

Bce Персональные TOP Тематические

> Хорошие Плохие

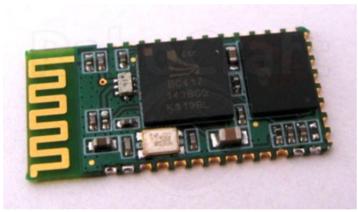
Поиск

Bluetooth-модуль HC-05

Электроника

Bluetooth уже давно и прочно вошёл в нашу жизнь в качестве удобного протокола связи различных устройств: мобильных телефонов, ноутбуков, КПК, гарнитур, мышей, клавиатур... Список можно ещё долго продолжать. Обычно эту технологию интегрируют в свои продукты крупные производители электроники в виде малюсенькой микросхемы в корпусе BGA или QFN. А как быть нам, простому электронному люду, не владеющими тёмными силами создания 4-слойных плат и кунг-фу микромонтажа? Для этого есть Bluetooth-модуль HC-05 от наших китайских собратьев.

Этот модуль представляет собой плату размером 2.7х1.4 см, с 34 выводами с шагом 1.5 мм, расположенных по периметру платы, и имеет на одном из торцов антенну:





На плате расположен чип BC417 от компании Cambridge Silicon Radio, который обеспечивает аппаратную поддержку стека Bluetooth 2.0+EDR (Enhaced Data Rate), а также флэш-память ES29LV800DB-70WGI от Excel Semiconductor на 8 Мбит (1 МБ), хранящая прошивку и настройки. С оригинальной китайской прошивкой модуль умеет работать в двух режимах: простого «радиоудлинителя <u>UART</u>» и управления АТ-командами. В





Ремо Посу оек!



Выкл

тели

беск

КТНЫ



Продавец: ООО СКБ «ИНДУКЦИЯ»



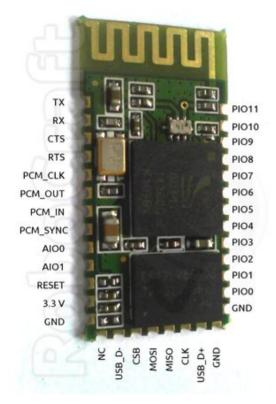


Стар й наб арду 1 499

1 499 ₽

первом случае всё предельно просто — включаешь модуль, подключаешься к нему с компа или иного устройства, умеющего делать СОМ-порт по Bluetooth, и шлёшь в этот порт данные. Во втором режиме можно управлять модулем посредством АТ-команд вида «АТ+КОМАНДА» — например, команда «АТ+NAME?» позволяет узнать имя модуля, но об этом позже.

Для того, чтобы подключить модуль, проясним назначение выводов:



- TX, RX, CTS, RTS линии UART; CTS и RTS недоступны в данной прошивке
- PCM_CLK, PCM_OUT, PCM_IN, PCM_SYNC линии для приёмапередачи звука (недоступны)
- AIO0, AIO1 линии I/O общего назначения (недоступны)
- RESET линия сброса (активируется логическим нулём)
- 3.3 V, GND питание, земля
- NC не подсоединён (Not Connected)
- USB_D+, USB_D- линии данных USB (недоступны)
- CSB, MOSI, MISO, CLK линии SPI (CSB это SS, Slave Select), используются для прошивки чипа
- PIO0 разрешение/запрет RX
- PIO1 разрешение/запрет ТХ
- РІО2-РІО7, РІО10 линии І/О общего назначения
- PIO8 для светодиода, показывающего состояние модуля: светодиод мигает с разной скоростью в зависимости от того, чем занят модуль опросом Bluetooth-устройств, ожиданием или чем-то ещё
- РІО9 для светодиода, показывающего статус соединения: горит, если установлено соединение с другим Bluetooth-устройством
- РІО11 для управления режимом работы: по умолчанию режим простого удлинителя UART, а если подать на него логичскую 1 — режим АТ-команд

Кстати, модуль питается от 3.3 В, но его линии I/O могут работать и с 5-вольтовой логикой, что позволяет подключать его UART к Arduino без заморочек.

Но это ещё не всё: шаг между выводами у модуля — 1.5 мм, что категорически не сочетается с шагом отверстий в макетных платах, и для прототипирования придётся припаивать проводки. Но нас такой вариант не устроил, и пришлось немного напрячься и сделать плату-breakout для модуля. Zotlberg взял на себя эту задачу и успешно её решил вот в таком

Блоги

ОП

<u>Arduino</u>	13.70
Компьютерное зрение	10.37
ARM	8.03
<u>Программирование</u>	5.73
Проекты и идеи	5.05
RoboCraft	3.04
<u>Технологии</u>	2.37
<u>Механика</u>	2.27
<u>Электроника</u>	2.26
<u>Новости</u>	1.55
<u>Коммуникации</u>	1.14
ВЕАМ роботы	1.13
Сенсоры и датчики	0.00

Все блоги

прямой эфир

Публикации Комментарии

Vytautas → Солнечное
электроснабжение на даче или шилдконтроллер заряда. Своими руками ;) 36
в Блог им. Ghost D

integr1 → 7. <u>OpenCV шаг за шагом.</u>
<u>Захват видео с камеры</u> 58 в
<u>Компьютерное зрение</u>

noonv → <u>3. OpenCV шаг за шагом.</u> Hello World. 20 в Компьютерное зрение

itsterit \rightarrow Pабота с EEPROM в AVR-GCC 1 в Блог им. shadowalker

AntSovet \rightarrow <u>Механика роботов.</u> <u>Окончательное решение проблемы</u> 2 в Блог им. AntSovet

Slavajun → <u>Raspberry Pi. Установка</u> и настройка комплекта МТС Коннект 4 (модем Huawei E171) на Raspbian 22 в Электроника

SERGEY1973 \rightarrow <u>Делаем простой</u>
<u>USB программатор USBTinyISP</u> 58 в <u>Блог</u>
<u>им. Ghost_D</u>

gori-gori → <u>Arduino/CraftDuino и</u> эмулятор iButton ;) 13 в Arduino

Guron → <u>Управление роботом-</u> пылесосом iRobot Roomba с помощью <u>Arduino</u> 10 в <u>Технологии</u>

Vasiliy → <u>Контроллер заряда от солнечной панели. Работа над ошибками</u> 9 в <u>Блог им. Ghost_D</u>

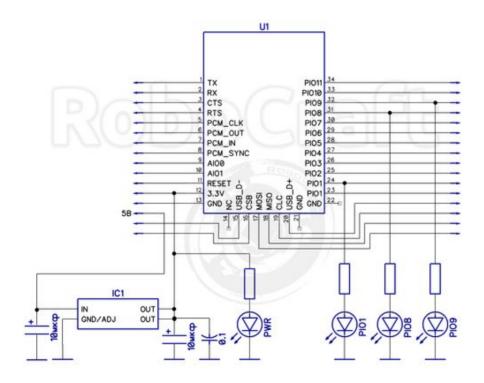
sWintUs → <u>STM32: Урок 6.2 - Таймеры общего назначения и продвинутые</u> 39 в <u>ARM</u>

Dmitriy_S → <u>LAN тестер. Полезное</u> устройство своими руками 48 в <u>Блог им.</u>

виде: <u>Ghost_D</u>



На плате установлен стабилизатор на 3.3 В, так что можно запитать модуль стандартным для <u>Arduino</u> напряжением 5 В, подключив питание к выводу, обозначенному 5V. Принципиальная схема платы:



А вот ещё исходники в формате DipTrace: <u>принципиальная схема</u> и <u>разведённая плата</u>.

