

**Міністерство освіти і науки України**  
**Національний технічний університет України «Київський політехнічний**  
**інститут імені Ігоря Сікорського»**  
**Факультет інформатики та обчислювальної техніки**  
  
**Кафедра інформатики та програмної інженерії**

**Звіт**

з лабораторної роботи № 5 з дисципліни  
«Проектування алгоритмів»

**„Проектування і аналіз алгоритмів для вирішення NP-складних задач ч.2”**

**Виконав(ла)**

ІП-22 Іщенко Кіра Віталіївна  
(шифр, прізвище, ім'я, по батькові)

**Перевірів**

Ахаладзе І.Е.  
(прізвище, ім'я, по батькові)

Київ 2023

## ЗМІСТ

<b>1</b>	<b>МЕТА ЛАБОРАТОРНОЇ РОБОТИ.....</b>	<b>3</b>
<b>2</b>	<b>ЗАВДАННЯ .....</b>	<b>4</b>
<b>3</b>	<b>ВИКОНАННЯ .....</b>	<b>11</b>
3.1	ПОКРОКОВИЙ АЛГОРИТМ .....	11
3.2	ПРОГРАМНА РЕАЛІЗАЦІЯ АЛГОРИТМУ .....	11
3.2.1	<i>Вихідний код.....</i>	<i>11</i>
3.2.2	<i>Приклади роботи.....</i>	<i>17</i>
3.3	ТЕСТУВАННЯ АЛГОРИТМУ .....	19
	<b>ВИСНОВОК .....</b>	<b>22</b>
	<b>КРИТЕРІЇ ОЦІНЮВАННЯ .....</b>	<b>23</b>

## 1 МЕТА ЛАБОРАТОРНОЇ РОБОТИ

Мета роботи – вивчити основні підходи розробки метаевристичних алгоритмів для типових прикладних задач. Опрацювати методологію підбору прийнятних параметрів алгоритму.

## 2 ЗАВДАННЯ

Згідно варіанту, формалізувати алгоритм вирішення задачі відповідно загальної методології.

Записати розроблений алгоритм у покроковому вигляді. З достатнім ступенем деталізації.

Виконати його програмну реалізацію на будь-якій мові програмування.

Перелік задач наведено у таблиці 2.1.

Перелік алгоритмів і досліджуваних параметрів у таблиці 2.2.

Задача і алгоритм наведені в таблиці 2.3.

Змінюючи параметри алгоритму, визначити кращі вхідні параметри алгоритму. Для цього необхідно:

- обрати критерій зупинки алгоритму (кількість ітерацій або значення ЦФ);
- зафіксувати усі параметри крім одного і змінювати цей параметр, поки не буде досягнуто пікової ефективності;
- після цього параметр фіксується і змінюються інші параметри;
- далі повторюємо процедуру спочатку, з першого зафіксованого параметру;
- зупиняємось коли будуть знайдені оптимальні параметри для даної задачі або встановлена залежність одних параметрів від інших.

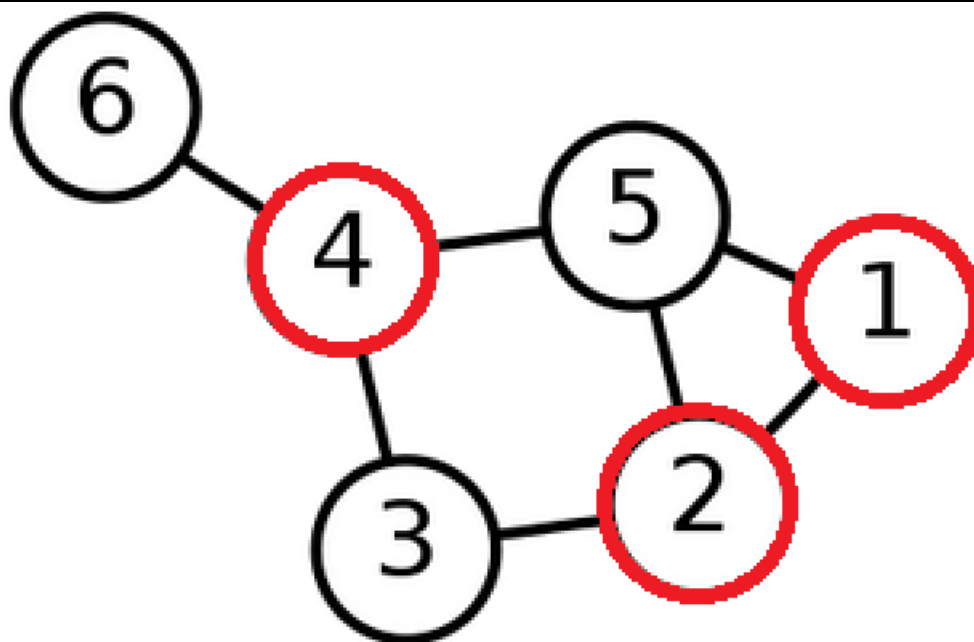
Зробити узагальнений висновок в якому обов'язково описати залежність якості розв'язку від вхідних параметрів.

