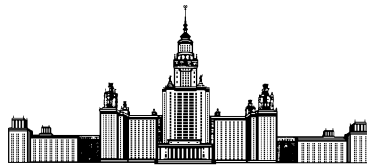


Отчет по Практическому заданию №1:

Байесовские рассуждения

Григорьев Илья Андреевич, 417 группа

Вариант №2



# 1 Теория

$$a_{\min} = 75, a_{\max} = 90$$

$$b_{\min} = 500, b_{\max} = 600$$

$$p_1 = 0,1; p_2 = 0,01; p_3 = 0,3$$

$$c \in [0, a_{\max} + b_{\max}]$$

$$d \in [0, 2(a_{\max} + b_{\max})]$$

н 2.

Первая очередь:

$$p(a, b, c, d) = p(d|c)p(c|a, b)p(a)p(b)$$

$$d|c \sim c + \text{Bin}(c, p_3)$$

$$c|a, b \sim \text{Bin}(a, p_1) + \text{Bin}(b, p_2)$$

$$a \sim \mathcal{U}[a_{\min}, a_{\max}]$$

$$b \sim \mathcal{U}[b_{\min}, b_{\max}]$$

$$\mathbb{E}a = 82,5, \mathbb{D}a = \frac{16^2 - 1}{12} = 21,25$$

$$\mathbb{E}b = 550, \mathbb{D}b = \frac{101^2 - 1}{12} = 850$$

$$\mathbb{E}c = \mathbb{E}\text{Bin}(a, p_1) + \mathbb{E}\text{Bin}(b, p_2) = 0,1a + 0,01b$$

$$\mathbb{D}c = \mathbb{D}\text{Bin}(a, p_1) + \mathbb{D}\text{Bin}(b, p_2) = 0,09a + 0,0099b$$

$$E d = E c + E \text{Bin}(c, p_3) = 0,1a + 0,01b + 0,3c$$

$$D d = D c + D \text{Bin}(c, p_3) + 2 \text{cov}(c, \text{Bin}(c, p_3)) =$$

$$= 0,09a + 0,0099b + 0,21c + 2 E c \text{Bin}(c, p_3) - 0,06ac - 0,006bc$$

Вспомогательные моменты:

$$p(a, b, c, d) = p(d|c)p(c|a, b)p(a)p(b)$$

$$d|c \sim c + \text{Bin}(c, p_3)$$

$$c|a, b \sim \text{Pois}(ap_1 + bp_2)$$

$$a \sim U[a_{\min}, a_{\max}]$$

$$b \sim U[b_{\min}, b_{\max}]$$

$$E a = 82,5 ; \quad D a = 21,25$$

$$E b = 550 ; \quad D b = 850$$

$$E c = 0,1a + 0,01b$$

$$D c = 0,1a + 0,01b$$

$$E d = 0,1a + 0,01b + 0,3c$$

$$D d = D c + D \text{Bin}(c, p_3) + 2 \text{cov}(c, \text{Bin}(c, p_3)) =$$

$$= 0,1a + 0,01b + 0,21c + 2 E c \text{Bin}(c, p_3) - 0,06ac - 0,006bc$$

~3.

$$\mathbb{E} p(b) = 550, \mathbb{D} p(b) = 850$$

$$p(b|a) = p(b), \mathbb{E} p(b|a) = 550, \mathbb{D} p(b|a) = 850$$

$$p(b|d) = \frac{p(d|b) p(b)}{\sum_{b=500}^{600} p(d|b) p(b)} = \frac{p(d|b)}{\sum_{b=500}^{600} p(d|b)}$$

$$p(b|d = \mathbb{E}d) = \frac{p(d = \mathbb{E}d|b)}{\sum_{b=500}^{600} p(d = \mathbb{E}d|b)} =$$

$$= \frac{p(d = \mathbb{E}d|c) p(c|a, b) p(a)}{\sum_{b=500}^{600} p(d = \mathbb{E}d|c) p(c|a, b) p(a)}$$

$$\mathbb{E} p(b|d = \mathbb{E}d) = \sum_{b=500}^{600} b \cdot p(b|d = \mathbb{E}d)$$

$$p(b|a, d) = \frac{p(a, d|b) p(b)}{\sum_{b=500}^{600} p(a, d|b) p(b)} = \frac{p(a, d|b)}{\sum_{b=500}^{600} p(a, d|b)} =$$

$$= \frac{p(d|a, b) p(a)}{\sum_{b=500}^{600} p(d|a, b) p(a)} = \frac{p(d|a, b)}{\sum_{b=500}^{600} p(d|a, b)} = \frac{p(d|c) p(c|a, b)}{\sum_{b=500}^{600} p(d|c) p(c|a, b)}$$