Итак, плата готова, приступим к работе с модулем. Ставим breakout в макетную плату и подключаем следующим образом:

- 3.3v к 3.3 В от Arduino
- GND κ GND Arduino
- RX к TX Arduino
- TX к RX Arduino

sWintUs → <u>STM32: Урок 1 -</u> <u>Настраиваем IDE</u> 156 в ARM

myfriend → <u>Каскад входных</u> сдвиговых регистров 15 в Arduino

JIEXA → <u>Кинематика: прямая и</u> <u>обратная задачи</u> 7 в Механика

Aleksei1533 \rightarrow <u>У Вас есть Arduino?</u> Значит у Вас есть программатор! 9 в Блог им. Ghost D

Yuliia_Dziuba → 27. ОрепСУ шаг за шагом. Обработка изображения детектор границ (Kенни (Canny) 28 в Компьютерное зрение

victoruni → <u>Синхронный танец</u> <u>нескольких квадрокоптеров Ardrone 2.0</u> 2 в <u>Блог им. victoruni</u>

Ведетот911 → Использование метода кросс-корреляции для определения скоростей 7 в Блог им. aivanov

burjui → <u>STM32: Урок 2 - Quickstart</u> 30 в <u>ARM</u>

Весь эфир | RSS

ЗD 3D-Печать AI Android

Arduino AVR Bluetooth COMпорт CraftDuino DARPA DIY IDE
iRobot Kickstarter Kinect LEGO Linux
Open Source OpenCV Python
Raspberry Pi RoboCraft
Roomba ROS swarm URBI webкамера автоматизация
андроид балансировать
бионика версия видео
военный вопрос датчик дрон
захват зрение игра ИК интернет

интерфейс камера
КИБервесна конкурс
манипулятор машинное
обучение музыка наше

нейронная сеть подводный

пылесос работа распознавание

робот робототехника рука

светодиод сервомашинка

собака телеприсутствие УЗ

управление урок ХОДИТЬ шаг за шагом шаговый двигатель шилд

юмор



Включаем Arduino с подключенным модулем. Если в вашем компьютере нет встроенного Bluetooth-контроллера, воспользуйтесь Bluetooth USB-донглом вроде этого:



Теперь займёмся программной частью. Для начала зальём в Arduino такой скетч:

```
enum { LED_PIN = 13 };
enum LedState { LED_ON, LED_OFF, LED_BLINK };

LedState led_state;

void setup()
{
   led_state = LED_OFF;
   pinMode(LED_PIN, OUTPUT);

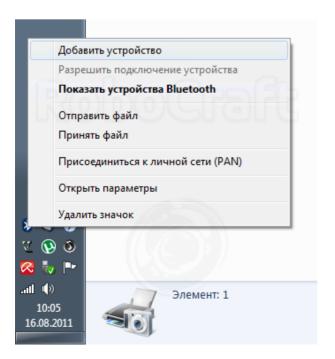
   Serial.begin(38400);
}

void loop()
{
   if (Serial.available())
   {
      char command = Serial.read();
}
```

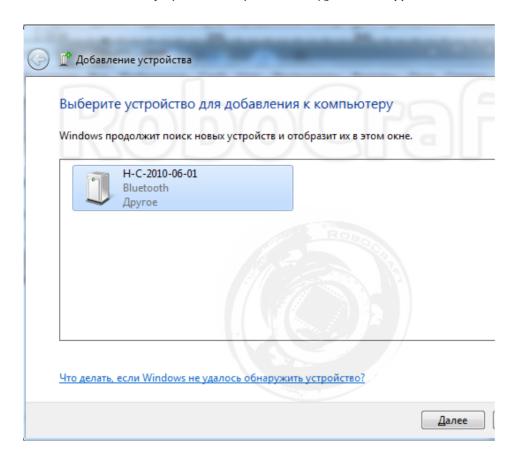
```
switch (command)
      case '1': led state = LED ON; break;
      case '0': led state = LED OFF; break;
      case '*': led_state = LED_BLINK; break;
      default:
        for (int i = 0; i < 5; ++i)
          digitalWrite(LED_PIN, HIGH);
          delay(50);
          digitalWrite(LED_PIN, LOW);
          delay(50);
      }
    }
  }
  switch (led_state)
    case LED ON: digitalWrite(LED PIN, HIGH); break;
    case LED_OFF: digitalWrite(LED_PIN, LOW); break;
    case LED_BLINK:
      static unsigned long start_millis = 0;
      if (millis() - start_millis >= 300)
        start millis = millis();
        digitalWrite(LED_PIN, !digitalRead(LED_PIN));
    }
 }
}
```

Windows 7

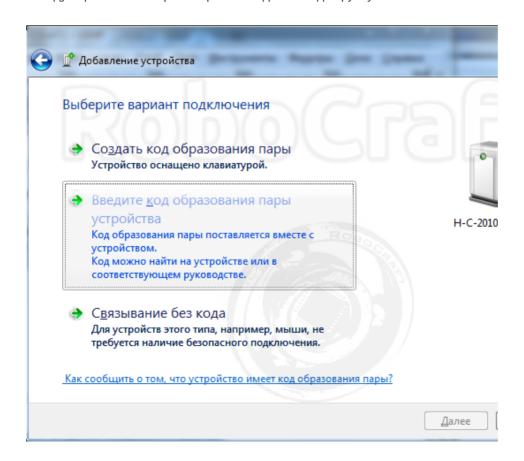
Кликните правой кнопкой мыши на значке Bluetooth в трее:



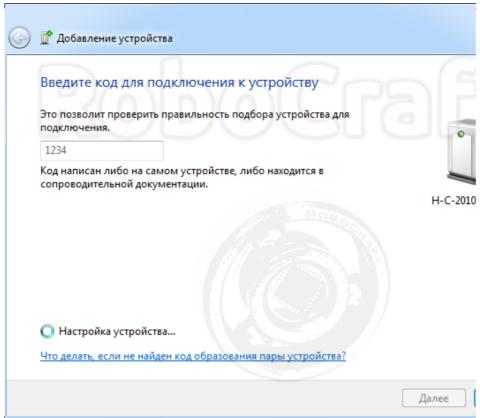
В появившемся списке устройств выбираем наш модуль и жмём Далее:



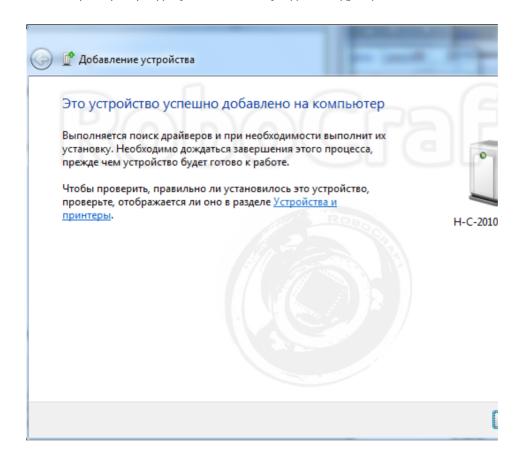
В следующем окне выберите вариант ввода PIN-кода вручную:



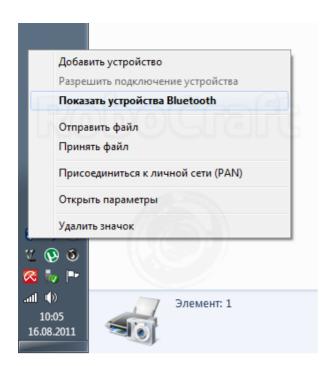
Введите код «1234» и нажмите **Далее**:

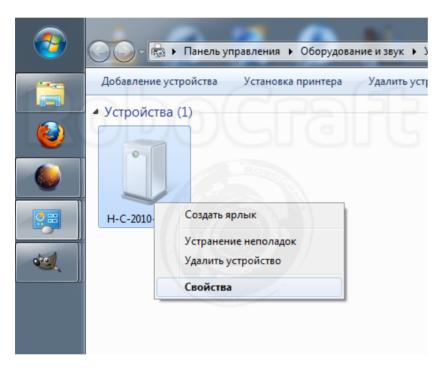


Если авторизация пройдёт успешно, то вы увидите следующее окно:

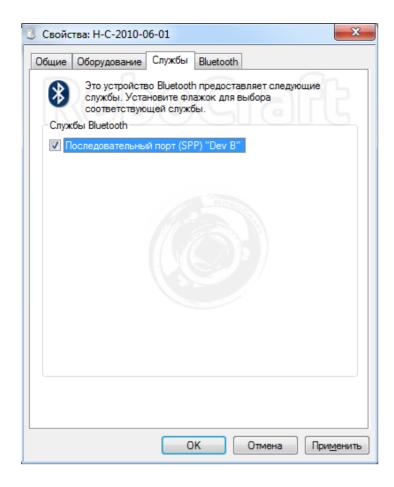


Откройте список Bluetooth-устройств и зайдите в свойства модуля:

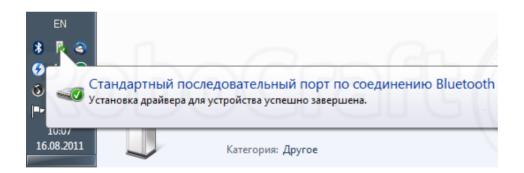




На вкладке «Службы» поставьте галочку напротив профиля последовательного порта и нажмите **ОК**:



Windows установит нужный драйвер и покажет облачко с соответствующим сообщением и названием порта:



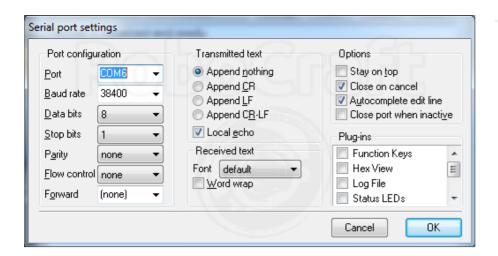
Теперь вам понадобится программа-терминал с хорошей настраиваемостью. Неплохим вариантом будет лёгкая и бесплатная (даже для коммерческого использования) программа <u>Termite</u>. Установите её, запустите и нажмите **Settings**. В настройках поставьте:

Port — COM6 (ну или какой порт Windows назначила модулю у вас)

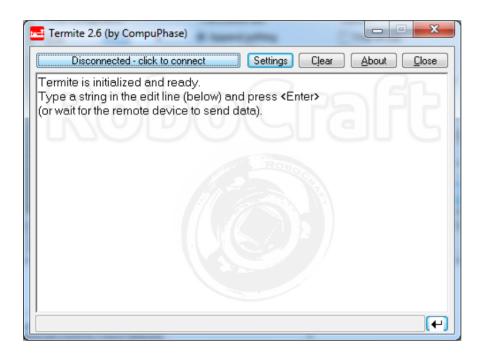
Baud rate — 38400

Transmitted text — Append nothing

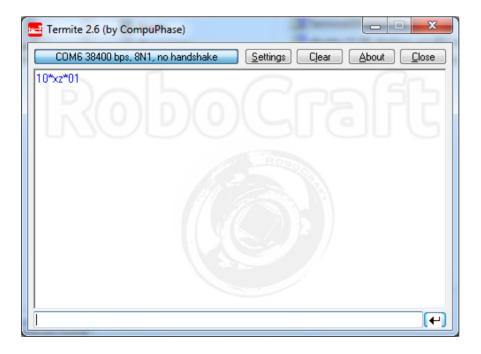
Роботы? Это просто!



Жмите **OK** и в главном окне программы **Disconnected** — **click to connect**:



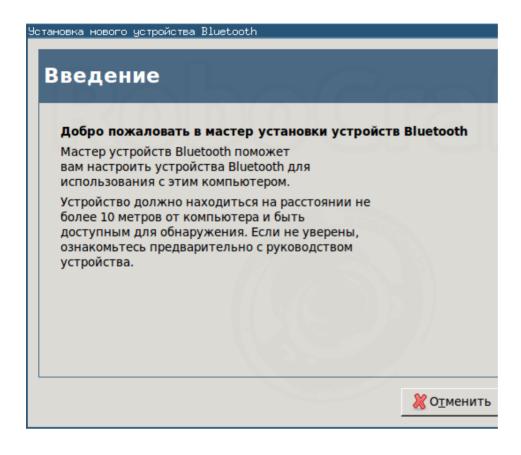
Всё — можно слать символы:



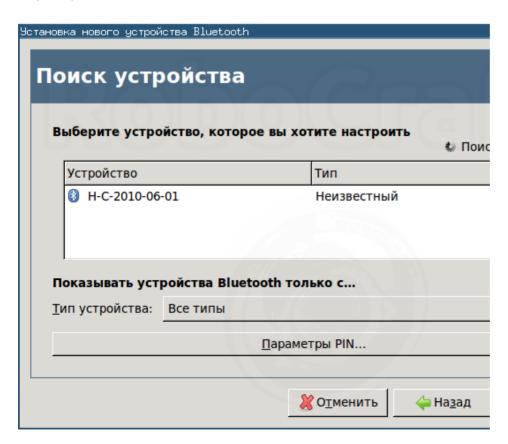
Модуль должен зажигать светодиод L в ответ на символ '1', тушить на '0' и мигать им на '*' с частотой примерно два раза в секунду. При вводе любых

Ubuntu Linux 11.04

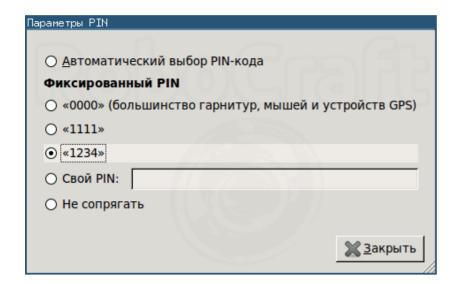
Запустите bluetooth-wizard и нажмите «Вперёд»:



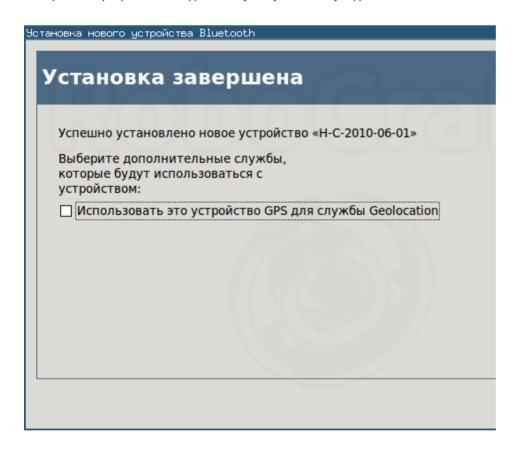
В следующем окне дождитесь нахождения вашего модуля и нажмите кнопку «Параметры PIN»:



Роботы? Это просто!



В окне со списком устройств Жмите «Вперёд», и если будут ошибки, повторите операцию с PIN-кодом. В случае успеха вы увидите такое окно:



Запустите сканирование доступных Bluetooth-устройств:

```
$ hcitool scan
Scanning ...
00:11:04:29:02:55 H-C-2010-06-01
```

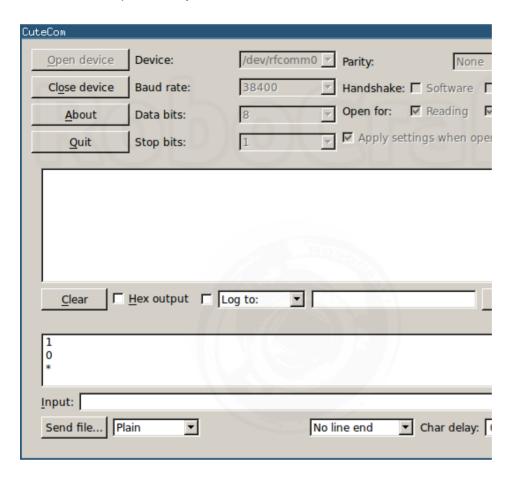
H-C-2010-06-01 — это имя нашего устройства (может быть также «HC-05»). Создаём устройство для работы по протоколу RFCOMM:

```
$ sudo rfcomm bind /dev/rfcomm0 00:11:04:29:02:55
```

Всё, теперь можно обмениваться данными через виртуальный СОМ-порт /dev/rfcomm0. Можно прямо в консоли:

```
$ stty -F /dev/rfcomm0 38400 # устанавливаем скорость порт
$ echo -n '1' > /dev/rfcomm0 # пишем туда символ '1', без
```

Также можно воспользоваться замечательной программой *cutecom*: в поле Device введите /dev/rfcomm0, в списке **Baud rate** поставьте скорость 38400, внизу окна в списке выберите вариант *No line end*. Теперь жмите **Open device** и шлите через поле **Input** символы:



Модуль должен зажигать светодиод L в ответ на символ '1', тушить на '0' и мигать им на '*'.

