به نام خدا

دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی دانشکده برق



مبانی سیستم های هوشمند

گزارش مینی پروژه شماره دو

[ایمان فکری اسکی] [۹۹۲۹۰۸۳]

استاد: آقای دکتر مهدی علیاری

آذرماه ۱۴۰۲

فهرست مطالب

سماره صفحه	ٮٛ		وان	عنو
٣		 	 ل: چکیده	بخش
۴		 	 قدمه	م
۵		 	 ىوال اول	u
۲۱			موال دوم	u
۲۸			ىوال سوم	w
۵۳۳		 	ىوال چهارم	ىد.
۶۶		 	موال پنجم	ω

چکیده :

شبکههای عصبی به عنوان یک ابزار قوی در حوزه یادگیری عمیق و پردازش سیگنالهای پیچیده شناخته می شوند. در این پروژه، ما به بررسی و بهبود عملکرد شبکههای عصبی متمرکز شده ایم. از روشهای متنوعی برای آموزش شبکهها استفاده کرده ایم، از جمله الگوریتههای بهینه سازی جدید و تکنیکهای نورونی نوآورانه. در این گزارش، به تحلیل پیچیدگی مسائل پیشبینی، تعیین پارامترهای اثربخش در شبکهها و بهینه سازی فرایند آموزش می پردازیم. همچنین، نتایج کاربردی این پروژه در پیشبینی الگوهای زمانی و تصمیم گیریهای پیچیده را ارائه خواهیم داد. این پروژه نه تنها به افزایش دقت پیشبینیها منجر شده است بلکه به بهبود قابلیت تفسیر پذیری و عملکرد کلی شبکههای عصبی نیز انجامیده است. این پروژه یک نگاه جامع به نحوه بهینه سازی و توسعه شبکههای عصبی فراهم می کند و ارتقاء مدلهای آینده در حوزه یادگیری عمیق را تسهیل می کند.

مقدمه:

قاعده پرسپترون:

در زمینه یادگیری ماشین، قاعده پرسپترون به عنوان یک ابتدایی ترین الگوریتمها برای دستهبندی دادهها شناخته می شود. این قاعده به وسیله ٔ فرآیند یادگیری از دادهها، توانمندی دارد تا الگوها و تفاوتهای بین دستهها را شناسایی کرده و تصمیم گیری را براساس ویژگیهای ورودی انجام دهد. در این گزارش، به مفهوم و ابعاد مختلف قاعده پرسپترون پرداخته و کاربردهای آن در مسائل دستهبندی را بررسی خواهیم کرد.

پردازش تصویر:

علم پردازش تصویر به عنوان یک حوزه فرعی از علوم کامپیوتر، مطالعه و تحلیل تصاویر و ویدئوها با استفاده از الگوریتمها و تکنیکهای متنوع است. در این گزارش، به معرفی اهمیت و کاربردهای پردازش تصویر در حوزههای مختلف از جمله پزشکی، صنعت، و تشخیص اجسام خواهیم پرداخت.

MLP (Multilayer Perceptron): شبکههای

شبکههای MLP به عنوان یکی از پیشرفتهترین مدلهای شبکههای عصبی معرفی میشوند. این شبکهها با دارا بودن لایههای مختلف و توانمندی در یادگیری انواع توابع پیچیده، در بسیاری از مسائل یادگیری عمیق کاربرد دارند. در این گزارش، به ساختار، عملکرد، و کاربردهای شبکههای MLP در زمینههای گوناگون میپردازیم.

RBF (Radial Basis Function): شبکههای

شبکههای RBF یک دسته از شبکههای عصبی هستند که بر اساس توابع پایه شعاعی عمل می کنند. این شبکهها به خصوص در مسائل الگویابی و تشخیص الگوهای ناهمگن مؤثر هستند. در این گزارش، به معرفی اصول و کاربردهای شبکههای RBF در تشخیص الگوها و تصمیم گیری خواهیم پرداخت.

بخش١: سوالات تحليلي

سوال اول:

برای حل این سوال تا یک بخشی با استفاده از کتابخانه پیش رفته ایم و برای حل دقیق تر از کلاس استفاده کرده ایم :

```
!pip install --upgrade --no-cache-dir gdown
!gdown liPrPZZKjKAwEumQ3s8kGCvIMURt1TaF-
import pandas as pd
data = pd.read_csv("/content/Perceptron.csv")
data
# The first and second columns of the CSV file related to this data set
are related to the features and the third column is related to the class
of each data.
```

در ابتدا با توجه به کدی که در بالا مشاهده می کنید باید فایل داده های مورد نظر را در محیط کولب import کنیم. کنیم و سپس باید داده ها را بخوانیم. در انتها داده های مورد نظر را در داخل data ذخیره می کنیم.

```
import pandas as pd
import numpy as np
from sklearn.model_selection import train_test_split
from sklearn.linear_model import Perceptron
import matplotlib.pyplot as plt
from mlxtend.plotting import plot_decision_regions
```

در ادامه کتابخانه های مختلف را فراخوانی می کنیم.

```
x = data.iloc[:, :-1].values # x is features
y = data.iloc[:, -1].values # y is target
# Transforming y values from {-1, 1} to {0, 1}
y = np.where(y == -1, 0, 1)
y
```

این کد به یک مجموعه داده (data) دسترسی دارد و دو متغیر x و y را از این داده استخراج می کند.

X مشخصههای ویژگی (feature) مجموعه داده را نمایش میدهد و از تمام ستونهای مجموعه داده به جز آخرین X ستون (ستون متغیر وابسته) برداشته می شود.

