

UTS 1 SK5001 20921004

Nama : M. Rizka FATHUL

NIM : 20921004

SOAL 1

Jawab: Misal kita memiliki n pasang data $= \begin{pmatrix} x_1, y_1 \\ \vdots \\ x_n, y_n \end{pmatrix}$

fungsi linear didefinisikan $f(x) = y = ax + b$.

$$\begin{aligned} \text{error didefinisikan : } \text{err} &= \sum_{i=1}^n (d_i)^2 \\ &= \sum_{i=1}^n (y_i - f(x_i))^2 \\ &= \sum_{i=1}^n (y_i - (ax_i + b))^2 \end{aligned}$$

Agar error minimum, maka:

$$\frac{\partial \text{error}}{\partial a} = 0 \quad \text{dan} \quad \frac{\partial \text{error}}{\partial b} = 0$$

$$\text{Akibatnya: } \frac{\partial \text{error}}{\partial a} = -2 \sum_{i=1}^n x_i (y_i - ax_i - b) = 0 \quad \dots (1)$$

$$\frac{\partial \text{error}}{\partial b} = -2 \sum_{i=1}^n (y_i - ax_i - b) = 0 \quad \dots (2)$$

$$\text{Tuliskan : } a \sum_{i=1}^n x_i^2 + b \sum_{i=1}^n x_i = \sum_{i=1}^n (x_i y_i) \quad \dots (1)$$

$$a \sum_{i=1}^n x_i + b \cdot n = \sum_{i=1}^n y_i \quad \dots (2)$$

kita bisa tuliskan dalam bentuk matriks :

$$\begin{bmatrix} n & \sum_{i=1}^n x_i \\ \sum_{i=1}^n x_i & \sum_{i=1}^n x_i^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b \\ a \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^n y_i \\ \sum_{i=1}^n x_i y_i \end{bmatrix}$$

Karena x_i dan y_i diketahui kita bisa

$$\begin{aligned} \text{menghitung } & \sum_{i=1}^n x_i \\ & \sum_{i=1}^n x_i^2 \\ & \sum_{i=1}^n x_i y_i \end{aligned}$$

Sehingga kita bisa tuliskan sbg $Ax = b$.

Jika A invertible maka kita bisa mendapat

nilai a dan b untuk :

$$f(x) = y = ax + b$$



SOAL 2

Jawab: Misal $S(x)$ di $[0, 2]$

$$S(x) \begin{cases} S_0(x) = 1 + 2x - x^3; & 0 \leq x < 1 \\ S_1(x) = 2 + a(x-1) + b(x-1)^2 + c(x-1)^3; & 1 \leq x < 2 \end{cases}$$

diketahui: 2 interval dg $h_0 = h_1 = 1$.

dari:

$$S_0(x) = a_0 + b_0(x-0) + c_0(x-0)^2 + d_0(x-0)^3$$

Didapat:

$$\begin{aligned} a_0 &= 1 & c_0 &= 0 \\ b_0 &= 2 & d_0 &= -1 \end{aligned}$$

Pada: $S_1(x) = 2 + a(x-1) + b(x-1)^2 + c(x-1)^3$

didapat:

$$\begin{aligned} a_1 &= 2 & c_1 &= b \\ b_1 &= a & d_1 &= c \end{aligned}$$

kita tahu bahwa:

$$b_1 = b_0 + 2c_0h_0 + 3d_0h_0^2$$

Maka: $a = 2 + 2 \cdot 0 \cdot 1 + 3 \cdot (-1) \cdot 1^2$

$$a = 2 - 3$$

$$\boxed{a = -1}$$

kita tahu bahwa:

$$c_1 = c_0 + 3d_0h_0$$

Maka: $b = 0 + 3 \cdot (-1) \cdot 1$

$$\boxed{b = -3}$$

kita tahu bahwa:

$$d_1 = \frac{(c_1 - c_0)}{3h_0}$$

Maka: $c = \frac{-3 - 0}{3 \cdot 1}$

$$\boxed{c = -1}$$

didapat:

$$\begin{aligned} a &= -1 \\ b &= -3 \\ c &= -1 \end{aligned}$$

Nama : M. RIEKA FADHLI

NIM : 20921004

Sol 3

Misalkan suatu SPL $Ax = b$ hendak diselesaikan dg iterasi.

