

HLK-ESP32 规格书

WIFI+BT+BLU+MCU

目录

1	概述	1
2 2.1 2.2 2.3		3 3 2
3.1 3.2 3.3 3.4	晶振	6 6 6
4 4.1	外设接口和传感器 外设接口和传感器描述	9
5 5.1 5.2 5.3		14 14 14 15 15
5.4 6		16
\sim	/YYY/Y	1/

表格

2	HLK-ESP32 产品规格	1
3	管脚定义	3
4	Strapping 管脚	5
5	不同功耗模式下的功能	7
6	不同功耗模式下的功耗	7
7	外设接口和传感器描述	9
8	极限参数	14
9	Wi-Fi 射频特性	14
10	低功耗蓝牙接收器特性	15
11	低功耗蓝牙发射器特性	15

插图

1	HLK-ESP32 管脚布局前视图	3
2	回流焊温度曲线	16

版本说明:

日期	版本	发布说明
2017.12	V1.0	首次发布

1. 概述

HLK-ESP32 是一款通用型 Wi-Fi+BT+BLE MCU 模组,功能强大,用途广泛,可以用于低功耗传感器网络和要求极高的任务,例如语音编码、音频流和 MP3 解码等。

此款模组的核心是 ESP32 芯片,具有可扩展、自适应的特点。两个 CPU 核可以被单独控制。时钟频率的调节范围为 80 MHz 到 240 MHz。用户可以切断 CPU 的电源,利用低功耗协处理器来不断地监测外设的状态变化或某些模拟量是否超出阈值。ESP32 还集成了丰富的外设,包括电容式触摸传感器、霍尔传感器、低噪声传感放大器,SD 卡接口、以太网接口、高速 SDIO/SPI、UART、I2S 和 I2C 等。

HLK-ESP32 集成了传统蓝牙、低功耗蓝牙和 Wi-Fi,具有广泛的用途: Wi-Fi 支持极大范围的通信连接,也支持通过路由器直接连接互联网; 而蓝牙可以让用户连接手机或者广播 BLE Beacon 以便于信号检测。HLK-ESP32 支持的数据传输速率高达 150 Mbps,经过功率放大器和天线后,输出功率可达到 20.5 dBm,可实现最大范围的无线通信。

ESP32 的操作系统是带有 LwIP 的 freeRTOS,还内置了带有硬件加速功能的 TLS 1.2。芯片同时支持 OTA 加密升级,开发者可以在产品发布之后继续升级。

表 2 列出了 HLK-ESP32 的产品规格。

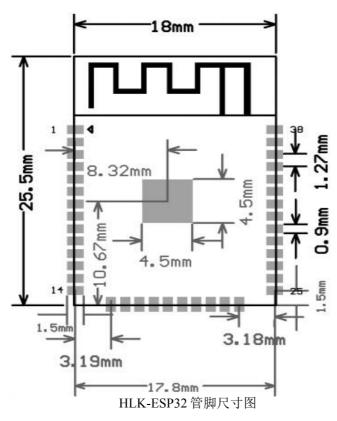
表 2: HLK-ESP32 产品规格

类别	项目	产品规格	
	协议	802.11 b/g/n/e/i(802.11n,速度高达 150 Mbps)	
Wi-Fi		A-MPDU 和 A-MSDU 聚合,支持 0.4 s 保护间隔	
	频率范围 2.4 GHz ~ 2.5 GHz		
	协议	符合蓝牙 v4.2 BR/EDR 和 BLE 标准	
		具有 -97 dBm 灵敏度的 NZIF 接收器	
蓝牙	射频	Class-1, Class-2 和 Class-3 发射器	
		AFH	
	音频	CVSD 和 SBC 音频	