ومتغیر وابسته (target) مجموعه داده را نمایش می دهد و فقط از آخرین ستون مجموعه داده برداشته می شود. y سپس، مقادیر متغیر y از مقادیر y به مقادیر y به مقادیر y به مقادیر متغیر y از مقادیر y به مقادیر متغیر y به مقادیر y به مقدیر y به مقدیر

انجام می شود، به گونه ای که هر جایگاهی که y برابر با -1 باشد، به \cdot تبدیل می شود و در غیر این صورت به 1 تبدیل می شود.

```
# PART1
x_train, x_test, y_train, y_test = train_test_split(x, y, test_size=0.2)
x_train.shape, x_test.shape, y_train.shape, y_test.shape
```

این کد به دو مجموعه آموزشی و آزمون از دادههای x و y اصلی شما تقسیم می کند. این تقسیم بر اساس یک نسبت آزمون به آموزش (test_size) به اندازه x از کل داده انجام می شود.

x_train : مجموعه ویژگیهای آموزشی

x_test : مجموعه ویژگیهای آزمون

y_train : مجموعه برچسبهای آموزشی

y_test : مجموعه برچسبهای آزمون

در انتها، ابعاد (تعداد سطرها و ستونها) هر یک از این چهار مجموعه نمایش داده می شود.

```
# Initialize Perceptron classifier with a different threshold (example:
0.5)
model = Perceptron()

# Train the perceptron with the new threshold
model.fit(x train, y train)
```

در این قسمت، یک مدل Perceptron ایجاد شده و با استفاده از دادههای آموزشی x_train و x_train آموزش y_train و y_train این است این است این است این استانه میشود. از آنجا که یک آستانه جدید مقداردهی شده است (با مقدار y_train به عنوان مثال)، ممکن است این مدل تفاوتی در تصمیم گیری نسبت به یک مدل با آستانه متفاوت نشان دهد.

```
# PART2
# Accuracy on train and test data with the new threshold
train_accuracy = model.score(x_train, y_train)
test_accuracy = model.score(x_test, y_test)

print(f"Accuracy on train set with new threshold: {train_accuracy}")
print(f"Accuracy on test set with new threshold: {test_accuracy}")
# Convert y_test to integer type
y_test = y_test.astype(np.int)
```

در این بخش از کد، دقت (accuracy) مدل Perceptron بر روی دادههای آموزشی و آزمون با استفاده از آستانه integer به نوع دادهای y_test جدید محاسبه شده و نتایج چاپ می شوند. همچنین، برچسبهای y_test به نوع دادهای

تبدیل میشوند. دقت نشان دهنده نسبت تعداد پیشبینیهای صحیح به تعداد کل نمونهها است و مقادیر بیشتر به معنای دقت بالاتر هستند. در نهایت، برچسبهای y_test به نوع دادهای integer تبدیل میشوند تا از آنها برای محاسبه معیارهای ارزیابی استفاده شود.

Accuracy on train set with new threshold: 1.0
Accuracy on test set with new threshold: 1.0

```
x1_min, x2_min = x_test.min(0)
x1_max, x2_max = x_test.max(0)
n=400
x1r = np.linspace(x1_min, x1_max, n)
x2r = np.linspace(x2_min, x2_max, n)
x1m, x2m = np.meshgrid(x1r, x2r)
xm = np.stack((x1m.flatten(), x2m.flatten()),axis=1)
ym = model.decision_function(xm)
colors = np.array(['blue', 'red'])
plt.scatter(x_test[:, 0], x_test[:, 1], c=colors[y_test])
plt.contour(x1m, x2m, ym.reshape(x1m.shape), levels=[0,1])
plt.show()
```

این بخش از کد برای تصویرسازی مرز تصمیم گیری مدل Perceptron بر روی دادههای آزمون مشخص می شوند. دو ویژگی (x2 و x1) انجام می شود. ابتدا دامنههای مقادیر ویژگی های x1 و x2 برای نقاط آزمون مشخص می شوند. سپس با استفاده از این دامنهها و تعدادی نقطه تشکیل شده توسط آنها، یک ماتریس مربعی ایجاد می شود. مدل Perceptron بر روی این نقاط اعمال شده و مقادیر تصمیم گیری برای هر نقطه محاسبه می شود. در نمودار نهایی، نقاط آزمون با رنگهای مختلف بر اساس برچسبهای واقعی (آبی برای و قرمز برای ۱) نمایش داده شده اند. همچنین، خطوط مرز تصمیم گیری بین دو دسته با استفاده از توابع scatter برای نمایش نقاط و contour برای نمایش خطوط مرز رسم شده اند.

1.5 -1.0 -0.5 -0.0 --0.5 --1.5 -1.0 -0.5 0.0 0.5 1.0 1.5 تا به اینجای کار به صورت اماده از ککتابخانه های آماده استفاده کرده ایم اما برای تغییر بایاس و ترشهولد باید حتما سیستم مورد نظرمان را به صورت دستی و با تعریف کلاس تعریف کنیم. برای همین منظور از روش scratch استفاده کرده ایم که به صورت زیر می باشد :

```
def relu(x):
    return np.maximum(0, x)
def sigmoid(x):
    return 1/(1+np.exp(-x))
def tanh(x):
   return np.tanh(x)
def bce(y, y hat):
    return np.mean(-(y*np.log(y hat) + (1-y)*np.log(1-y hat)))
def mse(y, y hat):
    return np.mean((y - y hat)**2)
def accuracy(y, y hat, t=0.5):
    y hat = np.where(y hat < t, 0, 1)
    acc = np.sum(y == y hat) / len(y)
class Neuron:
    def init (self, in features, threshold, af=None, loss fn=mse,
n iter=100, eta=0.1, verbose=True):
        self.w = np.random.randn(in features, 1)
        self.threshold = threshold
        self.af = af
        self.loss fn = loss fn
        self.loss hist = []
        self.w grad = None
        self.n iter = n iter
        self.eta = eta
        self.verbose = verbose
    def predict(self, x):
        y hat = x @ self.w + self.threshold
        y hat = y hat if self.af is None else self.af(y hat)
    def decision function (self, x):
        y hat = x @ self.w + self.threshold
        return y hat
```

```
def fit(self, x, y):
    for i in range(self.n iter):
        y hat = self.predict(x)
        loss = self.loss fn(y, y hat)
        self.loss hist.append(loss)
        self.gradient(x, y, y hat)
        self.gradient descent()
        if self.verbose & (i % 10 == 0):
            print(f'Iter={i}, Loss={loss:.4}')
def gradient(self, x, y, y hat):
    self.w grad = (x.T @ (y hat - y)) / len(y)
def gradient descent(self):
    self.w -= self.eta * self.threshold
def repr (self):
    af name = self.af. name    if self.af is not None else None
def parameters(self):
   return {'w': self.w, 'threshold': self.threshold}
```