Таблиця 2.1 – Прикладні задачі

№	Задача
1	<b>Задача про рюкзак</b> (місткість $P=500$ , 100 предметів, цінність предметів від 2 до 30 (випадкова), вага від 1 до 20 (випадкова)). Для заданої множини предметів, кожен з яких має вагу і цінність, визначити яку кількість кожного з предметів слід взяти, так, щоб

	<p>сумарна вага не перевищувала задану, а сумарна цінність була максимальною.</p> <p>Задача часто виникає при розподілі ресурсів, коли наявні фінансові обмеження, і вивчається в таких областях, як комбінаторика, інформатика, теорія складності, криптографія, прикладна математика.</p>
2	<p><b>Задача комівояжера</b> (300 вершин, відстань між вершинами випадкова від 5 до 150) полягає у знаходженні найвигіднішого маршруту, що проходить через вказані міста хоча б по одному разу. В умовах завдання вказуються критерій вигідності маршруту (найкоротший, найдешевший, сукупний критерій тощо) і відповідні матриці відстаней, вартості тощо. Зазвичай задано, що маршрут повинен проходити через кожне місто тільки один раз, в такому випадку розв'язок знаходиться серед гамільтонових циклів.</p> <p><b>Розглядається симетричний, асиметричний та змішаний варіанти.</b></p> <p>В загальному випадку, асиметрична задача комівояжера відрізняється тим, що ребра між вершинами можуть мати різну вагу в залежності від напрямку, тобто, задача моделюється орієнтованим графом. Таким чином, окрім ваги ребер графа, слід також зважати і на те, в якому напрямку знаходяться ребра.</p> <p>У випадку симетричної задачі всі пари ребер між одними й тими самими вершинами мають однакову вагу.</p> <p>У випадку реальних міст може бути як симетричною, так і асиметричною в залежності від тривалості або довжини маршрутів і напрямку руху.</p> <p>Застосування:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>– доставка товарів (в цьому випадку може бути більш доречна постановка транспортної задачі - доставка в кілька магазинів з декількох складів);</li> <li>– доставка води;</li> </ul>

	<ul style="list-style-type: none"> <li>– моніторинг об'єктів;</li> <li>– поповнення банкоматів готівкою;</li> <li>– збір співробітників для доставки вахтовим методом.</li> </ul>
3	<p><b>Розфарбовування графа</b> (300 вершин, степінь вершини не більше 30, але не менше 2) – називають таке приписування кольорів (або натуральних чисел) його вершинам, що ніякі дві суміжні вершини не набувають однакового кольору. Найменшу можливу кількість кольорів у розфарбуванні називають хроматичне число.</p> <p>Застосування:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>– розкладу для освітніх установ;</li> <li>– розкладу в спорті;</li> <li>– планування зустрічей, зборів, інтерв'ю;</li> <li>– розклади транспорту, в тому числі - авіатранспорту;</li> <li>– розкладу для комунальних служб;</li> </ul>
4	<p><b>Задача вершинного покриття</b> (300 вершин, степінь вершини не більше 30, але не менше 2). Вершинне покриття для неорієнтованого графа <math>G = (V, E)</math> - це множина його вершин <math>S</math>, така, що, у кожного ребра графа хоча б один з кінців входить в вершину з <math>S</math>.</p> <p>Задача вершинного покриття полягає в пошуку вершинного покриття найменшого розміру для заданого графа (цей розмір називається числом вершинного покриття графа).</p> <p>На вході: Граф <math>G = (V, E)</math>.</p> <p>Результат: множина <math>C \subseteq V</math> - найменше вершинне покриття графа <math>G</math>.</p>



Застосування:

- розміщення пунктів обслуговування;
- призначення екіпажів на транспорт;
- проектування інтегральних схем і конвеєрних ліній.

