
Datenstrukturen, Algorithmen und Programmierung 2

Amin Coja-Oghlan

June 10, 2022

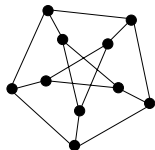
Lehrstuhl Informatik 2
Fakultät für Informatik

Graphen

Worum geht es?

- Graphen sind ein Grundbaustein der Algorithmik
- ...und der Diskreten Mathematik.
- Unzähligen Anwendungen sind als Graphen modellierbar, z.B.
 - ein Straßen- oder Schienennetz
 - ein Kontaktnetzwerk
 - Abhängigkeiten zwischen Prozessen
 - der Verdrahtungsplan eines Chips
 - das Gehirn
- dabei treten dieselben grundlegenden Problemstellungen auf
- Graphenalgorithmen sind also extrem vielseitig einsetzbar

Graphen



Definition

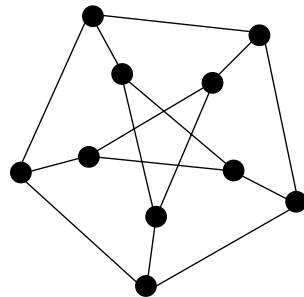
Ein **Graph** $G = (V, E)$ besteht aus

- einer Menge V von **Knoten** und
- einer Menge E von **Kanten**,

so daß jede Kante $e \in E$ eine zweielementige Teilmenge von V ist.

Graphisch stellen wir die Knoten als Punkte dar und die Kanten als ungerichtete Verbindungslinien.

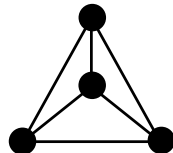
Graphen



Beispiel: der Petersen-Graph

- 10 Knoten
- 15 Kanten

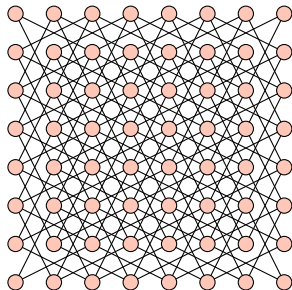
Graphen



Beispiel: der vollständige Graph K_4

- 4 Knoten
- jeder der $\binom{4}{2} = 6$ möglichen Kanten ist vorhanden

Graphen



Beispiel: das Springerproblem

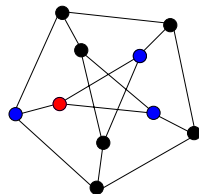
- *Ist es möglich, mit einem Springer alle 64 Felder eines Schachbrettes in einem Zug genau einmal zu besuchen?*
- Die Knoten entsprechen den Feldern, die Kanten den möglichen Zügen

Graphen

Konvention

- angenommen $G = (V, E)$ ist ein Graph
- sofern nicht ausdrücklich anders angegeben, nehmen wir stets an, daß die Knotenmenge endlich ist.
- mit $V(G) = V$ und $E(G) = E$ werden Knoten- und Kantenmenge eines Graphen bezeichnet.
- für eine Kante $\{u, v\}$ verwenden wir die Kurzschreibweise uv .
- per Definition enthalten Graphen keine **Mehrfachkanten** und keine **Schleifen**.

Graphen



Definition

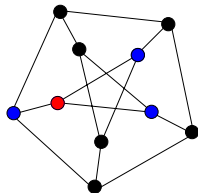
Angenommen $G = (V, E)$ ist ein Graph.

- die **Nachbarschaft** von $v \in V$ ist

$$\partial_G v = \{u \in V : uv \in E\}.$$

- der **Grad** von v ist $d_G(v) = |\partial_G v|$.

Graphen

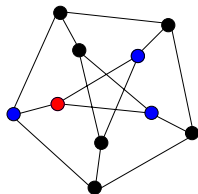


Definition

Angenommen $G = (V, E)$ ist ein Graph.

- die Knoten $v, w \in V$ sind **adjazent** oder **benachbart**, falls $vw \in E$.
- der Knoten v und die Kante $e \in E$ sind **inzident**, falls $v \in e$.

Graphen

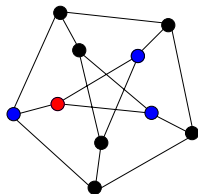


Definition

Angenommen $G = (V, E)$ ist ein Graph.

- der **Maximalgrad** von G ist $\Delta(G) = \max_{v \in V} d_G(v)$.
- der **Minimalgrad** von G ist $\delta(G) = \min_{v \in V} d_G(v)$.
- der Graph ist **k -regulär**, falls $\Delta(G) = \delta(G) = k$.