类别	项目	产品规格
	模组接口	SD 卡、UART、SPI、SDIO、I2C、LED PWM、电机 PWM、I2S、IR
	快组货口 	GPIO、电容式触摸传感器、ADC、DAC、LNA 前置放大器
	片上传感器	霍尔传感器、温度传感器
	板上时钟	40 MHz 晶振
┃ ┃ 硬件	工作电压/供电电压	2.7V ~ 3.6V
1.211	工作电流	平均: 80 mA
	供电电流	最小: 500 mA
	工作温度范围	-40°C ~ +85°C
	环境温度范围	正常温度
	封装尺寸	18±0.2 mm x 25.5±0.2 mm x 2.8±0.15 mm
	Wi-Fi 模式	Station/SoftAP/SoftAP+Station/P2P
	Wi-Fi 安全机制	WPA/WPA2/WPA2-Enterprise/WPS
	加密类型	AES/RSA/ECC/SHA
软件	固件升级	UART 下载/OTA(通过网络或主机下载和写固件)
	软件开发	支持云服务器开发/SDK 用于用户固件开发
	网络协议	IPv4、IPv6、SSL、TCP/UDP/HTTP/FTP/MQTT
	用户配置	AT+ 指令集、云端服务器、安卓/iOS app

2. 管脚定义

2.1 管脚布局



PAD尺寸(底部)	管脚间距	长宽高
.045mmx0.9mm	1.27mm	18±0.2 mm x 25.5±0.2 mm x 2.8±0.15 mm

2.2 管脚定义

HLK-ESP32 共有 38 个管脚,具体描述参见表 3。

表 3: 管脚定义

名称	序号	类型	功能	
GND	1	Р	Ground	
3V3	2	Р	Power supply.	
EN	3	1	Chip-enable signal. Active high.	
SENSOR_VP	4	1	GPIO36, SENSOR_VP, ADC_H, ADC1_CH0, RTC_GPIO0	
SENSOR_VN	5	1	GPIO39, SENSOR_VN, ADC1_CH3, ADC_H, RTC_GPIO3	
IO34	6	1	GPIO34, ADC1_CH6, RTC_GPIO4	
IO35	7	1	GPIO35, ADC1_CH7, RTC_GPIO5	
1032 8		I/O	GPIO32, XTAL_32K_P (32.768 kHz crystal oscillator input), ADC1_CH4,	
1032	"	1/0	TOUCH9, RTC_GPIO9	
1033	9	I/O	GPIO33, XTAL_32K_N (32.768 kHz crystal oscillator output), ADC1_CH5,	
1033		1/0	TOUCH8, RTC_GPIO8	
IO25	10	I/O	GPIO25, DAC_1, ADC2_CH8, RTC_GPIO6, EMAC_RXD0	
IO26	11	I/O	GPIO26, DAC_2, ADC2_CH9, RTC_GPIO7, EMAC_RXD1	

2. 管脚定义

名称	序号	类型	功能	
1027	12	I/O	GPIO27, ADC2_CH7, TOUCH7, RTC_GPIO17, EMAC_RX_DV	
1014	12	1/0	GPIO14, ADC2_CH6, TOUCH6, RTC_GPIO16, MTMS, HSPICLK,	
IO14	13	I/O	HS2_CLK, SD_CLK, EMAC_TXD2	
IO12	14	1/0	GPIO12, ADC2_CH5, TOUCH5, RTC_GPIO15, MTDI, HSPIQ,	
1012	14	I/O	HS2_DATA2, SD_DATA2, EMAC_TXD3	
GND	15	Р	Ground	
IO13	16	I/O	GPIO13, ADC2_CH4, TOUCH4, RTC_GPIO14, MTCK, HSPID,	
1013	10	"0	HS2_DATA3, SD_DATA3, EMAC_RX_ER	
SHD/SD2*	17	I/O	GPIO9, SD_DATA2, SPIHD, HS1_DATA2, U1RXD	
SWP/SD3*	18	I/O	GPIO10, SD_DATA3, SPIWP, HS1_DATA3, U1TXD	
SCS/CMD*	19	I/O	GPIO11, SD_CMD, SPICS0, HS1_CMD, U1RTS	
SCK/CLK*	20	I/O	GPIO6, SD_CLK, SPICLK, HS1_CLK, U1CTS	
SDO/SD0*	21	I/O	GPIO7, SD_DATA0, SPIQ, HS1_DATA0, U2RTS	
SDI/SD1*	22	I/O	GPIO8, SD_DATA1, SPID, HS1_DATA1, U2CTS	
IO15	23	1/0	GPIO15, ADC2_CH3, TOUCH3, MTDO, HSPICS0, RTC_GPIO13,	
1015	23	I/O	HS2_CMD, SD_CMD, EMAC_RXD3	
102	24	I/O	GPIO2, ADC2_CH2, TOUCH2, RTC_GPIO12, HSPIWP, HS2_DATA0,	
102	24	"0	SD_DATA0	
100	25	I/O	GPIO0, ADC2_CH1, TOUCH1,RTC_GPIO11, CLK_OUT1,	
100	25	"0	EMAC_TX_CLK	
104	26	I/O	GPIO4, ADC2_CH0, TOUCH0, RTC_GPIO10, HSPIHD, HS2_DATA1,	
104	20	"0	SD_DATA1, EMAC_TX_ER	
IO16	27	I/O	GPIO16, HS1_DATA4, U2RXD, EMAC_CLK_OUT	
IO17	28	I/O	GPIO17, HS1_DATA5, U2TXD, EMAC_CLK_OUT_180	
IO5	29	I/O	GPIO5, VSPICS0, HS1_DATA6, EMAC_RX_CLK	
IO18	30	I/O	GPIO18, VSPICLK, HS1_DATA7	
IO19	31	I/O	GPIO19, VSPIQ, U0CTS, EMAC_TXD0	
NC	32	-	-	
IO21	33	I/O	GPIO21, VSPIHD, EMAC_TX_EN	
RXD0	34	I/O	GPIO3, U0RXD, CLK_OUT2	
TXD0	35	I/O	GPIO1, U0TXD, CLK_OUT3, EMAC_RXD2	
IO22	36	I/O	GPIO22, VSPIWP, U0RTS, EMAC_TXD1	
IO23	37	I/O	GPIO23, VSPID, HS1_STROBE	
GND	38	Р	Ground	

