# Aufgabe 4: Speicherverwaltung (10 Punkte)

ACHTUNG: Zu den Programmieraufgaben existieren Vorgaben in Form von C-Dateien mit einem vorimplementierten Code-Rumpf, die ihr in den Aufgaben erweitern sollt. Diese Vorgaben sind von der Veranstaltungswebsite herunterzuladen, zu entpacken und zu vervollständigen. Die Datei vorgaben-A4.tar.gz lässt sich unter Linux/UNIX mittels tar xf vorgaben-A4.tar.gz entpacken.

#### Theoriefragen (4 Punkte)

### 1. Best Fit (2 Punkte)

Ein 16 MB großer Arbeitsspeicher wird in Blöcken der Größe 1 MB mit der Best Fit-Strategie verwaltet. Wenn für eine Anfrage nicht genügend Speicher zur Verfügung steht, wird diese abgelehnt und es werden keine Änderungen an der Speicherbelegung vorgenommen.

Zu Beginn ist der Speicher leer. Führt nacheinander die folgenden Anfragen der Prozesse A, B, C und D aus.

A fordert 5 MB an; B fordert 6 MB an; A fordert 2 MB an; B gibt seinen Speicher frei; C fordert 2 MB an; C fordert 5 MB an; D fordert 2 MB an.

Gebt nach jeder Anfrage die aktuelle Speicherbelegung der einzelnen Prozesse an. Das folgende Format mit einer Zeile je Anfrage bietet sich dafür an:

 $\Rightarrow$  antworten.txt

#### 2. Verschnitt (1 Punkt)

Was ist Verschnitt und wie kommt er z.B. bei der obigen Best Fit-Strategie zustande?

In den folgenden Aufgaben wird das Buddy-Verfahren betrachtet. Kann es bei diesem Verfahren auch zu Verschnitt kommen? Warum oder warum nicht?

```
\Rightarrow antworten.txt
```

#### 3. Baumstruktur und Buddy-Verfahren (1 Punkt)

In der Programmieraufgabe wird als Datenstruktur zur Speicherverwaltung ein Binärbaum eingesetzt. Worin liegt der Vorteil, bei Einsatz des Buddy-Verfahrens, diese Datenstruktur (und keine lineare Datenstruktur wie z.B. eine Bitliste) zu wählen?

In der Programmieraufgabe wird ein Baum der Höhe 7 verwendet, d.h. unterhalb der Wurzel befinden sich sechs Ebenen mit Knoten. Was würde bei gleichbleibender Speichergröße eine abweichende Wahl der Baumhöhe bewirken?

```
\Rightarrow antworten.txt
```

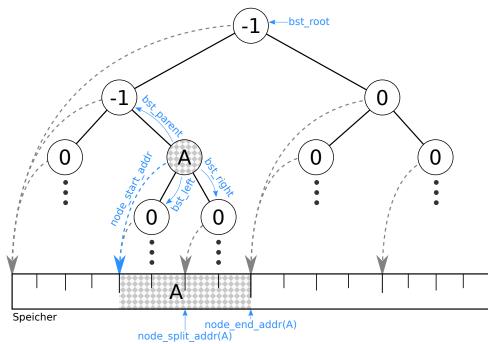


Abbildung 1:

## Programmierung: Speicherverwaltung mit dem Buddy-Verfahren (6 Punkte)

Die Speicherverwaltung moderner Linux-Systeme basiert auf dem Buddy-Verfahren. In dieser Übung sollt ihr die grundlegenden Operationen zur Bereitstellung und Freigabe von Speicher mit diesem Verfahren implementieren.

Zur Verwaltung der Speicherbelegungsdaten nutzen wir einen vollständigen Binärbaum $^1$ . Jedem Knoten dieses Baums ist ein Speicherbereich zugeordnet. Die Wurzel beschreibt den gesamten Arbeitsspeicher ( $2^n$  Bytes); bei jedem Knoten ist das linke Kind für die linke Hälfte und das rechte Kind für die rechte Hälfte (d.h. jeweils  $2^{n-1}$ Bytes) des jeweiligen Speicherbereichs zuständig. Wir verwalten Speicher in Blöcken von 64kB, so dass jedes Blatt des Binärbaums  $2^0$  Blöcken bzw. einem 64kB großen Speicherbereich entspricht. Die Knoten der nächsthöheren Baumebene verwalten je  $2^1$  Blöcke (also 128kB) je Knoten, die darüber je  $2^2$  (256kB) und so weiter.

