوریتمی شبیه به باینری سرچ مقدار u را پیدا کنیم. در ابتدا قرار می‌دهیم $u = 1$ و جواب بهینه‌ی مساله را پیدا می‌کنیم، سپس در هر مرحله u را دو برابر می‌کنیم، اگر جواب بهینه‌ی مساله عوض نشد، همین u را به عنوان درایه‌های U در قید $f \leq U$ در نظر می‌گیریم. ولی اگر جواب تغییر کرد، همین الگوریتم را ادامه می‌دهیم. با فرض اینکه مساله یک جواب بهینه دارد، این الگوریتم پس از تعدادی تکرار متوقف می‌شود، در نتیجه لم (۱) اثبات می‌شود. \square

پس تا کنون مساله‌ای به شکل زیر داریم:

$$\begin{aligned} & \text{کمینه کن} \quad c^T f \\ & \text{که} \quad 0 \leq f \leq U \\ & \quad \nabla(f)_i = b_i \quad \forall i \in V \end{aligned}$$

حال سعی می‌کنیم هزینه‌های منفی را از بین ببریم. برای این کار، در ابتدا به ازای هر یال $e = xy$ با c_e منفی، مقادیر b_x و b_y را به شکل زیر آپدیت می‌کنیم:

$$\begin{aligned} b_x &+ = u \\ b_y &- = u \end{aligned}$$

خود یال e را حذف می‌کنیم و یک یال $e' = yx$ را با هزینه‌ی $|c_e| = -c_e$ و شار اولیه‌ی \bullet اضافه می‌کنیم. این آپدیت را به ازای تمام یال‌های با هزینه‌ی منفی انجام می‌دهیم تا در نهایت هیچ هزینه‌ی منفی باقی نمانده باشد. نحوه‌ی این مدل سازی به این گونه است که به ازای یک یال $e = xy$ با هزینه‌ی منفی، با عوض کردن b_x و b_y فرض می‌کنیم که تمام ظرفیت این یال استفاده شده است، ولی این شانس را به الگوریتم می‌دهیم که بتواند از تمام این ظرفیت استفاده نکند (با قرار دادن یال برعکس e' از y به x با هزینه‌ی مثبت). در واقع تمام هزینه‌های منفی را در ابتدا لحاظ می‌کنیم و صرفاً در صورت نیاز برخی از آن‌ها را بعداً کنسل می‌کنیم. در نهایت اگر مقدار b آپدیت شده را با b' نشان دهیم و هزینه‌ها را با c' نشان دهیم، کافیت مساله‌ی زیر را حل کنیم:

$$\begin{aligned} & \text{کمینه کن} \quad c'^T f \\ & \text{که} \quad 0 \leq f \leq U \\ & \quad \nabla(f)_i = b'_i \quad \forall i \in V \end{aligned}$$

اگر جواب بهینه‌ی این مساله را با f^* نشان دهیم، برای به دست آوردن جواب مساله‌ی اصلی، برای یال‌های e که از همان ابتدا هزینه‌ی مثبت داشته‌اند کافیست همان f_e^* را برای f_e در نظر بگیریم و برای یال‌های e که در ابتدا هزینه‌ی منفی داشته‌اند، کافیست f_e را برابر با $f_e^* - u$ قرار دهیم (چون در ابتدا فرض کردیم تمام ظرفیت e استفاده شده است ولی در نهایت به اندازه‌ی f_e^* از آن را کنسل کرده‌ایم).
نکته: می‌توان دید که برای هر $v \in V$ داریم:

$$b'_v = b_v + u(|\delta^+(v)| - |\delta^-(v)|)$$

پرسش ۲

ابتدا برنامه‌ی اصلی (Primal) را می‌نویسیم:

$$\begin{aligned} & \text{کمینه کن} \quad c^T f \\ & \text{که} \quad 0 \leq f \leq u \\ & \quad \nabla(f)_i = b_i \quad \forall i \in V \end{aligned}$$

حال برنامه‌ی دوگان (Dual) را می‌نویسیم:

$$\begin{aligned} & \text{بیشینه کن} \quad b^T \pi + u^T y \\ & \text{که} \quad y_{i,j} + \pi_j - \pi_i \leq c_{i,j} \quad \forall e = ij \in E \\ & \quad y, \pi \geq 0 \end{aligned}$$