说明:

* 管脚 SCK/CLK,SDO/SD0,SDI/SD1,SHD/SD2,SWP/SD3,和 SCS/CMD,即 GPIO6 至 GPIO11 用于连接模组上集成的 SPI Flash,不建议用于其他功能。

2.3 Strapping 管脚

ESP32 共有 5 个 Strapping 管脚,可参考章节 6 电路原理图:

• MTDI

- GPI00
- GPI02
- MTDO
- GPIO5

软件可以读取寄存器"GPIO_STRAPPING"中这 5 个位的值。

在芯片的系统复位(上电复位、RTC 看门狗复位、欠压复位)过程中,Strapping 管脚对电平采样并存储到锁存器中,锁存为"0"或"1",并一直保持到芯片掉电或关闭。锁存器中 Strapping 比特的值用于配置设备的启动模式,VDD_SDIO 工作电压和其他的系统初始设置。

每一个 Strapping 管脚都会连接内部上拉/下拉。如果一个 Strapping 管脚没有连接或者连接的外部线路处于高阻抗状态,内部弱上拉/下拉将决定 Strapping 管脚输入电平的默认值。

为改变 Strapping 比特的值,用户可以应用外部下拉/上拉电阻,或者应用主机 MCU 的 GPIO 控制 ESP32 上电复位时的 Strapping 管脚电平。

复位后, Strapping 管脚和普通管脚功能相同。

配置 Strapping 管脚的详细启动模式请参阅表 4 。

表 4: Strapping 管脚

内置 LDO (VDD_SDIO) 电压							
管脚	默认	3.3	3V	1.8	3V		
MTDI	下拉	0		1			
		系统	尼启动模式				
管脚	默认	SPI Flash	n 启动模式	下载启	动模式		
GPIO0	上拉	1		0			
GPIO2	下拉	无乡		0			
	系统启动过程中,U0TXD 输出 log 打印信息						
管脚	默认	U0TXD 翻转 U0TXD 静止) 静止		
MTDO	上拉	1		0			
		SDIO 从机信	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·				
管脚	默认	下降沿输入	下降沿输入	上升沿输入	上升沿输入		
日小叶	初め	下降沿输出	上升沿输出	下降沿输出	上升沿输出		
MTDO	上拉	0	0	1	1		
GPIO5	上拉	0 1		0	1		

说明:

固件可以通过配置一些寄存器比特位,在启动后改变"内置 LDO (VDD_SDIO) 电压"和"SDIO 从机信号输入输出时序"的设定。

3. 功能描述

本章描述了 HLK-ESP32 的各个模块和功能。

3.1 CPU 和内存

ESP32-D0WDQ6 内置两个低功耗 Xtensa[®] 32-bit LX6 MCU。片上存储包括:

- 448-kB 的 ROM,用于程序启动和内核功能调用。
- 用于数据和指令存储的 520 kB 片上 SRAM (包括 8 kB RTC 快速存储器)。
 - RTC 快速存储器,为 8 kB 的 SRAM,可以在 Deep-sleep 模式下 RTC 启动时用于数据存储以及被主 CPU 访问。
- RTC 慢速存储器,为 8 kB 的 SRAM,可以在 Deep-sleep 模式下被协处理器访问。
- 1 kbit 的 eFuse, 其中 256 bit 为系统专用(MAC 地址和芯片设置); 其余 768 bit。保留给用户程序, 这些程序包括 Flash 加密和芯片 ID。

3.2 外部 Flash 和 SRAM

ESP32 最多支持 4 个 16 MB 的外部 QSPI Flash 和静态随机存储器 (SRAM),具有基于 AES 的硬件加密功能,从而保护用户的程序和数据。

- ESP32 通过高速缓存访问外部 QSPI Flash 和 SRAM。高达 16 MB 的外部 Flash 映射到 CPU 代码空间,支持 8-bit、16-bit 和 32-bit 访问,并可执行代码。
- 高达 8 MB 的外部 Flash 和 SRAM 映射到 CPU 数据空间,支持 8-bit、16-bit 和 32-bit 访问。 Flash 仅支持读操作,SRAM 可支持读写操作。

HLK-ESP32 集成了 4 MB 的 SPI Flash,可以映射到 CPU 代码空间,支持 8-bit、16-bit 和 32-bit 访问,并可执行代码。 ESP32 的管脚 GPIO6, GPIO7, GPIO8, GPIO9, GPIO10 和 GPIO11 用于连接模组集成的 SPI Flash,不建议用于其他功能。

3.3 晶振

目前 ESP32 Wi-Fi/BT 固件只支持 40 MHz 晶振。

3.4 RTC 和低功耗管理

ESP32 采用了先进的电源管理技术,可以在不同的省电模式之间切换。(参见表 5)。

• 省电模式

- Active 模式: 芯片射频处于工作状态。芯片可以接收、发射和侦听信号。
- Modem-sleep 模式: CPU 可运行,时钟可被配置。Wi-Fi/蓝牙基带和射频关闭。
- Light-sleep 模式: CPU 暂停运行。RTC 存储器和外设以及 ULP 协处理器运行。任何唤醒事件(MAC、主机、RTC 定时器或外部中断)都会唤醒芯片。
- Deep-sleep 模式: 只有 RTC 存储器和外设处于工作状态。Wi-Fi 和蓝牙连接数据存储在 RTC 中。ULP 协处理器可以工作。
- Hibernation 模式: 內置的 8 MHz 振荡器和 ULP 协处理器均被禁用。RTC 内存恢复电源被切断。 只有 1 个位于慢时钟上的 RTC 时钟定时器和某些 RTC GPIO 在工作。RTC 时钟定时器或 RTC GPIO 可以将芯片从 Hibernation 模式中唤醒。

• 睡眠方式

- 关联睡眠方式: 省电模式在 Active、Modem-sleep、Light-sleep 模式之间切换。CPU、Wi-Fi、蓝牙和射频按照预设的时间间隔被唤醒,以保证 Wi-Fi/蓝牙的连接。
- 超低功耗传感器监测方式: 主系统处于 Deep-sleep 模式, ULP 协处理器定期被开启或关闭来测量 传感器数据。根据传感器测量到的数据, ULP 协处理器决定是否唤醒主系统。

功耗模式 Active Deep-sleep Hibernation Modem-sleep Light-sleep 超低功耗 睡眠方式 关联睡眠方式 传感器监测方式 开启 关闭 关闭 **CPU** 开启 暂停 Wi-Fi/蓝牙基带和射频 关闭 关闭 开启 关闭 关闭 RTC 存储器和外设 开启 开启 开启 开启 关闭 ULP 协处理器 开启 开启 开启 开启/关闭 关闭