Graphen

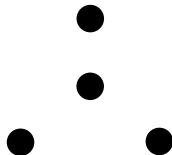
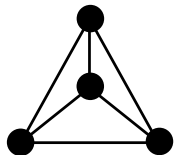


Definition

Angenommen $G = (V, E)$ ist ein Graph. Das **Komplement** \bar{G} von G ist der Graph mit Knotenmenge $V(\bar{G}) = V$ und Kantenmenge

$$E(\bar{G}) = \{uv : u, v \in V, u \neq v, uv \notin E\}.$$

Graphen



Beispiel: der vollständige und der leere Graph

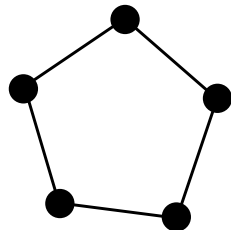
- sei $\ell \geq 1$.
- mit K_ℓ wird der **vollständige Graph** auf ℓ Knoten bezeichnet:

$$V(K_\ell) = \{1, 2, \dots, \ell\}$$

$$E(K_\ell) = \{vw : 1 \leq v < w \leq \ell\}$$

- das Komplement \bar{K}_ℓ ist der **leere Graph**.

Graphen



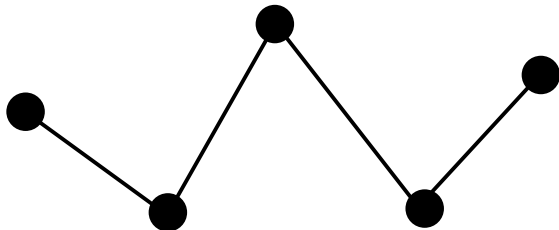
Beispiel: Kreise

- sei $\ell \geq 1$.
- mit C_ℓ wird der **Kreis** auf ℓ Knoten bezeichnet:

$$V(C_\ell) = \{1, 2, \dots, \ell\}$$

$$E(C_\ell) = \{\{1, 2\}, \{2, 3\}, \{3, 4\}, \dots, \{\ell, 1\}\}$$

Graphen



Beispiel: Pfade

- sei $\ell \geq 1$.
- mit P_ℓ wird der **Pfad** auf ℓ Knoten bezeichnet:

$$V(P_\ell) = \{1, 2, \dots, \ell\}$$

$$E(P_\ell) = \{\{1, 2\}, \{2, 3\}, \{3, 4\}, \dots, \{\ell - 1, \ell\}\}$$

Graphen

Lemma

Für einen Graphen G gilt stets $\sum_{v \in V(G)} d_G(v) = 2|E(G)|$.

Graphen

Beweis

- Wir führen Induktion nach der Anzahl der Kanten.
- In einem leeren Graphen haben wir

$$\sum_{v \in V(G)} d_G(v) = 0 = |E(G)|.$$

- Wenn wir jetzt G aus G' erhalten, indem wir eine Kanten hinzufügen, dann gilt nach Induktion

$$\sum_{v \in V(G)} d_G(v) = 2 + \sum_{v \in V(G')} d_{G'}(v) = 2 + 2|E(G')| = 2|E(G)|.$$

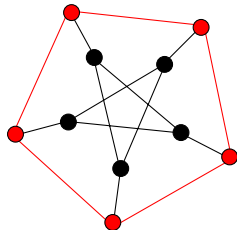
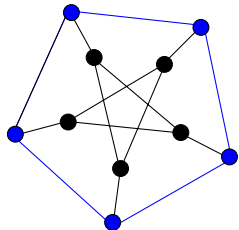
Graphen

Definition

Zwei Graphen $G = (V, E)$ und $G' = (V', E')$ sind *isomorph*, wenn es eine bijektive Abbildung $\phi : V \rightarrow V'$ gibt, so daß

$$vw \in E \quad \Leftrightarrow \quad \phi(v)\phi(w) \in E' \quad \text{für alle } v, w \in V.$$

Graphen

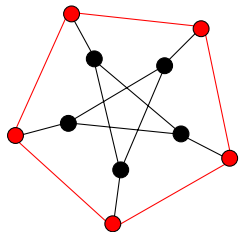


Definition

Ein Graph $G = (V, E)$ enthält einen Graphen $G' = (V', E')$

- als **Untergraph**, falls $V' \subseteq V$ und $E' \subseteq E$.
- als **induzierten Untergraphen**, falls $V' \subseteq V$ und $E' = \{vw : v, w \in V', vw \in E\}$.

Graphen



Definition

Der von $G = (V, E)$ auf $S \subseteq V$ **induzierte Untergraph** ist der Graph $G[S] = (S, E(G[S]))$ mit Kantenmenge

$$E(G[S]) = \{vw : v, w \in S, vw \in E\}.$$

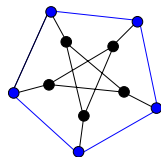
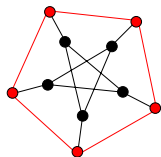
Graphen

Löschen von Knoten und Kanten

Angenommen $G = (V, E)$ ist ein Graph.

- Wenn $U \subseteq V$ eine Menge von Knoten ist, definiere $G - U = G[V \setminus U]$.
- Wenn $F \subseteq E$ eine Menge von Kanten ist, definiere $G - F = (V, E \setminus F)$.

