# МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра МО ЭВМ

# ОТЧЁТ по учебной практике Тема: AirBalloon

Студент гр. 8303	 Бородкин Ю.В
Студент гр. 8303	 Дирксен А.А.
Студент гр. 8303	 Сенюшкин Е.В
Руководитель	Фирсов М.А.

Санкт-Петербург 2020

# **ЗАДАНИЕ**

## на учебную практику

Студент Бородкин Ю.В. группы 8303	
Студент Дирксен А.А. группы 8303	
Студент Сенюшкин Е.В. группы 8303	
Тема практики: AirBalloon	
Задание на практику:	
Командная итеративная разработка визуализатора алгор	оитма на Java c
графическим интерфейсом.	
Алгоритм: Дейкстра.	
Сроки прохождения практики: 29.06.2020 – 12.07.2020	
Дата сдачи отчета: 12.07.2020	
Дата защиты отчета: 12.07.2020	
Студент	Бородкин Ю.В.
Студен	Дирксен А.А.
Студент	Сенюшкин Е.В.
Руководитель	Фирсов М.А.

#### **АННОТАЦИЯ**

Основной целью работы является получение навыков программирования на языке Java и освоение парадигмы объектно-ориентированного программирования. Цель достигается командной работой путём разработки программы с графическим интерфейсом, использующей указанные в задании алгоритмы. В этой работе необходимо реализовать алгоритм, находящий кратчайший путь от заданной точки (пункт отправления) до отмеченной пользователем точки (пункт прибытия). Все объекты вносятся на карту пользователем взаимодействием с оконным приложением. Для проверки корректности программы используются JUnit тесты.

#### **SUMMARY**

The main goal of the work is to get programming skills in the Java language and mastering of object-oriented programming paradigm. The goal is achieved by teamwork by developing a program with a graphical interface that uses the algorithms specified in the task. In this work, it is necessary to implement an algorithm that finds the shortest path from a given point (departure point) to a point marked by the user (arrival point). All objects are brought to the map by the user through interaction with a window application. To verify the correctness of the program, JUnit tests are used.

# СОДЕРЖАНИЕ

	Введение	5
1.	Требования к программе	6
1.1.	Исходные требования к программе*	0
1.2.	Уточнение требований после сдачи прототипа	0
1.3.	Уточнение требований после сдачи 1-ой версии	0
1.4	Уточнение требований после сдачи 2-ой версии	0
2.	План разработки и распределение ролей в бригаде	0
2.1.	План разработки	0
2.2.	Распределение ролей в бригаде	0
3.	Особенности реализации	0
3.1.	Структуры данных	0
3.2.	Основные методы	0
3.3		0
4.	Тестирование	0
4.1	Тестирование графического интерфейса	0
4.2	Тестирование кода алгоритма	0
4.3		0
	Заключение	0
	Список использованных источников	0
	Приложение А. Исходный код – только в электронном виде	0

## **ВВЕДЕНИЕ**

Задача практики состоит в разработке приложения, позволяющего на карте в оконном приложении рассчитывать время полёта шара. Программа должна позволять пользователю находить кратчайший путь от пункта отправления до пункта прибытия. Для поиска кратчайшего пути используется алгоритм Дейкстры.

#### 1. ТРЕБОВАНИЯ К ПРОГРАММЕ

## Спецификация проекта "Расчёт полёта воздушного шара с двигателем"

#### 1.1. Описание задачи

Пользователь выбирает из предоставленного спииска один из регионов мира (нужно подобрать с хорошим ветром). Появляется Карта данного региона на которой можно выбрать отправной пункт для воздушного шара (например, крупный город) и пункт прибытия. Карта разбивается на квадраты. Программа рассчитывает кратчайший путь и визуализирует его на карте. При расчете пути учитывается собственная скорость шара, а также скорость и направление ветра. При достижениии путь визуилизруется и выводится время полёта. Для получения данных о ветре используется web-сервис, предоставляющий арі для получения данных о погоде.

#### 1.2. Интерфейс

Интерфейс программы состоит из:

- Карты мира, на которой пользователь выбирает регион, а затем координаты начала и конца пути.
- Поля с выбором собственной скорости шара
- Кнопки начала построения пути



Рисунок 1. Меню приложения

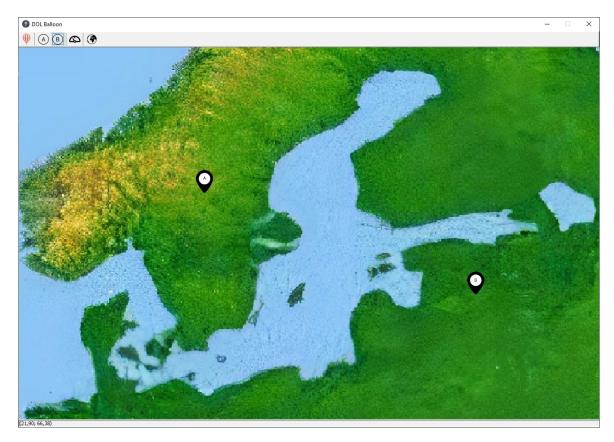


Рисунок 2. Установка точек в регионе

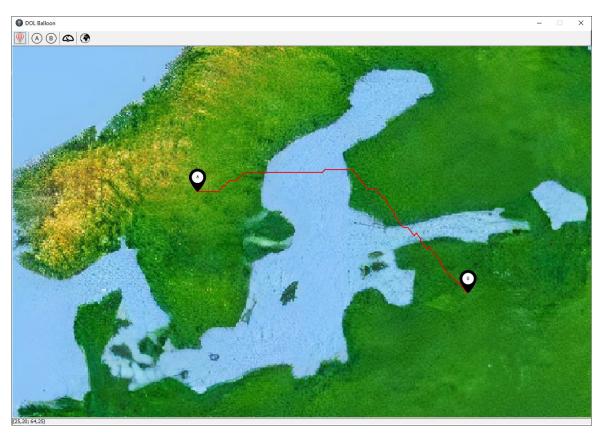


Рисунок 3. Найденный путь

## 1.3. Входные данные

Входные данные для алгоритма формируются соответственно следующим набором:

- Координаты начала и конца пути
- Скорость шара

## 1.4. Выходные данные

Алгоритм расчета полета формирует оптимальный путь в виде последовательности пар вершина-время прибытия в вершину, по которым визуализируется путь.

## 2. ПЛАН РАЗРАБОТКИ И РАСПРЕДЕЛЕНИЕ РОЛЕЙ В БРИГАДЕ

#### 2.1. План разработки

- 1. К 1 июля начать работу над пользовательским интерфейсом, обсудить применения алгоритмов для решения поставленной задачи.
- 2. К 3 июля подготовить прототип пользовательского интерфейса и спецификацию проекта.
- 3. К 5 июля добавить возможность отслеживать значения долготы/широты, при изменении положения курсора на карте
- 4. К 7 июля прописать поиск кратчайшего пути без влияния ветра.
- 5. К 9 июля организовать пробное соединение интерфейса и логики, перевести контекстное меню в меню инструментов.
- 6. К 10 июля добавить влияние ветра в логику поиска пути.
- 7. К 11 июля закончить работу по логике интерфейсу программы
- 8. К 12 июля завершить разработку проекта.

#### 2.2. Распределение ролей в бригаде

- Бородкин Юрий фронтенд;
- Дирксен Антон лидер, тестирование, документация;
- Сенюшкин Егор алгоритмист.

#### 3. ОСОБЕННОСТИ РЕАЛИЗАЦИИ

#### 3.1. Структуры данных

Application – класс, наследуемый от JFrame, является основным окном, на котором отображаются Status Bar, Tool Bar и карта регионов:

- final int width ширина окна;
- final int height высота окна;

ImagePanel – класс, представляющий динамически изменяемую панель, в которой отображена карта:

- private final JFrame frame главное окно;
- private final ToolBar toolBar меню инструментов;
- private final JLabel statusBar статус меню;
- private final Image europeMap изображение карты Европы;
- private final Image balticSeaMap изображение карты Балтийского моря;
- private final Image blackSeaMap изображение карты Чёрного моря;
- private final Image EMBaltic карта Европы с выделенным Балтийским морем;
- private final Image EMBlack карта Европы с выделенным Чёрным морем;
- private Image currMap текущая карта региона;
- private Region region текущий регион;
- private int widthМар широта карты;
- private int heightМар высота карты;
- Point A точка отправления;
- Point B точка прибытия;

SpeedControllerWindow – класс, представляющий диалоговое окно, на котором можно выбрать скорость шара:

- private static int currentSpeed текущее значение скорости;
- private final JSlider slider ползунок скорости;

#### ToolBar – класс, представляющий меню инструментов:

- private final int widthAction ширина кнопки;
- private final int heightAction длина кнопки;
- public ImagePanelObserver observer «наблюдатель» над классом ImagePanel;
- Action pressedAction поле, хранящее последнюю нажатую кнопку;

#### GeoCoordinates – класс, хранящий широту и долготу:

- private double longitude долгота;
- private double latitude широта;

#### Point – класс точки на карте:

- private GeoCoordinates coordinates координаты точки;
- private final Image imagePoint изображение точки;

Region – перечисление регионов.