5 **Задача про кліку** (300 вершин, степінь вершини не більше 30, але не менше 2). Клікою в неорієнтованому графі називається підмножина вершин, кожні дві з яких з'єднані ребром графа. Іншими словами, це повний підграф первісного графа. Розмір кліки визначається як число вершин в ній.

Задача про кліку існує у двох варіантах: у **задачі розпізнавання** потрібно визначити, чи існує в заданому графі  $G$  кліка розміру  $k$ , тоді як в **обчислювальному варіанті** потрібно знайти в заданому графі  $G$  кліку максимального розміру або всі максимальні кліки (такі, що не можна збільшити).

Застосування:

- біоінформатика;
- електротехніка;

6 **Задача про найкоротший шлях** (300 вершин, відстань між вершинами випадкова від 5 до 150, степінь вершини не більше 10, але

	<p>не менше 1) - задача пошуку найкоротшого шляху (ланцюга) між двома точками (вершинами) на графі, в якій мінімізується сума ваг ребер, що складають шлях.</p> <p>Важливість задачі визначається її різними практичними застосуваннями. Наприклад, в GPS-навігаторах здійснюється пошук найкоротшого шляху між точкою відправлення і точкою призначення. Як вершин виступають перехрестя, а дороги є ребрами, які лежать між ними. Якщо сума довжин доріг між перехрестями мінімальна, тоді знайдений шлях найкоротший.</p>
--	--

Таблиця 2.2 – Варіанти алгоритмів і досліджувані параметри

№	Алгоритми і досліджувані параметри
1	<p><b>Генетичний алгоритм:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- оператор схрещування (мінімум 3);</li> <li>- мутація (мінімум 2);</li> <li>- оператор локального покращення (мінімум 2).</li> </ul>
2	<p><b>Мурашиний алгоритм:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>– <math>\alpha</math>;</li> <li>– <math>\beta</math>;</li> <li>– <math>\rho</math>;</li> <li>– <math>L_{min}</math>;</li> <li>– кількість мурах <math>M</math> і їх типи (елітні, тощо...);</li> <li>– маршрути з однієї чи різних вершин.</li> </ul>
3	<p><b>Бджолиний алгоритм:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>– кількість ділянок;</li> <li>– кількість бджіл (фуражирів і розвідників).</li> </ul>



Таблиця 2.3 – Варіанти задач і алгоритмів

№	Задачі і алгоритми
1	Задача про рюкзак + Генетичний алгоритм
2	Задача про рюкзак + Бджолиний алгоритм
3	Задача комівояжера (асиметрична мережа) + Генетичний алгоритм
4	Задача комівояжера (симетрична мережа) + Генетичний алгоритм
5	Задача комівояжера (змішана мережа) + Генетичний алгоритм
6	Задача комівояжера (асиметрична мережа) + Мурашиний алгоритм
7	Задача комівояжера (симетрична мережа) + Мурашиний алгоритм
8	Задача комівояжера (змішана мережа) + Мурашиний алгоритм
9	Задача вершинного покриття + Генетичний алгоритм
10	Задача вершинного покриття + Бджолиний алгоритм
11	Задача комівояжера (асиметрична мережа) + Бджолиний алгоритм
12	Задача комівояжера (симетрична мережа) + Бджолиний алгоритм
13	Задача комівояжера (змішана мережа) + Бджолиний алгоритм
14	Розфарбовування графа + Генетичний алгоритм
15	Розфарбовування графа + Бджолиний алгоритм
16	Задача про кліку (задача розпізнавання) + Генетичний алгоритм
17	Задача про кліку (задача розпізнавання) + Бджолиний алгоритм
18	Задача про кліку (обчислювальна задача) + Генетичний алгоритм
19	Задача про кліку (обчислювальна задача) + Бджолиний алгоритм
20	Задача про найкоротший шлях + Генетичний алгоритм
21	Задача про найкоротший шлях + Мурашиний алгоритм
22	Задача про найкоротший шлях + Бджолиний алгоритм
23	Задача про рюкзак + Генетичний алгоритм
24	Задача про рюкзак + Бджолиний алгоритм
25	Задача комівояжера (асиметрична мережа) + Генетичний алгоритм
26	Задача комівояжера (симетрична мережа) + Генетичний алгоритм
27	Задача комівояжера (змішана мережа) + Генетичний алгоритм

28	Задача комівояжера (асиметрична мережа) + Мурашиний алгоритм
29	Задача комівояжера (симетрична мережа) + Мурашиний алгоритм
30	Задача комівояжера (змішана мережа) + Мурашиний алгоритм

