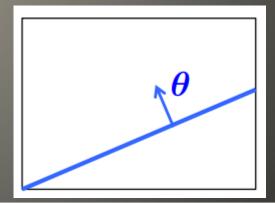
Doğrusal Sınıflandırma: Algılayıcı

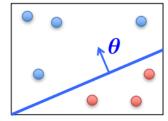
Giriş Doç. Dr. İlhan AYDIN

Doğrusal Sınıflandırıcılar

- ullet Bir hiperdüzlem \mathbb{R}^d 'yi iki yarım uzaya böler
 - Normal vektör $\theta \in \mathbb{R}^d$ ile tanımlanır
 - heta, hiper düzlemde bulunan herhangi bir vektöre diktir.
- Orijinden geçtiği varsayılır
 - Bunun nedeni, θ_0 'e x_0 ile yanlılık terimini dahil etmemizdir.
- +1, -1 etiketleriyle sınıflandırmayı düşünün...



- Doğrusal Sınıflandırıcılar
 - Doğrusal sınıflandırıcılar: karar sınırını hiper düzlemle temsil eder



$$h(\boldsymbol{x}) = \mathrm{sign}(\boldsymbol{\theta}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{x}) \quad \text{where} \quad \mathrm{sign}(z) = \left\{ \begin{array}{cc} 1 & \text{if } z \geq 0 \\ -1 & \text{if } z < 0 \end{array} \right.$$
 — Note that: $\boldsymbol{\theta}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{x} > 0 \implies y = +1$

$$\boldsymbol{\theta}^{\intercal} \boldsymbol{x} < 0 \implies y = -1$$

Algılayıcı

$$h(\boldsymbol{x}) = \operatorname{sign}(\boldsymbol{\theta}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}) \text{ where } \operatorname{sign}(z) = \left\{ \begin{array}{cc} 1 & \text{if } z \geq 0 \\ -1 & \text{if } z < 0 \end{array} \right.$$

• Algılayıcı, her yeni eğitim örneği aldığında aşağıdaki güncelleme kuralını kullanır (x^i, y^i)

$$\theta_j \leftarrow \theta_j - \frac{\alpha}{2} \left(h_{\theta} \left(\boldsymbol{x}^{(i)} \right) - y^{(i)} \right) x_j^{(i)}$$
 either 2 or -2

- Tahmin etiketle eşleşirse değişiklik yapmayın
- Aksi takdirde, θ olarak ayarlayın

Algılayıcı

$$h(\boldsymbol{x}) = \operatorname{sign}(\boldsymbol{\theta}^{\intercal} \boldsymbol{x})$$
 where $\operatorname{sign}(z) = \begin{cases} 1 & \text{if } z \geq 0 \\ -1 & \text{if } z < 0 \end{cases}$

• Algılayıcı, her yeni eğitim örneği aldığında aşağıdaki güncelleme kuralını kullanır (x^i, y^i)

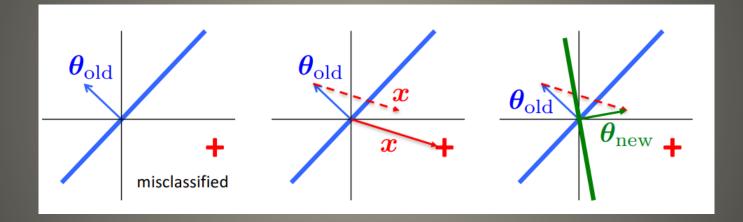
$$\theta_j \leftarrow \theta_j - \frac{\alpha}{2} \left(h_{\theta} \left(\boldsymbol{x}^{(i)} \right) - y^{(i)} \right) x_j^{(i)}$$
 either 2 or -2

Olarak yazın (sadece yanlış sınıflandırma üzerine)

$$\theta_j \leftarrow \theta_j + \alpha y^{(i)} x_j^{(i)}$$

• Bu durumda α 'yı ortadan kaldırabilir, çünkü tek etkisi θ 'yi performansı etkilemeyen bir sabitle ölçeklendirmektir.

Algılayıcı Güncellemesi Neden Çalışır?

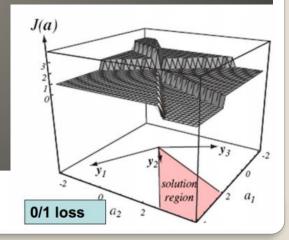


- Algılayıcı Güncellemesi Neden Çalışır?
 - Yanlış sınıflandırılmış örneği düşünün (y = +1)
 - Algılayıcı yanlış bir şekilde $\theta_{old}^T \mathbf{x} < 0$ olduğunu düşünür
 - Güncelleme: $\theta_{new} = \theta_{old} + yx = \theta_{old} + x$ (y = +1 olduğundan)
 - Not: $\theta_{new}^T \mathbf{x} = (\theta_{old} + \mathbf{x})^T \mathbf{x}$
 - ullet Bu nedenle, $heta_{new}^T \mathbf{x}$, $heta_{old}^T$ 'den daha az negatiftir
 - Yani, bu örnekte kendimizi daha doğru yapıyoruz!