## Dijkstra – класс, хранящий граф и реализующий поиск пути

- Set<Coordinates> A множество не посещенных вершин
- Set<Coordinates> В множество посещенных вершин
- Map<Coordinates, Wind> windMap словарь для хранения данных о ветре в точках
- int speed скорость шара
- Map<Coordinates, Double> minWay словарь кратчайщих путей
- Map<Coordinates, Double> minTime словарь минимальных времен для достижения вершины
- LinkedList<Coordinates> list список координат, по которым будет лететь шар до цели

- PriorityQueue<Way> priorityQueue очередь с приоритеом для алгоритмы Дейкстры
- boolean region переменная региона (Балтийское или Черное море)

#### 3.2. Основные методы

public class Dijkstra:

- private void initRegion() метод для инициализации графа для определенного региона на основе переменной boolean region
- public void dijkstra(Coordinates from, Coordinates to, int speed, boolean region) метод нахождения минимального пути, принимает координата начала и конца пути, скорость шара и регион в котором ищется путь.
- private void addCoordinates(Coordinates s, double distance, double time) метод добавления в приоритетную очередь все смежные вершины, принимает координату, кратчайший путь и минимальное время до этой координаты.
- private Coordinates adjCoordinates(int lat, int lon) метод проверки на то, что координата не выходит за пределы региона, принимает широту и долготу. В случае успеха возвращает новую координату, иначе null.
- protected double[] setTimeOfFlight(Coordinates c) метод расчета результирующей скорости из заданной точки во все смежные, принимает координату, возвращает массив из 8 элементов с результирующей скоростью в смежные вершины.
- private double distanceFormula(Coordinates c1, Coordinates c2)
   метод расчета расстояния между двумя географическими координатами, принимает координаты и возвращает расстояние

- private double haverSinus(double x) метод для расчета формулы гаверсинусов, принимает угол в радианах и возвращает значение гаверсинуса.
- public LinkedList<Coordinates> getWayFromCoordinates (Coordinates b) метод получения кратчайшего пути до точки прибытия, принимает точку прибытия и возвращает связный список вершин из точки начала пути до точки прибытия.

•

## 4. ТЕСТИРОВАНИЕ

## 4.1. Ручное тестирование

Для наглядности приложены скриншоты карты ветров из Яндекс. Погоды на момент тестирования.

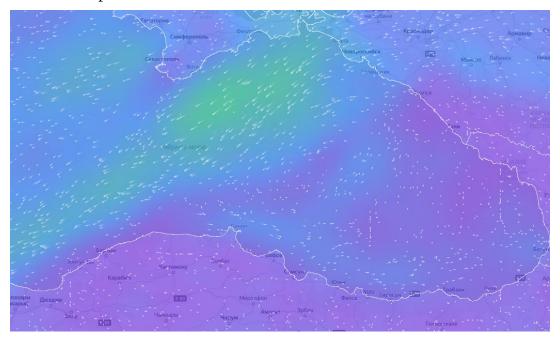


Рисунок 4. Карта ветров на момент тестирования

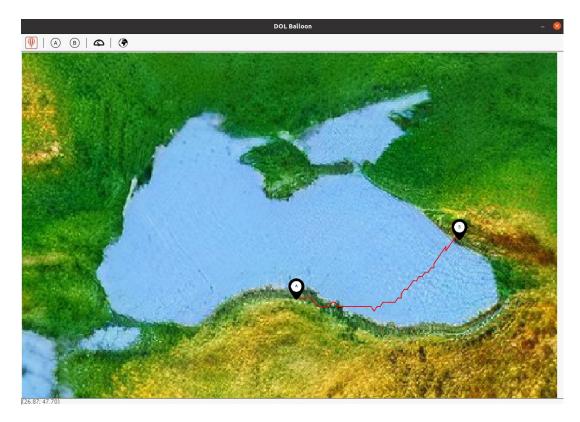


Рисунок 5. Результат ручного тестирования

## 4.2. Unit-тестирование

Для класса Dijkstra применено Unit-тестирование с использованием библиотеки Junit 4. Создан класс DijkstraTest и реализованы методы для тестирования получения конечного пути и расчета результирующей скорости шара.

#### **ЗАКЛЮЧЕНИЕ**

В соответствии с требованиями технического задания была реализована программа для расчета оптимального маршрута и времени полета воздушного шара с двигателем. Разработан пользовательский интерфейс, данные о ветре читаются с погодного сервиса.

Для поиска пути использовался алгоритм Дейкстры, позволяющий находить минимальный пути из одной точки графа в другие.

В результаты работы были освоены методы работы в команде, распределены обязанности, оттренированы навыки работы с системой контроля версий и канбан-доской на примере GitHub. Также команда была ознакомлена с языком программирования Java, в частности с фреймворком Swing для создания графического интефейса, библиотекой JUnit 4 для модульного тестирования.

## СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

- 1. Г.Шилдт. Swing. Руководство для начинающих.
- 2. Java 8. Полное руководство. 9-е издание Шилдт Г.
- 3. Руководство по JUnit 4 // https://www.javaguides.net/p/junit-4.html
- 4. Документация Local Weather API // https://www.worldweatheronline.com/developer/api/docs/local-city-town-weather-api.aspx