表 5: 不同功耗模式下的功能

功耗随省电模式/睡眠方式以及功能模块的工作状态而改变(见表 6)。

表 6: 不同功耗模式下的功耗

省电模式	描述	功耗
	Wi-Fi Tx packet 14 dBm ~ 19.5 dBm	160~260mA
 Active(射频工作)	Wi-Fi/BT Tx packet 0 dBm	<u>120mA</u>
7.00.00 (31,7)(2.11,7)	Wi-Fi/BT Rx 和侦听	80~90mA
		最大速度(240 MHz): 30 mA ~ 50 mA
Modem-sleep	CPU 处于工作状态	正常速度(80 MHz): 20 mA ~ 25 mA
		慢速(2 MHz): 2 mA ~ 4 mA
Light-sleep	-	0.8 mA

3. 功能描述

省电模式	描述	功耗
	ULP 协处理器处于工作状态	150 mA
Deep-sleep	超低功耗传感器监测方式	100 uA @1% duty
	RTC 定时器 +RTC 存储器	10 uA
Hibernation	仅有 RTC 定时器处于工作状态	5 uA
关闭	CHIP_PU 脚拉低,芯片处于关闭状态	0.1 uA

说明:

- 在 Wi-Fi 开启的场景中,芯片会在 Active 和 Modem-sleep 模式之间切换,功耗也会在两种模式间变化。
- Modem-sleep 模式下,CPU 频率自动变化,频率取决于 CPU 负载和使用的外设。
- Deep-sleep 模式下,仅 ULP 协处理器处于工作状态时,可以操作 GPIO 及低功耗 I2C。
- 当系统处于超低功耗传感器监测模式时,ULP 协处理器和传感器周期性工作,ADC 以 1% 占空比工作,系统功耗典型值为 100 A。

4. 外设接口和传感器

4.1 外设接口和传感器描述

表 7: 外设接口和传感器描述

接口	信号	管脚	功能
	ADC1_CH0	SENSOR_VP	
	ADC1_CH3	SENSOR_VN	
	ADC1_CH4	IO32	
	ADC1_CH5	IO33	
	ADC1_CH6	IO34	
	ADC1_CH7	IO35	
	ADC2_CH0	IO4	
ADC	ADC2_CH1	IO0	两个 12-bit 的 SAR ADCs
	ADC2_CH2	IO2	
	ADC2_CH3	IO15	
	ADC2_CH4	IO13	
	ADC2_CH5	IO12	
	ADC2_CH6	IO14	
	ADC2_CH7	IO27	
	ADC2_CH8	IO25	
	ADC2_CH9	IO26	
超低噪声前置模拟放	SENSOR_VP	IO36	通过 PCB 上更大的电容来为 ADC 提供大
大器	SENSOR_VN	IO39	约 60 dB 的增益。
DAC	DAC_1	IO25	两个 8-bit 的 DAC
DAC	DAC_2	IO26	Proposition DAC
	TOUCH0	IO4	
	TOUCH1	IO0	
	TOUCH2	IO2	
	TOUCH3	IO15	
 触摸传感器	TOUCH4	IO13	 电容式触摸传感器
702477 TO HH	TOUCH5	IO12	
	TOUCH6	IO14	
	TOUCH7	IO27	
	TOUCH8	IO33	
	TOUCH9	IO32	
	HS2_CLK	MTMS	
	HS2_CMD	MTDO	
SD/MMC 主机控制器	HS2_DATA0	IO2	 符合 V3.01 标准的 SD 卡
ころがいい エル切工明確	HS2_DATA1	IO4	13 L VO.01 WNEHT OD
	HS2_DATA2	MTDI	
	HS2_DATA3	MTCK	

