

بهینهسازی ترکیبیاتی مقدماتی

نيمسال اول ١٣٩٩-١٤٠٠

مدرس: مرتضى عليمى، هانى احمد زاده

تمرین تحویلی ۱

شماره دانشجویی: ۹۷۱۰۰۴۰۵

نام و نامخانوداگی: سروش زارع

واضح است که مسالهی گفته شده در سوال یک چند وجهی است که در اینجا آن را با Q نشان می دهیم.

برای راحتی نوشتن، منظور از بردارهایی به شکل $(a_1,...a_k)$ برداری ستونی با این درایههاست و منظور بردار سطری نست!

پرسش ۳

از آنجایی که چند وجهی P کراندار فرض شده، میتوانیم آن را به شکل یک چندراسی (polotype) درنظر بگیریم. رئوس این چندراسی را با $v_1,...v_t$ نشان دهید. در واقع داریم

$$CH(v_1, ... v_t) = P$$

همچنین تعریف میکنیم:

$$V := (v_1, v_2, ... v_t)$$

در واقع V یک بردار ستونی شامل v_i ها است.

با توجه به نحوه ی ساخت پوش محدب، می دانیم که هر نقطه ی داخل P به صورت ترکیب محدب v_i ها قابل نوشتن است. بنابراین داریم:

$$\forall x \in P \quad \exists \quad 0 \le \lambda_1 \le 1, ..., 0 \le \lambda_t \le 1 : \sum_{i=1}^{t} \lambda_i v_i = x \quad , \quad \sum_{i=1}^{t} \lambda_i = 1$$
 (1)

می توانیم این ضرایب را به صورت یک تابع از \mathbb{R}^n به \mathbb{W}^t در نظر بگیریم که ورودی آن یک نقطه ی $x \in P$ است و خروجی آن ضرایب λ_i مربوطه به صورت یک بردار ستونی است. این تابع را با t نشان می دهیم. پس از این پس می توانیم به جای تمرکز روی نقاط $x \in P$ ، روی تصویر این نقاط تحت t تمرکز کنیم و با داشتن هر کدام از این مقادیر در \mathbb{W}^d می توانیم نقطه ی متناظر آن در \mathbb{R}^n را به دست آوریم (طبق فرمول ۱). اگر هر کدام از این نقاط را با بردار λ_i نشان دهیم و درایه های آن را با λ_i نشان دهیم، تا کنون فقط قیود زیر را داشتیم:

$$0 \le \lambda_1 \le 1, ..., 0 \le \lambda_t \le 1$$
, $\sum_{i=1}^{t} \lambda_i = 1$

 $a_i^T x = b_i$ تا کنون قیود $x \in P$ را در این فضای جدید مدل کردیم، حال میخواهیم تعدادی قید دیگر اضافه کنیم که قیود را نیز داشته باشیم.

به ازای هر شرط $a_j^T x = b_j$ در Q، میتوانیم این شرط را با یک فرمول بندی جدید بنویسیم:

$$A_j^T x = b_j \to A_j^T [f(x)^T V] = b_j$$
$$\to \sum_{i=1}^t (A_j^T v_i f(x)_i) = b_j$$

با توجه به اینکه $A_j^T v_i$ یک اسکالر است، میتوانیم یک ماتریس p تعریف کنیم به طوری که

$$p_{i,j} = A_j^T v_i$$

و قیوداضافه شده را به صورت $P\lambda = b$ نشان دهیم. حال با اضافه کردن دادن یک سطر تمام ۱ به P، قید P نشان دهیم. P نشان در همین ماتریس P لحاظ میکنیم و به طور مشابه درایهی ۱ را به بردار P اضافه کنیم. پس می توانیم یک مسالهی برنامه ریزی خطی بنویسیم که قیود آن شامل $P\lambda = (b,1)$ و $P\lambda = (b,1)$ است. قبل از نوشتن تابع هدف، توجه کنید که این برنامه ریزی خطی به نوعی در تناظر با $P\lambda = (b,1)$ آمده در مساله است، زیرا از این ایده استفاده کردیم که هر ترکیب محدب مناسب از $P\lambda = (b,1)$ ها، خودش یک نقطه ی $P\lambda = (b,1)$ آمده در مساله است که هر نقطه ی شدنی ها، خودش یک نقطه ی $P\lambda = (b,1)$ را مشخص می کند (با استفاده از فرمول ۱). منظور از "تناظر" است که هر نقطه ی شدنی داخل این برنامه ریزی خطی، می تواند با استفاده از معکوس تابع $P\lambda = (b,1)$ است، بهمان نقطه ی شدنی $P\lambda = (b,1)$ آمده در $P\lambda = (b,1)$ است، بهمان نقطه ی می دار $P\lambda = (b,1)$ آمده در $P\lambda = (b,1)$ آبد در $P\lambda = ($

$$x \in Q \to \exists 0 \le \lambda_1 \le 1, ..., 0 \le \lambda_t \le 1 : x = \sum_{i=1}^{t} \lambda_i v_i, \sum_{i=1}^{t} \lambda_i = 1$$

بنابراین می توانیم بنویسیم:

$$c^T x = c^T [\sum_{i=1}^{t} \lambda_i v_i]$$

و تابع هدفمان مینیمم کردن عبارت بالاست. پس یک برنامه ریزی خطی نوشتیم که مقدار جواب بهینه ی آن دقیقا برابر با مقدار جواب بهینه در Q است.

حال به ابعاد ماتریس P استفاده شده در این برنامه ریطی خطی توجه کنید: با توجه به نحوه ی ساختن این ماتریس، p دقیقا L+1 سطر و t ستون دارد. با توجه به کراندار بودن فضای شدنی P, برنامه ی P در یکی از رئوس یا BFS های این برنامه ریزی خطی جواب بهینه را به ما می دهد. با توجه به اینکه هر BFS از درنظر گرفتن یک زیر مجموعه از ستونهای P که مستقل خطی هستند ساخته می شود و اینکه رنک ستونی و رنک سطری P برابر است و همچنین اینکه P در مجموع P سطر دارد، هر BFS حداکثر P درایه ی ناصفر دارد. یادآوری می کنیم که هر درایه ی جواب های شدنی در P متناظر با ضرایب P است که طبق فرمول P ، یک جواب شدنی برای P می دهد. بنابراین می توانیم با یک ترکیب محدب شامل حداکثر P تا از راسهای چند راسی P ، هر نقطه ی شدنی مساله ی P و در نتیجه جواب بهینه ی P را نشان دهیم که همان حکم مساله است.