## ПРИЛОЖЕНИЕ А ИСХОДНЫЙ КОД ПРОГРАММЫ

#### ImagePanel.java

```
package com.dol.ui.elements;
import javax.swing.*;
import java.awt.*;
import java.awt.event.*;
import java.io.File;
import java.io.IOException;
import java.util.LinkedList;
import javax.imageio.ImageIO;
import com.dol.Coordinates;
import com.dol.Dijkstra;
import com.dol.ui.exceptions.FileNotFoundException;
import com.dol.ui.util.GeoCoordinates;
import com.dol.ui.util.ImagePanelObserver;
import com.dol.ui.util.Point;
import com.dol.ui.util.Region;
public class ImagePanel extends JPanel
     implements MouseListener, MouseMotionListener {
  private final JFrame frame;
  private final ToolBar toolBar;
  private final JLabel statusBar;
  private final Image europeMap;
  private final Image balticSeaMap;
  private final Image blackSeaMap;
  private final Image EMBaltic;
  private final Image EMBlack;
  private Image currMap;
```

```
private Region region = Region.EUROPE;
  private int widthMap;
  private int heightMap;
  Dijkstra algorithm;
  Point A;
  Point B;
  public ImagePanel(JFrame frame, ToolBar toolBar, JLabel statusBar) throws
FileNotFoundException {
    algorithm = new Dijkstra();
    this.frame = frame;
    toolBar.observer = new ImagePanelObserver(this);
    this.toolBar = toolBar;
    this.statusBar = statusBar;
    addMouseListener(this);
    addMouseMotionListener(this);
    try {
       europeMap = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "europe map.jpg"));
       currMap = europeMap;
    } catch (IOException e) {
       throw new FileNotFoundException("File \"europe map.jpg\" not found");
    }
    try {
       A = new Point(ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "point A.png")));
    } catch (IOException e) {
       throw new FileNotFoundException("File \"point A.png\" not found");
    }
    try {
```

```
B = new Point(ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "point B.png")));
  } catch (IOException e) {
    throw new FileNotFoundException("File \"point B.png\" not found");
  }
  try {
    balticSeaMap = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "baltic sea.jpg"));
  } catch (IOException e) {
    throw new FileNotFoundException("File \"baltic sea.jpg\" not found");
  }
  try {
    blackSeaMap = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "black sea.jpg"));
  } catch (IOException e) {
    throw new FileNotFoundException("File \"black sea.jpg\" not found");
  }
  try {
    EMBaltic = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "EM with baltic.jpg"));
  } catch (IOException e) {
    throw new FileNotFoundException("File \"EM with baltic.jpg\" not found");
  }
  try {
    EMBlack = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "EM with black.jpg"));
  } catch (IOException e) {
    throw new FileNotFoundException("File \"EM with black.jpg\" not found");
  }
}
protected void paintComponent(Graphics g) {
  //выравнивание до пропорций исходного изображения
  widthMap = frame.getWidth() - 17;
  heightMap = frame.getHeight() - 91;
  g.drawImage(currMap, 0, 0, widthMap, heightMap, null);
}
```

```
private void paintPoint(Point point) {
     if (!point.isWorth()) return;
    getGraphics().drawImage(point.getImagePoint(), point.getX() - 25, point.getY() - 50, 50, 50,
null);
  }
  private void clearMap() {
    paintComponent(getGraphics());
  }
  public Point getPointA() {
    return A;
  }
  public Point getPointB() {
    return B;
  }
  public Region getRegion() {
    return region;
  }
  public void openSpeedControllerWindow() {
    new SpeedControllerWindow(frame).setVisible(true);
  }
  public void setDefaultRegion() {
    A.deletePoint();
    B.deletePoint();
    region = Region.EUROPE;
    currMap = europeMap;
    paintComponent(getGraphics());
  }
  public void run() {
```

```
if (currMap.equals(europeMap)) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select a region!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING MESSAGE);
       return;
    }
    clearMap();
    paintPoint(A);
    paintPoint(B);
    if (!A.isWorth()) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select a departure point!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
       return;
    }
    if (!B.isWorth()) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select an arrival point!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
       return;
    }
    Coordinates from = new Coordinates((int) (A.getLatitude() * 10), (int) (A.getLongitude() *
10));
    Coordinates to = new Coordinates((int) (B.getLatitude() * 10), (int) (B.getLongitude() * 10));
    switch (region) {
       case BALTIC_SEA:
         algorithm.dijkstra(from, to, SpeedControllerWindow.getCurrentSpeed(), true);
         break;
       case BLACK_SEA:
         algorithm.dijkstra(from, to, SpeedControllerWindow.getCurrentSpeed(), false);
         break;
    }
    LinkedList <Coordinates> temp = algorithm.getWayFromCoordinates(to);
```

```
if (temp == null) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Невозможно добраться до пункта
назначения!", "Warning!", JOptionPane.WARNING MESSAGE);
       return;
     }
     JOptionPane.showMessageDialog(frame, String.format("Distance = %.2f km\nTime = %dh:
%dm", algorithm.getDistance(to), (int) algorithm.getTime(to), (int) ((algorithm.getTime(to) - (int)
algorithm.getTime(to)) * 60)), "Complete!", JOptionPane.INFORMATION_MESSAGE);
     Coordinates[] result = new Coordinates[temp.size()];
     temp.toArray(result);
     for (int i = 1; i < result.length; i++) {
       Coordinates prev = result[i-1];
       Coordinates curr = result[i];
       int prevX = (int) ((prev.getLon() / 10.0 + 25) * widthMap / 75);
       int prevY = (int) ((71 - \text{prev.getLat}() / 10.0) * \text{heightMap} / 36);
       int currX = (int) ((curr.getLon() / 10.0 + 25) * widthMap / 75);
       int currY = (int) ((71 - \text{curr.getLat}() / 10.0) * \text{heightMap} / 36);
       switch (region) {
          case BALTIC_SEA : {
            prevX = (int) ((prev.getLon() / 10.0 - 5.30) * widthMap / 27.20);
            prevY = (int) ((66.5 - prev.getLat() / 10.0) * heightMap / 13.5);
            currX = (int) ((curr.getLon() / 10.0 - 5.30) * widthMap / 27.20);
            currY = (int) ((66.5 - curr.getLat() / 10.0) * heightMap / 13.5);
            break;
          }
          case BLACK_SEA: {
            prevX = (int) ((prev.getLon() / 10.0 - 25.3) * widthMap / 17.9) + 6;
```

```
prevY = (int) ((47.7 - prev.getLat() / 10.0) * heightMap / 8.1) - 6;
            currX = (int) ((curr.getLon() / 10.0 - 25.3) * widthMap / 17.9) + 6;
            currY = (int) ((47.7 - curr.getLat() / 10.0) * heightMap / 8.1) - 6;
            break;
         }
       }
       Graphics2D g = (Graphics2D) getGraphics();
       g.setColor(Color.RED);
       g.setStroke(new BasicStroke(2));
       g.drawLine(prevX, prevY, currX, currY);
     }
    paintPoint(A);
    paintPoint(B);
  }
  @Override
  public void mouseClicked(MouseEvent e) {
    GeoCoordinates point = new GeoCoordinates(e.getX(), e.getY(), widthMap, heightMap,
region);
    if (region == Region.EUROPE) {
       if (5.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 32.5 &&
            53 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 66.5 ) {
         region = Region.BALTIC_SEA;
         currMap = balticSeaMap;
         toolBar.resetPressedAction();
         paintComponent(getGraphics());
       } else if (25.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 43.2 &&
```

```
39.6 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 47.7 ) {
         region = Region.BLACK_SEA;
         currMap = blackSeaMap;
         toolBar.resetPressedAction();
         paintComponent(getGraphics());
       } else {
         if (toolBar.getPressedAction() == ToolBar.Action.SET_A || toolBar.getPressedAction()
== ToolBar.Action.SET_B) {
           JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select a region!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
           toolBar.resetPressedAction();
         }
       }
       return;
    }
    switch (toolBar.getPressedAction()) {
       case NOTHING:
         break;
       case SET_A:
         clearMap();
         A.move(point);
         paintPoint(A);
         paintPoint(B);
         break;
       case SET_B:
         clearMap();
```

```
B.move(point);
         paintPoint(A);
         paintPoint(B);
         break;
    }
    toolBar.resetPressedAction();
  }
  @Override
  public void mousePressed(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseReleased(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseEntered(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseExited(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseDragged(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseMoved(MouseEvent e) {
    GeoCoordinates point = new GeoCoordinates(e.getX(), e.getY(), widthMap, heightMap,
region);
    if (region == Region.EUROPE) {
       if (5.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 32.5 &&
          53 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 66.5 ) {
         if (!currMap.equals(EMBaltic)) {
           currMap = EMBaltic;
```

```
paintComponent(getGraphics());
         }
       } else if (25.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 43.2 &&
              39.6 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 47.7 ) {
         if (!currMap.equals(EMBlack)) {
            currMap = EMBlack;
            paintComponent(getGraphics());
         }
       } else if (!currMap.equals(europeMap)) {
         currMap = europeMap;
         paintComponent(getGraphics());
       }
    }
    statusBar.setText(String.format("(%.2f; %.2f)", point.getLongitude(), point.getLatitude()));
  }
}
SpeedControllerWindow.java
package com.dol.ui.elements;
import javax.swing.*;
import java.awt.*;
import java.awt.event.*;
import java.io.File;
import java.io.IOException;
import java.util.LinkedList;
import javax.imageio.ImageIO;
import com.dol.Coordinates;
import com.dol.Dijkstra;
import com.dol.ui.exceptions.FileNotFoundException;
import com.dol.ui.util.GeoCoordinates;
import com.dol.ui.util.ImagePanelObserver;
```

```
import com.dol.ui.util.Point;
import com.dol.ui.util.Region;
public class ImagePanel extends JPanel
     implements MouseListener, MouseMotionListener {
  private final JFrame frame;
  private final ToolBar toolBar;
  private final JLabel statusBar;
  private final Image europeMap;
  private final Image balticSeaMap;
  private final Image blackSeaMap;
  private final Image EMBaltic;
  private final Image EMBlack;
  private Image currMap;
  private Region region = Region.EUROPE;
  private int widthMap;
  private int heightMap;
  Dijkstra algorithm;
  Point A;
  Point B;
  public ImagePanel(JFrame frame, ToolBar toolBar, JLabel statusBar) throws
FileNotFoundException {
     algorithm = new Dijkstra();
    this.frame = frame;
    toolBar.observer = new ImagePanelObserver(this);
    this.toolBar = toolBar;
    this.statusBar = statusBar;
```

```
addMouseListener(this);
addMouseMotionListener(this);
try {
  europeMap = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "europe map.jpg"));
  currMap = europeMap;
} catch (IOException e) {
  throw new FileNotFoundException("File \"europe map.jpg\" not found");
}
try {
  A = new Point(ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "point A.png")));
} catch (IOException e) {
  throw new FileNotFoundException("File \"point A.png\" not found");
}
try {
  B = new Point(ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "point B.png")));
} catch (IOException e) {
  throw new FileNotFoundException("File \"point B.png\" not found");
}
try {
  balticSeaMap = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "baltic sea.jpg"));
} catch (IOException e) {
  throw new FileNotFoundException("File \"baltic sea.jpg\" not found");
}
try {
  blackSeaMap = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "black sea.jpg"));
} catch (IOException e) {
  throw new FileNotFoundException("File \"black sea.jpg\" not found");
}
try {
  EMBaltic = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "EM with baltic.jpg"));
```

```
} catch (IOException e) {
       throw new FileNotFoundException("File \"EM with baltic.jpg\" not found");
     }
    try {
       EMBlack = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "EM with black.jpg"));
     } catch (IOException e) {
       throw new FileNotFoundException("File \"EM with black.jpg\" not found");
     }
  }
  protected void paintComponent(Graphics g) {
    //выравнивание до пропорций исходного изображения
    widthMap = frame.getWidth() - 17;
    heightMap = frame.getHeight() - 91;
    g.drawImage(currMap, 0, 0, widthMap, heightMap, null);
  }
  private void paintPoint(Point point) {
    if (!point.isWorth()) return;
    getGraphics().drawImage(point.getImagePoint(), point.getX() - 25, point.getY() - 50, 50, 50,
null);
  }
  private void clearMap() {
    paintComponent(getGraphics());
  }
  public Point getPointA() {
    return A;
  }
  public Point getPointB() {
     return B;
  }
```

```
public Region getRegion() {
    return region;
  }
  public void openSpeedControllerWindow() {
    new SpeedControllerWindow(frame).setVisible(true);
  }
  public void setDefaultRegion() {
    A.deletePoint();
    B.deletePoint();
    region = Region.EUROPE;
    currMap = europeMap;
    paintComponent(getGraphics());
  }
  public void run() {
    if (currMap.equals(europeMap)) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select a region!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
       return;
    }
    clearMap();
    paintPoint(A);
    paintPoint(B);
    if (!A.isWorth()) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select a departure point!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
       return;
    }
    if (!B.isWorth()) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select an arrival point!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
       return;
    }
```

```
Coordinates from = new Coordinates((int) (A.getLatitude() * 10), (int) (A.getLongitude() *
10));
    Coordinates to = new Coordinates((int) (B.getLatitude() * 10), (int) (B.getLongitude() * 10));
    switch (region) {
       case BALTIC_SEA:
         algorithm.dijkstra(from, to, SpeedControllerWindow.getCurrentSpeed(), true);
         break;
       case BLACK_SEA:
         algorithm.dijkstra(from, to, SpeedControllerWindow.getCurrentSpeed(), false);
         break;
    }
    LinkedList <Coordinates> temp = algorithm.getWayFromCoordinates(to);
    if (temp == null) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Невозможно добраться до пункта
назначения!", "Warning!", JOptionPane.WARNING MESSAGE);
       return;
    }
    JOptionPane.showMessageDialog(frame, String.format("Distance = %.2f km\nTime = %dh:
%dm", algorithm.getDistance(to), (int) algorithm.getTime(to), (int) ((algorithm.getTime(to) - (int)
algorithm.getTime(to)) * 60)), "Complete!", JOptionPane.INFORMATION_MESSAGE);
    Coordinates[] result = new Coordinates[temp.size()];
    temp.toArray(result);
    for (int i = 1; i < result.length; i++) {
       Coordinates prev = result[i-1];
       Coordinates curr = result[i];
       int prevX = (int) ((prev.getLon() / 10.0 + 25) * widthMap / 75);
```

```
int prevY = (int) ((71 - \text{prev.getLat}() / 10.0) * \text{heightMap} / 36);
     int currX = (int) ((curr.getLon() / 10.0 + 25) * widthMap / 75);
     int currY = (int) ((71 - \text{curr.getLat}() / 10.0) * \text{heightMap} / 36);
     switch (region) {
        case BALTIC_SEA : {
          prevX = (int) ((prev.getLon() / 10.0 - 5.30) * widthMap / 27.20);
          prevY = (int) ((66.5 - \text{prev.getLat}) / 10.0) * \text{heightMap} / 13.5);
          currX = (int) ((curr.getLon() / 10.0 - 5.30) * widthMap / 27.20);
          currY = (int) ((66.5 - curr.getLat() / 10.0) * heightMap / 13.5);
          break;
        }
        case BLACK_SEA : {
          prevX = (int) ((prev.getLon() / 10.0 - 25.3) * widthMap / 17.9) + 6;
          prevY = (int) ((47.7 - prev.getLat() / 10.0) * heightMap / 8.1) - 6;
          currX = (int) ((curr.getLon() / 10.0 - 25.3) * widthMap / 17.9) + 6;
          currY = (int) ((47.7 - curr.getLat() / 10.0) * heightMap / 8.1) - 6;
          break;
        }
     }
     Graphics2D g = (Graphics2D) getGraphics();
     g.setColor(Color.RED);
     g.setStroke(new BasicStroke(2));
     g.drawLine(prevX, prevY, currX, currY);
  }
  paintPoint(A);
  paintPoint(B);
@Override
public void mouseClicked(MouseEvent e) {
                                                33
```