АТ-команды

Чтобы задействовать такие функции модуля, как опрос «соседних» Bluetoothустройств, установку другой скорости UART и прочие, необходимо использовать AT-команды, описанные в этом <u>datasheet</u>. Сразу предупреждаю: этот даташит очень китайский — многие вещи просто не описаны, для некоторых команд не описано даже их поведение, оформление кривое, куча ошибок из-за невнимательного сору&paste. Но другие даташиты на этот модуль ещё хуже }:[=]

Все команды имеют вид *AT+KOMAHДA*, *AT+KOMAHДA?* или *AT+KOMAHДA=ПAPAMETPЫ* и должны оканчиваться комбинацией CR+LF (символы с кодами 0x0D и 0x0A, '\r' и '\n'). Примеры команд:

AT+NAME? — спросить у модуля его имя
AT+ROLE=1 — задать роль master
AT+INQ — запустить опрос соседних Bluetooth-устройств

Отвечает модуль так:

• В случае успеха: +КОМАНДА: ОТВЕТ Строки, начинающейся с '+', может и не быть, если команда не должна ничего возвращать. Например, на команду AT+NAME? модуль ответит так:

+NAME:H-C-2010-06-1

OK

а на команду АТ (тест) просто:

OK

• В случае ошибки:

FAIL

или

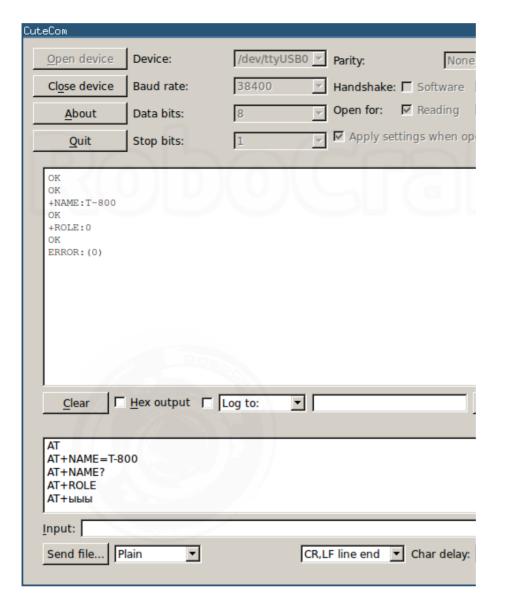
ERROR:(КОД ОШИБКИ)

Самый первый код ошибки 0 значит, что формат команды неверен — на команду **AT+ЖАХНИ**, к примеру, модуль ответит: ERROR:(0)

Кстати, зацените грустный смайл :(в этом ответе.

Многие команды имеют как форму запроса, так и форму установки параметра. Опять же, команда **AT+NAME?** возвращает имя модуля, тогда как **AT+NAME=ИМЯ** его устанавливает.

Для того, чтобы модуль мог принимать АТ-команды, нужно его перевести в соответствующий режим — для этого нужно установить вывод **PIO11** в логическую 1 (подтянув к питанию, например). После этого соединяйтесь с модулем, используя Arduino в качестве переходника USB-UART, аккуратно вытащив из него микроконтроллер (не сломайте ножки МК!) Выставьте в терминалке конец строки *CR+LF* и попробуйте скормить модулю пару команд. Выглядеть это должно примерно так:



Всего команд 36, описаны они все в даташите. Заданные командами настройки модуль сохраняет в своей flash-памяти, так что после его можно использовать без повторной настройки.

А вообще, работать напрямую с АТ-командами, да ещё на микроконтроллере, довольно сложно и уныло, так что я основательно вкурил ядрёный китайский даташит и накатал библиотеку <u>Bluetooth_HC05</u>. В библиотеке я реализовал все функции модуля, документация по библиотеке лежит в директории doc.

И напоследок: возможность перепрошивки аналогичного модуля обсуждали <u>на хабре</u>, ну и в сообществе easyelectronics есть небольшая <u>заметка</u>.

Bluetooth, HC-05, Arduino

+4 24 августа 2011, 16:34 **burjui**



Комментарии (124)

RSS свернуть / развернуть

Очень интересная информация, спасибо за подробную инструкцию, в том числе и для Ubuntu. Кстати вместо Termite можно использовать Putty.

+1

Я жду похожий модуль для связи Arduino и обычного мобильного телефона через J2ME приложение.

Из ссылок нагуглил подробные статьи

<u>developers.sun.com/techtopics/mobility/apis/articles/bluetoothintro/index.html</u> <u>developers.sun.com/techtopics/mobility/midp/articles/bluetooth2/index.html</u> www.codeguru.com/java/article.php/c13147

www.mobilab.ru/articles/63/ www.mobilab.ru/articles/64/ www.mobilab.ru/articles/65/

но реализовать стабильную работу пока не получилось. Может есть у кого готовый рабочий пример поиска bluetooth устройства и подключения к нему как к RFCOMM на J2ME?



wehaff

24 августа 2011, 19:24

PuTTY — отличная программа, но, как по мне, она лучше для SSH, да и настраивать Termite оказалось куда проще.

За ссылки спасибо, они очень пригодятся, когда захочу порулить Bluetoothдевайсом с мобилы, ибо Java я знаю на уровне «это как C++, только проще, надёжнее и с батарейками».

Насчёт стабильной работы, кстати — то ли у меня руки кривые, то ли это технология такая, то ли драйвера и софт... Но чтоб этот синий зуб завёлся с первого раза и без гемора — такого у меня не было (:



burjui

24 августа 2011, 19:43

1

Могу добавить мини-faq «как сделать первое приложение для мобилы с Java (J2ME)» на примере простейшего приложения скачивающего и отображающего содержимое веб странички.

- 1. Скачать/установить Java Platform (JDK) отсюда;
- 2. Скачать/установить Java ME SDK <u>отсюда;</u>

(рекомендую ставить эти пакеты на виртуальную машину, т.к. они сильно оч засоряют систему)

- (+ есть какие-то проблемы с эмулятором на XP **SP3** и WIN7; рекомендую XP SP2)
- 3. Запустить среду разработки Java ME SDK;
- 4. Создать новый проект File->New Project -> MIDP Application -> [x] Create Hello MIDLet -> Finish;
- 5. Скопировать этот <u>исходник</u> (~70 строчек кода) и скомпилировать его через F6;

Должен запуститься эмулятор с приложением, а в папке dist проекта должны появиться файлы MobileApplication1.jad и MobileApplication1.jar, которые можно закачать на мобилку и запустить их оттуда.

Для работы с Bluetooth нужно примерно строчек 5-10 написать, вся инфа вроде есть в ссылках выше, но без самого модуля и тестирования трудно сделать все без ошибок.

+1

Λ

Если кто сделает приложение для связи с Arduino, буду очень признателен помощи или исходнику, пишите на webaff.ru@gmail точка com



webaff

24 августа 2011, 21:34

Можно ли с помощью этой железяки измерить уровень сигнала?

0



karabaralex

8 ноября 2011, 07:41

 Со стандартной прошивкой — нет. Можно попробовать написать свою, руководствуясь статьёй на Хабре, но это то ещё приключение (: 0

0

+1



burjui

8 ноября 2011, 10:29

+

Binary sketch size: 2344 bytes (of a 32256 byte maximum) avrdude: stk500_getsync(): not in sync: resp=0x00

avrdude: stk500 disable(): protocol error, expect=0x14, resp=0x00

Когда пытаюсь залить скетч, вылезает эта сообщенька, ругает меня. В программировании ардуины я полный ноль, где искать ошибку — не знаю. Подскажите :(



VanillaRatty

7 декабря 2011, 20:34

Но почему вы пишете об этом здесь, в теме о Bluetooth-модуле, если есть форум? (вверху страницы <u>ссылка</u>)

К тому же, уведомление о новом комментарии в этой теме получил, наверное, только я.

В общем, ошибка говорит о том, что Arduino не подключена или avrdude не может подключиться к плате по иным причинам. Впрочем, я не телепат, так что проверьте ваш USB-шнур (шнуры от всяких дешёвых китаедевайсов часто глючат), а уж если точно дело не в шнуре, пишите на форум в подходящий раздел, указав:

- Модель платы (Arduino Uno/Mega/или_что_у_вас_там)
- Версию IDE (0022 или недавно вышедшая 1.0)

Ну и загляните в пункт меню **Tools** → **Serial port** и посмотрите, какие там есть COM-порты. Обычно, если это первая Arduino, когда-либо подключеная к компу, то у неё имя порта будет COM3.



burjui

7 декабря 2011, 20:51

0



Я по природе не особо ленивый, но спрошу — будет ли продаваться этот модуль вместе с платой-breakout для прототипирования?

2

blackhand999

11 декабря 2011, 13:23

Будет. В ближайшее время, надеюсь.

(



Zoltberg

11 декабря 2011, 14:17

17

□ Не все скорости одинаково полезны...

Видать не на всех модулях по-дефолту установлены 38400, на модуле который мне пришел оказалось 9600.

Китайцы любят делать сюрпризы. Сбросьте настройки командой AT+ORGL и проверьте, какая скорость будет после этого. Вполне может стать 38400
 (:

0

0

0

0



burjui

20 декабря 2011, 14:57

Извиняюсь за глупый вопрос (сегодня прям день какой-то: почувствуй себя неумехой..), для управления модулем АТ-командами нужно: PIO11 соединить с питанием (3.3), RX модуля к TX Arduino, TX модуля к RX Arduino, из платы ардуино вынуть мк (чтобы плата стало просто uart-usd-переходником), подключить usb-кабель, в настройках терминала выставить скорость на которой работал модуль и завершение строки CR+LF. Так ведь?

