## 강화학습 과제 2: DQN 실습과제

제출 형식: PDF (Latex 또는 Word 사용 가능) 제출 기한: 2025년 4월 29일 (화) 23:59

## 1. 실험 목적

본 과제의 목표는 DQN(Deep Q-Network)을 기반으로 한 자율주행 시뮬레이션 환경에서의 학습 알고리즘을 분석하고, 성능 개선을 위한 실험을 수행하는 데 있습니다.

## 2. 환경 및 자료

- 실험 환경: OpenAI Gym의 CarRacing-v0
- 코드 기반: 제공된 GitHub 소스 (DQN.py, DQN-CarRacing.ipynb 등)
- 파일 구조:
  - DQN.py: 학습 알고리즘
  - dqn.pt : 사전 학습된 파라미터 (optional)
  - DQN-CarRacing.ipynb : 실험 수행하는 주요 주피터 노트북 파일
  - requirements.txt : 필요한 라이브러리 목록

## 3. 실험 내용

### 3.1. 기본 DQN 실행 및 결과 분석

• 기본 제공된 코드를 실행하여 DQN 학습을 수행하고, 그 결과를 아래에 정리하세요. (src/DQN.py 내 write code 밑에 코드를 작성할 것)

# 실험 환경 설정: Jupyter 실행 (DQN-CarRacing.ipynb) 사용한 파라미터: $\gamma = _____, \epsilon = _____,$ batch size = \_\_\_\_\_, episodes = \_\_\_\_\_ 학습 결과 요약 (reward, convergence 등):

실행 결과 스크린샷 or 이미지 (gif 삽입):

#### 3.2. 파라미터 변화 실험

- 다음 중 하나 이상을 변경하여 실험해보고, 비교 분석을 수행하세요:
  - 1.  $\gamma: 0.9 \to 0.99$
  - $2. \epsilon \text{ decay: slower 또는 faster}$

- 3. replay buffer size
- 4. network 구조 변경 (예: CNN layer 추가)

### 변경한 파라미터:

- 변경 전: \_\_\_\_\_
- 변경 후: \_\_\_\_\_

실험 결과 및 비교 분석:

## 4. 결론 및 제안

- 실험을 통해 어떤 인사이트를 얻었는지 요약
- 성능 향상을 위한 추가 제안 (예: Double DQN, Dueling DQN, Prioritized Replay 등)

## 5. 참고자료

- DQN 원 논문: Mnih et al., 2015. "Playing Atari with Deep Reinforcement Learning"
- OpenAI Gym: https://www.gymlibrary.dev/environments/box2d/car\_racing/