}

```
GeoCoordinates point = new GeoCoordinates(e.getX(), e.getY(), widthMap, heightMap,
region);
    if (region == Region.EUROPE) {
      if (5.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 32.5 &&
           53 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 66.5 ) {
         region = Region.BALTIC_SEA;
         currMap = balticSeaMap;
         toolBar.resetPressedAction();
         paintComponent(getGraphics());
       } else if (25.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 43.2 &&
           39.6 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 47.7 ) {
         region = Region.BLACK_SEA;
         currMap = blackSeaMap;
         toolBar.resetPressedAction();
         paintComponent(getGraphics());
       } else {
         if (toolBar.getPressedAction() == ToolBar.Action.SET_A || toolBar.getPressedAction()
== ToolBar.Action.SET_B) {
           JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select a region!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
           toolBar.resetPressedAction();
         }
       }
       return;
```

```
switch (toolBar.getPressedAction()) {
    case NOTHING:
       break;
    case SET_A:
       clearMap();
       A.move(point);
       paintPoint(A);
       paintPoint(B);
       break;
    case SET_B:
       clearMap();
       B.move(point);
       paintPoint(A);
       paintPoint(B);
       break;
  }
  toolBar.resetPressedAction();
@Override
public void mousePressed(MouseEvent e) {}
@Override
public void mouseReleased(MouseEvent e) {}
@Override
public void mouseEntered(MouseEvent e) {}
@Override
```

}

```
public void mouseExited(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseDragged(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseMoved(MouseEvent e) {
    GeoCoordinates point = new GeoCoordinates(e.getX(), e.getY(), widthMap, heightMap,
region);
    if (region == Region.EUROPE) {
       if (5.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 32.5 &&
          53 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 66.5 ) {
         if (!currMap.equals(EMBaltic)) {
            currMap = EMBaltic;
           paintComponent(getGraphics());
         }
       } else if (25.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 43.2 &&
              39.6 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 47.7 ) {
         if (!currMap.equals(EMBlack)) {
           currMap = EMBlack;
           paintComponent(getGraphics());
         }
       } else if (!currMap.equals(europeMap)) {
         currMap = europeMap;
         paintComponent(getGraphics());
       }
    }
    statusBar.setText(String.format("(%.2f; %.2f)", point.getLongitude(), point.getLatitude()));
  }
}
```