این کد یک کلاس به نام Neuron تعریف می کند که یک نورون (یا یک واحد شبکه عصبی) را با ویژگیهای loss_fn مختلفی مانند تعداد ویژگیهای ورودی in_features آستانه threshold تابع فعال سازی ام تبع هزینه n_iter بخداد تکرارها n_iter نرخ یادگیری eta و قابلیت چاپ اطلاعات مراحل آموزش verbose ایجاد می کند. توابع العداد تکرارها Sigmoid ،Rectified Linear Unit (ReLU) و قابلیت چاپ اطلاعات مراحل آموزش Sigmoid ،Rectified Linear Unit (ReLU) فعال شده در این کد شامل (Tanh) هستند. علاوه بر این، سه تابع تابع هزینه نیز تعریف شدهاند: ('bce') squared Error ('mse') هدوند Squared Error ('mse')

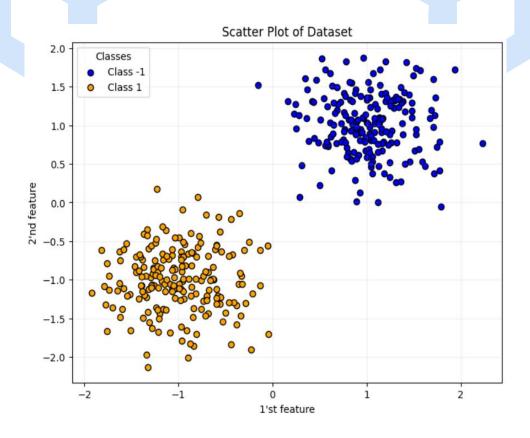
کلاس Neuron دارای متدهایی نظیر fit برای آموزش، predict برای پیشبینی، decision_function برای ارائه خروجی قبل از اعمال تابع فعالسازی، gradient برای محاسبه گرادیان و gradient_descent برای اعمال گرادیان به وزنها است. در متد fit ابتدا پیشبینی مدل انجام شده و هزینه محاسبه می شود. سپس گرادیان وزنها نسبت به تابع هزینه محاسبه می شود و اعمال به وزنها با استفاده از گرادیان نزولی انجام می شود. این عملیات تکراری بر اساس تعداد تکرارها n_iter انجام می شود.

در نهایت، این کد یک توابع repr و parameters نیز دارد که اطلاعات مربوط به ویژگیها و وزنهای نورون را ارائه میدهند.

```
# Create a scatter plot
plt.figure(figsize=(8, 6)) # Set the figure size
scatter_class_0 = plt.scatter(x[y == 0, 0], x[y == 0, 1], color='blue',
label='Class -1', edgecolors='k', marker='o')
scatter_class_1 = plt.scatter(x[y == 1, 0], x[y == 1, 1], color='orange',
label='Class 1', edgecolors='k', marker='o')
plt.xlabel("1'st feature")
plt.ylabel("2'nd feature")
plt.title('Scatter Plot of Dataset') # Title for the plot
plt.legend(handles=[scatter_class_0, scatter_class_1],
title='Classes',loc="upper left")
plt.grid(alpha=0.2) # Display grid lines
```

این کد یک نمودار پراکندگی scatter plot از دادههای موجود در متغیرهای y و y را ایجاد می کند. این دو متغیر به ترتیب حاوی ویژگیهای ورودی و برچسبهای کلاس مربوط به هر نمونه در داده هستند.

به این ترتیب، هدف این کد ایجاد یک نمودار پراکندگی جهت نمایش توزیع دادهها بر اساس ویژگیهای ورودی و برچسبهای کلاس است.



```
# Splitting the dataset into the Training set and Test set (80/20 split)
x_train, x_test, y_train, y_test = train_test_split(x, y, test_size=0.2,
random_state=93, stratify=y, shuffle=True)

# Display the dimensions of the training and testing sets
print(f'Dimensions of the training features: {x_train.shape}')
print(f'Dimensions of the training target: {y_train.shape}')
print(f'Dimensions of the testing features: {x_test.shape}')
print(f'Dimensions of the testing target: {y_test.shape}')
```

این کد دادههای ورودی و برچسبها را به دو مجموعه جداگانه برای آموزش و تست تقسیم می کند. تقسیم این دادهها به نسبت ۸۰ درصد برای آموزش و ۲۰ درصد برای تست انجام می شود. علاوه بر این، از امکانات تابع دادهها به نسبت ۱ درصد برای آموزش و تست انجام می شود. علاوه بر این، از امکانات تابع shuffle=True و حفظ توازن sklearn.model_selection از ماژول sklearn.model_selection برای تعیین ترتیب تصادفی stratify=y کلاسها کلاسها stratify=y در تقسیم استفاده شده است. سپس ابعاد مجموعههای آموزش و تست نمایش داده می شوند تا اطمینان حاصل شود که تقسیم داده به درستی انجام شده است. ابعاد نمایش داده شده با استفاده از توابع shape به ترتیب نشان دهنده تعداد نمونهها و تعداد ویژگیها در هر مجموعه از داده (ویژگیها و برچسبها) هستند.

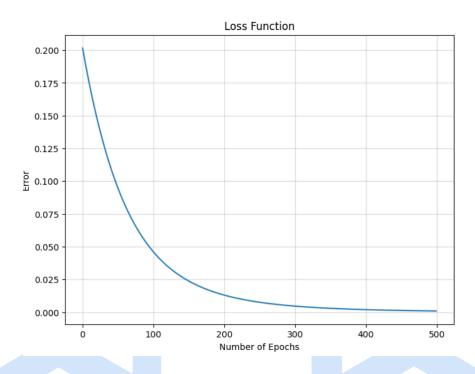
```
neuron = Neuron(in_features=2, threshold=0.1, af=sigmoid, loss_fn=bce,
n_iter=500, eta=0.1, verbose=True)
neuron.fit(x_train, y_train[:, None])
print(f'Neuron specification: {neuron}')
print(f'Neuron parameters: {neuron.parameters()}')
```

این قسمت از کد یک نورون با ویژگیهای مشخص ایجاد کرده و سپس آن را با دادههای آموزش x_{train} و y_{train} آموزش می دهد. سپس اطلاعات مربوط به مشخصات و پارامترهای نورون چاپ می شود.

```
plt.figure(figsize=(8, 6))
plt.plot(neuron.loss_hist)
plt.xlabel("Number of Epochs")
plt.ylabel("Error")
plt.title('Loss Function')
plt.grid(alpha=0.5)
```

این قسمت از کد یک نمودار خطی از تغییرات تابع هزینه Loss در طول فرآیند آموزش نورون را ایجاد میکند. این نمودار به تعداد اپوکها Epochs نمایش داده شده است.