(3)

$$p(b|a=\mathbb{E}a, d=\mathbb{E}d) = \frac{p(d=\mathbb{E}d|c)p(c|a=\mathbb{E}a, b)}{\sum_{b=500}^{600} p(d=\mathbb{E}d|c)p(c|a=\mathbb{E}a, b)}$$

$$\mathbb{E}p(b|a=\mathbb{E}a, d=\mathbb{E}d) = \sum_{b=500}^{600} b \cdot p(b|a=\mathbb{E}a, d=\mathbb{E}d)$$

w 5.

$$p(c) = p(c|a, b)p(a)p(b)$$

$$p(c|a) = p(c|a, b)p(b)$$

$$p(c|b) = p(c|a, b)p(a)$$

$$p(b|a) = p(b)$$

$$p(b|d) = \frac{p(d|c)p(c|a, b)p(a)}{\sum_{b=500}^{600} p(d|c)p(c|a, b)p(a)}$$

$$p(b|a, d) = \frac{p(d|c)p(c|a, b)}{\sum_{b=500}^{600} p(d|c)p(c|a, b)}$$

$$p(d) = p(d|c)p(c|a, b)p(a)p(b)$$

## 2 Анализ

### 2.1 Задание 2

Первая модель:

$$E[p(a)] = 82.5 \quad Var[p(a)] = 21.25$$

$$E[p(b)] = 550 \quad Var[p(b)] = 850$$

$$E[p(c)] = 13.75 \quad Var[p(c)] = 13.1675$$

$$E[p(d)] = 17.875 \quad Var[p(d)] = 25.14$$

Вторая модель:

$$E[p(a)] = 82.5 \quad Var[p(a)] = 21.25$$

$$E[p(b)] = 550 \quad Var[p(b)] = 850$$

$$E[p(c)] = 13.75 \quad Var[p(c)] = 14.0475$$

$$E[p(d)] = 17.875 \quad Var[p(d)] = 26.6278$$

Вторая модель является упрощенным приближением первой модели. Все математические ожидания у них совпадают, что говорит о несмещенности данного приближения. Дисперсии случайных величин  $c$  и  $d$  у второй модели больше, чем у первой.

## 2.2 Задание 3

По мере прихода новой косвенной информации происходит уточнение прогноза для величины  $b$  в обеих моделях. Параметры  $a$  и  $d$  равны матожиданиям своих априорных распределений, округленных до ближайшего целого. На графиках видно, что с появлением новой информации распределение  $b$  меняется – значения близкие к матожиданию  $b$  становятся более вероятными, в то время как априорное распределение  $b$  равномерное. Информация про случайную величину  $a$  не меняет распределение  $b$ , так как эти случайные величины независимы. Информация про случайную величину  $d$  уточняет прогноз  $b$ , а информация про случайные величины  $a$  и  $d$  уточняет прогноз  $b$  еще сильнее. Это хорошо видно из матожиданий и дисперсий этих распределений. Чем меньше дисперсия, тем точнее прогноз.

Первая модель:

$$E[p(b)] = 550 \quad Var[p(b)] = 850$$

$$E[p(b|a)] = 550 \quad Var[p(b|a)] = 850$$

$$E[p(b|d)] = 550.0727 \quad Var[p(b|d)] = 848.0379$$

$$E[p(b|a, d)] = 550.0363 \quad Var[p(b|a, d)] = 848.0311$$

Вторая модель:

$$E[p(b)] = 550 \quad Var[p(b)] = 850$$

$$E[p(b|a)] = 550 \quad Var[p(b|a)] = 850$$

$$E[p(b|d)] = 550.0978 \quad Var[p(b|d)] = 848.1280$$

$$E[p(b|a, d)] = 550.0635 \quad Var[p(b|a, d)] = 848.1231$$



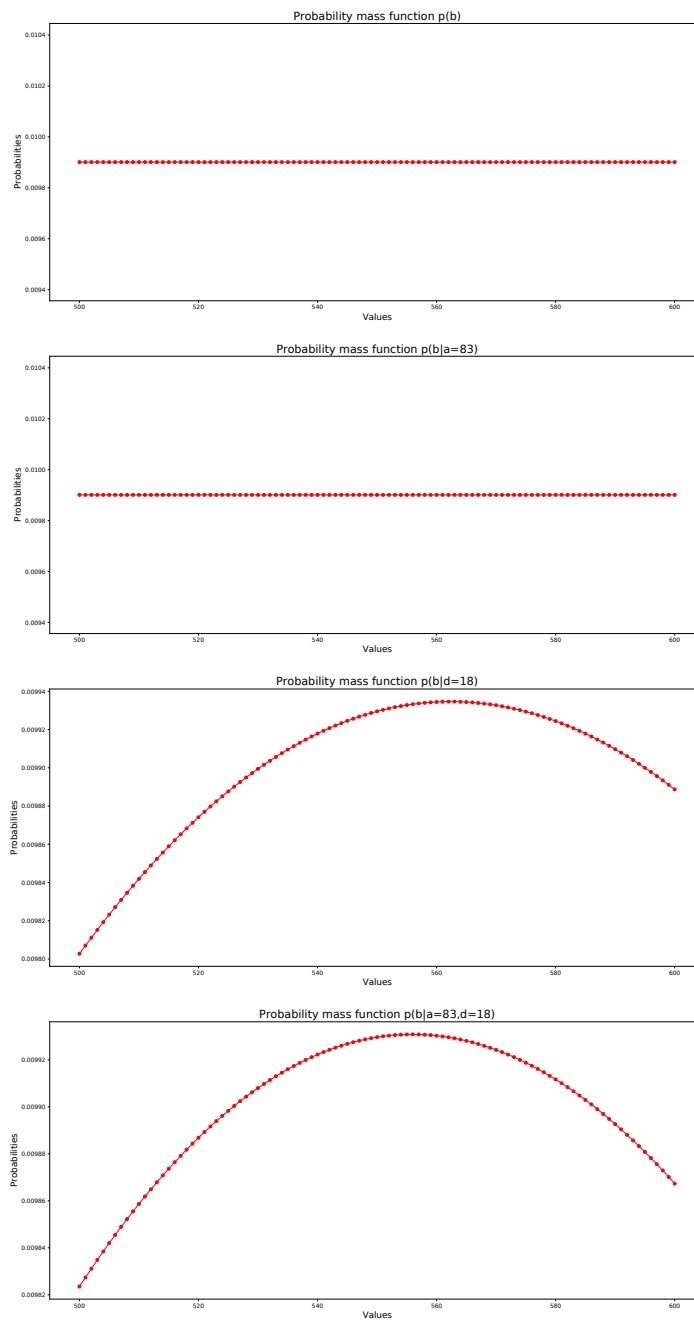


Рис. 1: Первая модель

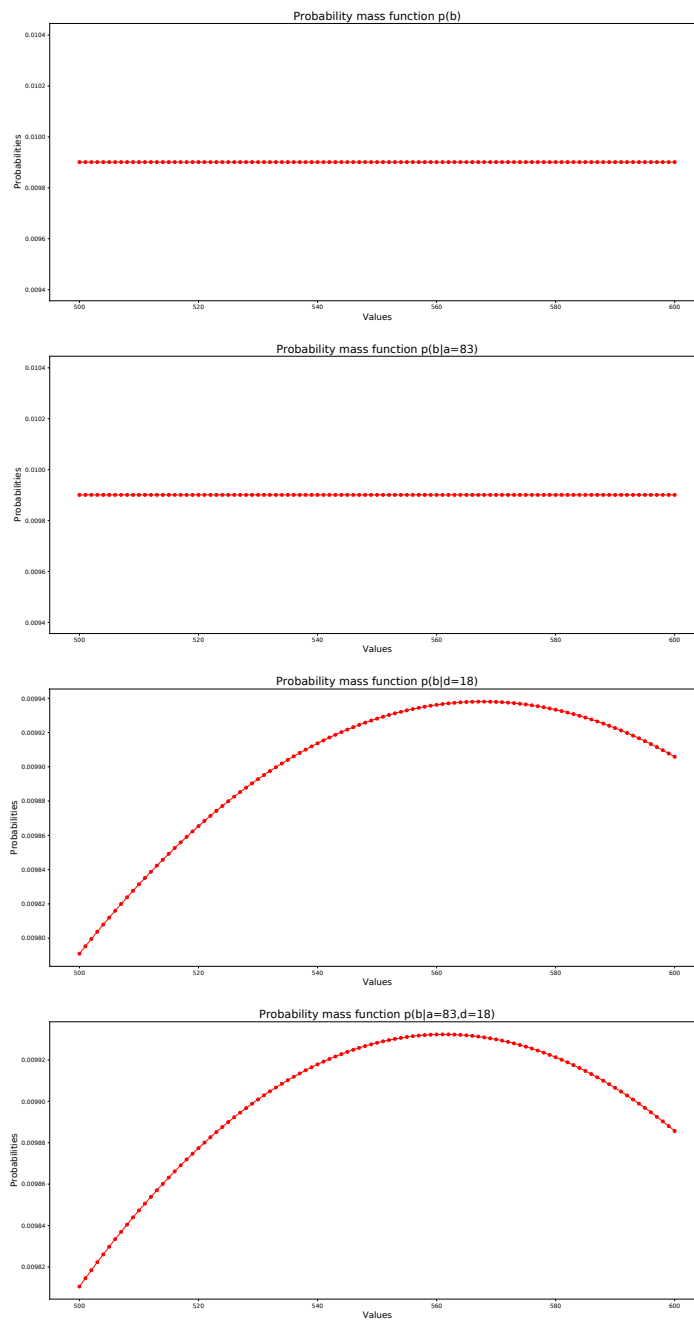
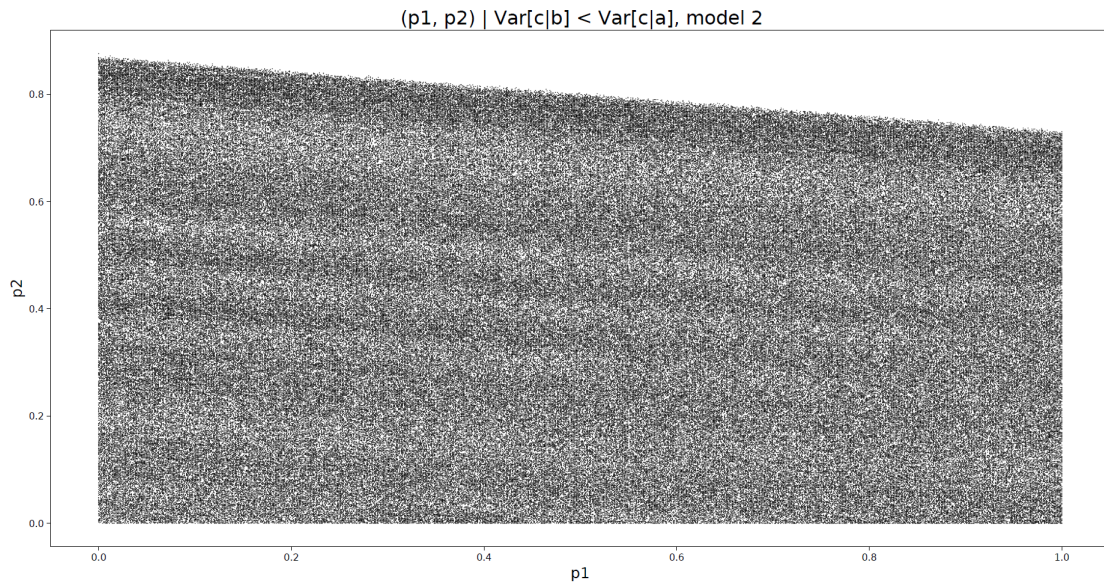
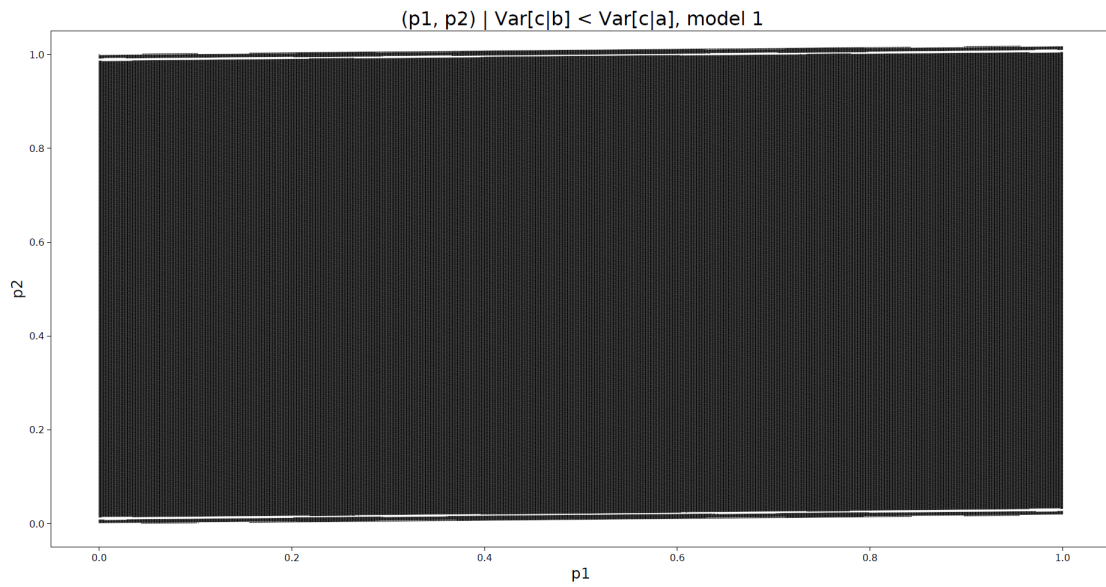