4. 外设接口和传感器

接口	信号	管脚	功能
	PWM0_OUT0~2		
	PWM1_OUT_IN0~2		
	PWM0_FLT_IN0~2		 3 路 16-bit 定时器产生 PWM 波形,每路
电机 PWM	PWM1_FLT_IN0~2	 任意 GPIO	包含一对输出信号。3个故障检测信号。3
	PWM0_CAP_IN0~2		个 even capture 信号。3 个同步信号。
	PWM1_CAP_IN0~2		, even septembling in the property in the
	PWM0_SYNC_IN0~2		
	PWM1_SYNC_IN0~2		
LED PWM	ledc_hs_sig_out0~7	任意 GPIO	16 个独立的通道运行在 80 MHz 的时钟或
LEDT WIN	ledc_ls_sig_out0~7	上述 0110	RTC 时钟上。占空比精确度: 16-bit。
	U0RXD_in		
	U0CTS_in		
	U0DSR_in		
	U0TXD_out		
	U0RTS_out		
	U0DTR_out		
UART	U1RXD_in	任意 GPIO	两个带有硬件流控制和 DMA 的 UART 设
	U1CTS_in		备
	U1TXD_out		
	U1RTS_out		
	U2RXD_in		
	U2CTS_in		
	U2TXD_out		
	U2RTS_out		
	I2CEXT0_SCL_in		
	I2CEXT0_SDA_in		
I2C	I2CEXT1_SCL_in		
	I2CEXT1_SDA_in	】 任意 GPIO	 两个 I2C 设备,以从机或主机模式工作
	I2CEXT0_SCL_out	,	
	I2CEXT0_SDA_out		
	I2CEXT1_SCL_out		
	I2CEXT1_SDA_out		

4. 外设接口和传感器

接口	信号	管脚	功能	
	I2S0I_DATA_in0~15			
	I2S0O_BCK_in			
	I2S0O_WS_in			
	I2S0I_BCK_in			
	I2S0I_WS_in			
	I2S0I_H_SYNC			
	I2S0I_V_SYNC			
	I2S0I_H_ENABLE			
	I2S0O_BCK_out			
	I2S0O_WS_out			
	I2S0I_BCK_out	任意 GPIO		
	I2S0I_WS_out		 用于串行立体声数据的输入输出,并行	
I2S	I2S0O_DATA_out0~23		LCD 数据的输出	
	I2S1I_DATA_in0~15		及加山/加山	
	I2S1O_BCK_in			
	I2S10_WS_in			
	I2S1I_BCK_in			
	I2S1I_WS_in			
	I2S1I_H_SYNC			
	I2S1I_V_SYNC			
	I2S1I_H_ENABLE			
	I2S1O_BCK_out			
	I2S1O_WS_out			
	I2S1I_BCK_out			
	I2S1I_WS_out			
	I2S1O_DATA_out0~23			
红外遥控器	RMT_SIG_IN0~7	任意 GPIO	8 路 IR 收发器,支持不同波形标准	
24月四11111	RMT_SIG_OUT0~7	LE OI IO	0 坪川以及前,又讨小門伙心你住	

接口	信号	 管脚	功能
	SPIHD	SHD/SD2	
	SPIWP	SWP/SD3	
	SPICS0	SCS/CMD	1
	SPICLK	SCK/CLK	1
	SPIQ	SDO/SD0	1
	SPID	SDI/SD1	
	HSPICLK	IO14	1
	HSPICS0	IO15] ,,, ,, , ,,,,, , ,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,
并行 QSPI	HSPIQ	IO12	支持 Standard SPI、Dual SPI 和 Quad SPI,
	HSPID	IO13	一可以连接外部 Flash 和 SRAM
	HSPIHD	IO4	1
	HSPIWP	IO2	1
	VSPICLK	IO18	
	VSPICS0	IO5	
	VSPIQ	IO19	
	VSPID	IO23	
	VSPIHD	IO21	
	VSPIWP	IO22	
	HSPIQ_in/_out		
	HSPID_in/_out		
	HSPICLK_in/_out		Standard SPI 包含时钟、片选、MOSI 和
	HSPI_CS0_in/_out		MISO。这些 SPI 可连接 LCD 和其他外设。
	HSPI_CS1_out		具有以下特性:
通用 SPI	HSPI_CS2_out	任意 GPIO	(a) 主机和从机工作模式;
	VSPIQ_in/_out		(b) 根据极性 (POL) 和相位 (PHA) 的 4
	VSPID_in/_out		种模式的 SPI 格式传输;
	VSPICLK_in/_out]	(c) 可配置的 CLK 频率;
	VSPI_CS0_in/_out		(d) 64 Byte 的 FIFO 和 DMA。
	VSPI_CS1_out		
	VSPI_CS2_out		
	MTDI	IO12	
JTAG	MTCK	IO13	用于软件调试的 JTAG
0170	MTMS	IO14	7,13,47(11) 19 19 (11) 317(0
	MTDO	IO15	

