

# COMPTE-RENDU

GMIN317 – Moteur de Jeux

## Contenu

- Découverte d'OpenGL avec le Framework Qt
- Création de surfaces maillées
- Récupération d'informations dans une heightmap

Sébastien Beugnon

M2 IMAGINA 2015-2016

# 1. Fonctionnalités

- Déplacement de la caméra en mode *Free Fly*, l'utilisateur se dirigera dans la direction qu'il pointe en utilisant les touches de direction Z (forward), Q(left) , S(backward), D(right) et en maintenant le clic gauche de sa souris.
- Changer entre le mode *Wireframe* (Affichage des arêtes) et le mode *Fill* (Affichage des faces) l'aide de la touche W.
- Passage du chemin de la *heightmap* directement dans la commande : `./tp1 heightmap-1.png`
- Passage des dimensions de la *heightmap* dans la représentation (de grandes valeurs élargissent la taille d'une cellule et aplati) dans la commande :

`./tp1 heightmap-1.png 2000 2000`

- Passage d'une valeur *magnitude* permettant de pondérer les valeurs en Y de la *heightmap* en commande :

`./tp1 heightmap-1.png 50.0f 50.0f 50 (en % pour 0.50 de magnitude)`

## 2. Démarche de développement

Au début du développement, une recherche dans la documentation de *Qt* s'est imposée afin, partir du modèle de départ, retrouver les fonctions *OpenGL* qui ont été encapsulés dans la couche du *framework Qt*.

Ensuite, j'ai développé une classe que j'ai nommé *DirtyPlane*, cette dernière permet de générer une grille de points *QVector3D* prenant en paramètres le nombre de sommets en x et en z ainsi que la largeur et la hauteur de l'espace où les points seront contenus. Cette classe contient des accesseurs pour modifier la position (x,y,z) des points contenus dans la grille et une méthode générant un vecteur de *GLfloat* de trois fois le nombre de points sous la forme. (x1,y1,z1,x2,y2,z2,...,...) Ce vecteur contient seulement des *vertices* formant des triangles dont les points sont enregistrés de manière ce qu'il soit lu dans le sens anti-horaire afin que les faces dites *Front* des triangles se trouvent du même côté et ces mêmes points sont répétés autant de fois que nécessaire. Cette structure permet de réaliser rapidement des appels successifs *glDrawArrays* en mode *triangles\_strip* sans s'inquiéter de passer un index des faces. Cependant comme son nom l'indique cette structure n'est pas propre car elle consomme de la mémoire pour répéter certains points et rend plus difficile les opérations topologiques et l'application des couleurs.

Après le développement de ceci, j'ai ajouté la classe *HeightMapper* qui prend en paramètre le nom d'un fichier image qui servira de *heightmap* en vérifiant que si celle-ci ne charge pas alors on arrête l'application. Lorsque l'image est ouverte, on génère une instance *DirtyPlane* avec comme taille le nombre de pixel en hauteur et en largeur de l'image, on modifie les valeurs en Y des points de cette instance avec la valeur rouge (ou bleu, ou vert) des pixels associés. Il suffit alors d'utiliser la méthode définie pour dessiner les objets *DirtyPlane* et on a le rendu d'une *heightmap*.

Afin de pouvoir faire des manipulations intéressantes, j'ai rajouté une valeur en pourcentage appelée *magnitude* qui pondère les valeurs en Y des *heightmaps* ; ainsi que la possibilité d'ajuster la représentation de ces dernières en agrandissant la taille des cellules de la surface. Puis j'ai rajouté le contrôle de ces manipulations au démarrage de l'application en options comme le nom du fichier servant de *heightmaps*.

Ensuite j'ai cherché comment reproduire les fonctions de la bibliothèque *Glut* grâce aux méthodes de *Qt*, je pensais notamment la fonction :

*gluLookAt(eyeX,eyeY,eyeZ,targetX,targetY,targetZ,upX,upY,upZ)* permettant de définir une caméra avec sa position initiale (eye), la direction de son regard (target) et la direction vers laquelle se trouve le haut de la caméra (up)

Dans la bibliothèque *Qt*, il suffit d'appeler la méthode *lookAt* sur une matrice ; il a alors fallu juste récupérer les calculs mathématiques pour la conversion des entrées claviers et souris en mouvements de caméra ou de position.