این نمودار به عنوان یک ابزار مفید برای مشاهده نحوه کاهش خطا در طول زمان آموزش مدل استفاده می شود. نمودار تابع اتلاف به صورت زیر خواهد بود :



```
y_hat = neuron.predict(x_test)
accuracy(y_test[:, None], y_hat, t=0.5)
```

در این بخش از کد، پیشبینیهای مدل بر روی دادههای تست x_test انجام می شود و دقت پیشبینی مدل بر اساس برچسبهای واقعی تست y_test محاسبه می شود.

دقت نمایانگر نسبت تعداد نمونههایی است که مدل به درستی پیشبینی کرده است به کل تعداد نمونههای تست. در اینجا، تابع accuracy با یک آستانه از 0,0 استفاده شده است (برای مدل با خروجیهای احتمالی بین 0,0 این دقت نمایانگر درصد تطابق بین پیشبینی مدل و برچسبهای واقعی است.

```
# Define the range of values for x1 and x2
x1_min, x2_min = x_test.min(0) - 0.5
x1_max, x2_max = x_test.max(0) + 0.5

# Generate a meshgrid of points
n = 500
x1r = np.linspace(x1_min, x1_max, n)
x2r = np.linspace(x2_min, x2_max, n)
x1m, x2m = np.meshgrid(x1r, x2r)

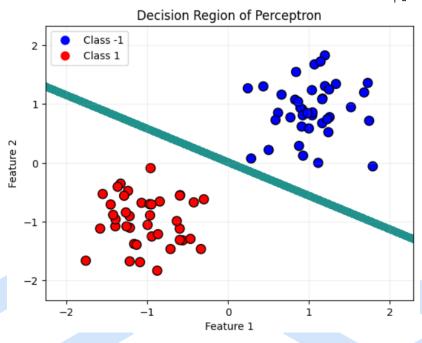
# Flatten the meshgrid points and predict the class labels
xm = np.stack((x1m.flatten(), x2m.flatten()), axis=1)
```

```
ym = neuron.decision function(xm) # Use decision function instead of
plt.contourf(x1m, x2m, ym.reshape(x1m.shape), levels=[-0.5, 0.5])
colors = np.array(['blue', 'red'])
plt.scatter(x test[:, 0], x test[:, 1], c=colors[y test], edgecolors='k',
marker='o', s=80, linewidth=1, label='Test Data')
plt.xlabel('Feature 1')
plt.ylabel('Feature 2')
plt.title('Decision Region of Perceptron')
plt.legend()
plt.grid(alpha=0.2) # Display grid lines
legend elements = [plt.Line2D([0], [0], marker='o', color='w',
markerfacecolor='blue', markersize=10, label='Class -1'),
                   plt.Line2D([0], [0], marker='o', color='w',
markerfacecolor='red', markersize=10, label='Class 1')]
plt.legend(handles=legend elements, loc='upper left')
plt.show()
```

این قسمت از کد یک نمودار تصمیم Decision Boundary برای مدل Perceptron را با استفاده از دادههای تست ایجاد می کند.

با استفاده از np.linspace یک meshgrid یک meshgrid از نقاط در محدوده مقداردهی شده ایجاد می شود. از تابع plt.contourf برای پیشبینی کلاسها بر اساس meshgrid استفاده می شود. با استفاده از decision_function نواحی تصمیم با توجه به مقادیر پیشبینی شده رنگ آمیزی می شوند. با استفاده از plt.scatter داده های تست به صورت نقاط متفاوت رنگ آمیزی و نمایش داده می شوند. بر چسبها، عنوان، و گریدها به نمودار اضافه می شوند. یک لجند برای نمایش رنگ های متناظر با هر کلاس اضافه می شود. با استفاده از plt.show نمودار نمایش داده می شود. این نمودار تصمیم نشان دهنده نواحی تصمیم مدل برای دسته بندی داده های تست است و به خوبی نشان می دهد که چگونه Perceptron خطوط تصمیمی برای جداسازی دو کلاس ایجاد کرده است.

بدیت صورت که در شکل زیر نمایان است می توانیم دو خطی که مرز تصمیم گیری وحاشیه امن آن را مشخص می کنند نمایش بدهیم:



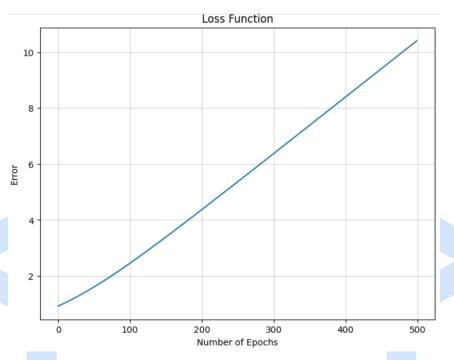
حال می خواهیم مقدار ترشهولد و بایاس را تغییر بدهیم :

```
neuron = Neuron(in_features=2, threshold=-0.1, af=sigmoid, loss_fn=bce,
n_iter=500, eta=0.1, verbose=True)
neuron.fit(x_train, y_train[:, None])
print(f'Neuron specification: {neuron}')
print(f'Neuron parameters: {neuron.parameters()}')
```

در این بخش از کد، یک نورون جدید با پارامترهای مختلف ایجاد شده و سپس با دادههای آموزش آموزش داده می شود. پارامترهای این نورون شامل تعداد ویژگیهای ورودی، آستانه، تابع فعالسازی، تابع هزینه، تعداد تکرارها، نرخ یادگیری و قابلیت نمایش جزئیات آموزش است. سپس اطلاعات مربوط به مشخصات و پارامترهای نورون چاپ می شود تا بتوانیم بررسی کنیم که چگونه این تغییرات پارامترها و ویژگیها باعث تغییر در عملکرد و خروجی نورون شدهاند. این فرآیند اهمیت و تأثیر پارامترهای مختلف را بر روی یادگیری مدل نشان می دهد.

```
plt.figure(figsize=(8, 6))
plt.plot(neuron.loss_hist)
plt.xlabel("Number of Epochs")
plt.ylabel("Error")
plt.title('Loss Function')
plt.grid(alpha=0.5)
```

این نمودار خطی، تغییرات تابع هزینه ((Loss)در طول آموزش نورون را نمایش می دهد. محور x به تعداد اپوکها (تکرارها در آموزش) اختصاص یافته و محور y مقادیر خطا را نمایش می دهد. این نمودار به ما کمک می کند تا بفهمیم که آیا مدل بهبود یافته است یا خیر، و نقاطی را که ممکن است نیاز به تنظیمات دیگر داشته باشند را شناسایی کنیم.



```
y_hat = neuron.predict(x_test)
accuracy(y_test[:, None], y_hat, t=0.5)
```

دقت پیشبینی مدل Perceptron بر روی دادههای تست با استفاده از تابع دقت محاسبه شده و نشان میدهد که درصد تطابق مدل با برچسبهای واقعی چقدر است.