А то не отвечает модуль на команды, и не могу понять почему...



nick0x01

27 декабря 2011, 11:50

У меня только два предположения: либо не подключена GND, либо скорость выставлена неверно. Имейте ввиду, что скорость в режиме удлинителя и в режиме АТ-команд может отличаться.



burjui

27 декабря 2011, 12:38

удлинителя uart.

Дак то скорость выяснил просто перебором, в режиме

Уже разобрался — at-команды заработали (день вчера такой видать был). По невнимательности не туда подключался: craftduino в режиме переходника usb-uart rx/tx нужно было подключать uart-разъему... =))



nick0x01

28 декабря 2011, 06:58

Подскажите а как передавать данные с HC-05. На приём все работает, передавать не хочет. В setup написал: Serial.begin(9600). В loop: Serial.print(«text»); delay(3000). RX модуля соеденил с TX ардуино, TX с RX соответственно. Ни в какую не передает через модуль. Отображает только в SerialMonitor'е среды разработки ардуины.





Krio

9 января 2012, 17:57

Если работает на приём — значит, у вас есть другой модуль, передающий что-то первому, я правильно понимаю? Объясните, пожалуйста, внятно и подробно суть проблемы, и, желательно, с приведением фотки модулей, подключенных к Arduino.

+1



burjui

9 января 2012, 18:48

прошу прощения, контактик от RX на модуле отошел, было совсем не заметно.

А реально ли через него файл передать. Напирмер в винде отправляем простой txt, hc-05 его принимает и записывает например на sd карту. Есть мысли?

0



Krio

19 января 2012, 20:42

А почему бы и нет? В виндовый комп ставишь USB Bluetooth-донгл, через который коннектишся к НС-05. В системе появляется виртуальный СОМ-порт, а по нему уже гоняешь данные, какие хочешь. На принимающей стороне должны быть МК, НС-05, SD/MicroSD-карта, и должен быть написан код для обмена данными по UART с компом, с библиотеками для работы по SPI с картой и для работы с файловой системой FAT32 на карте. Про SD я ещё и на форуме писал.

0



burjui

20 января 2012, 10:15

1

Если не сложно выложи пожалуйста какой нибудь экземпл, никак не разберусь с библиотекой

0



Sergev

16 февраля 2012, 19:41

Должен признаться, что библиотека не настолько полезна, насколько я себе представлял — иной раз проще напрямую АТ-командами воспользоваться. Но пример я как-то раз написал, к использованию модуля в режиме master (инициатор подключения).

0

0



burjui

20 февраля 2012, 16:07

1.

Столкнулся с проблемой — не получаю ответов на АТ команды от модуля. Moдуль: www.aliexpress.com/snapshot/103904655.html, насколько я понимаю аналогичен Вашему.

Подключаюсь следующим образом:

- 1. Вытаскиваю МК.
- 2. Подключаю BT модуль: питание, Rx и Tx на 1 и 0 вывод Arduino (Freedruino).
- 3. Подвожу РОІ11 на +5В

Подключаю ардуину к компьютеру по USB — открываю Serial Monitor (Termite.exe), конец строки LR+LF и пробую разные скорости.

Ответов не получаю.

Вот здесь: www.compcar.ru/forum/showthread.php?p=92483

предлагают не вынимать МК из ардуины, а залить на нее прошивку USB UART моста и подключать Rx, Tx

ВТ к 8 и 9 портам ардуины соответственно.

Пробовал так — нет ответов.

Если можно — через skype обсудить (skype:wyfinger)

1

wyfinger

19 февраля 2012, 12:05

Если я правильно понимаю то Вы подключаете Rx модуля к Rx ардуины, а надо Rx модуля к Tx ардуины. Плюс ко всему модуль у Вас не HC-05 а HC-04 или HC-06, это следует из описания по Вашей ссылке: 3) Found name called «LINVOR» device. У меня самого таких 2 и 1 HC-05. А так как это HC-

04 то у него и скорость 9600 и команды без CR+LF. Здесь хорошо написано. Если что, пишите здесь, свяжемся по скайпу. Sergey 19 февраля 2012, 15:28 Да нет, я подключаю как нужно: Rx вывод BT на 1 (Tx) ногу Ардуино и 0 Тх вывод BT на 0 ногу Ардуино. В режиме UART удлинителя все работает. Скорость 9600. Пытался найти режим АТ команд на разных скоростях и с разным завершением строки — безрезультатно. Буду экспериментировать в субботу (нет времени, много работы), пока собираю идеи и решения. wyfinger 20 февраля 2012, 10:41 0 Ошибочка вышла, у меня нано и Rx и Tx отличаются от обычных, у меня тоже была проблема с АТ командами, мешал Blue Soleil, решил переустановкой системы без него. Sergey 20 февраля 2012, 16:50 Если пользуетесь дуиной как USB->UART преобразователем то включать 0 надо на прямую — ТХ модуля в ТХ платы RX в RX. Zoltberg 20 февраля 2012, 16:50 Я так понимаю примера работы с библиотекой не будет? 0 Sergey 20 февраля 2012, 18:54 Извините, на гитхабе не смотрел, теперь увидел. Sergey 20 февраля 2012, 18:58 0 Подскажите пожалуйста столкнулся с проблемой. Получилось настроить модуль и все работает как в написано в статье, но только если питание подается через USB подключаю блок питания и модуль ни как не реагирует. В чем может быть проблема? slavak 8 марта 2012, 00:36 В подключении, наверное. Можете фотку подключения запостить? burjui 8 марта 2012, 13:59 0 Разобрался. Мой блок питания похоже не подходит (9v 1000mA от китайской игрушки). Подключил крону и все заработало slavak

а подскажите мне как новичку... ардуино дуемланова имеет на борту выход 3,3B, почему ими нельзя запитать блутус модуль?

9 марта 2012, 05:24

+2 Как это нельзя? о_О Там какие-то необычные 3.3 В, что ли? (: burjui 23 марта 2012, 12:34 т.е. можно запитать блутус модуль без стабилизатора и без 0 конденсаторов сразу с 3,3В? vworld 26 марта 2012, 11:51 0 Извините, вы вообще статью читали? Там всё предельно чётко написано. burjui 26 марта 2012, 11:53 0 Я даже поясню: в примере в статье, что очевидно, стабилизатор не используется (он для запитки от больших, чем 3.3 В, напряжений), он просто размещён на плате для удобства. 26 марта 2012, 11:56 Подключил блутус к ардуино Ω следующим образом: 3.3v — к 3.3 В от Arduino GND — ĸ GND Arduino RX — к TX Arduino TX — к RX Arduino в сети видно устройство, как linvol в Termite вижу отправку данных в COM порт, но вот странное дело... у меня в схеме ЖК на регистре сдвига с регулировкой подсветки и набором различных датчиков... так вот беда в том, что при подключенном блутусе индикации на модуле нет, но мигает подсветка ЖК :(В чем может быть причина такого? vworld 6 июля 2012, 12:40 Питания может не хватать, например. Дисплей у вас сколько потребляет? buriui 6 июля 2012, 16:08 0 robocraft.ru/shop/index.php? route=product/product&path=39&product_id=64 вот такой экран... vworld 9 июля 2012, 05:21

Xм... А исходники покажите (выложите на файлообменник или типа того)

...

отключил все свои схемы от ардуино... оставил только модуль блутуса... переживал что он у меня помер... в итоге на ПК добавил устройство и в системе стало 2а СОМ порта — 12 и 13... если в Тегтіве использовать СОМ от USB, то все работает четко, если выбирать СОМ12, СОМ13, которые от блутуса, то Тегтів зависает

И еще конечно же я в скетче менял скорость на 9600



vworld

10 июля 2012, 06:59

I.

 дело было в плохих контактах... поправил
 все заработало... попробую теперь
 вернуть все свои схемки обратно на ардуино... 0

0



vworld

10 июля 2012, 09:02

Дык купи мультиметр и прозванивай проводники перед подключением (сомнительные контакты, китайские соединительные проводки и т.п.) Только когда нет «ни единого разрыва» (:, можно считать схему правильно собранной. А иначе работа с таким девайсом — что гадание на коровьей гуще.

0



burjui

10 июля 2012, 13:41

Подскажите, здесь плата двуслойная получается?



DES

25 марта 2012, 08:52

Нет, однослойная двусторонняя. Поставьте себе бесплатную версию DipTrace и посмотрите сами, если хотите (:

0



burjui

25 марта 2012, 11:50

t

Я это и имел ввиду. Просто не понял для чего сквозные никуда не ведущие отверстия. Теперь понятно.