Zusätzlich wird in jedem Knoten ein Zeichen (char) gespeichert, welches den Belegungszustand des zugeordneten Speicherbereiches angibt. Als Invariante der Baumstruktur gilt, dass nach jeder Speicherbelegung oder -freigabe jeder Knoten eines der folgenden Zeichen enthält:

- NODE\_FREE bzw. 0 für "Der Speicherbereich ist frei oder Teil eines größeren belegten Speicherabschnitts".
- NODE\_SPLIT bzw. -1 für "Der Speicherbereich ist teilweise belegt" (d.h. der Speicherbereich wurde aufgeteilt und mindestens ein Speicherbereich im Teilbaum unterhalb dieses Knotens ist belegt) oder
- ein Zeichen X>0 für "Der gesamte Speicherbereich dieses Knotens ist von Anfrage X belegt".

Ein Beispiel für so verwaltete Speicherbereiche findet ihr in Abbildung 1. Hier sind insgesamt 4 MB Arbeitsspeicher vorhanden, von denen derzeit 1 MB von Anfrage A belegt ist.

Den Binärbaum und die Methoden zu dessen Traversierung geben wir bereits in der Datei bst.c vor. Diese enthält ebenfalls ein 4 MB großes Array als Hauptspeicher und Methoden, um die einem Knoten zugeordneten Speicheradressen zu erhalten. Dazu definieren wir den Datentypen node\_t als

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Auch in der Praxis werden dafür häufig Bäume oder baumartige Strukturen verwendet. Der Linux-Kernel nutzt beispielsweise hierarchische Bitlisten, bei der jede Liste einer Baum-Ebene entspricht

Zeiger auf einen **char**, welcher die im Baum vermerkten Knotendaten (NODE\_FREE / NODE\_SPLIT / X) speichert. Hier findet ihr u.a. die folgenden Funktionen.

- bst\_root() gibt die Wurzel des Baums zurück.
- Für einen Knoten node liefern bst\_left(node), bst\_right(node) und bst\_parent(node) das linke / rechte Kind bzw. den Elternknoten. Falls kein Kind oder kein Elternknoten existiert, geben diese Funktionen NULL zurück.
- get\_node\_content(node) gibt den im Knoten gespeicherten Wert (d.h. NODE\_FREE / NODE\_SPLIT / X) zurück, set\_node\_content(node, value) verändert ihn. Als Alternative zur Nutzung dieser Funktionen könnt ihr auch direkt \*node lesen und schreiben.
- Die kleinste und größte Adresse des zugeordneten Speicherbereichs lassen sich mittels node\_start\_addr(node) und node\_end\_addr(node) abfragen. Die Hilfsfunktion node\_split\_addr(node) gibt zudem die Startadresse des Speicherbereichs des rechten Kindes (d.h. die "Mitte" des Speicherbereichs des aktuellen Knotens) zurück oder NULL, falls der Knoten kein Kind hat. Mit node\_width\_chunks(node) könnt ihr die Größe des Speicherbereichs in 64 kB-Blöcken abfragen.
- Zur Umrechnung von einer angeforderten Speichermenge in eine entsprechende Menge an Blöcken könnt ihr die Methode size\_to\_chunks(bytes) verwenden. Diese rundet die angefragte Speichermenge auf eine Zweierpotenz der Blockgröße auf und gibt die Anzahl an benötigten 64 kB-Blöcken zurück.
- Die Funktion bst\_dump() gibt die im Baum gespeicherten Werte ebenenweise (beginnend bei der Wurzel) auf der Standardausgabe aus.
- Die Funktion memory\_dump() gibt die Speicherbelegung auf der Standardausgabe aus.

Der Knoten für die Anfrage A in Abbildung 1 ist beispielsweise per node\_t node = bst\_right(bst\_left(bst\_root())); erreichbar.

#### a) Speicherfreigabe (3 Punkte)

Implementiert die Funktion buddy\_free(void \*addr) in der Datei 4a.c. Diese Funktion wird aufgerufen, um einen zuvor reservierten Speicherbereich wieder freizugeben, und erhält die Startadresse des Speicherbereichs als Argument. Ihre Aufgabe ist, den zugehörigen Knoten im Baum zu finden und als frei zu markieren. Zusätzlich muss sie sicherstellen, dass die Invariante der Baumstruktur weiterhin gilt. Hierzu könnt ihr die von uns bereitgestellte Funktion bst\_housekeeping(node) nutzen, die alle mit NODE\_SPLIT markierten Knoten unterhalb von node besucht und sie, sofern ihre Teilbäume beide frei sind, als NODE\_FREE vermerkt (d.h. die beiden Buddies zusammenfasst).