Рис. 2: Вторая модель

## 2.3 Задание 4

Было проведено исследование, при каких соотношениях параметров  $p1$  и  $p2$  изменяется относительная важность параметров  $a$  и  $b$  для оценки величины  $c$ .

Для обеих моделей были найдены множества точек  $(p1, p2)$  при которых дисперсия распределения  $p(c|b)$  меньше дисперсии распределения  $p(c|a)$  при  $a, b$  равных матожиданиям своих априорных распределений, округленных до ближайшего целого.



Для первой модели в 99% точках  $(p1, p2)$  важность параметра  $b$  выше важности параметра  $a$  для оценки величины  $c$ . В первой модели множества  $(p1, p2) | Var[c|b] < Var[c|a]$  и  $(p1, p2) | Var[c|b] \geq Var[c|a]$  являются линейно разделимыми, это видно из графика (две белые горизонтальные полосы).

Для второй модели в 40% точках  $(p1, p2)$  важность параметра  $b$  выше важности параметра  $a$  для оценки величины  $c$ . Во второй модели множества  $(p1, p2) | Var[c|b] < Var[c|a]$  и  $(p1, p2) | Var[c|b] \geq Var[c|a]$  не являются линейно разделимыми, это так же видно из графика (точки перемешаны).

## 2.4 Задание 5

Были проведены временные замеры по оценке распределений  $p(c)$ ,  $p(c|a)$ ,  $p(c|b)$ ,  $p(b|a)$ ,  $p(b|d)$ ,  $p(b|a,d)$ ,  $p(d)$  на скалярных входах для обеих моделей.

Первая модель:

$p(c) - 30$  ms,  $p(c|a) - 7$  ms,  $p(c|b) - 1$  ms,  $p(b|a) - 0$  ns,  $p(b|d) - 270$  ms,  $p(b|a,d) - 276$  ms,  $p(d) - 56$  ms

Вторая модель:

$p(c) - 21$  ms,  $p(c|a) - 5$  ms,  $p(c|b) - 1$  ms,  $p(b|a) - 0$  ns,  $p(b|d) - 724$  ms,  $p(b|a,d) - 635$  ms,  $p(d) - 46$  ms

Все распределения на скалярных входах считаются быстрее секунды. Дольше всех считаются условные распределения  $p(b|d)$  и  $p(b|a,d)$ , особенно для второй модели.

## 2.5 Задание 6

На основе предыдущих пунктов был проведен сравнительный анализ двух моделей. Дисперсии априорных распределений  $p(c)$  и  $p(d)$  у второй модели больше, что свидетельствует о ее приближенности. Математические ожидания всех априорных распределений у обеих моделей совпадают, что говорит о несмещенности приближения.

Максимальная разница между моделями проявляется в четвертом задании. Это можно объяснить тем, что параметры  $a$  и  $b$  в первой модели входят каждый в свое распределение, при этом абсолютные значения величины  $b$  больше. А во второй моде-

ли параметры  $a$  и  $b$  входят в линейную комбинацию параметра одного Пуассоновского распределения.