0



DES

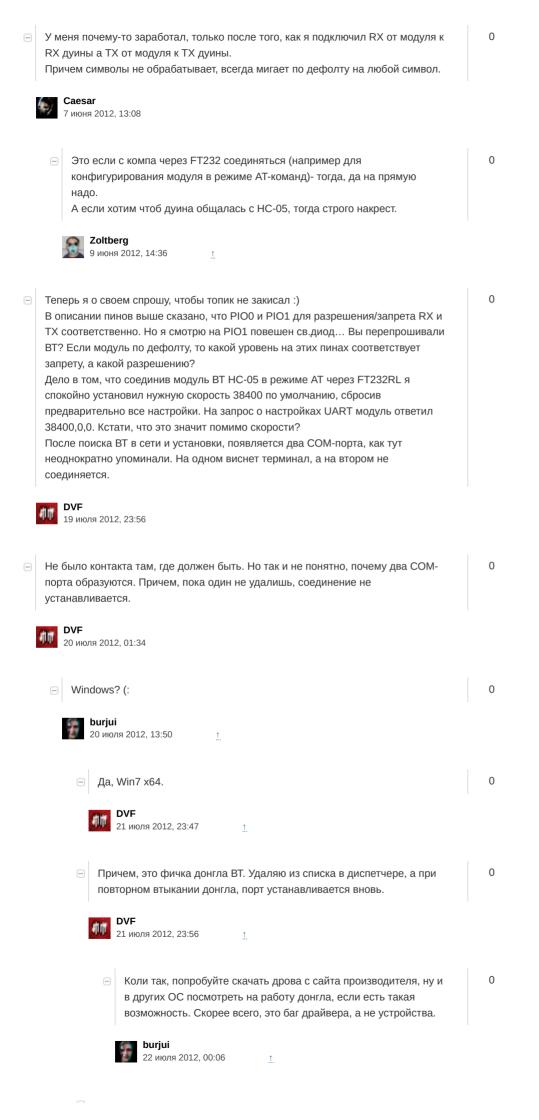
25 марта 2012, 12:17

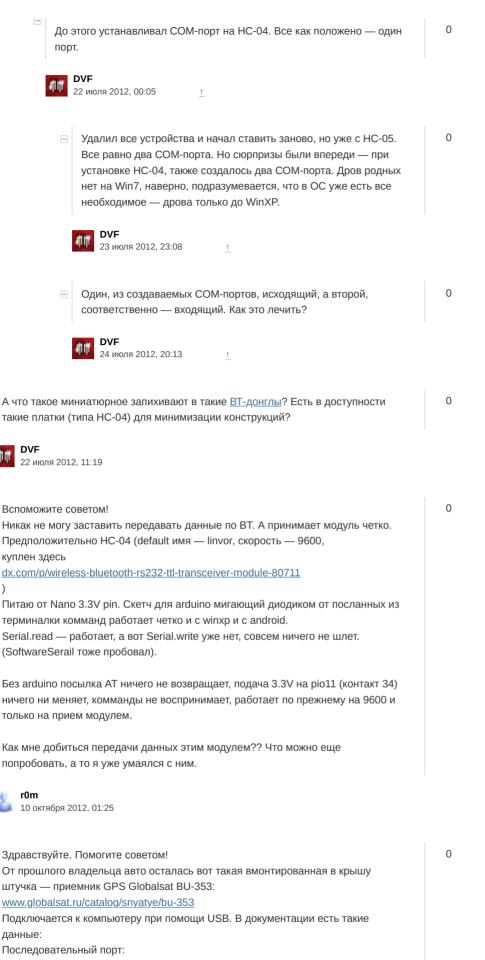
1

Подключил все правильно на команды АТ приходит ответ но вот при попытке установления новых параметров возвращает ошибку.

Т.е пишу AT->OK, AT+NAME->+NAME:HC-05, AT+NAME=MyBT->ERROR:(2)или AT+ORGL->ERROR:(2). В datasheee сказано PSKEY write error. Пробовал ставить изменять окончания CR+LF не помогает, указывать параметры в

кавычках, через ":", но один фиг при попытке изменить какойнибуть параметр ERROR:(2). pofigist 12 апреля 2012, 07:56 Выглядит так, словно модуль у вас с заблокированным EEPROM или 0 кривой прошивкой. Это вы где такой заказали? 12 апреля 2012, 22:57 0 брал тут shop.redbomb.ru/index.php? route=product/product&path=59&product id=65 pofigist 13 апреля 2012, 07:26 0 Добрый день! Попробуйте записать так: UARTSend(«AT+NAMERB-BTHC\r\n», 17); Lockdog 13 апреля 2012, 18:26 0 Вместо RB-BTHC ваше название соответственно. Без всяких дополнительных симоволов. Если проблему в итоге нельзя будет решить, тогда мы произведём замену. У нас модули из этой партии работают — мы на их основе делаем платы. Lockdog 13 апреля 2012, 18:54 0 Доброго времени суток! Кто-нибудь пробовал ставить нестандартную (например 10400 кбит/с) скорость порта RS232 на блютуз модуле? Такая возможность есть? Gblnok 7 мая 2012. 18:41 Можно, ли, изменить мощность излучения для ограничения радиуса действия? DVF 28 мая 2012, 08:27 Нет, такой функции в модуле не предусмотрено. Если хочется ограничить доступ к модулю, лучше задать пароль (точную команду не припомню, смотрите в даташите). burjui 29 мая 2012, 03:47 0 Не как немогу установить связь с этим устройством. Находися, ввожу пин, все определяется, но то порт не появляется, то появляется, но он из программы терминал недоступен, то появляется два порта в свойства написано один входящее соенинения другой исходящие (картнку на форуме размещвл). Как заставить это работать, помогите?





Формат — ASCII;

опционально);

двоичный SiRF-19200б/с

Протоколы GPS — NMEA 0183 (вер. 2.2 по-умолчанию)/Двоичный SiRF; Данные GPS — NMEA 0183 (вер. 2.2): GGA, GSA, GSV, RMC (GLL, VTG —

Можно ли при помощи модуля CH-05 или его аналогов организовать подключение этого приемника к планшету по Bluetooth. Насколько это будет

Скорость передачи изменяется программно. По-умолчанию: NMEA-4800б/с,

сложно и затратно, может проще и дешевле купить готовый GPS receiver c Bluetooth?



Serg_Ant

11 октября 2012, 19:53

Если я правильно понимаю, последовательный порт тут создаётся виртуальный, USBшный — как у Arduino, т.к. нигде не увидел наличия самого разъёма для UART на этом девайсе. А планшет у вас без USB? Не iPad, часом? *trollface*

0



burjui

11 октября 2012, 20:18

Видимо, да. Вот есть версия этого приборчика — BR-355 USB/COM с разъемом PS/2:

www.globalsat.ru/catalog/snyatye/br-355

Планшет не iPad, Корейско-китайский Android :) Просто не хочется тянуть этот кабель из багажника на переднюю панель, да и подключать планшет проводами в единственный USB не хотелосьбы.



Serg Ant

11 октября 2012, 21:37

0

Хм, если есть UART, тогда можно пробросить его по Bluetooth через HC-05. Только если переходник на честный RS232, то там напряжения будут сильно выше 3.3 В, которые может прожевать HC-05 (12 В, если не ошибаюсь). Придётся ещё преобразователь городить (микросхемкой MAX232 или же на резисторных делителях). Но, в целом, ничто не мешает в режиме настройки задать AT-командами подходящую скорость на модуле, а потом подключить его в режиме «удлинителя UART» и дальше трахаться с настройкой этой лабуды на планшете: проге для навигации скормить путь к устройству виртуального COM-порта, созданного на планшете при подключении модуля (/dev/ttyUSB*) — наверное, так это делается.



burjui

11 октября 2012, 21:48

0

 Спасибо за оперативность. Вот только у меня на девайсе шнурок USB.
 Если найду у кого-нибуль из знакомых «завадявшийся»

Если найду у кого-нибудь из знакомых «завалявшийся» HC-05, наверное попробую. Поиск Googl и по форумам пока не вывел на попытки конвертировать с его помощью сигнал USB от периферии (мышь, клавиатура) в Bluetooth. Вам не попадались?