## 3 ВИКОНАННЯ

### 3.1 Покроковий алгоритм

1. Генеруємо початкову популяцію розв'язків, обираючи досить велике число покритих вершин аби це з більшою ймовірністю був розв'язок.
2. Поки не досягнуто ліміту ітерацій:
  - a. Пошук найкращого і рандомного батька, які не мають бути рівними
  - b. Проведення схрещення батьків з використанням рівномірного оператора схрещування
  - c. Повторити тричі:
    - i. Провести мутацію
    - ii. Якщо мутація не вдала:
      1. Повернутись до значення до мутації
    - iii. Провести локальне покращення і перевірити чи воно дає розв'язок
    - iv. Провести локальне покращення і перевірити чи воно дає розв'язок
    - v. Додати рішення до популяції
    - vi. Видалити найгіршу особину популяції
3. Повернути найкращий розв'язок

### 3.2 Програмна реалізація алгоритму

#### 3.2.1 Вихідний код

```
#include <vector>
#include <random>
#include <algorithm>
#include <set>
#include "Graph.h"
#include <iostream>
using namespace std;
struct Solution
```

```

{
    vector<int> value;
    int vertexCounter;
};

class GeneticAlgorithm
{
    Graph& graph;
    vector<Solution> solutions;
    Solution child;
    int populationSize;
    int bestValue;
    set<pair<int, int>> edgesInSolution;
    vector<int> bestVertex;

    bool isVertexCover(Solution&);
    pair<int, int> findParent();
    void evenCross(pair<int, int> parents, Solution& child);
    void mutation(Solution& child);
    void deleteBad();
    void localImprovementOperator(Solution& initialSolution);
    float generate(int min, int max);
    void genratePopulation();

public:
    GeneticAlgorithm(Graph& graph, int sizePopulation);
    vector<Vertex> solve(int iteration);
};

vector<Vertex> GeneticAlgorithm::solve(int iteration)
{
    if (iteration == 0) {
        return vector<Vertex>();
    }
    genratePopulation();
    bestVertex = graph.findBestVertex();
    pair<int, int> parent;
    for (int i = 0; i < iteration; i++) {

```

```

parent = findParent();
Solution newChild;
evenCross(parent, newChild);

for (int j = 0; j < 3; j++) {
    child = newChild;
    mutation(newChild);

    if (!isVertexCover(newChild)) {
        newChild = child;
    }
    localImprovementOperator(newChild);
    localImprovementOperator(newChild);
    solutions.push_back(newChild);
    deleteBad();
}

if (i % 20 == 0) {
    cout << "Iteration:" << i << " Num of vertex: " << bestValue << endl;
}
}
cout << "Iteration:" << iteration << " Num of vertex: " << bestValue << endl;

vector<Vertex> solutionVector;
int bestSolutionIndex = findParent().first;

for (int i = 0; i < solutions[bestSolutionIndex].value.size(); i++) {
    if (solutions[bestSolutionIndex].value[i] == 1) {
        solutionVector.push_back(graph.vertices[i]);
    }
}
return solutionVector;
}

float GeneticAlgorithm::generate(int min, int max)
{
    random_device rd;
    mt19937 gen(rd());

```

```

    uniform_int_distribution<> dis(min, max);
    return dis(gen);
}

void GeneticAlgorithm::genratePopulation()
{
    vector<Solution> initialPopulation;

    while (initialPopulation.size() < populationSize) {
        Solution solution;
        int counter = 0;
        for (int j = 0; j < graph.vertexCount; ++j) {
            if (j < graph.vertexCount - generate(0,7)) {
                solution.value.push_back(1);
                counter++;
            }
            else {
                solution.value.push_back(0);
            }
        }

        random_shuffle(solution.value.begin(), solution.value.end());

        if (isVertexCover(solution)) {
            solution.vertexCounter = counter;
            initialPopulation.push_back(solution);
        }
    }
    solutions = initialPopulation;
}

bool GeneticAlgorithm::isVertexCover(Solution& sol)
{
    edgesInSolution.clear();

    for (int i = 0; i < sol.value.size(); i++) {
        if (sol.value[i] == 0) {

```

```

        continue;
    }

    for (const auto& edge : graph.vertices[i].edgesVertex) {
        edgesInSolution.insert(edge);
    }
}
if (edgesInSolution.size() == graph.edges.size()) {
    return true;
}
else {
    return false;
}
}