## ToolBar.java

```
package com.dol.ui.elements;
import javax.swing.*;
import java.awt.*;
import java.awt.event.*;
import java.io.File;
import java.io.IOException;
import java.util.LinkedList;
import javax.imageio.ImageIO;
import com.dol.Coordinates;
import com.dol.Dijkstra;
import com.dol.ui.exceptions.FileNotFoundException;
import com.dol.ui.util.GeoCoordinates;
import com.dol.ui.util.ImagePanelObserver;
import com.dol.ui.util.Point;
import com.dol.ui.util.Region;
public class ImagePanel extends JPanel
     implements MouseListener, MouseMotionListener {
  private final JFrame frame;
  private final ToolBar toolBar;
  private final JLabel statusBar;
  private final Image europeMap;
  private final Image balticSeaMap;
  private final Image blackSeaMap;
  private final Image EMBaltic;
  private final Image EMBlack;
  private Image currMap;
  private Region region = Region.EUROPE;
```

```
private int widthMap;
  private int heightMap;
  Dijkstra algorithm;
  Point A;
  Point B;
  public ImagePanel(JFrame frame, ToolBar toolBar, JLabel statusBar) throws
FileNotFoundException {
     algorithm = new Dijkstra();
    this.frame = frame;
    toolBar.observer = new ImagePanelObserver(this);
    this.toolBar = toolBar;
    this.statusBar = statusBar;
     addMouseListener(this);
     addMouseMotionListener(this);
    try {
       europeMap = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "europe map.jpg"));
       currMap = europeMap;
     } catch (IOException e) {
       throw new FileNotFoundException("File \"europe map.jpg\" not found");
     }
    try {
       A = new Point(ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "point A.png")));
     } catch (IOException e) {
       throw new FileNotFoundException("File \"point A.png\" not found");
     }
    try {
       B = new Point(ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "point B.png")));
     } catch (IOException e) {
       throw new FileNotFoundException("File \"point B.png\" not found");
```

```
}
  try {
    balticSeaMap = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "baltic sea.jpg"));
  } catch (IOException e) {
    throw new FileNotFoundException("File \"baltic sea.jpg\" not found");
  }
  try {
    blackSeaMap = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "black sea.jpg"));
  } catch (IOException e) {
    throw new FileNotFoundException("File \"black sea.jpg\" not found");
  }
  try {
     EMBaltic = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "EM with baltic.jpg"));
  } catch (IOException e) {
     throw new FileNotFoundException("File \"EM with baltic.jpg\" not found");
  }
  try {
     EMBlack = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "EM with black.jpg"));
  } catch (IOException e) {
    throw new FileNotFoundException("File \"EM with black.jpg\" not found");
  }
}
protected void paintComponent(Graphics g) {
  //выравнивание до пропорций исходного изображения
  widthMap = frame.getWidth() - 17;
  heightMap = frame.getHeight() - 91;
  g.drawImage(currMap, 0, 0, widthMap, heightMap, null);
}
private void paintPoint(Point point) {
  if (!point.isWorth()) return;
```

```
getGraphics().drawImage(point.getImagePoint(), point.getX() - 25, point.getY() - 50, 50, 50,
null);
  }
  private void clearMap() {
    paintComponent(getGraphics());
  }
  public Point getPointA() {
    return A;
  }
  public Point getPointB() {
    return B;
  }
  public Region getRegion() {
    return region;
  }
  public void openSpeedControllerWindow() {
    new SpeedControllerWindow(frame).setVisible(true);
  }
  public void setDefaultRegion() {
    A.deletePoint();
    B.deletePoint();
    region = Region.EUROPE;
    currMap = europeMap;
    paintComponent(getGraphics());
  }
  public void run() {
    if (currMap.equals(europeMap)) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select a region!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
```

```
return;
    clearMap();
    paintPoint(A);
    paintPoint(B);
    if (!A.isWorth()) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select a departure point!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
       return;
    }
    if (!B.isWorth()) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select an arrival point!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
       return;
    }
    Coordinates from = new Coordinates((int) (A.getLatitude() * 10), (int) (A.getLongitude() *
10));
    Coordinates to = new Coordinates((int) (B.getLatitude() * 10), (int) (B.getLongitude() * 10));
    switch (region) {
       case BALTIC_SEA:
         algorithm.dijkstra(from, to, SpeedControllerWindow.getCurrentSpeed(), true);
         break;
       case BLACK_SEA:
         algorithm.dijkstra(from, to, SpeedControllerWindow.getCurrentSpeed(), false);
         break;
    }
    LinkedList <Coordinates> temp = algorithm.getWayFromCoordinates(to);
    if (temp == null) {
```

```
JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Невозможно добраться до пункта
назначения!", "Warning!", JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
       return;
     }
     JOptionPane.showMessageDialog(frame, String.format("Distance = %.2f km\nTime = %dh:
%dm", algorithm.getDistance(to), (int) algorithm.getTime(to), (int) ((algorithm.getTime(to) - (int)
algorithm.getTime(to)) * 60)), "Complete!", JOptionPane.INFORMATION_MESSAGE);
     Coordinates[] result = new Coordinates[temp.size()];
     temp.toArray(result);
     for (int i = 1; i < result.length; i++) {
       Coordinates prev = result[i-1];
       Coordinates curr = result[i];
       int prevX = (int) ((prev.getLon() / 10.0 + 25) * widthMap / 75);
       int prevY = (int) ((71 - \text{prev.getLat}() / 10.0) * \text{heightMap} / 36);
       int currX = (int) ((curr.getLon() / 10.0 + 25) * widthMap / 75);
       int currY = (int) ((71 - \text{curr.getLat}() / 10.0) * \text{heightMap} / 36);
       switch (region) {
          case BALTIC_SEA : {
            prevX = (int) ((prev.getLon() / 10.0 - 5.30) * widthMap / 27.20);
            prevY = (int) ((66.5 - prev.getLat() / 10.0) * heightMap / 13.5);
            currX = (int) ((curr.getLon() / 10.0 - 5.30) * widthMap / 27.20);
            currY = (int) ((66.5 - curr.getLat() / 10.0) * heightMap / 13.5);
            break;
          }
          case BLACK_SEA: {
            prevX = (int) ((prev.getLon() / 10.0 - 25.3) * widthMap / 17.9) + 6;
            prevY = (int) ((47.7 - \text{prev.getLat}() / 10.0) * \text{heightMap} / 8.1) - 6;
            currX = (int) ((curr.getLon() / 10.0 - 25.3) * widthMap / 17.9) + 6;
```

```
currY = (int) ((47.7 - curr.getLat() / 10.0) * heightMap / 8.1) - 6;
            break;
         }
       }
       Graphics2D g = (Graphics2D) getGraphics();
       g.setColor(Color.RED);
       g.setStroke(new BasicStroke(2));
       g.drawLine(prevX, prevY, currX, currY);
    }
    paintPoint(A);
    paintPoint(B);
  }
  @Override
  public void mouseClicked(MouseEvent e) {
    GeoCoordinates point = new GeoCoordinates(e.getX(), e.getY(), widthMap, heightMap,
region);
    if (region == Region.EUROPE) {
       if (5.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 32.5 &&
            53 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 66.5 ) {
         region = Region.BALTIC_SEA;
         currMap = balticSeaMap;
         toolBar.resetPressedAction();
         paintComponent(getGraphics());
       } else if (25.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 43.2 &&
            39.6 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 47.7 ) {
```

```
region = Region.BLACK_SEA;
         currMap = blackSeaMap;
         toolBar.resetPressedAction();
         paintComponent(getGraphics());
       } else {
         if (toolBar.getPressedAction() == ToolBar.Action.SET_A || toolBar.getPressedAction()
== ToolBar.Action.SET_B) {
           JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select a region!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
           toolBar.resetPressedAction();
         }
       }
       return;
    }
    switch (toolBar.getPressedAction()) {
       case NOTHING:
         break;
       case SET_A:
         clearMap();
         A.move(point);
         paintPoint(A);
         paintPoint(B);
         break;
       case SET_B:
         clearMap();
         B.move(point);
         paintPoint(A);
```

```
paintPoint(B);
         break;
    }
    toolBar.resetPressedAction();
  }
  @Override
  public void mousePressed(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseReleased(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseEntered(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseExited(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseDragged(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseMoved(MouseEvent e) {
    GeoCoordinates point = new GeoCoordinates(e.getX(), e.getY(), widthMap, heightMap,
region);
    if (region == Region.EUROPE) {
       if (5.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 32.5 &&
          53 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 66.5 ) {
         if (!currMap.equals(EMBaltic)) {
           currMap = EMBaltic;
           paintComponent(getGraphics());
         }
```

```
} else if (25.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 43.2 &&
              39.6 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 47.7 ) {
         if (!currMap.equals(EMBlack)) {
            currMap = EMBlack;
            paintComponent(getGraphics());
         }
       } else if (!currMap.equals(europeMap)) {
         currMap = europeMap;
         paintComponent(getGraphics());
       }
     }
    statusBar.setText(String.format("(%.2f; %.2f)", point.getLongitude(), point.getLatitude()));
  }
}
FileNotFoundException.java
package com.dol.ui.elements;
import javax.swing.*;
import java.awt.*;
import java.awt.event.*;
import java.io.File;
import java.io.IOException;
import java.util.LinkedList;
import javax.imageio.ImageIO;
import com.dol.Coordinates;
import com.dol.Dijkstra;
import com.dol.ui.exceptions.FileNotFoundException;
import com.dol.ui.util.GeoCoordinates;
import com.dol.ui.util.ImagePanelObserver;
import com.dol.ui.util.Point;
import com.dol.ui.util.Region;
```

```
public class ImagePanel extends JPanel
     implements MouseListener, MouseMotionListener {
  private final JFrame frame;
  private final ToolBar toolBar;
  private final JLabel statusBar;
  private final Image europeMap;
  private final Image balticSeaMap;
  private final Image blackSeaMap;
  private final Image EMBaltic;
  private final Image EMBlack;
  private Image currMap;
  private Region region = Region.EUROPE;
  private int widthMap;
  private int heightMap;
  Dijkstra algorithm;
  Point A:
  Point B;
  public ImagePanel(JFrame frame, ToolBar toolBar, JLabel statusBar) throws
FileNotFoundException {
     algorithm = new Dijkstra();
    this.frame = frame;
    toolBar.observer = new ImagePanelObserver(this);
     this.toolBar = toolBar;
     this.statusBar = statusBar;
     addMouseListener(this);
     addMouseMotionListener(this);
```

```
try {
  europeMap = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "europe map.jpg"));
  currMap = europeMap;
} catch (IOException e) {
  throw new FileNotFoundException("File \"europe map.jpg\" not found");
}
try {
  A = new Point(ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "point A.png")));
} catch (IOException e) {
  throw new FileNotFoundException("File \"point A.png\" not found");
}
try {
  B = new Point(ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "point B.png")));
} catch (IOException e) {
  throw new FileNotFoundException("File \"point B.png\" not found");
}
try {
  balticSeaMap = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "baltic sea.jpg"));
} catch (IOException e) {
  throw new FileNotFoundException("File \"baltic sea.jpg\" not found");
}
try {
  blackSeaMap = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "black sea.jpg"));
} catch (IOException e) {
  throw new FileNotFoundException("File \"black sea.jpg\" not found");
}
try {
  EMBaltic = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "EM with baltic.jpg"));
} catch (IOException e) {
  throw new FileNotFoundException("File \"EM with baltic.jpg\" not found");
```

```
}
    try {
       EMBlack = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "EM with black.jpg"));
     } catch (IOException e) {
       throw new FileNotFoundException("File \"EM with black.jpg\" not found");
     }
  }
  protected void paintComponent(Graphics g) {
    //выравнивание до пропорций исходного изображения
    widthMap = frame.getWidth() - 17;
    heightMap = frame.getHeight() - 91;
    g.drawImage(currMap, 0, 0, widthMap, heightMap, null);
  }
  private void paintPoint(Point point) {
    if (!point.isWorth()) return;
    getGraphics().drawImage(point.getImagePoint(), point.getX() - 25, point.getY() - 50, 50, 50,
null);
  }
  private void clearMap() {
    paintComponent(getGraphics());
  }
  public Point getPointA() {
    return A;
  }
  public Point getPointB() {
    return B;
  }
  public Region getRegion() {
     return region;
```

```
}
  public void openSpeedControllerWindow() {
    new SpeedControllerWindow(frame).setVisible(true);
  }
  public void setDefaultRegion() {
    A.deletePoint();
    B.deletePoint();
    region = Region.EUROPE;
    currMap = europeMap;
    paintComponent(getGraphics());
  }
  public void run() {
    if (currMap.equals(europeMap)) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select a region!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
      return;
    }
    clearMap();
    paintPoint(A);
    paintPoint(B);
    if (!A.isWorth()) {
      JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select a departure point!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
      return;
    }
    if (!B.isWorth()) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select an arrival point!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
      return;
    }
```

```
Coordinates from = new Coordinates((int) (A.getLatitude() * 10), (int) (A.getLongitude() *
10));
     Coordinates to = new Coordinates((int) (B.getLatitude() * 10), (int) (B.getLongitude() * 10));
    switch (region) {
       case BALTIC_SEA:
         algorithm.dijkstra(from, to, SpeedControllerWindow.getCurrentSpeed(), true);
         break;
       case BLACK_SEA:
         algorithm.dijkstra(from, to, SpeedControllerWindow.getCurrentSpeed(), false);
         break:
     }
     LinkedList <Coordinates> temp = algorithm.getWayFromCoordinates(to);
    if (temp == null) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Невозможно добраться до пункта
назначения!", "Warning!", JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
       return;
     }
     JOptionPane.showMessageDialog(frame, String.format("Distance = %.2f km\nTime = %dh:
%dm", algorithm.getDistance(to), (int) algorithm.getTime(to), (int) ((algorithm.getTime(to) - (int)
algorithm.getTime(to)) * 60)), "Complete!", JOptionPane.INFORMATION_MESSAGE);
     Coordinates[] result = new Coordinates[temp.size()];
    temp.toArray(result);
     for (int i = 1; i < result.length; i++) {
       Coordinates prev = result[i-1];
       Coordinates curr = result[i];
       int prevX = (int) ((prev.getLon() / 10.0 + 25) * widthMap / 75);
       int prevY = (int) ((71 - \text{prev.getLat}) / 10.0) * \text{heightMap} / 36);
```

```
int currX = (int) ((curr.getLon() / 10.0 + 25) * widthMap / 75);
     int currY = (int) ((71 - \text{curr.getLat}() / 10.0) * \text{heightMap} / 36);
     switch (region) {
       case BALTIC_SEA : {
          prevX = (int) ((prev.getLon() / 10.0 - 5.30) * widthMap / 27.20);
          prevY = (int) ((66.5 - prev.getLat() / 10.0) * heightMap / 13.5);
          currX = (int) ((curr.getLon() / 10.0 - 5.30) * widthMap / 27.20);
          currY = (int) ((66.5 - curr.getLat() / 10.0) * heightMap / 13.5);
          break;
       }
       case BLACK_SEA: {
          prevX = (int) ((prev.getLon() / 10.0 - 25.3) * widthMap / 17.9) + 6;
          prevY = (int) ((47.7 - prev.getLat() / 10.0) * heightMap / 8.1) - 6;
          currX = (int) ((curr.getLon() / 10.0 - 25.3) * widthMap / 17.9) + 6;
          currY = (int) ((47.7 - curr.getLat() / 10.0) * heightMap / 8.1) - 6;
          break;
       }
     }
     Graphics2D g = (Graphics2D) getGraphics();
     g.setColor(Color.RED);
     g.setStroke(new BasicStroke(2));
     g.drawLine(prevX, prevY, currX, currY);
  }
  paintPoint(A);
  paintPoint(B);
@Override
public void mouseClicked(MouseEvent e) {
```

```
GeoCoordinates point = new GeoCoordinates(e.getX(), e.getY(), widthMap, heightMap,
region);
    if (region == Region.EUROPE) {
      if (5.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 32.5 &&
           53 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 66.5 ) {
         region = Region.BALTIC_SEA;
         currMap = balticSeaMap;
         toolBar.resetPressedAction();
         paintComponent(getGraphics());
       } else if (25.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 43.2 &&
           39.6 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 47.7 ) {
         region = Region.BLACK_SEA;
         currMap = blackSeaMap;
         toolBar.resetPressedAction();
         paintComponent(getGraphics());
       } else {
         if (toolBar.getPressedAction() == ToolBar.Action.SET_A || toolBar.getPressedAction()
== ToolBar.Action.SET_B) {
           JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select a region!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
           toolBar.resetPressedAction();
         }
       }
       return;
    }
```

```
switch (toolBar.getPressedAction()) {
    case NOTHING:
       break;
    case SET_A:
       clearMap();
       A.move(point);
       paintPoint(A);
       paintPoint(B);
       break;
    case SET_B:
       clearMap();
       B.move(point);
       paintPoint(A);
       paintPoint(B);
       break;
  }
  toolBar.resetPressedAction();
@Override
public void mousePressed(MouseEvent e) {}
@Override
public void mouseReleased(MouseEvent e) {}
@Override
public void mouseEntered(MouseEvent e) {}
@Override
public void mouseExited(MouseEvent e) {}
```

```
@Override
  public void mouseDragged(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseMoved(MouseEvent e) {
    GeoCoordinates point = new GeoCoordinates(e.getX(), e.getY(), widthMap, heightMap,
region);
    if (region == Region.EUROPE) {
       if (5.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 32.5 &&
          53 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 66.5 ) {
         if (!currMap.equals(EMBaltic)) {
            currMap = EMBaltic;
           paintComponent(getGraphics());
         }
       } else if (25.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 43.2 &&
              39.6 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 47.7 ) {
         if (!currMap.equals(EMBlack)) {
            currMap = EMBlack;
           paintComponent(getGraphics());
         }
       } else if (!currMap.equals(europeMap)) {
         currMap = europeMap;
         paintComponent(getGraphics());
       }
    statusBar.setText(String.format("(%.2f; %.2f)", point.getLongitude(), point.getLatitude()));
  }
}
```

