



Metody programowania równoległego

Sprawozdanie z mierzenia opóźnienia i przepustowości w klastrze

autor: Ilona Tomkowicz

Akademia Górniczo-Hutnicza
Wydział Informatyki, Elektroniki i Telekomunikacji,
Informatyka, II stopień, I semestr

08 marca 2020

Contents

1	Kody źródłowe	1
1.1	Komunikacja z użyciem Send i Recv	1
1.2	Komunikacja z użyciem Isend i Irecv	2
1.3	Komunikacja z użyciem jednego węzła i pamięci współdzielonej	3
1.4	Komunikacja z użyciem jednego węzła i połączenia sieciowego	3
1.5	Komunikacja z użyciem dwóch węzłów, będących fizycznie na tej samej maszynie i połączenia sieciowego	4
1.6	Komunikacja z użyciem dwóch węzłów, będących fizycznie na różnych maszynach i połączenia sieciowego	4
2	Problem definition and background	5
2.1	Literature review	5
2.2	Reference solution	5
3	Design of Experiment	6
4	Computational model	7
4.1	Problem geometry and setup	7
4.2	Mesh generation and description	7
4.3	Numerical schemes	7
5	Results	8
5.1	Test 1	8
5.1.1	Grid convergence	8
6	Conclusions	9
	Bibliography	10

1. Kody źródłowe

1.1 Komunikacja z użyciem Send i Recv

```
#include <stdio.h>
#include "mpi.h"

void get_device_info(int* rank, int* size)
{
    MPI_Comm_rank (MPI_COMM_WORLD, rank); /* get current process id */
    MPI_Comm_size (MPI_COMM_WORLD, size); /* get number of processes */
    //printf("Current process id %d, number of processes %d.\n", *rank, *size);
}

int main(int argc, char** argv) {
    int rank, size, i;
    int n = 10000;
    MPI_Status status;
    double start, elapsed;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    get_device_info(&rank, &size);

    int len = 2<<13; //

    /* opoznienie */
    if (rank == 0)
    {
        int k[len];
        start = MPI_Wtime();
        for (i = 0; i < n; ++i)
        {
            k[0] = i;
            MPI_Send(k, len, MPI_INT, 1, 123, MPI_COMM_WORLD);
            MPI_Recv(k, len, MPI_INT, 1, 123, MPI_COMM_WORLD, &status);
            if (k[0] != i+1) printf("error\n");
        }
        elapsed = MPI_Wtime() - start;
        printf("av_message_of_length %d has time of %g sec\n", len, elapsed/(2*n));
        fflush(stdout);
    }
}
```

```

}

/* przepustowosc */
if (rank == 1)
{
    int k[len];
    start = MPI_Wtime();
    for (i = 0; i < n; ++i)
    { k[0] = i;
      MPI_Send(k, len, MPI_INT, 0, 123, MPI_COMM_WORLD);
      MPI_Recv(k, len, MPI_INT, 0, 123, MPI_COMM_WORLD, &status);
      if (k[0] != i+1) printf("error\n");
    }
    elapsed = MPI_Wtime() - start;
    long int s = sizeof(k);
    printf("av_message_of_size_%lu_has_%g_Mbit/s\n",
           8*s, 8*s/(1000000 * elapsed/(2*n)));
    fflush(stdout);
}
MPI_Finalize();
return 0;
}

```

1.2 Komunikacja z użyciem Isend i Irecv

```

#include <stdio.h>
#include "mpi.h"

void get_device_info(int* rank, int*size)
{
    MPI_Comm_rank (MPI_COMM_WORLD, rank); /* get current process id */
    MPI_Comm_size (MPI_COMM_WORLD, size); /* get number of processes */
    //printf("Current process id %d, number of processes %d.\n", *rank, *size);
}

int main(int argc, char** argv) {
    int rank, size, i;
    int n = 10000;
    MPI_Status status;
    MPI_Request req1, req2;
    double start_time, elapsed_time;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    get_device_info(&rank, &size);

    int len = 2<<4;

    if (rank == 0)
    {

```

```

    int k[len];
    start_time = MPI_Wtime();
    for (i = 0; i < n; ++i)
    {
        k[0] = i;
        MPI_Isend(k, len, MPI_INT, 1, 123, MPI_COMM_WORLD, &req1);
        MPI_Irecv(k, len, MPI_INT, 1, 123, MPI_COMM_WORLD, &req2);
        MPI_Wait(&req1, &status);
        if (k[0] != i) printf("error\n");
    }
    elapsed_time = MPI_Wtime() - start_time;
    printf("av_message_of_length_%d_has_time_of_%g_sec\n", len, elapsed/(2*n));
    fflush(stdout);
}

if (rank == 1)
{
    int k[len];
    start_time = MPI_Wtime();
    for (i = 0; i < n; ++i)
    {
        k[0] = i;
        MPI_Isend(k, len, MPI_INT, 0, 123, MPI_COMM_WORLD, &req1);
        MPI_Irecv(k, len, MPI_INT, 0, 123, MPI_COMM_WORLD, &req2);
        MPI_Wait(&req2, &status);
        if (k[0] != i) printf("error\n");
    }
    elapsed_time = MPI_Wtime() - start_time;
    printf("av_message_of_size_%lu_has_%g_Mbit/s\n",
           8*s, 8*s/(1000000 * elapsed/(2*n)));
    fflush(stdout);
}
MPI_Wait(&req1, &status);
MPI_Wait(&req2, &status);
MPI_Finalize();
return 0;
}

```

1.3 Komunikacja z użyciem jednego węzła i pamięci współdzielonej

Konfiguracja pliku allnodes zawierała tylko adres tego węzła, a program uruchamiano na tym samym węźle.
 vnode-01.dydaktyka.icssr.agh.edu.pl:4

1.4 Komunikacja z użyciem jednego węzła i połączenia sieciowego

Konfiguracja pliku allnodes zawierała tylko adres tego węzła, a program uruchamiano na innym węźle, w tym wypadku na 02.

1.5 Komunikacja z użyciem dwóch węzłów, będących fizycznie na tej samej maszynie i połączenia sieciowego

Konfiguracja pliku allnodes zawierała adresy używanych węzłów (01, 03), a program uruchamiano na węźle 02.

```
vnode-01.dydaktyka.icsr.agh.edu.pl:4
```

```
vnode-03.dydaktyka.icsr.agh.edu.pl:4
```

1.6 Komunikacja z użyciem dwóch węzłów, będących fizycznie na różnych maszynach i połączenia sieciowego

Konfiguracja pliku allnodes zawierała adresy używanych węzłów (05, 06), a program uruchamiano na węźle 02.

```
vnode-05.dydaktyka.icsr.agh.edu.pl
```

```
vnode-06.dydaktyka.icsr.agh.edu.pl
```

2. Dane pomiarowe

3. Wykresy dla różnych konfiguracji

4. Wnioski