```

```

pair<int, int> GeneticAlgorithm::findParent()
{
    int bestParent = 0;
    int secondParent = 0;
    for (int i = 0; i < solutions.size(); i++) {
        if (solutions[i].vertexCounter <= bestValue) {
            bestValue = solutions[i].vertexCounter;
            bestParent = i;
        }
    }
    do {
        secondParent = generate(0, solutions.size() - 1);
    } while (secondParent == bestParent);

    return { bestParent, secondParent };
}

```

```

void GeneticAlgorithm::evenCross(pair<int, int> parents, Solution& child) {

    vector<int> parentA = solutions[parents.first].value;
    vector<int> parentB = solutions[parents.second].value;

```

```

int num = 0;
child.value.clear();
for (int i = 0; i < solutions[parents.first].value.size(); i++) {

    double randomValue = generate(0.1, 1.0);

    if (randomValue < 0.2) {
        child.value.push_back(parentA[i]);
        if (parentA[i] == 1) {
            num++;
        }
    }
    else {
        child.value.push_back(parentB[i]);
        if (parentB[i] == 1) {
            num++;
        }
    }
}
child.vertexCounter = num;

}

void GeneticAlgorithm::mutation(Solution& child) {

    vector<int> mutatedSolution = child.value;
    for (int i = 0; i < 3; i++) {
        int firstValue = generate(0, child.value.size()-1);
        int secondValue = generate(0, child.value.size()-1);
        int x = child.value[firstValue];
        child.value[firstValue] = child.value[secondValue];
        child.value[secondValue] = x;
    }
}

void GeneticAlgorithm::deleteBad()
{
    int badValue = 0;

```



```

int badParent = 0;
for (int i = 0; i < solutions.size(); i++) {
    if (solutions[i].vertexCounter > badValue) {
        badValue = solutions[i].vertexCounter;
        badParent = i;
    }
}
solutions.erase(solutions.begin() + badParent);

}

void GeneticAlgorithm::localImprovementOperator(Solution& initialSolution) {

    int randomIndex = generate(0, bestVertex.size() - 1);

    int index = bestVertex[randomIndex];
    Solution currentSolution = initialSolution;

    if (currentSolution.value[index] == 0) {
        currentSolution.value[index] = 1;
        currentSolution.vertexCounter++;
    }

    if (isVertexCover(currentSolution)) {
        initialSolution = currentSolution;
    }
}

```

### 3.2.2 Приклади роботи

На рисунках 3.1 і 3.2 показані приклади роботи програми.

```
Iteration:0 Num of vertex: 294
Iteration:20 Num of vertex: 292
Iteration:40 Num of vertex: 292
Iteration:60 Num of vertex: 290
Iteration:80 Num of vertex: 286
Iteration:100 Num of vertex: 286
Iteration:120 Num of vertex: 285
Iteration:140 Num of vertex: 285
Iteration:160 Num of vertex: 284
Iteration:180 Num of vertex: 283
Iteration:200 Num of vertex: 283
Solution was found
```

Рисунок 3.1 – Приклад роботи програми при значеннях популяції 200, кількість ітерацій 200

```
Iteration:0 Num of vertex: 294
Iteration:20 Num of vertex: 291
Iteration:40 Num of vertex: 289
Iteration:60 Num of vertex: 289
Iteration:80 Num of vertex: 289
Iteration:100 Num of vertex: 289
Iteration:120 Num of vertex: 289
Iteration:140 Num of vertex: 289
Iteration:160 Num of vertex: 289
Iteration:180 Num of vertex: 289
Iteration:200 Num of vertex: 289
Solution was found
Do you want to run the program again? (Y/N):
```

Рисунок 3.2 – Приклад роботи програми при значеннях популяції 50, кількість ітерацій 200

### 3.3 Тестування алгоритму

Почнемо з визначення параметру – чисельності популяції. Зафіксуємо кількість ітерацій на значення 800, а ймовірність схрещування 0,5.