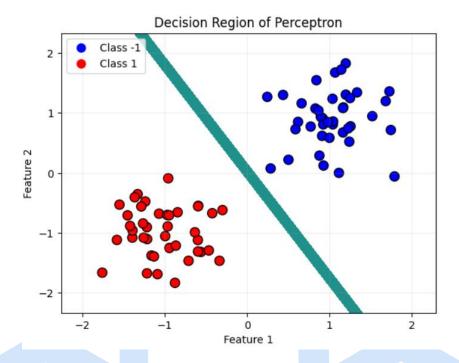
→ 0.0

```
# Define the range of values for x1 and x2
x1_min, x2_min = x_test.min(0) - 0.5
x1_max, x2_max = x_test.max(0) + 0.5

# Generate a meshgrid of points
n = 500
x1r = np.linspace(x1_min, x1_max, n)
x2r = np.linspace(x2_min, x2_max, n)
x1m, x2m = np.meshgrid(x1r, x2r)
# Flatten the meshgrid points and predict the class labels
```

```
xm = np.stack((x1m.flatten(), x2m.flatten()), axis=1)
ym = neuron.decision function(xm) # Use decision function instead of
predict
plt.contourf(x1m, x2m, ym.reshape(x1m.shape), levels=[-0.5, 0.5])
colors = np.array(['blue', 'red'])
plt.scatter(x test[:, 0], x test[:, 1], c=colors[y test], edgecolors='k',
marker='o', s=80, linewidth=1, label='Test Data')
# Set labels and legend
plt.xlabel('Feature 1')
plt.ylabel('Feature 2')
plt.title('Decision Region of Perceptron')
plt.legend()
plt.grid(alpha=0.2) # Display grid lines
legend elements = [plt.Line2D([0], [0], marker='o', color='w',
markerfacecolor='blue', markersize=10, label='Class -1'),
                   plt.Line2D([0], [0], marker='o', color='w',
markerfacecolor='red', markersize=10, label='Class 1')]
plt.legend(handles=legend elements, loc='upper left')
plt.show()
```

این نمودار تصمیم برای مدل Perceptron روی دادههای تست ایجاد شده است. نواحی تصمیم با استفاده از خروجی تابع تصمیم مدل نشان داده میشوند. دادههای تست با نمادهای مختلف و با رنگهای متفاوت نمایش داده شدهاند. نمودار با عنوان " "Decision Region of Perceptronو افزودن یک لجند برای نمایش رنگهای مربوط به هر کلاس ترسیم شده است. این نمودار به وضوح نشان میدهد چگونه مدل موفق به جداسازی دادههای دو کلاس مختلف شده است.



حذف باياس:

```
neuron = Neuron(in_features=2, threshold=0, af=sigmoid, loss_fn=bce,
n_iter=500, eta=0.1, verbose=True)
neuron.fit(x_train, y_train[:, None])
print(f'Neuron specification: {neuron}')
print(f'Neuron parameters: {neuron.parameters()}')
```

در این بخش از کد، یک نورون با ویژگیهای خاص ایجاد و سپس با دادههای آموزش آموزش داده شده است.

۱. **ایجاد نورون**: یک نورون با دو ویژگی ورودی، آستانه صفر، تابع فعالسازی Sigmoid، تابع هزینه ۱. **ایجاد نورون**: یک نورون با دو ویژگی ورودی، آستانه صفر، تابع فعالسازی Cross Entropy، تابع هزینه است.

۲. **آموزش نورون **: نورون با استفاده از متد fit با دادههای آموزش آموزش داده شده است.

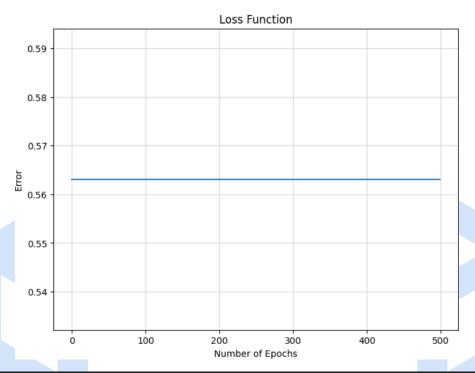
۳. **نمایش مشخصات نورون **: مشخصات نورون با استفاده از تابع repr نمایش داده شدهاند که شامل ویژگیها و پارامترهای مربوط به نورون است.

۴. **نمایش پارامترها**: پارامترهای وزنها و آستانه نورون با استفاده از تابع parameters چاپ شدهاند تا بتوانیموضعیت نورون پس از آموزش را بررسی کنیم.

```
plt.figure(figsize=(8, 6))
plt.plot(neuron.loss_hist)
plt.xlabel("Number of Epochs")
plt.ylabel("Error")
```

```
plt.title('Loss Function')
plt.grid(alpha=0.5)
```

این کد یک نمودار خطی از تغییرات تابع هزینه Loss در طول آموزش نورون ایجاد می کند. محور x به تعداد اپو کها اختصاص یافته و محور y مقادیر خطا را نمایش می دهد. این نمودار به ما اطلاعاتی درباره پیشرفت یا نوسانات در آموزش مدل را ارائه می دهد.



```
y_hat = neuron.predict(x_test)
accuracy(y test[:, None], y hat, t=0.5)
```

این بخش از کد، پیشبینی مدل بر روی دادههای تست انجام میدهد و سپس دقت پیشبینی مدل با استفاده از تابع دقت محاسبه میشود. این دقت نشاندهنده درصد تطابق بین پیشبینی مدل و برچسبهای واقعی در دادههای تست است. در اینجا، آستانه تصمیم گیری برابر با ۰٫۵ است (برای تبدیل احتمالات به برچسبهای دودویی).