接口	信号	管脚	功能
	SD_CLK	IO6	
	SD_CMD	IO11	
SDIO 从机	SD_DATA0	IO7] SDIO 接口符合 V2.0 行业标准
	SD_DATA1	IO8	0510 IX - 11 1 12.0 11
	SD_DATA2	IO9	
	SD_DATA3	IO10	
	EMAC_TX_CLK	100	
	EMAC_RX_CLK	IO5	
	EMAC_TX_EN	IO21	
	EMAC_TXD0	IO19	
	EMAC_TXD1	IO22	
	EMAC_TXD2	IO14	
	EMAC_TXD3	IO12	
	EMAC_RX_ER	IO13	
	EMAC_RX_DV	IO27	
	EMAC_RXD0	IO25	
EMAC	EMAC_RXD1	IO26	带 MII/RMII 接口的以太网 MAC
	EMAC_RXD2	TXD0	
	EMAC_RXD3	IO15	
	EMAC_CLK_OUT	IO16	
	EMAC_CLK_OUT_180	IO17	
	EMAC_TX_ER	IO4	
	EMAC_MDC_out	任意 GPIO	
	EMAC_MDI_in	任意 GPIO	
	EMAC_MDO_out	任意 GPIO	
	EMAC_CRS_out	任意 GPIO	
	EMAC_COL_out	任意 GPIO	

说明:

- 电机 PWM、LED PWM、UART、I2C、I2S、通用 SPI 和红外遥控器的功能可以被配置到除了 GPIO6, GPIO7, GPIO8, GPIO9, GPIO10 和 GPIO11 的其他任一管脚。
- 关于"管脚"一列中的"任一 GPIO*",用户需要注意的是,GPIO6,GPIO7,GPIO8,GPIO9,GPIO10 和 GPIO11 这 6 个管脚用于连接 HLK-ESP32 模组上集成的 SPI Flash,不建议用于其他功能。

5. 电气特性

说明:

如无特别说明,本章参数测试条件如下: VDD = 3.3V, $T_A = 27^{\circ}C$ 。

5.1 极限参数

表 8: 极限参数

参数	名称	最小值	典型值	最大值	单位
供电电压	VDD	2.7	3.3	3.6	V
供电电流	V DD	0.5	-	-	А
输入逻辑电平低	V _{IL}	-0.3	-	0.25×V _{IO} 1	V
输入逻辑电平高	V _{IH}	0.75×V _{IO} ¹	-	V _{IO} ¹ +0.3	V
输入漏电流	IL.	-	-	50	nA
输入引脚电容	pad	-	-	2	pF
输出逻辑电平低	V _{OL}	-	-	0.1×V _{IO}	V
输出逻辑电平高	V _{OH}	0.8×V _{IO}	-	-	V
输出最大驱动能力	MAX	-	-	40	mA
存储温度范围	ST R	-40	-	85	°C
工作温度范围	OP R	-40	-	85	°C

5.2 Wi-Fi 射频

表 9: Wi-Fi 射频特性

参数	最小值	典型值	最大值	单位			
输入频率	2412	-	2484	MHz			
输入反射	-	-	-10	dB			
	输出功率						
72.2 Mbps PA 输出功率	13	14	15	dBm			
11b 模式下 PA 输出功率	19.5	20	20.5	dBm			
	灵敏度						
DSSS, 1 Mbps	-	-98	-	dBm			
CCK, 11 Mbps	-	-91	-	dBm			
OFDM, 6 Mbps	-	-93	-	dBm			
OFDM, 54 Mbps	-	-75	-	dBm			
HT20, MCS0	-	-93	-	dBm			
HT20, MCS7	-	-73	-	dBm			
HT40, MCS0	-	-90	-	dBm			
HT40, MCS7	-	-70	-	dBm			