Для значення чисельність популяції 500 маємо

0	294
100	286
200	284
300	277
400	276
500	273
600	272
700	271
800	271

Для значення чисельність популяції 300 маємо

0	294
100	286
200	286
300	283
400	282
500	278
600	278
700	278
800	278

Для значення чисельність популяції 50 маємо

0	294
100	286
200	281

300	277
400	276
500	276
600	276
700	276
800	276

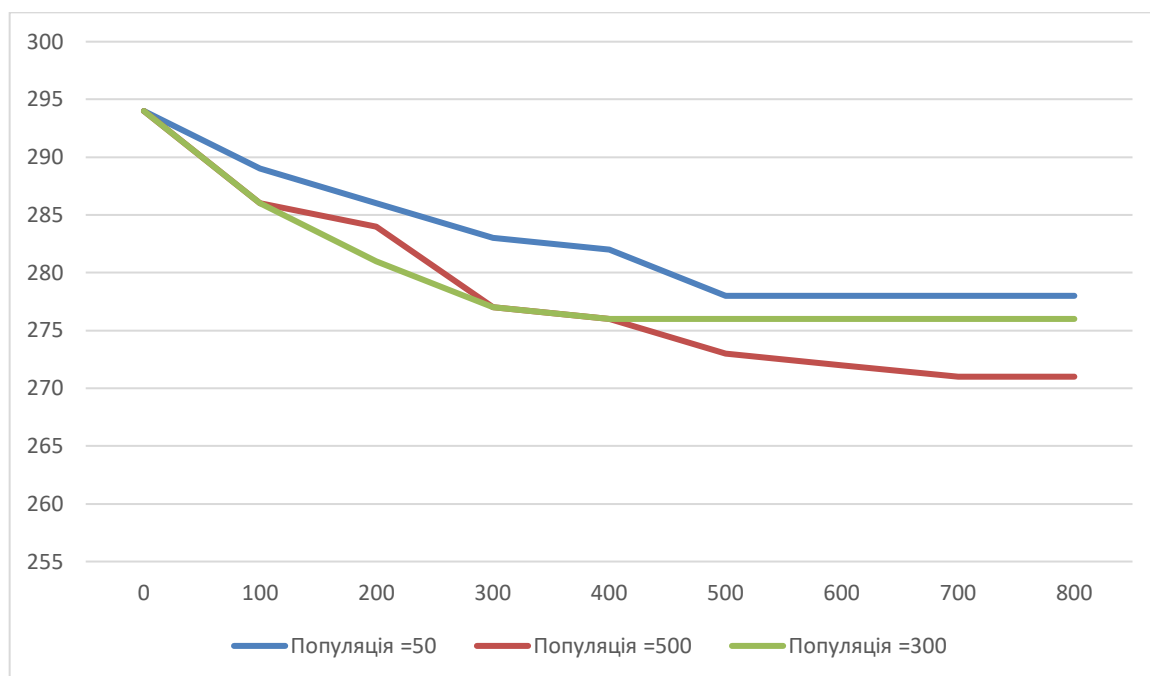


Рисунок 3.3.1 – Графік залежності кількості вершин у розв'язку від кількості ітерацій для популяції чисельністю 500

З цієї частини можемо зробити висновок, що чим більше популяція тим оптимальніше рішення може знайти алгоритм.

Продовжимо з параметром ймовірність схрещування. Зафіксуємо кількість ітерацій на значення 800, а чисельність популяції 500.

Для першого візьмемо ймовірність схрещування з першим батьком 0.8, а ймовірність схрещування з другим батьком 0.2

0	294
100	288

200	281
300	279
400	275
500	271
600	269
700	269
800	269

Тепер змінимо місцями параметри, виходить будемо надавати перевагу рандомному батьку, а не кращому.

0	294
100	286
200	279
300	275
400	272
500	270
600	268
700	268
800	268

Порівнюючи з попереднім значення не дуже відрізняються. Проте використання другого параметру дещо покращує роботу програми.

Оператор локального покращення залежить від рандомних величин і кількості вершин, що мають багато ребер, тому його неможливо модифікувати.

## ВИСНОВОК

В рамках даної лабораторної роботи розроблено генетичний алгоритм для розв'язання задачі вершинного покриття та обрано найкращі параметри для нього. Досить сильно на продуктивність впливає кількість особин у популяції, що логічно адже це дає більшу варіативність і простір для пошуку рішень. Для мутації я обрала рівномірний оператор схрещування і спробувала його модифікувати таким чином, що перевага від час вибору гену надається рандомно обраному батьку, а не кращому. Це дозволило трохи покращити отримане значення.

## КРИТЕРІЇ ОЦІНЮВАННЯ

При здачі лабораторної роботи до 24.12.2023 включно максимальний бал дорівнює – 5. Після 24.12.2023 максимальний бал дорівнює – 4,5.

Критерії оцінювання у відсотках від максимального балу:

- покроковий алгоритм – 10%;
- програмна реалізація алгоритму – 45%;
- робота з гіт – 20%;
- тестування алгоритму – 20%;
- висновок – 5%.

+1 додатковий бал можна отримати за виконання та захист роботи до 17.12.2023