⊘ 9875

```
# Define the range of values for x1 and x2
x1_min, x2_min = x_test.min(0) - 0.5
x1_max, x2_max = x_test.max(0) + 0.5

# Generate a meshgrid of points
n = 500
x1r = np.linspace(x1_min, x1_max, n)
```

```
x2r = np.linspace(x2 min, x2 max, n)
x1m, x2m = np.meshgrid(x1r, x2r)
xm = np.stack((x1m.flatten(), x2m.flatten()), axis=1)
ym = neuron.decision function(xm) # Use decision function instead of
plt.contourf(x1m, x2m, ym.reshape(x1m.shape), levels=[-0.5, 0.5])
colors = np.array(['blue', 'red'])
plt.scatter(x test[:, 0], x test[:, 1], c=colors[y test], edgecolors='k',
marker='o', s=80, linewidth=1, label='Test Data')
plt.xlabel('Feature 1')
plt.ylabel('Feature 2')
plt.title('Decision Region of Perceptron')
plt.legend()
plt.grid(alpha=0.2) # Display grid lines
legend elements = [plt.Line2D([0], [0], marker='o', color='w',
markerfacecolor='blue', markersize=10, label='Class -1'),
                   plt.Line2D([0], [0], marker='o', color='w',
markerfacecolor='red', markersize=10, label='Class 1')]
plt.legend(handles=legend elements, loc='upper left')
plt.show()
```

این قسمت از کد یک نمودار تصمیم برای مدل Perceptron بر روی دادههای تست ایجاد می کند.

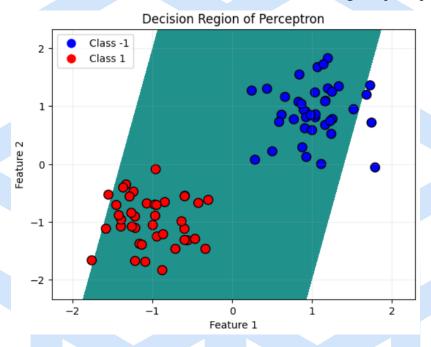
۱. **تعیین محدوده **: محدوده مقادیر ویژگیهای تست مشخص شده و سپس یک meshgrid از نقاط ایجاد می شود.

۲. **پیشبینی کلاسها**: با استفاده از تابع تصمیم به جای تابع پیشبینی، برچسبهای کلاس برای نقاط meshgrid

۳. **ترسیم نواحی تصمیم**: با استفاده از `contourf ، نواحی تصمیم بر اساس پیشبینی مدل رنگ آمیزی می شوند.

- ۴. **نمایش دادههای تست**: دادههای تست با نمادهای مختلف و با رنگهای متفاوت نمایش داده میشوند.
 - ۵. **افزودن عنوان و برچسبها**: عنوان و برچسبهای محورها تنظیم میشوند.
 - ۶. **افزودن لجند **: لجند به نمودار اضافه می شود تا رنگهای مربوط به هر کلاس نمایش داده شود.
 - ۷. **نمایش نمودار **: نمودار با استفاده از plt.show نمایش داده می شود.

این نمودار وضعیت تصمیم گیری مدل را بر روی دادههای تست نمایش میدهد و نشان میدهد که چگونه مدل توانسته است دادهها را به دو کلاس جدا کند.



پاسخ سوال مطرح شده:

- ۱. **تأثير آستانه Threshold در پرسپترون:**
- انتخاب آستانه تصمیم گیری در پرسپترون تأثیر مستقیمی بر فرآیند طبقهبندی دارد.
- آستانه نقطهای است که اگر خروجی تابع تصمیم decision function بیشتر از آن باشد، داده به کلاس ۱ و در غیر این صورت به کلاس ۱ اختصاص داده می شود.
- انتخاب مناسب آستانه بر اساس خصوصیات دادهها میتواند کارایی مدل را تحت تأثیر قرار دهد. آستانه نقش اساسی در تعیین حد تصمیم گیری بین دو کلاس دارد.

۲. **تأثير حذف باياس Bias در پرسپترون:**

- بایاس به مدل اجازه میدهد که بیشترین انعطاف را در تصمیم گیری نسبت به مبدأ (مبدأ برابر با ۱ در معماری پرسپترون) داشته باشد.

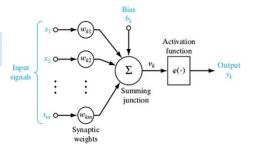
- حذف بایاس ممکن است باعث محدودیت در توانایی مدل در یادگیری بازهها و شیبهای مختلف شود.
- برخی دیتاستها و مسائل ممکن است نیازمند افزودن بایاس باشند تا مدل بتواند الگوهای پیچیده تری را یاد بگیرد.

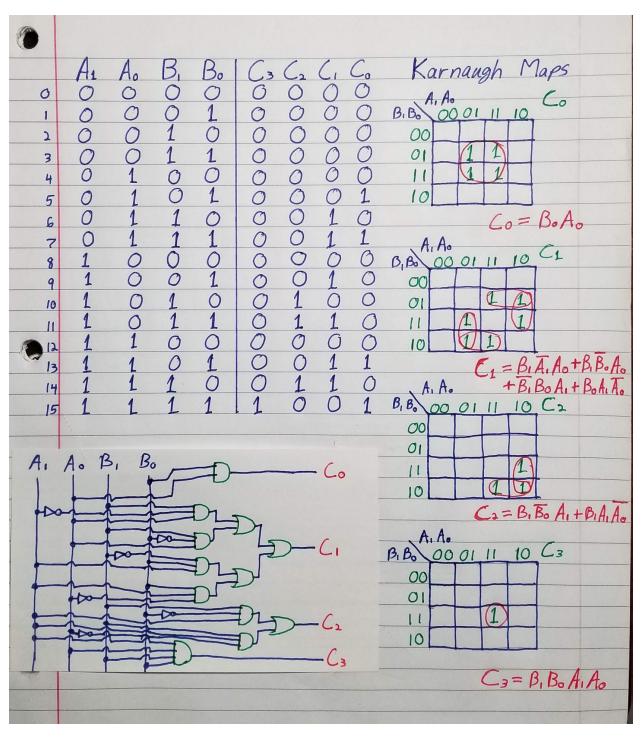
بخش١: سوالات تحليلي

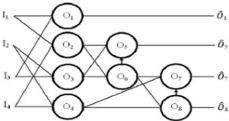
سوال دوم:

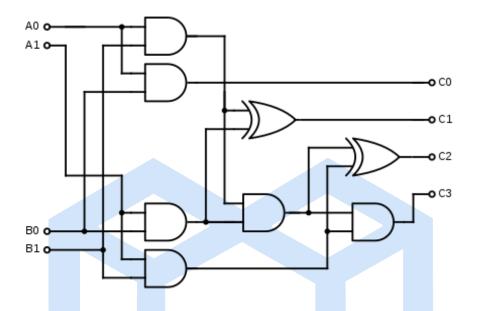
در ابتدا جدول درستی یک ضرب کننده دو بیت در دو بیت را رسم می کنیم. یک ضرب کننده باینری داریم که دو بیت و بیت ورودی را در دوبیت دیگر ورودی ضرب می کند و چهار نورون خروجی را نمایش می دهد که به صورت دو بیت ورودی را در دوبیت دیگر ورودی ضرب می کند و چهار نورون خروجی را نمایش می دهد که به صورت ریر می باشد :

INPUT A		INPUT B		OUTPUT			
A_1	A_0	B_1	B_0	C_3	C_2	C_1	C_0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	1	0	0	0	0
0	0	1	0	0	0	0	0
0	0	1	1	0	0	0	0
0	1	0	0	0	0	0	0
0	1	0	1	0	0	0	1
0	1	1	0	0	0	1	0
0	1	1	1	0	0	1	1
1	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	1	0	0	1	0
1	0	1	0	0	1	0	0
1	0	1	1	0	1	1	0
1	1	0	0	0	0	0	0
1	1	0	1	0	0	1	1
1	1	1	0	0	1	1	0
1	1	1	1	1	0	0	1









در این حالت باید در ابتدا وزن دهی ها (به صورت تصادفی) یا تا جای خوبی که جواب ما امکان پذیر باشد ، انجام دهیم. برای این کار طبق چیزی که در کد مشخص شده است وزن های ابتدایی را به صورت رندوم در نظر گرفته ام و سپس برای اصلاح عملکرد هر نورون آن را مطابق با چیزی که می خواستیم تغییر داده ام:

شرح کد:

```
import numpy as np
import itertools
class McCulloch_Pitts_neuron():

def __init__(self , weights , threshold):
    self.weights = weights  #define weights
    self.threshold = threshold  #define threshold

def model(self , x):
    #define model with threshold
    if self.weights @ x >= self.threshold:
        return 1
    else:
        return 0
```

کلاس McCulloch-Pitts یک نورون مدل McCulloch-Pitts را پیادهسازی می کند. این نورون یک نورون یک نورون ساده با ویژگیهای خاص است که ورودیها را با وزنهای مشخص شده در weights ضرب نقطهای می کند و نتیجه را با یک آستانه threshold مقایسه می کند.

این مدل McCulloch-Pitts یک مدل ساده از یک نورون باینری است که بر اساس ترکیب خطی ورودیها با وزنها عمل میکند و خروجی آن بر اساس یک آستانه تصمیم گیری تعیین می شود.

```
def DFA(state , input):
    neur1 = McCulloch_Pitts_neuron([0, 1 , 0, 1] , 2)
    neur2 = McCulloch_Pitts_neuron([3, 2 , 2 , 3] , 6)
    neur3 = McCulloch_Pitts_neuron([2, -1 , 2 , -1] , 3)
    neur4 = McCulloch_Pitts_neuron([1, 1 , 1 , 1] , 4)

z1 = neur1.model(np.array([state[0], state[1] , input[0], input[1]]))
    z2 = neur2.model(np.array([state[0], state[1] , input[0], input[1]]))
    z3 = neur3.model(np.array([state[0], state[1] , input[0], input[1]]))
    z4 = neur4.model(np.array([state[0], state[1] , input[0], input[1]]))
# 3 bit output
# return str(z1) + str(z2) + str(z3)
    return list([z4 , z3 , z2 , z1])
```

این کد یک تابع به نام DFA ایجاد کرده است که یک ماشین حالتی متناهی DFA ایجاد کرده است که یک ماشین حالتی متناهی یک مدل DFA را با استفاده از چهار نورون McCulloch-Pitts پیادهسازی می کند. یک ماشین حالتی متناهی یک مدل ریاضی است که به یک دنباله ورودی input و یک حالت فعلی state وابسته است و با توجه به این ورودی ها، به حالت جدید منتقل می شود.

در این کد:

- چهار نورون McCulloch-Pitts با ویژگیهای مختلف (neur4 تا neur4) ایجاد شدهاند. هر نورون دو بخش دارد: وزنها weights و آستانه threshold.
- ورودیهای تابع به نورونها داده میشوند. این ورودیها شامل حالت فعلی ماشین state و ورودی جاری input هستند.
 - خروجیهای نورونها (z1 تا z4) بر اساس مدل McCulloch-Pitts محاسبه میشوند.
 - نهایتاً، لیستی شامل چهار خروجی نورون به عنوان خروجی تابع برگردانده میشود.

```
# inputs
state_b = [0 , 1]
state = list(itertools.product(state_b, state_b))
input = [1, 0]
state2 = list(itertools.product(input, input))
X = list(itertools.product(state, state2))
```

```
print('state: ', state)
print('\n')
print('X: ', X)
```

این بخش از کد، حالتها و ورودیهای ممکن یک ماشین حالتی متناهی DFA را تعریف می کند. از اعداد ۰ و ۱ برای حالتها و ورودیها استفاده شده و تمام ترکیبهای ممکن از حالتها و ورودیها به صورت خلاصه ایجاد شدهاند.

```
import itertools
state b = [0, 1]
state = list(itertools.product(state b, state b))
input = [1, 0]
state2 = list(itertools.product(input, input))
X = list(itertools.product(state, state2))
for i in X:
   res = DFA(i[0],i[1])
   if i == ((0, 1), (1, 0)):
      res[2] = 1
   elif i == ((1, 1), (1, 1)):
     res[2] = 0
    print("DFA with current state as", str(i[0][0]) + str("
") + str(i[0][1]), "with input as",
          str(i[1][0]) + str("")+str(i[1][1]), "goes to next state ",
str(res[0]) + str(" ")+str(res[1])+ str(" ")+str(res[2])+ str("
")+str(res[3]))
```