5. 电气特性

参数	最小值	典型值	最大值	单位
MCS32	-	-89	-	dBm
	邻道抑制			
OFDM, 6 Mbps	-	37	-	dB
OFDM, 54 Mbps	-	21	-	dB
HT20, MCS0	-	37	-	dB
HT20, MCS7	-	20	-	dB

5.3 低功耗蓝牙射频

5.3.1 接收器

表 10: 低功耗蓝牙接收器特性

参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
灵敏度 @30.8% PER	-	-	-97	-	dBm
最大接收信号 @30.8% PER	-	0	-	-	dBm
共信道抑制比 C/I	-	-	+10	-	dB
	F = F0 + 1 MHz	-	-5	-	dB
	F = F0 - 1 MHz	-	-5	-	dB
 邻道抑制比 C/I	F = F0 + 2 MHz	-	-25	-	dB
	F = F0 - 2 MHz	-	-35	-	dB
	F = F0 + 3 MHz	ı	-25	-	dB
	F = F0 - 3 MHz	ı	-45	-	dB
	30 MHz ~ 2000 MHz	-10	-	-	dBm
 带外数据带阻	2000 MHz ~ 2400 MHz	-27	-	-	dBm
17 7 3X 1/1 17 PE	2500 MHz ~ 3000 MHz	-27	-	-	dBm
	3000 MHz ~ 12.5 GHz	-10	-	-	dBm
互调	-	-36	-	-	dBm

5.3.2 发射器

表 11: 低功耗蓝牙发射器特性

参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
射频发射功率	-	-	0	-	dBm
增益控制步长	-	-	±3	-	dBm
射频功率控制范围	-	-12	-	+12	dBm
	F = F0 + 1 MHz	-	-14.6	-	dBm
	F = F0 - 1 MHz	-	-12.7	-	dBm
	F = F0 + 2 MHz	-	-44.3	-	dBm
 邻道发射功率	F = F0 - 2 MHz	-	-38.7	-	dBm
(中国及别·列平	F = F0 + 3 MHz	-	-49.2	-	dBm
	F = F0 - 3 MHz	-	-44.7	-	dBm
	F = F0 + > 3 MHz	-	-50	-	dBm
	F = F0 - > 3 MHz	-	-50	-	dBm

5. 电气特性

参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
Δf lavg	-	-	-	265	kHz
Δf_2 max	-	247	-	-	kHz
Δf^2 avg/ Δf^1 avg	-	-	-0.92	-	-
ICFT	-	-	-10	-	kHz
漂移速率	-	-	0.7	-	kHz/50 s
偏移	-	-	2	-	kHz

5.4 回流焊温度曲线

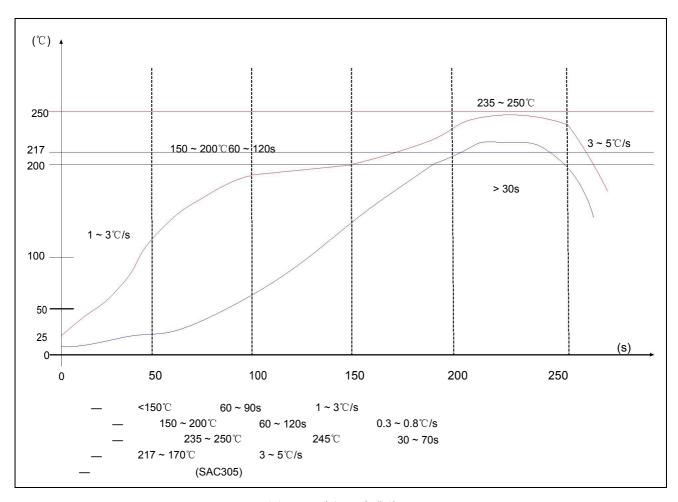


图 2: 回流焊温度曲线

6. 服务与支持

如需技术支持或产品咨询,请在办公时间拨打电话咨询深圳海凌科电子有限公司。

办公时间: 星期一至星期五 上午: 9:00~12:00, 下午: 14:00~18:00

网址 : www.hlktech.com

联系电话: +86 755 23152698

联系地址: 深圳市龙华新区留仙大道 24 号 彩悦大厦西门 301室

邮编 : 518000

Email : beck@hlktech.com allen@hlktech.com