Serg_Ant

11 октября 2012, 21:58

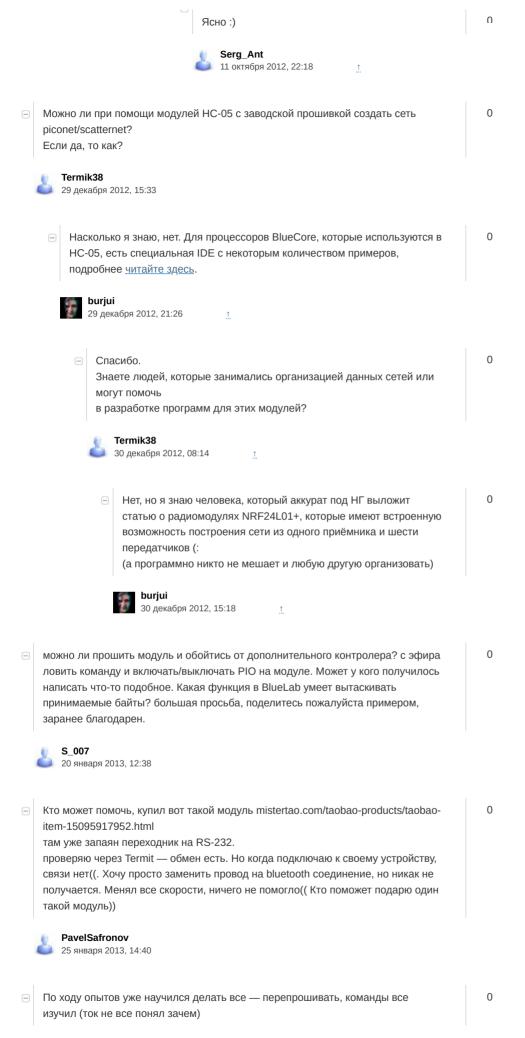
0

Так в том и дело, что HC-05 с заводской прошивкой умеет только UART по Bluetooth и по проводам гонять (BT->RX, TX->BT). Так что вам остаётся либо писать свою прошивку (будет, чем заняться до конца света), либо, что куда реалистичнее, подключить-таки девайс к планшету по USB (:



burjui

11 октября 2012, 22:07



PavelSafronov 25 января 2013, 17:06 Друзья, подскажите, пожалуйста, как задействовать RTS/CTS на данном модуле. Если можно, поподробнее, буду очень признателен, так как очень надо. В интернете конкретных примеров нет по этой теме, есть только вопросы, которые зачастую остаются без ответов.



TRCVR

1 февраля 2013, 02:25

Здравствуйте! Скачал вашу библиотеку. Но к сожалению она не компилируется из за целой кучи ошибок(((((компилятор версии 1,0,1

0



LEVVARRR

27 февраля 2013, 18:57

Вы хотели сказать, Arduino IDE 1.0.1? Компилятор-то там GCC-AVR 4.7 Видимо, залитая мной при написании статьи библиотека устарела относительно версии в репозитории на Github, в которой всё работает. Вот ссылка на свежак (обновил и в статье).

0

7

burjui

27 февраля 2013, 19:19

Ο

ок!!! Спасибо!



LEVVARRR

27 февраля 2013, 19:40

0

Продолжаю разбираться с библиотекой. Не совсем понятно как общаться с модулем если он подключён к софтварному порту. Попробовал так. Компилируется. Но нужных действий не производится.

```
#include <Bluetooth HC05.h>
#include <SoftwareSerial.h>
SoftwareSerial mySerial(3, 2); // RX, TX
Bluetooth_HC05 hc05;
void setup()
  Serial.begin(9600);
  mySerial.begin(38400);
  hc05.begin(38400, 6, 7, HC05_MODE_COMMAND);
  mySerial.write(hc05.setRole(HC05_ROLE_MASTER));
  mySerial.write(hc05.initSerialPortProfile());
 // mySerial.write(hc05.inquire(NULL, 10000));
  BluetoothAddress slave = {
    0 \times 00, 0 \times 12, 0 \times 10, 0 \times 10, 0 \times 13, 0 \times 50 };
  mySerial.write(hc05.connect(slave));
}
void loop()
{
  if (mySerial.available())
    Serial.write(mySerial.read());
  if (Serial.available())
    mySerial.write(Serial.read());
}
```

0

Всё работает так, как и должно: в mySerial выводятся возвращаемые библиотечными функциями коды ошибок. Это всё равно, что написать mySerial.write(sin(x)) и надеяться, что форма сигнала на RX и TX станет синусоидальной (:

Я не предусматривал в библиотеке возможность использования софтового UART, она работает через стандартный класс Serial. Так что при вызове hc05.begin(38400, 6, 7, HC05_MODE_COMMAND) также вызывается Serial.begin(38400) и вся остальная работа происходит тоже через Serial.



ourjui

1 марта 2013, 03:47

 Попробую сегодня поковыряться в библиотеку. Может как то исправлю ситуацию))))

0



LEVVARRR

1 марта 2013, 05:29

•

0

- Я так и не смог разобраться как же всё это работает. Я думаю можно написать вручную. Алгоритм такой:
 - 1) подаём 1 на РІО11
 - 2) подаём 0 на RESET
 - 3) delay(6)
 - 4) подаём 1 на RESET
 - 5) пишем АТ команды
 - 6) подаём 0 на РІО11
 - 7) подаём 0 на RESET
 - 8) delay(6)
 - 9) подаём 1 на RESET
 - и всё по идеи должно работать.



LEVVARRR

1 марта 2013, 13:10

0

Здравствуйте. Подскажите пожалуйста, возможно-ли соединить HC-05 с Bluetooth мышью, чтобы при нажатии на клавишу мыши, HC-05 передавал сигнал на звуковой модуль, который, в свою очередь, будет издавать звуковой сигнал.



eckimoc

9 марта 2013, 15:20

Здравствуйте! У меня возникла следующая проблема. Собрал схему с НС-05 на базе модуля МК SEM0007. Схема подключения модуля взята из этой статьи. Через Termite посылаю 1 — на осциллографе на входе в МК вижу импульс — то есть данные модуль в этой системе принимает от пк. Но в обратную сторону, то есть принять данные с модуля в пк, у меня не получается. На выходе МК-модуля ТХD данные есть (по осциллографу). Как пример передаю число 0000100. В программе МК оно все время выдаетсЯ на выход ТХD. Но на термите полученной информации вообще не видно. Такое ощущение, что она вообще не передается модулем. Подскажите, пожалуйста, что в этой ситуации нужно бы сделать, а то времени на выполнение проекта этого совсем нет — побыстрее бы все решить с ним. Заранее благодарен. И, кстати, как настаивать USART на мк — сихр\асинхр, master/slave?

0

2

Emperror7

20 марта 2013, 12:44

+ прием данных от пк производился при настройках: Master, синхронный режим работы интерфейса USART мк

A будет ли видеть PC мой HC-05, если я только питание подключу к HC-05?

0

2

chopik

8 мая 2013, 20:02

⊟ Да

111

burjui

9 мая 2013, 11:04

0

Автор, какой diptrace ты используешь, мой diptrace 2.05 не может открыть твой фаил, пишет File is incorrect :(В чём дело?

0



easytech

18 мая 2013, 09:26

□ 2.2.0.1

0



burjui

18 мая 2013, 15:00

0

Подкажите пожалуйста ????

Есть HC-05 модуль, как с помощью него сделать связь с bluetooth-клавиатурой ??? Подходит ли для этой цели профиль данного девайса SSP или надо найти прошивку, ато и самому написать для работы этого модуля под профиль HID ???

А если можно то какая последовательность АТ-команд необходима для его настройки ????



redradist

26 июня 2013, 15:01

Отсыпьте мне вопросительных знаков, будьте любезны, а то у меня не хватает. Во-первых, не SSP, а SPP. Во-вторых, SPP — это, ВНЕЗАПНО, Serial Port Profile (Google не вчера изобрели). Это просто UART по Bluetooth. Не припомню что-то UART-клавиатур: D

Ясное дело, вам придётся найти прошивку или писать самому. В самом конце статьи есть ссылка на сведения о перепрошивке.



burju

27 июня 2013, 01:42

Ω

0

А теперь еще один серьезный вопрос:

С HID клавиатурой практически разобрался, написал свой код (не без), но не совсем понимаю по спецификции HID, как опрашивать клавиатуру о том нажата ли какая то клавиша ????? Знаю что это делается с помощью функций GetReport, но какие значения должен иметь запрос не представляю... Есть ли ссылка или пример запроса к BT клавиатуре, функциями HID?



redradist

21 июля 2013, 17:11

здравствуйте, такой вопрос: подключил блютуз к arduino mega питание пока от usb кабеля, прописал скетч как у вас, через термит установил соединение, на блютузе до этого мигал красный огоненк, при соединении просто стал гореть, пытаюсь что то послать, программа вроде посылает, но на плате ничего не

(

проиходит, пробовал другие программы, другие скетчи, ничего. В чем может быть проблема? Когда посылаю какое то сообщение на плате загорается светодиод tx, но по сообщению 1, светодиод на 13 не загорается. Вроде бы не заходит в коде программы даже в if (Serial.available())



Ruster

17 августа 2013, 19:13

Подскажите, пожалуйста, который день мучаюсь.

