

ADL HW1 @NTU, 2021 spring

B06902135 資工三 蔡宜倫

1. Data processing (2%)

- Describe how do you use the data for intent_cls.sh, slot_tag.sh:

- How do you tokenize the data.

我將intent和slot的train.json和eval.json讀入，並特別處理屬於['intent']和['text']的部分，得到一個table是intent2idx，用於將150種intent label好，另外text則建一個Vocab的class（在utils.py），一樣也是將每一個text裡出現過的vocabulary標號存起來，用於之後的查表，也就是在處理intent和slot的tasks時，從token轉成id，並且從2開始，0為 PAD 1為 UNK，用於處理padding和若testing時查表不存在的情況。考慮到效率的問題我的想法是只存10000個比較常見的vocabulary，因為較少見的字在slot tagging task比較有機會被分到O，而在intent classification通常intent可以由較常見的字得到好的representation，但後來發現在兩個task的数据中都沒有到10000個字，所以這個考慮是多餘的。

- The pre-trained embedding you used.

我使用GloVe作為word Embedding(Glove.840B.300d)，這是一種利用co-occurrence probability的ratio得到word embedding的方法。

2. Describe your intent classification model. (2%)

- Your model

```
1  Classifier(  
2  (embed): Embedding(6491, 300)  
3  (gru): GRU(300, 512, num_layers=2, batch_first=True,  
    directional=True)  
4  (classifier): Sequential(  
5    (0): Dropout(p=0.5, inplace=False)  
6    (1): Linear(in_features=2048, out_features=150, bias=True)  
7    (2): Sigmoid()  
8  )  
9  )
```

- $e_i = \text{Embedding}(s_i)$ 代表將每一個token代表的word餵進GloVe的embedding得到 e_i 。

- $o_t, h_t = GRU(e_t, h_{t-1}, o_{t-1})$ 代表將 e_t 餵進去得到 o_t output features， h 代表 hidden layer。
- 在GRU之後，Linear layer是由Dropout 50%、一層全連接層和Sigmoid組成，詳細的 input dimension和output dimension寫在上表。
- $result = Classifier(o)$ ，而result為一個 $[batchsize \times 150]$ 的矩陣，判斷每一個 sequence屬於哪一個intent。
- **Performance of your model.(public score on kaggle)**
 - 我的best public score是 0.91377。
- **The loss function you used.**
 - 我使用 `nn.CrossEntropyLoss()` 作為loss function。
- **The optimization algorithm (e.g. Adam), learning rate and batch size.**
 - Optimizer： `optim.Adam()`。
 - Learning rate：起始是 `1e-3`，並且加上scheduler，使用 `torch.optim.lr_scheduler.ReduceLROnPlateau()` 調整learning rate。
 - Batch size：試過64, 128, 256，最後performance最好為 64。

3. Describe your slot tagging model. (2%)

- **Your model**

```

1  Classifier(
2  embed): Embedding(4117, 300)
3  gru): GRU(300, 512, num_layers=2, batch_first=True,
    irectional=True)
4  classifier): Sequential(
5    (0): Dropout(p=0.5, inplace=False)
6    (1): Linear(in_features=1024, out_features=1024, bias=True)
7    (2): Sigmoid()
8    (3): Dropout(p=0.5, inplace=False)
9    (4): Linear(in_features=1024, out_features=9, bias=True)
10
11

```

- $e_i = Embedding(s_i)$ 代表將每一個token代表的word餵進GloVe的embedding得到 e_i 。
- $o_t, h_t = GRU(e_t, h_{t-1}, o_{t-1})$ 代表將 e_t 餵進去得到 o_t output features， h 代表 hidden layer。
- 在GRU之後，Linear layer是由Dropout 50%、一層全連接層和Sigmoid，再接到 Dropout 50%並由fully connected layer輸出，詳細的input dimension和output dimension寫在上表。

- $result = Classifier(o)$ ，而result為一個 $[batchsize \times seqLen \times 9]$ 的矩陣，判斷每一個sequence的token屬於哪一個slot。
- **Performance of your model.(public score on kaggle)**
 - 我的best public score是 0.78552。
- **The loss function you used.**
 - 我使用 `nn.CrossEntropyLoss()` 作為loss function，有試過用CRF但效果不彰，因此最後沒有使用，詳細比較在第五題。
- **The optimization algorithm (e.g. Adam), learning rate and batch size.**
 - Optimizer： `optim.Adam()`。
 - Learning rate： 起始是 `1e-3`，並且加上scheduler，使用 `torch.optim.lr_scheduler.ReduceLROnPlateau()` 調整learning rate。
 - Batch size：從256, 128...16, 8，後來發現最好performance為 16。

4. Sequence Tagging Evaluation (2%)

- Please use [segeval](#) to evaluate your model in Q3 on validation set and report .

```
*classification_report(schema=IOB2, mode='strict')*
```

		precision	recall	f1-score	support
1					
2					
3	date	0.88	0.94	0.91	206
4	first_name	0.82	0.97	0.89	102
5	last_name	1.00	0.82	0.90	78
6	people	0.91	0.89	0.90	238
7	time	0.94	0.97	0.95	218
8					
9	micro avg	0.90	0.93	0.92	842
10	macro avg	0.91	0.92	0.91	842
11	weighted avg	0.91	0.93	0.92	842

- Explain the differences between the evaluation method in [segeval](#), token accuracy, and joint accuracy.