#### GeoCoordinates.java

```
package com.dol.ui.elements;
import javax.swing.*;
import java.awt.*;
import java.awt.event.*;
import java.io.File;
import java.io.IOException;
import java.util.LinkedList;
import javax.imageio.ImageIO;
import com.dol.Coordinates;
import com.dol.Dijkstra;
import com.dol.ui.exceptions.FileNotFoundException;
import com.dol.ui.util.GeoCoordinates;
import com.dol.ui.util.ImagePanelObserver;
import com.dol.ui.util.Point;
import com.dol.ui.util.Region;
public class ImagePanel extends JPanel
     implements MouseListener, MouseMotionListener {
  private final JFrame frame;
  private final ToolBar toolBar;
  private final JLabel statusBar;
  private final Image europeMap;
  private final Image balticSeaMap;
  private final Image blackSeaMap;
  private final Image EMBaltic;
  private final Image EMBlack;
  private Image currMap;
  private Region region = Region.EUROPE;
```

```
private int widthMap;
  private int heightMap;
  Dijkstra algorithm;
  Point A;
  Point B;
  public ImagePanel(JFrame frame, ToolBar toolBar, JLabel statusBar) throws
FileNotFoundException {
     algorithm = new Dijkstra();
    this.frame = frame;
    toolBar.observer = new ImagePanelObserver(this);
    this.toolBar = toolBar;
    this.statusBar = statusBar;
     addMouseListener(this);
     addMouseMotionListener(this);
    try {
       europeMap = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "europe map.jpg"));
       currMap = europeMap;
     } catch (IOException e) {
       throw new FileNotFoundException("File \"europe map.jpg\" not found");
     }
    try {
       A = new Point(ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "point A.png")));
     } catch (IOException e) {
       throw new FileNotFoundException("File \"point A.png\" not found");
     }
    try {
       B = new Point(ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "point B.png")));
     } catch (IOException e) {
       throw new FileNotFoundException("File \"point B.png\" not found");
```

```
}
  try {
    balticSeaMap = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "baltic sea.jpg"));
  } catch (IOException e) {
    throw new FileNotFoundException("File \"baltic sea.jpg\" not found");
  }
  try {
    blackSeaMap = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "black sea.jpg"));
  } catch (IOException e) {
    throw new FileNotFoundException("File \"black sea.jpg\" not found");
  }
  try {
     EMBaltic = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "EM with baltic.jpg"));
  } catch (IOException e) {
     throw new FileNotFoundException("File \"EM with baltic.jpg\" not found");
  }
  try {
     EMBlack = ImageIO.read(new File("resources" + File.separator + "EM with black.jpg"));
  } catch (IOException e) {
    throw new FileNotFoundException("File \"EM with black.jpg\" not found");
  }
}
protected void paintComponent(Graphics g) {
  //выравнивание до пропорций исходного изображения
  widthMap = frame.getWidth() - 17;
  heightMap = frame.getHeight() - 91;
  g.drawImage(currMap, 0, 0, widthMap, heightMap, null);
}
private void paintPoint(Point point) {
  if (!point.isWorth()) return;
```

```
getGraphics().drawImage(point.getImagePoint(), point.getX() - 25, point.getY() - 50, 50, 50,
null);
  }
  private void clearMap() {
    paintComponent(getGraphics());
  }
  public Point getPointA() {
    return A;
  }
  public Point getPointB() {
    return B;
  }
  public Region getRegion() {
    return region;
  }
  public void openSpeedControllerWindow() {
    new SpeedControllerWindow(frame).setVisible(true);
  }
  public void setDefaultRegion() {
    A.deletePoint();
    B.deletePoint();
    region = Region.EUROPE;
    currMap = europeMap;
    paintComponent(getGraphics());
  }
  public void run() {
    if (currMap.equals(europeMap)) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select a region!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
```

```
return;
    clearMap();
    paintPoint(A);
    paintPoint(B);
    if (!A.isWorth()) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select a departure point!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
       return;
    }
    if (!B.isWorth()) {
       JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select an arrival point!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
       return;
    }
    Coordinates from = new Coordinates((int) (A.getLatitude() * 10), (int) (A.getLongitude() *
10));
    Coordinates to = new Coordinates((int) (B.getLatitude() * 10), (int) (B.getLongitude() * 10));
    switch (region) {
       case BALTIC_SEA:
         algorithm.dijkstra(from, to, SpeedControllerWindow.getCurrentSpeed(), true);
         break;
       case BLACK_SEA:
         algorithm.dijkstra(from, to, SpeedControllerWindow.getCurrentSpeed(), false);
         break;
    }
    LinkedList <Coordinates> temp = algorithm.getWayFromCoordinates(to);
    if (temp == null) {
```

```
JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Невозможно добраться до пункта
назначения!", "Warning!", JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
       return;
     }
     JOptionPane.showMessageDialog(frame, String.format("Distance = %.2f km\nTime = %dh:
%dm", algorithm.getDistance(to), (int) algorithm.getTime(to), (int) ((algorithm.getTime(to) - (int)
algorithm.getTime(to)) * 60)), "Complete!", JOptionPane.INFORMATION_MESSAGE);
     Coordinates[] result = new Coordinates[temp.size()];
     temp.toArray(result);
     for (int i = 1; i < result.length; i++) {
       Coordinates prev = result[i-1];
       Coordinates curr = result[i];
       int prevX = (int) ((prev.getLon() / 10.0 + 25) * widthMap / 75);
       int prevY = (int) ((71 - \text{prev.getLat}() / 10.0) * \text{heightMap} / 36);
       int currX = (int) ((curr.getLon() / 10.0 + 25) * widthMap / 75);
       int currY = (int) ((71 - \text{curr.getLat}() / 10.0) * \text{heightMap} / 36);
       switch (region) {
          case BALTIC_SEA : {
            prevX = (int) ((prev.getLon() / 10.0 - 5.30) * widthMap / 27.20);
            prevY = (int) ((66.5 - prev.getLat() / 10.0) * heightMap / 13.5);
            currX = (int) ((curr.getLon() / 10.0 - 5.30) * widthMap / 27.20);
            currY = (int) ((66.5 - curr.getLat() / 10.0) * heightMap / 13.5);
            break;
          }
          case BLACK_SEA: {
            prevX = (int) ((prev.getLon() / 10.0 - 25.3) * widthMap / 17.9) + 6;
            prevY = (int) ((47.7 - \text{prev.getLat}() / 10.0) * \text{heightMap} / 8.1) - 6;
            currX = (int) ((curr.getLon() / 10.0 - 25.3) * widthMap / 17.9) + 6;
```

```
currY = (int) ((47.7 - curr.getLat() / 10.0) * heightMap / 8.1) - 6;
            break;
         }
       }
       Graphics2D g = (Graphics2D) getGraphics();
       g.setColor(Color.RED);
       g.setStroke(new BasicStroke(2));
       g.drawLine(prevX, prevY, currX, currY);
    }
    paintPoint(A);
    paintPoint(B);
  }
  @Override
  public void mouseClicked(MouseEvent e) {
    GeoCoordinates point = new GeoCoordinates(e.getX(), e.getY(), widthMap, heightMap,
region);
    if (region == Region.EUROPE) {
       if (5.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 32.5 &&
            53 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 66.5 ) {
         region = Region.BALTIC_SEA;
         currMap = balticSeaMap;
         toolBar.resetPressedAction();
         paintComponent(getGraphics());
       } else if (25.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 43.2 &&
            39.6 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 47.7 ) {
```

```
region = Region.BLACK_SEA;
         currMap = blackSeaMap;
         toolBar.resetPressedAction();
         paintComponent(getGraphics());
       } else {
         if (toolBar.getPressedAction() == ToolBar.Action.SET_A || toolBar.getPressedAction()
== ToolBar.Action.SET_B) {
           JOptionPane.showMessageDialog(frame, "Please select a region!", "Warning!",
JOptionPane.WARNING_MESSAGE);
           toolBar.resetPressedAction();
         }
       }
      return;
    }
    switch (toolBar.getPressedAction()) {
       case NOTHING:
         break;
       case SET_A:
         clearMap();
         A.move(point);
         paintPoint(A);
         paintPoint(B);
         break;
       case SET_B:
         clearMap();
         B.move(point);
         paintPoint(A);
```

```
paintPoint(B);
         break;
    }
    toolBar.resetPressedAction();
  }
  @Override
  public void mousePressed(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseReleased(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseEntered(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseExited(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseDragged(MouseEvent e) {}
  @Override
  public void mouseMoved(MouseEvent e) {
    GeoCoordinates point = new GeoCoordinates(e.getX(), e.getY(), widthMap, heightMap,
region);
    if (region == Region.EUROPE) {
       if (5.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 32.5 &&
          53 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 66.5 ) {
         if (!currMap.equals(EMBaltic)) {
           currMap = EMBaltic;
           paintComponent(getGraphics());
         }
```

```
} else if (25.3 < point.getLongitude() && point.getLongitude() < 43.2 &&
              39.6 < point.getLatitude() && point.getLatitude() < 47.7 ) {
         if (!currMap.equals(EMBlack)) {
            currMap = EMBlack;
            paintComponent(getGraphics());
         }
       } else if (!currMap.equals(europeMap)) {
         currMap = europeMap;
         paintComponent(getGraphics());
       }
     }
    statusBar.setText(String.format("(%.2f; %.2f)", point.getLongitude(), point.getLatitude()));
}
ImagePanelObserver.java
package com.dol.ui.util;
import com.dol.ui.elements.ImagePanel;
public class ImagePanelObserver {
  private final ImagePanel panel;
  public ImagePanelObserver(ImagePanel panel) {
     this.panel = panel;
  }
  public Point getPointA() {
    return panel.getPointA();
  }
  public Point getPointB() {
```

```
return panel.getPointB();
  }
  public Region getRegion() {
     return panel.getRegion();
  }
  public void run() {
    panel.run();
  }
  public void setDefaultRegion() {
    panel.setDefaultRegion();
  }
  public void openSpeedControllerWindow() {
     panel.openSpeedControllerWindow();
  }
}
Point.java
package com.dol.ui.util;
import java.awt.*;
public class Point {
  public GeoCoordinates coordinates;
  private final Image imagePoint;
  public Point(Image image) {
    imagePoint = image;
     coordinates = null;
  }
  public Image getImagePoint() {
```

```
return imagePoint;
}
public boolean isWorth() {
  return coordinates != null;
}
public void deletePoint() {
  coordinates = null;
}
public void move(GeoCoordinates coordinates) {
  this.coordinates = coordinates;
}
public void move(int x, int y, int width, int height, Region region) {
  coordinates = new GeoCoordinates(x, y, width, height, region);
}
public int getX() {
  return coordinates.getX();
}
public int getY() {
  return coordinates.getY();
}
public double getLongitude() {
  return coordinates.getLongitude();
}
public double getLatitude() {
  return coordinates.getLatitude();
}
```