طبق لنگی مکمل، اگر f^* یک جواب شدنی برای P و مجموعه‌ی $B^* = \{y^*, \pi^*\}$ یک جواب شدنی برای D باشند، این جواب‌ها بهینه‌اند و تنها اگر داشته باشیم:

$$f_e^* > 0 \rightarrow y_{i,j}^* + \pi_j^* - \pi_i^* = c_{i,j} \quad (۱)$$

$$f_e^* < u_e \rightarrow y_e^* = 0 \quad (۲)$$

لم ۲ تساوی سمت راست (۱) در صورت بهینه بودن D همواره برقرار است و در واقع شرطی اضافه است. برهان. (فرض خلف) فرض کنید $B^* = \{y^*, \pi^*\}$ یک جواب بهینه برای D باشد. اگر i, j موجود باشند به طوری که داشته باشیم

$$y_{i,j}^* + \pi_j^* - \pi_i^* < c_{i,j}$$

می‌توانیم $y_{i,j}$ را به اندازه‌ی یک $\epsilon > 0$ افزایش دهیم به طوری که همچنان قیود D برقرار باشند و علاوه بر آن، با توجه به مثبت بودن ظرفیت‌ها (درایه‌های u)، تابع هدف نیز افزایش پیدا می‌کند که با بهینه بودن B در تناقض است. پس فرض خلف باطل است و لم (۱) اثبات می‌شود. حال با توجه به لم (۱)، می‌توانیم بنویسیم:

$$y_{i,j}^* = c_{i,j} - \pi_j^* + \pi_i^*$$

و در نتیجه شرط (۲) را می‌توانیم به صورت معادل زیر بنویسیم:

$$f_e^* < u_e \rightarrow c_{i,j} - \pi_j^* + \pi_i^* = 0$$

پس توانستیم شروط لنگی مکمل را بدون استفاده از y^* بنویسیم.

پرسش ۳

هدفمان این است که مساله را به این شکل مدل کنیم:

$$\begin{aligned} & \text{کمینه کن} \quad c^T f \\ & \text{که} \quad 0 \leq f \\ & \nabla(f)_i = b_i \quad \forall i \in V \end{aligned}$$

که c_e هزینه‌ی کپی گرفتن از یال e می‌باشد. حال سعی می‌کنیم مساله را طوری مدل کنیم که هر یال مجبور باشد حداقل ۱ بار استفاده شود (بدون هزینه)، و سپس به ازای هر استفاده‌ی مجدد، هزینه‌ای اضافه متحمل شود. سعی می‌کنیم این هزینه‌های اضافه را با f مدل کنیم و خود e اولیه را با عوض کردن b_i ها مدل کنیم. برای این کار کافیست برای هر یال uv مقدار b_u و b_v را به ترتیب با مقادیر $b_u + 1$ و $b_u - 1$ عوض کنیم. همین کار را به ازای تک تک یال‌ها انجام می‌دهیم و این کار عملاً باعث می‌شود که هر یال حداقل یک بار استفاده شود. برای اینکه در نهایت یک گراف اویلری داشته باشیم، کافیست کاری کنیم که b_i های اولیه (قبل از عوض شدن)، همگی برابر با ۰ باشند (باعث می‌شود درجه‌ی خروجی و ورودی رئوس پس از اضافه شدن یال‌ها برابر باشد). پس کافیست در ابتدا قرار دهیم $b = 0$ و با پیمایش روی یال‌های $e \in E$ ، مقادیر b را آپدیت کنیم. در نهایت اگر مقدار آپدیت شده‌ی b را با b' نشان دهیم، مساله‌ی زیر را حل می‌کنیم:

$$\begin{aligned} & \text{کمینه کن} \quad c^T f \\ & \text{که} \quad 0 \leq f \\ & \nabla(f)_i = b'_i \quad \forall i \in V \end{aligned}$$

در جواب بهینه‌ی به دست آمده، اگر شار استفاده شده برای یال e برابر با f_e باشد، این مقدار نشان می‌دهد که f_e بار کپی از یال e اضافه شده است (به جز خود e اولیه). نکته: می‌توان دید که برای هر $v \in V$ داریم:

$$b'_v = |\delta^+(v)| - |\delta^-(v)|$$