		Predicted	
		0	1
Actual	0	TN	FP
	1	FN	TP

- 以上的每一個entity都會根據True Positive(TP), False Negative(FN), TN, FP建構出自己的一個confusion matrix。並且根據以下公式算出precision, recall和 f1-score：
 - $Precision = \frac{TP}{TP+FP}$ ，代表在所有預測為positive中，有多少實際為positive。
 - $Recall = \frac{TP}{TP+FN}$ ，代表在所有實際為positive的樣本當中，能夠預測positive的比例。
 - $f_1 score = \frac{2 \times Precision \times Recall}{Precision + Recall}$ ，以上兩者的調和平均數。
- 假設model的Precision高但是Recall低，代表這個模型比較謹慎，儘管沒辦法召回太多的entity，但只要抓出來就幾乎都是正確的；相反的，若model的Recall高而Precision低，代表可以抓出幾乎所有的entity，但篩選較寬鬆。但是若只看這兩個指標，有可能會有太極端的結果，前者可能認為slot不屬於任何entity，後者錯誤率太高，因此使用f1 score作為更general評估model表現的標準。
- 至於token accuracy和 joint accuracy，前者是對於每一個sequence裡的每一個word對ground truth做比對，後者則是每一個sequence要完全符合ground truth才算正確，我在 `seqVal.py` 算了這些分數：
 - $Token\ acc = \frac{correct\ tokens}{total\ tokens}$ ，我的model在validation set上取得了 0.986。
 - $Joint\ acc = \frac{correct\ sequence}{total\ sequence}$ ，我的model在validation set上取得了 0.825。
- Seqeval 會對每一個entity的performance做評分，相對的，token accuracy和joint accuracy只會對model的overall performance 做評分，因此若想對model有更好的理解，可以使用seqeval 的metric。

5. Compare with different configurations (1% + Bonus 1%)

- Please try to improve your baseline method (in Q2 or Q3) with different configuration (includes but not limited to different number of layers, hidden dimension, GRU/LSTM/RNN) and EXPLAIN how does this affects your performance / speed of convergence / ...

- Intent Classification:

- 在決定一開始的參數時我做了這些嘗試，其中dropout=0.2，lr=1e-3，最後發現在batch size = 64時最好。

Batch size	256	128	64	32
Kaggle	0.87688	0.88355	0.88977	0.86666

- 接下來我調整lr和dropout rate，發現在dropout 50%時有最好的結果。

lr	0.0015	0.001	0.0005	0.001, DO=0.2	0.001, DO=0.5
Kaggle	0.86666	0.88977	0.88711	0.88977	0.90488

- 另外，我嘗試過更改embedding需不需要隨著我們的data去fine tune，發現可能是因為data量太少，fine tune的結果不如預期，甚至造成score降低，因此最後決定將embedding fix住。

- **Slot Tagging:**

- 在決定一開始的參數時我做了這些嘗試，其中dropout=0.5，lr=1e-3，最後發現在batch size = 16時最好。

Batch size	128	64	32	16
Kaggle	0.65147	0.67453	0.69865	0.74304

- 接下來我改了hidden layer的維度，在512時有最好的結果。

Hidden layer	256	512	1024
Kaggle	0.73149	0.74304	0.72255

- 調整了classifier FC層，我嘗試從一層改成兩層，dropout用0.5，score從0.74304進步到0.77801。
- 最一開始我是用LSTM，後來嘗試用了GRU，每個epoch速度上加快了許多，並且在kaggle上進步了1%。
- GRU的layer設定2層，改成一層和三層performance都下降許多，尤其三層的訓練時間多很多但反而成績很低就很幹。

- **Some possible BONUS tricks that you can try: multi-tasking, few-shot learning, zero-shot learning, CRF, CNN-BiLSTM**

- **Intent Classification:**

- 我有做過Semi-supervised，我把所有的testing data都在每個epoch去做預測，並設定threshold=0.8，只要通過softmax有某一個intent高於閾值，我就加進去一起訓練，但可能是因為unlabeled data並沒有很多，或是本來就已經太fit在training data上了，並沒有取得比較好的結果，從0.88977退步到0.88355。

- **Slot Tagging:**

- 在 `train_slotCRF.py` 我用了CRF層作為我最後輸出層，並取代CrossEntropyLoss以之來算model的loss，得到的結果是在一開始valid acc會上升地比原本快很多，但最後反而開始下降，並且由於多通過一個model訓練時間變長許多，不斷震盪，我並沒有用CRF取得較好的成果。在嘗試CRF的過程中，我調整過batch size，並在發現16有最好的表現時調整了兩層FC層中間的activation function，我嘗試了sigmoid和PReLU。

Batch size	8	16	32	16, Sigmoid	16, PReLU
Kaggle	0.74959	0.77319	0.76782	0.77801	0.75978