## Region.java

```
package com.dol.ui.util;
public enum Region {
  EUROPE,
  BALTIC_SEA,
  BLACK_SEA
}
Application.java
package com.dol.ui;
import com.dol.ui.elements.ImagePanel;
import com.dol.ui.elements.ToolBar;
import\ com. dol. ui. exceptions. File Not Found Exception;
import javax.swing.*;
import javax.swing.border.BevelBorder;
import java.awt.*;
import java.io.File;
public class Application extends JFrame {
  final int width = 1280;
  final int height = 900;
  Application() {
    super("DOL Balloon");
    setSize(width, height);
    setIconImage(new ImageIcon("resources" + File.separator + "icon.png").getImage());
    JPanel mainPanel = new JPanel(new BorderLayout());
```

```
ImagePanel mapPanel;
    ToolBar toolBar;
    JPanel statusBar = new JPanel();
    statusBar.setBorder(new BevelBorder(BevelBorder.LOWERED));
    statusBar.setPreferredSize(new Dimension(width, 16));
    statusBar.setLayout(new BoxLayout(statusBar, BoxLayout.X_AXIS));
    JLabel statusLabel = new JLabel();
    statusLabel.setHorizontalAlignment(SwingConstants.LEFT);
    statusBar.add(statusLabel);
    try {
      toolBar = new ToolBar();
       mapPanel = new ImagePanel(this, toolBar, statusLabel);
    } catch (FileNotFoundException e) {
       JOptionPane.showMessageDialog(this, e.getMessage(), "Error!",
JOptionPane.ERROR_MESSAGE);
       System.exit(1);
      return;
    }
    rootPane.setContentPane(mainPanel);
    add(toolBar, BorderLayout.NORTH);
    add(mapPanel, BorderLayout.CENTER);
    add(statusBar, BorderLayout.SOUTH);
    setDefaultCloseOperation(JFrame.EXIT_ON_CLOSE);
    setResizable(false);
    setVisible(true);
  }
  public static void main(String[] args) {
    try {
       UIManager.setLookAndFeel(UIManager.getSystemLookAndFeelClassName());
    } catch (Exception e) {
```

```
e.printStackTrace();
        System.exit(1);
     }
     new Application();
  }
}
Coordinates.java
package com.dol;
import java.util.Objects;
public class Coordinates {
  private final int lat;
  private final int lon;
  public Coordinates(int lat, int lon) {
     this.lat = lat;
     this.lon = lon;
  }
  public int getLat() { return lat; }
  public int getLon() { return lon; }
  @Override
  public boolean equals(Object o) {
     if (this == o) return true;
     if (o == null || getClass() != o.getClass()) return false;
     Coordinates that = (Coordinates) o;
     return lat == that.lat &&
          lon == that.lon;
  }
```

```
public int hashCode() {
    return Objects.hash(lat, lon);
  }
}
Dijkstra.java
package com.dol;
import java.io.IOException;
import java.net.*;
import java.nio.charset.StandardCharsets;
import java.text.MessageFormat;
import java.util.*;
import org.apache.commons.io.*;
import org.json.JSONObject;
public class Dijkstra {
  Set<Coordinates> A; // мно-во не посещенных вершин
  Set<Coordinates> В; // мно-во посещенных вершин
  Map<Coordinates, Wind> windMap;
  int speed;
  Map<Coordinates, Double> minWay; // словарь кратчайщих путей
  Map<Coordinates, Double> minTime; // словарь минимальных времен
  Map<Coordinates, Coordinates> parentCord;
  LinkedList<Coordinates> list; // Тут хранится список координат, по которым будет лететь
шар до цели
  PriorityQueue<Way> priorityQueue;
  boolean region;
  public Dijkstra() {
    windMap = new HashMap<>();
```

```
private void initRegion() {
  if (region) { // Baltic sea
    for (int lat = 530; lat \leq 665; lat++) { // вот тут задается карта la - latitude(широта)
       for (int lon = 53; lon <= 325; lon++) { // lo - longitude(долгота)
         Coordinates a = new Coordinates(lat, lon);
         A.add(a); // Множества не посещенных вершин
         minWay.put(a, Double.MAX_VALUE); // Минимальное расстояние до координат
         minTime.put(a, Double.MAX_VALUE);
         parentCord.put(a, null);
       }
    }
  } else { // Black sea
    for (int lat = 396; lat <= 477; lat++) { // вот тут задается карта la - latitude(широта)
       for (int lon = 253; lon <= 432; lon++) { // lo - longitude(долгота)
         Coordinates a = new Coordinates(lat, lon);
         A.add(a); // Множества не посещенных вершин
         minWay.put(a, Double.MAX_VALUE); // Минимальное расстояние до координат
         minTime.put(a, Double.MAX_VALUE);
         parentCord.put(a, null);
       }
    }
}
public void dijkstra(Coordinates from, Coordinates to, int speed, boolean region){
  A = new HashSet <> ();
  B = new HashSet <> ();
  minWay = new HashMap<>();
  minTime = new HashMap<>();
  parentCord = new HashMap<>();
  priorityQueue = new PriorityQueue<>();
  this.speed = speed;
  this.region = region;
```

```
initRegion();
    addCoordinates(from, 0.0, 0); // Начальная точка
    while (!priorityQueue.isEmpty()) { // пока есть непосещенные вершины продолжаем
крутиться
       Way a = priorityQueue.poll();
       if (B.contains(a.getCoordinates())) // Если вершина, которая вышла из очереди уже была
рассмотренна в множество В, скипаем ее
         continue;
       addCoordinates(a.getCoordinates(), a.getDistance(), a.getTime());
    }
  }
  private void addCoordinates(Coordinates s, double distance, double time) {
    int currLat = s.getLat();
    int currLon = s.getLon();
    int direction = -1;
    double [] wind = setTimeOfFlight(s);
    minWay.replace(s, distance); // Фиксируем найденное минимальное расстояние до точки
    minTime.replace(s, time);
    A.remove(s); // Удаляем вершину из не рассмотренных
    B.add(s); // Помечаем как рассмотенную
    for(int lat = -1; lat <= 1; lat++) {
       for(int lon = -1; lon \leq 1; lon++) {
         if (!(lat == 0 \&\& lon == 0)) {
            direction++;
         }
         Coordinates newS = adjCoordinates(currLat + lat, currLon + lon); // Проверка на то, что
смежная клетка не вышла за границы области
```