Falls die Adresse NULL übergeben wird, soll nichts passieren. Bei anderweitig ungültigen Adressen, die z.B. nicht der Startadresse eines belegten Speicherbereichs entsprechen, soll eine Fehlermeldung ausgegeben und das gesamte Programm mit dem Rückgabewert 255 beendet werden.

**Hinweis**: Die Funktion hat kein Wissen über die Größe des Speicherbereichs oder die Bezeichnung der zugehörigen Anfrage. Diese Informationen sind zur Speicherfreigabe nicht notwendig.

Zum Testen eurer Implementierung geben wir in der Datei test\_4a.c einen teilweise belegten Speicher und eine Folge von buddy\_free-Aufrufen vor. Dieses Testprogram könnt ihr mit dem Befehl make 4a übersetzen und ausführen. Ihr könnt es gerne um eigene Testfälle erweitern, da unsere Vorgabe nicht notwendigerweise alle Randfälle abdeckt.

 $\Rightarrow$  4a.c

#### b) Speicherallokation (3 Punkte)

Implementiert die Funktion buddy\_alloc(char request\_id, size\_t size) in der Datei 4b.c. Diese soll für die Speicheranfrage mit dem Bezeichner request\_id einen Speicherbereich reservieren, der mindestens size Bytes groß ist, und die Startadresse des reservierten Speicherbereichs zurückgeben. Dazu müsst ihr einen unbelegten Knoten mit einer passenden Blockgröße suchen und für diese Anfrage belegen. Ebenso müsst ihr sicherstellen, dass nach Abschluss der Funktion die Invariante weiterhin gilt. Hierzu geben wir keine Hilfsfunktion vor.

Falls 0 Bytes anfgefragt werden oder kein genügend großer freier Speicherbereich mehr vorhanden ist, soll die Funktion NULL zurückgeben.

Hinweis: Die Implementierung einer Hilfsfunktion könnte sich hier als nützlich erweisen.

Zum Testen könnt ihr die Datei test\_4b.c und den Befehl make 4b verwenden. Im Gegensatz zu Teil a) haben wir hier keine Assertions eingebaut, so dass ihr selbst entscheiden müsst, ob die einzelnen Speicherbelegungen richtig sind. Beachtet zudem, dass unser vorgegebenes Testprogramm auch die Funktion buddy\_free aus Aufgabenteil a) aufruft.

$$\Rightarrow$$
 4b.c

#### c) Effiziente Speicherfreigabe (optional) ★

Die in Aufgabenteil a) implementierte Speicherfreigabe ist nicht sehr effizient, da sie nach jeder Freigabe zur Aufrechterhaltung der Invariante in bst\_housekeeping() den kompletten Baum traversieren muss. Bei geschickter Umsetzung ist dies nicht notwendig. Implementiert daher hier die Funktion buddy\_fast\_free(void \*addr) in der Datei 4c.c. Diese soll sich wie buddy\_free(void \*addr) verhalten, darf zur Aufrechterhaltung der Invariante aber weder bst\_housekeeping(), noch einen Ansatz, der den kompletten Baum besucht, benutzen. Zudem erlauben wir hier keine rekursiven Funktionen.

Auch hier könnt ihr mittels test\_4c.c und make 4c eure Implementierung testen.

$$\Rightarrow$$
 4c.c

- Baut Testausgaben in euer Programm ein, um Programmierfehlern leichter auf die Schliche zu kommen.
- Kommentiert euren Quellcode **ausführlich**, so dass wir auch bei Programmierfehlern im Zweifelsfall noch Punkte vergeben können!
- Eure Implementierungen sollen dem C11- und POSIX-Standard entsprechen und sich mit dem gcc auf den Linux-Rechnern im IRB-Pool übersetzen lassen, wozu ihr das mitgelieferte Makefile verwenden könnt. Mit dem Aufruf make clean löscht ihr die Objektdateien und Testprogramme.
- Es empfiehlt sich der Besuch der Tafelübung, da wir die Aufgabe dort ausführlicher vorbesprechen werden.

Abgabe bis Donnerstag 29. Juni 10:00 Uhr (Übungsgruppen in ungeraden Kalenderwochen) bzw. Dienstag 4. Juli 10:00 Uhr (Übungsgruppen in geraden Kalenderwochen)