Приобрел Hc-05, подключил к ардуине, воспользовался библиотекой из статьи. Контакты распаяны следующие:

RX, TX, RESET, POWER 3.3V, Ground, PIO11.

Прошивка для модуля достаточно большая с подключаемыми классами, приводить здесь просто затруднительно, но суть проблемы в том, что после отправки любой АТ-команды модулю и сбрасывания mode-пина на 0, модуль продолжает работать в АТ-режиме и на любые отправляемые данные ругается как ERROR:(0).

Последовательность действий такая: подключение к модулю через SoftwareSerial установка режима работы SLAVE инициализация SPP установка имени модуля установка пароля

далее я пытаюсь отправить в uart модуля строку TEST и в терминале на ноуте с вайфаем или на телефоне в ВТ-терминале смотрю входящие данные. Строка TEST приходит, все окей. НО! При этом, если прочитать содержимое uart-порта модуля, то я получаю в ответ ERROR:(0), как будто модуль считает отправленные данные AT-командой.

попробовал после установки пароля добавить хард-ресет устройства и ожидание 2 секунды для запуска.

после этого ответ Error:(0) перестал приходить, данные отправляются нормально.

но стоит хоть раз переключиться в АТ-режим, вызвать какую-нибудь команду, обратно отпустить пин, как устройство в ответ на строку опять сыпет ошибкой.

В чем может быть дело?



Sellec

19 сентября 2013, 09:38

Что ни делал, ничего не вышло Не работает на АТ-команды. 0

0



ivanserov

6 ноября 2013, 14:28

🗏 🗎 А что делали? Как? и с чем?

0



Zoltberg

11 ноября 2013, 20:54

Да все делал так как описано. Даже на ардуино напрямую подключал (без микросхемы). Команды АТ не проходят. Использовал все скорости: настраивал на компе, в программе от 1200 до самой последней. Я не знаю может Termite просто работает только на передачу? Еще такая штука: на XP нет такой функции как указано на картинке к свойствам, ну там где галочку надо поставить. Пробовал два модуля. Один точно как оказалось не работает, т.к. он не видится компом по каналу Bluetooth. Покупал его в магазине

Robocraft. Другой здесь: dvrobot.ru/shop/i195.bluetooth_modul.htm — он виден, но также не работает с АТ через СОМ-порт напрямую



ivanserov

11 ноября 2013, 21:27

1

Насчёт нерабочего (не видящегося стоило сразу написать) как подключали?

Даже на ардуино напрямую подключал

Всмысле «даже» а как ещё пробовали? К ардуино как подключали, конкретно какой пин куда? А в Теrmite конец строки какой ставили? Светодиоды подключали? Как себя вели? Вопросы относятся к обоим модулям. про модуль запаянный на плату — вы уверены что там HC-05? Как в режим AT-команд тот модуль переводили?

8

Zoltberg

11 ноября 2013, 22:29

1

Θ

Насчёт нерабочего (не видящегося стоило сразу написать) как подключали?

я его купил где-то год назад, а подключал вот недавно совсем.

К ардуино как подключали, конкретно какой пин куда?

RX к TX Arduino (пин 1) TX к RX Arduino (пин 0)

Светодиоды подключали? Как себя вели?

Светодиод на плате модуля при соединении с компом горит красным постоянно. Если соединение разорвано, то мигает. Когда припаял модуль с робокрафта, то диод вообще не горел.

А в Termite конец строки какой ставили?

В Termite конец строки и как в инструкции оставлял и перепробовал все варианты.

про модуль запаянный на плату

там на обратной стороне платы есть перемычка, ее надо спаять, тогда PIO11 соединяется с контактом КЕҮ и его уже на 3,3 вольта подсоединял



ivanserov

12 ноября 2013, 07:54

Θ

НС-05 стал видеться компом по блютусу. Он не совместим с той платой на которой был другой модуль. Припаял провода по схеме. Какой светодиод за что отвечает? У меня подключенный к РІО8 только реагирует: если я РІО11 подключаю к питанию 3.3 вольта то мигает с частотой 0,5 Гц (1 раз в 2 секунды), а если отключаю, то мигает довольно быстро и становится виден по блютусу. Пробовал скорости 9600 и 38400, не работает. На плате ардуино при отправке команды с Термита светодиод RX мигает на момент приема, а ТХ нет, соответственно отправка видимо не происходит с модуля

0

0



С ардуино связать получлось, светодиод на ПИН13 работает как надо.

Делаю так: питание отключаю от ардуино, вытаскиваю микросхему, подключаю РІО11 на +3,3 вольта, подключаю ардуино к питанию. АТ не работают.

Если я замыкаю RX на TX, то Termite присылает то, что я отправлял. Значит связь нормальная. Почему ж тогда модуль не реагирует? Может проблема в питании? Она у меня запитана от 3.3 вольта от Ардуино



ivanserov

12 ноября 2013, 09:36

вот видео www.youtube.com/watch? v=yTutQS-ENuo и вот www.youtube.com/watch? v=0E8x6TNzw4g

0



ivanserov

12 ноября 2013, 10:50

Уже сделал управление с телефона с помощью программы Bluetooth spp pro



ivanserov

12 ноября 2013, 11:50

www.youtube.com/watch? v=Dz7tP0UKuHo&feature=youtu.be



ivanserov

12 ноября 2013, 12:01

Для АТ-режима,(на крафтине с вытащенным МК) поменяйте местами проводки RX и TX, ставьте 38400 (В системных настройках порта можно ничего не трогать) и CR-LF, и будет счастье=)

0



Zoltberg

12 ноября 2013, 12:14

Спасибо! Ответ пришел! =) Жаль, что у меня нет силы и рейтинга для голосования!



ivanserov

12 ноября 2013, 13:09

Ребят, прошу помощи. Приобрел данный модуль, начал устанавливать связь с компом, но не тут то было... Ноутбук со встроенным ВТ видит устройство, все отлично... вот только беда, когда дело доходит до пункта «На вкладке «Службы» поставьте галочку напротив профиля последовательного порта и нажмите OK:» появляется проблемка, так как никакого профиля нет... Что делать не знаю

0



Mr777

14 января 2014, 22:36

Здравствуйте.

А могли бы вы подсказать полный список АТ команд с русским описанием?

Хочу совместить блютус с SD и передавать файлы с карты и на катру по блютузу=)

Очень надо. Хотя-бы конкретный файл.



Apraisin

25 января 2014, 18:16

Добрый день.Подскажите.Я соеденил два модуля нс-05 один в режим приема другой в режиме ат команд и установил сопряжение первого(на прием)с пк. вопрос какой программой можно отправлять ат команды и возможно ли получение подтверждение их выполнения.

0



alex7777

10 мая 2014, 15:13

Здравствуйте, кто нибудь сталкивался с проблемой: не хочет спариваться НС-06. На win7 модуль видит но при вводе пина выдает ошибку. На cubieboard из консоли так же видит, но при спаривании так же ошибка при вводе пина... Попробовал несколько модулей — ошибка та же ((0



yurasovm

23 мая 2014, 11:59

добрый день скажите возможно ли отправка последовательных двух ат команд и если да то какие символы между ними?

0



alex7777

12 ноября 2014, 10:49

Посоветуйте, где можно заказать/купить плату-breakout для модуля типа «Zotlberg» (так указано, да простит меня уважаемый Zoltberg, если что), показанная в начале статьи?

0



yakras

29 ноября 2016, 14:58

Только зарегистрированные и авторизованные пользователи могут оставлять комментарии.

Зарегистрироваться Войти

Вы можете

 Разделы

 Топики

 Блоги

 Люди

ИнфоО сайте
Правила

Статьи

Материалы © Сайт работает на <u>LiveStreet</u> сайта являются © 2009-2019 авторскими. Копирование и moil.ru 27148405

<u>Наш Магазин</u> <u>Форум</u> <u>FAQ</u> <u>Политика</u>

<u>Конфиденциальности</u>

публикация материалов без разрешения запрещены!