if (newS == null  $\parallel$  B.contains(newS)) { // если вершина не вышла за границы и уже не была рассмотрена(B.contains(newS)), то продолжаем с ней танцевать

```
continue;
       }
       if (wind[direction] <= 0) {</pre>
         continue;
       }
       double dist = distanceFormula(s, newS);
       double oldTime = minTime.get(newS);
       double newTime = time + dist/wind[direction];
      // double newTime = time + 5;
       if ((oldTime > newTime)) {
         double newDistance = distance + dist;
         minWay.replace(newS, newDistance);
         minTime.replace(newS, newTime);
         parentCord.replace(newS, s);
         priorityQueue.add(new Way(newS, newDistance, newTime));
       }
     }
  }
}
private Coordinates adjCoordinates(int lat, int lon) {
  if (region) {
    if (lat >= 530 && lat <= 665 && 53 <= lon && lon <= 325) {
       return new Coordinates(lat, lon);
     }
  } else {
    if (lat >= 396 && lat <= 477 && 253 <= lon && lon <= 432) {
       return new Coordinates(lat, lon);
     }
  }
  return null;
}
```

```
protected double[] setTimeOfFlight(Coordinates c) {
    Coordinates coordinates = new Coordinates(c.getLat()/10, c.getLon()/10);
    Wind wind;
    double[] resultingSpeed = new double[8];
    if ((wind = windMap.get(coordinates)) == null) {
       String urlS = MessageFormat.format("http://api.worldweatheronline.com/premium/v1/
weather.ashx?key=716224505d374e6e98f142540201207&q={0},
{1}&mca=no&tp=1&num_of_days=1&format=json",
           coordinates.getLat(), coordinates.getLon());
       try {
         JSONObject json = new JSONObject(IOUtils.toString(new URL(urlS),
StandardCharsets.UTF_8));
         JSONObject weatherOnTime =
json.getJSONObject("data").getJSONArray("current_condition").getJSONObject(0);
         int windDegree = (weatherOnTime.getInt("winddirDegree") + 180) % 360;
         int windSpeed = weatherOnTime.getInt("windspeedKmph");
         windDegree = 90 - windDegree % 90 - 90 * (windDegree / 90);
         wind = new Wind(windSpeed, windDegree);
       } catch (IOException e) {
         e.printStackTrace();
       }
      windMap.put(coordinates, wind);
    }
    wind.degree = 90 - wind.degree % 90 - 90 * (wind.degree / 90);
    for (int i = 0; i < 8; i++) {
       double windProjection = wind.speed*Math.cos(Math.toRadians(wind.degree + 45 * i));
       double engineProjection = Math.sqrt(Math.pow(speed, 2) - Math.pow(windProjection, 2));
       resultingSpeed[i] = (int)
(engineProjection+wind.speed*Math.sin(Math.toRadians(wind.degree + 45 * i)));
//
        System.out.println(resultingSpeed[i]);
    }
    return resultingSpeed;
```

```
}
  // НЕ СМОТРИ СЮДА, только если решил развлечься с точностью
  широта и долгота задается через целые числа, потому что для них куда проще считать
хэши и нет коллизий с точностью
  у меня точность до 0.1, так что все координаты выгляд как-то так: 85.5 == 855
  */
  private double distanceFormula(Coordinates c1, Coordinates c2) {
    double fi1 = ((double)c1.getLat())/10.0;
    fi1 = Math.toRadians(fi1);
    double fi2 = ((double)c2.getLat())/10.0;
    fi2 = Math.toRadians(fi2);
    double ly1 = ((double)c1.getLon())/10.0;
    ly1 = Math.toRadians(ly1);
    double ly2 = ((double)c2.getLon()/10.0);
    ly2 = Math.toRadians(ly2);
    // если решишь, что тебе зачем-то нужно расстояние в м, то 6363.564 замени на
6363564.0
    return 2 * 6363.564 * Math.asin(Math.sqrt(haverSinus(fi2 - fi1) + Math.cos(fi1) *
Math.cos(fi2) * haverSinus(ly2 - ly1)));
  }
  private double haverSinus(double x) {
    return Math.pow(Math.sin(x/2.0),2);
  }
  public LinkedList<Coordinates> getWayFromCoordinates(Coordinates b) {
    list = new LinkedList<>();
    Coordinates c = b;
    list.addFirst(c);
```

```
while ((c = parentCord.get(c)) != null) {
       list.addFirst(c);
     }
    if (list.size() == 1)
       return null;
    return list;
  }
  public double getTime(Coordinates b) {
    return minTime.get(b);
  }
  public double getDistance(Coordinates b) {
     return minWay.get(b);
  }
}
Way.java
package com.dol;
import java.util.Objects;
public class Way implements Comparable<Way> {
  private final Coordinates c;
  private final double distance;
  private final double time;
  public Way(Coordinates c, double distance, double time) {
    this.c = c;
    this.distance = distance;
    this.time = time;
  }
```

```
public double getDistance() { return distance; }
public Coordinates getCoordinates() { return this.c; }
public double getTime() { return this.time; }
@Override
public int compareTo(Way way) {
  if (time < way.time) {</pre>
     return -1;
  } else if (time > way.time) {
     return 1;
  }
  return 0;
}
@Override
public boolean equals(Object o) {
  if (this == o) return true;
  if (o == null || getClass() != o.getClass()) return false;
  Way way = (Way) o;
  return Double.compare(way.distance, distance) == 0 &&
       Double.compare(way.time, time) == 0 \&\&
       Objects.equals(c, way.c);
}
@Override
public int hashCode() {
  return Objects.hash(c, distance, time);
}
```

## Wind.java

```
package com.dol;

public class Wind {
  int speed;
  int degree;

public Wind(int speed, int degree) {
    this.speed = speed;
    this.degree = degree;
  }
}
```

# ПРИЛОЖЕНИЕ В UNIT-ТЕСТИРОВАНИЕ

### DijkstraTest.java

```
package com.dol;
import org.junit.Assert;
import org.junit.Test;
import java.util.HashMap;
import java.util.LinkedList;
public class DijkstraTest {
  @Test
  public void getWayFromCoordinates() {
     Dijkstra dijkstraVert = new Dijkstra();
     Dijkstra dijkstraHor = new Dijkstra();
     dijkstraVert.parentCord = new HashMap<>();
     dijkstraHor.parentCord = new HashMap<>();
     LinkedList<Coordinates> listVert = new LinkedList<>();
    LinkedList<Coordinates> listHor = new LinkedList<>();
    Coordinates start = new Coordinates(455, 242);
    listVert.add(start);
    listHor.add(start);
     for (int i = 0; i < 10; i++) {
       Coordinates coordVert1 = new Coordinates(456+i, 242);
       Coordinates coordVert2 = new Coordinates(455+i, 242);
       Coordinates coordHor1 = new Coordinates(455, 243+i);
       Coordinates coordHor2 = new Coordinates(455, 242+i);
       dijkstraVert.parentCord.put(coordVert1, coordVert2);
       dijkstraHor.parentCord.put(coordHor1, coordHor2);
       listVert.add(coordVert1);
       listHor.add(coordHor1);
     }
```

```
Assert.assertEquals(listVert, dijkstraVert.getWayFromCoordinates(new
Coordinates(465,242)));
    Assert.assertEquals(listHor, dijkstraHor.getWayFromCoordinates(new Coordinates(455,252)));
  }
  @Test
  public void setTimeOfFlight() {
    Dijkstra dijkstra = new Dijkstra();
    dijkstra.windMap = new HashMap<>();
    dijkstra.speed = 10;
    Coordinates coordinates = new Coordinates(420, 270);
    Wind wind = new Wind(15, 180);
    dijkstra.windMap.put(coordinates, wind);
    double[] expected = {0, -11, -7, 0, 0, 16, 26, 0};
    for (int i = 0; i < 8; i++) {
      Assert.assertEquals(expected[i], dijkstra.setTimeOfFlight(new Coordinates(425, 277))[i],
1e-6);
    }
  }
```