### 3. Structures de données

Les *Vertex Arrays Objects* (VAOs) définis initialement ont été utilisés pour le rendu final, pour les remplir une classe a été créée du nom de *DirtyPlane* sous la forme :

```
class DirtyPlane {  
    QVector<QVector<QVector3D> > grid;  
    DirtyPlane(int width, int height, GLfloat model_width, GLfloat model_height);  
    long exportation_size();  
    GLfloat* export();  
};
```

Cette classe ne consiste qu'à produire une grille de manipulation puis exporter (ou *build*) cette grille sous la forme d'un vecteur de points pouvant être rendu. Cette structure possède des limites ; en plus, de prendre de l'espace mémoire, sa construction particulière (l'ordre dans lesquelles les points ont été disposés) rend plus difficile l'utilisation de couleurs et l'absence d'index ne permet pas de réaliser aisément une topologie. C'est pourquoi j'ai commencé à travailler sur une autre structure beaucoup plus complète permettant de gérer les vecteurs de vertices (uniques), d'indexation des faces et des couleurs.

```
class SuperbPlane {  
    QVector<QVector<QVector3D> > grid;  
    QVector<QVector<QVector3D> > color_grid;  
    SuperbPlane(int width, int height, GLfloat model_width, GLfloat model_height);  
    long exportation_vertices_size();  
    GLfloat* export_vertices();  
    GLfloat* export_colors();  
    long exportation_indexes_size();  
    GLfloat* export_indexes();  
};
```

Cette classe *SuperbPlane* est un *Builder* qui permettra alors de définir la position des points de la grille mais aussi leur couleur. Il permettra aussi la production d'un indexage des sommets de chaque face préparant l'utilisation prochaines des *Vertex Buffer Objects*. (VBOs)

## 4. Bonus

### - Gestion des collisions caméra/terrains

Tout d'abord il faut définir une boîte/une capsule ou bien une sphère (on choisira ce cas) représentant la *Hitbox* (ou *Collider*) de la caméra. On cherche la ou les faces les plus proches de cette dernière grâce aux points et le rayon de la sphère. (en utilisant un *KDTree*, par exemple) Puis comme une face (ou maille) est forcément plane ce qui peut ne pas être le cas du maillage. On doit alors faire le projeté du centre de la Hitbox sur

### - Texturer le terrain en utilisant des couleurs

Comme la structure que j'ai choisi sans indexation des sommets et répartition de ces derniers dans le vecteur, cela a rendu l'application des couleurs compliquées sur les points compliquée ; C'est pourquoi j'ai commencé travailler sur une deuxième structure (SuperbPlane) gérant un indexage des faces de la grille me permettant de gérer les couleurs point par point. J'avais essayé d'utiliser les *struct* en C car il existe un moyen de stocker intelligemment les données des vertices mais comme je ne me suis pas intéressé aux VBOs, j'ai décidé de ne pas les utiliser.

### - Jouer de la lumière

Pour travailler sur la lumière, on doit activer `GL_LIGHTING` et les `GL_LIGHT1`. Il suffit ensuite de définir sa position, et ses paramètres AMBIENT, DIFFUSE et SPECULAR sans oublier de définir avec le `glMaterial` le matériau sur chaque face (Front & Back). Pour la gestion de l'obscurité (ou des ombres), il faut s'intéresser toujours aux lumières mais surtout aux fonctions d'atténuation. (constants, linéaire, quadratique) Je n'ai pas réussi à faire fonctionner la lumière jusqu'à obtenir un résultat intéressant. Je crois qu'il s'agit d'un problème avec ma version d'OpenGL qui provient de mon driver libre Mesa.

### - Afficher un brouillard

Pour que le brouillard est un rendu visible, il faut que la lumière fonctionne.

### - Créer un rendu terrain infini

Ayant déjà travaillé sur un sujet similaire, de la création procédurale pseudo-aléatoire, je ne connais quelques outils intéressants permettant de calculer des *heightmaps* en plein fonctionnement notamment le *Bruit de Perlin* (Perlin's Noise) qui a l'avantage de posséder des paramètres pour contrôler le niveau de détails des variations réalistes en 2D, 3D et même 4D. Il suffit juste de définir plusieurs rayons autour de la caméra correspondant à différents *LOD* (Level Of Details) dans lesquels le bruit sera appelé à différents niveaux d'interpolation. (linéaire, cubique, logarithme) Cette méthode permet de créer des variations de hauteur très détaillées près et très grossières aux endroits loignés. Gros avantage du Bruit de Perlin est qu'il est gradient du fait de ses interpolations donc il produit une texture réaliste pour les terrains.