Dg menuliskan $A = D + C$ diperoleh skema iterasi:

$$Dx^{(k+1)} = -Cx^{(k)} + b.$$

- Berikanlah uraian persyaratan agar skema iterasi menghasilkan solusi yg konvergen!
- Selanjutnya agar $D = \text{diagonal matrix}$. Berikan syarat cukup agar A menghasilkan solusi yg konvergen!

Jawab

a. Misalkan SPL $Ax = b$, $x \in \mathbb{R}^n$

A bisa kita tuliskan sbg $A = D + C$

dg $D = \text{matriks diagonal}$

$C = \text{Upper + Lower Matriks tanpa diagonal.}$

$$\text{Sbg: } (D + C)x = b$$

$$\text{Skema iterasi: } Dx^{(k+1)} = -Cx^{(k)} + b$$

kita tuliskan:

$$x^{k+1} = -D^{-1}C x^{(k)} + b$$

Misal $-D^{-1}C$ kita tuliskan sbg matriks iterasi B .

Maka sesuai teorema, B akan konvergen jika dan hanya jika $\rho(B) < 1$.

Ini merupakan syarat perlu.

Oleh karena kita tahu bahwa $\rho(B) \leq \|B\|$ utk semua natural norm, maka syarat cukup nya agar B konvergen adalah $\|B\| < 1$.

b. Misal SPL $Ax = b$, $x \in \mathbb{R}^n$

Agar SPL bisa diselesaikan, maka A harus invertible (bisa di-inverse-kan).

Agar A konvergen maka A harus diagonal kuat.

Atau bisa dituliskan:

$$D = (a_{11}, a_{22}, a_{33}, \dots, a_{nn})$$

$$|a_{ii}| > \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n |a_{ij}|, \quad i = 1, 2, \dots, n$$

Jawab:

a. Pada metode SOR, skema iterasinya adalah sbb:

$$\text{Tulis: } A = D + L + U$$

$$x^{k+1} = (D + \omega L)^{-1} \underbrace{((1-\omega)D - \omega U)}_{\text{Matriks iterasi} = Tw} x^k + \omega (D + \omega L)^{-1} b$$

Matriks iterasi = T_w .

$\rho(T_w)$ didefinisikan sebagai $\max |\lambda_i|$ (1)

dg λ_i adalah vektor eigen dari T_w .

Mari kita hitung $\det(T_w)$:

$$\begin{aligned} \det(T_w) &= \det((D + \omega L)^{-1}) \det((1-\omega)D - \omega U) \\ &= \det(D^{-1}) \det((1-\omega)D - \omega U) \\ &= \det((1-\omega)I + \omega D^{-1}U) \\ &= \det((1-\omega)I) \\ &= (1-\omega)^n \text{(2)} \end{aligned}$$

Perhatikan bahwa $\det(T_w)$ juga bisa dihitung

$$\begin{aligned} \text{sebagai: } \det(T_w) &= \lambda_1 \cdot \lambda_2 \cdot \lambda_3 \cdot \dots \lambda_n \\ &= \prod_i \lambda_i \text{(3)} \end{aligned}$$

Perhatikan kembali 1, 2, 3

$$\det(T_w) = \prod_i \lambda_i = (1-\omega)^n \leq \max |\lambda_i|^n$$

$$\text{akibatnya } \rho(T_w) \geq |\omega - 1|$$

b. Agar T_w konvergen, maka: $\rho(T_w) < 1$.

$$\text{atau } |\omega - 1| < 1$$

$$\text{atau } 0 < \omega < 2.$$