- Algılayıcı Maliyet Fonksiyonu
 - Eğer $y^i \theta^T x^i > 0$ ise tahmin doğrudur.
 - 0/1 kayıp kullanabilirdi

$$J_{0/1}(\boldsymbol{\theta}) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \ell(sign(\boldsymbol{\theta}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}^{(i)}), y^{(i)})$$

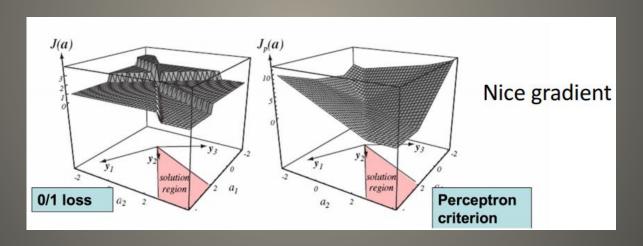
- Burada ι(), tahmin doğruysa 0, aksi takdirde
 1'dir.
- Kullanışlı bir gradyan oluşturmaz



- Algılayıcı Maliyet Fonksiyonu
 - Algılayıcı" aşağıdaki maliyet fonksiyonunukullanır.

$$J_p(\boldsymbol{\theta}) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \max(0, -y^{(i)} \boldsymbol{\theta}^\mathsf{T} \boldsymbol{x}^{(i)})$$

- Tahmin doğruysa $\max(0, -y\theta^T x^i)$ 0'dır
- Aksi takdirde, yanlış tahmine olan güvendir.



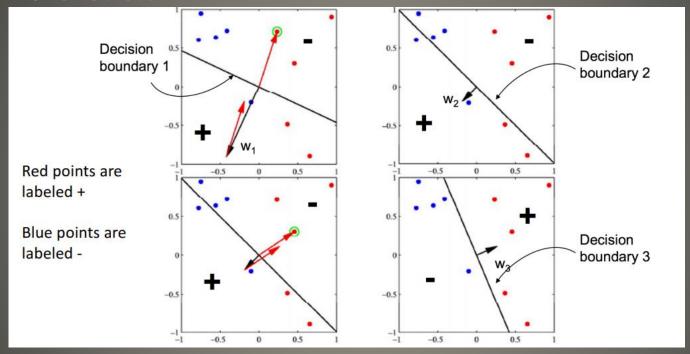
Çevrimiçi Algılayıcı Algoritması

```
Let \boldsymbol{\theta} \leftarrow [0,0,\dots,0]
Repeat:
Receive training example (\boldsymbol{x}^{(i)},y^{(i)})
if y^{(i)}\boldsymbol{x}^{(i)}\boldsymbol{\theta} \leq 0 // prediction is incorrect \boldsymbol{\theta} \leftarrow \boldsymbol{\theta} + y^{(i)}\boldsymbol{x}^{(i)}
```

- Çevrimiçi (Online) öğrenme her tek gözlem alındığında model güncellemesinin gerçekleştirildiği öğrenme modu
- Toplu (Batch) öğrenme tüm eğitim setini gözlemledikten sonra model güncellemesinin gerçekleştirildiği öğrenme modu

Çevrimiçi Algılayıcı Algoritması

 Bir hata yapıldığında, ağırlığı hatayı düzelten yönde hareket ettirir.



 Algılayıcıyı çalışırken görün: www.youtube.com/watch?v=vGwemZhPlsA

Toplu Algılayıcı (Batch Perceptron)

```
Given training data \left\{ (\boldsymbol{x}^{(i)}, y^{(i)}) \right\}_{i=1}^n

Let \boldsymbol{\theta} \leftarrow [0, 0, \dots, 0]

Repeat:
 \text{Let } \boldsymbol{\Delta} \leftarrow [0, 0, \dots, 0] 
for i = 1 \dots n, do
 \text{if } y^{(i)} \boldsymbol{x}^{(i)} \boldsymbol{\theta} \leq 0 \qquad \text{// prediction for i}^{th} \text{ instance is incorrect} 
 \boldsymbol{\Delta} \leftarrow \boldsymbol{\Delta} + y^{(i)} \boldsymbol{x}^{(i)} 
 \boldsymbol{\Delta} \leftarrow \boldsymbol{\Delta} / n \qquad \text{// compute average update} 
 \boldsymbol{\theta} \leftarrow \boldsymbol{\theta} + \alpha \boldsymbol{\Delta} 
Until \|\boldsymbol{\Delta}\|_2 < \epsilon
```

- En basit durum: α = 1 ve normalleştirmeyin, sabit artış algılayıcısını verir
- · Varsa, ayırıcı bir hiper düzlem bulma garantisi

Algılayıcıyı Geliştirmek

- Algılayıcı, eğitim sırasında birçok θ üretir
- Standart Algılayıcı, test zamanında sadece son heta'yi kullanır
 - Bu bazen iyi bir fikir olmayabilir!
 - Diğer bazı θ ardışık 1000 örnekte doğru olabilir, ancak bir hata onu mahveder!
- Fikir: Birden çok algılayıcının bir kombinasyonunu kullanın
 - (Örneğin, sinir ağları!)
- Fikir: Ara θ 'leri kullanın
 - Oylanan (Voted) Algılayıcı: ara θ 'lerin tahminlerine oy verin
 - Ortalama (Averaged) Algılayıcı: ara θ'lerin ortalaması