Graphen

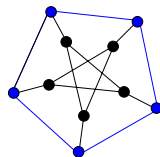
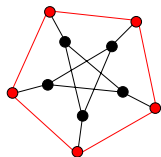


Definition

Ein Graph $G = (V, E)$ enthält

- eine **induzierte Kopie** eines Graph $G' = (V', E')$, wenn es eine Menge $S \subseteq V$ gibt, so daß $G[S]$ isomorph ist zu G' .
- eine **Kopie** von G' , wenn G einen Untergraphen H besitzt, der eine induzierte Kopie von G' enthält.

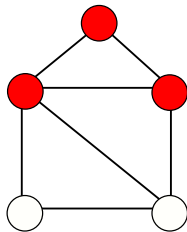
Graphen



Beispiel

- der Petersengraph enthält eine induzierte Kopie von C_5 ,
- sowie eine Kopie von P_5 .

Graphen



Definition

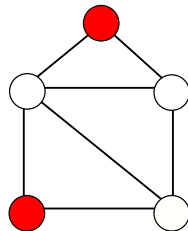
Eine **ℓ -Clique** in einem Graphen $G = (V, E)$ ist eine Menge $S \subseteq V$ von $|S| = \ell$ Knoten, so daß

$$uv \in E$$

für alle $u, v \in S, u \neq v$.

Mit anderen Worten: eine ℓ -Clique ist eine Kopie von K_ℓ in G .

Graphen



Definition

Eine **ℓ -stabile Menge** in einem Graphen $G = (V, E)$ ist eine Menge $S \subseteq V$ von $|S| = \ell$ Knoten, so daß

$$uv \notin E \quad \text{für alle } u, v \in S.$$

Mit anderen Worten: eine ℓ -stabile Menge ist eine induzierte Kopie von \bar{K}_ℓ in G .

Graphen

Definition

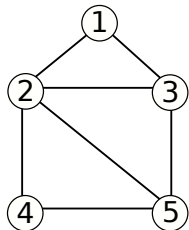
- Die **Cliquenzahl** von G ist definiert als

$$\omega(G) = \max \{ |S| : S \text{ ist eine Clique in } G \} .$$

- Die **Stabilitätszahl** von G ist definiert als

$$\alpha(G) = \max \{ |S| : S \text{ ist eine stabile Menge in } G \} .$$

Graphen



$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

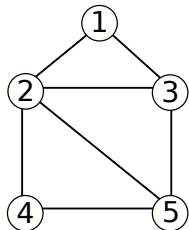
Datenstruktur Adjazenzmatrix

- die Adjazenzmatrix $A(G)$ ist eine $n \times n$ -Matrix mit Einträgen

$$A(G)_{uv} = \mathbb{1} \{uv \in E\} \quad (u, v \in V).$$

- die Zeilen/Spalten der Matrix sind durch die Knoten indiziert.
- die Matrix ist symmetrisch

Graphen

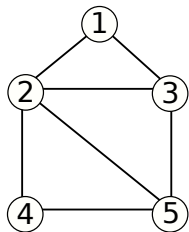


$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Datenstruktur Adjazenzmatrix

- mittels der Adjazenzmatrix kann in $O(1)$ Zeit geprüft, ob zwei Knoten benachbart sind
- alle Nachbarn eines Knoten zu finden, benötigt $O(n)$ Zeit
- Speicherbedarf $\Theta(n^2)$

Graphen

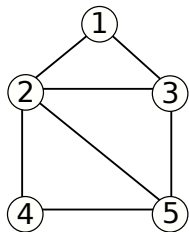


1 \mapsto 2 \mapsto 3
 2 \mapsto 1 \mapsto 3 \mapsto 4 \mapsto 5
 3 \mapsto 1 \mapsto 2 \mapsto 5
 4 \mapsto 2 \mapsto 5
 5 \mapsto 2 \mapsto 3 \mapsto 4

Datenstruktur Adjazenzliste

- jeder Knoten wird durch eine Liste repräsentiert
- die Liste enthält seine Nachbarn
- die Reihenfolge ist beliebig

Graphen



1	\mapsto	2	\mapsto	3		
2	\mapsto	1	\mapsto	3	\mapsto	4 \mapsto 5
3	\mapsto	1	\mapsto	2	\mapsto	5
4	\mapsto	2	\mapsto	5		
5	\mapsto	2	\mapsto	3	\mapsto	4

Datenstruktur Adjazenzliste

- Speicherbedarf $O(n + m)$
- um herauszufinden, ob $uv \in E$, benötigen wir Zeit $O(\min \{d_G(u), d_G(v)\})$
- *Sofern nicht anders angegeben, werden Graphen immer durch Adjazenzlisten dargestellt!*

Graphen

Zusammenfassung

- wir haben Grundbegriffe der Graphentheorie kennengelernt/wiederholt
- Adjazenzlisten sind eine geeignete Datenstruktur zur Darstellung von Graphen