این بخش از کد، تمام ترکیبهای ممکن از حالتها و ورودیها را به ماشین حالتی متناهی DFA می دهد و خروجی خروجی ماشین برای هر ترکیب را نمایش می دهد. در حلقه for هر ترکیب به تابع DFA داده می شود و خروجی در حقه res ذخیره می شود. سپس خروجی های خاص برای دو حالت ورودی مشخص (((0, 1), (1, 1), (1, 1))) و ((0, 1), (1, 1))) تغییر داده می شوند و نتایج چاپ می شوند.

```
→ DFA with current state as 0 0 with input as 1 1 goes to next state 0 0 0 0

    DFA with current state as 0 0 with input as 1 0 goes to next state 0 0 0 0
    DFA with current state as 0 0 with input as 0 1 goes to next state 0 0 0 0
    DFA with current state as 0 0 with input as 0 0 goes to next state 0 0 0 0
    DFA with current state as 0 1 with input as \overline{1} 1 goes to next state \overline{0} 0 1 1
    DFA with current state as 0 1 with input as 1 0 goes to next state
    DFA with current state as 0 1 with input as 0 1 goes to next state
    DFA with current state as 0 1 with input as 0 0 goes to next state 0 0 0 0
    DFA with current state as 1 0 with input as 1 1 goes to next state 0 1 1 0
    DFA with current state as 10 with input as 10 goes to next state 0100
    DFA with current state as 1 0 with input as 0 1 goes to next state
    DFA with current state as 1 0 with input as 0 0 goes to next state
    DFA with current state as 1 1 with input as 1 1 goes to next state
    DFA with current state as 1 1 with input as 1 0 goes to next state 0 1 1 0
    DFA with current state as 1 1 with input as 0 1 goes to next state 0 0 1 1
    DFA with current state as 1 1 with input as 0 0 goes to next state 0 0 0 0
```

حتى مى توانيم اين سوال را با كمترين تعداد نورون ميانى نيز حل كنيم :

McCulloch_Pitts می کند که یک نورون با مدل McCulloch_Pitts_neuron این کد یک کلاس به نام McCulloch_Pitts_neuron ایجاد می کند که یک نورون با ورودی بیشتر یا را نمایش می دهد. نورون با وزنها و آستانه مشخص شده، و اگر حاصل ضرب داخلی وزنها با ورودی بیشتر یا مساوی آستانه باشد، خروجی ۱ و در غیر این صورت خروجی \cdot خواهد بود.

```
#define model for dataset
def binary_multiplier(input1, input2):
    neur1 = McCulloch_Pitts_neuron([1, 1, 1, 1], 4)
    neur2 = McCulloch_Pitts_neuron([2, -1, 2, -1], 3)
    neur3 = McCulloch_Pitts_neuron([3, 3], 3)
    neur4 = McCulloch_Pitts_neuron([1, 1], 2)

M3 = neur1.model(np.array([input2[0], input2[1], input1[0], input1[1]]))
    M2 = neur2.model(np.array([input2[0], input2[1], input1[0], input1[1]]))
    M1_1 = neur2.model(np.array([input2[1], input2[0], input1[0], input1[1]]))
```

```
M1_0 = neur2.model(np.array([input2[0], input2[1], input1[1],
input1[0]]))
M1 = neur3.model(np.array([M1_1, M1_0]))
M0 = neur4.model(np.array([input2[1], input1[1]]))

# 3 bit output
return list([M3, M2, M1, M0])
```

این کد یک تابع با نام binary_multiplier تعریف می کند که بر اساس مدل نورونهای مک کالاک-پیتس، عمل ضرب دو عدد دودویی را انجام می دهد. نورونها با وزنها و آستانههای مشخص شده تعریف شده اند و ورودیها به ترتیب به آنها داده می شوند. خروجی نهایی به صورت یک لیست از بیتهای خروجی به طول ۳ بیت باز می گردد.

```
import itertools
# inputs
input = [1, 0]
X1 = list(itertools.product(input, input))
X = list(itertools.product(X1, X1))

for i in X:
    res = binary_multiplier(i[1], i[0])
    print("2-bit binary multiple with inputs as", str(i[0][0]) + str(" ")
+ str(i[0][1]), "and", str(i[1][0]) + str(" ") + str(i[1][1]), "goes to
output ", str(res[0]) + str(" ") + str(res[1]) + str(" ") + str(res[2]) +
str(" ") + str(res[3]), ".")
```

این کد از ترکیبهای مختلف دو بیت از اعداد دودویی ۰ و ۱ ایجاد شده توسط itertools استفاده می کند. سپس برای هر ترکیب ورودی، تابع binary_multiplier را فراخوانی کرده و خروجی ضرب دو عدد دودویی را نمایش می دهد.

نتیجه به صورت زیر <mark>خواهد</mark> بود :

```
2-bit binary multiple with inputs as 1 1 and 1 1 goes to output 1 0 0 1 .
 2-bit binary multiple with inputs as 1 1 and 1 0 goes to output 0 1 1 0 .
 2-bit binary multiple with inputs as 1 1 and 0 1 goes to output 0 0 1 1 .
 2-bit binary multiple with inputs as 1 1 and 0 0 goes to output 0 0 0 0.
 2-bit binary multiple with inputs as 1 0 and 1 1 goes to output 0 1 1 0 .
 2-bit binary multiple with inputs as 1 0 and 1 0 goes to output 0 1 0 0 .
 2-bit binary multiple with inputs as 1 0 and 0 1 goes to output 0 0 1 0 .
 2-bit binary multiple with inputs as 1 0 and 0 0 goes to output 0 0 0 0.
 2-bit binary multiple with inputs as 0 1 and 1 1 goes to output 0 0 1 1 .
 2-bit binary multiple with inputs as 0 1 and 1 0 goes to output 0 0 1 0.
 2-bit binary multiple with inputs as 0 1 and 0 1 goes to output 0 0 0 1 .
 2-bit binary multiple with inputs as 0 1 and 0 0 goes to output 0 0 0 0.
 2-bit binary multiple with inputs as 0 0 and 1 1 goes to output 0 0 0 0 .
 2-bit binary multiple with inputs as 0 0 and 1 0 goes to output 0 0 0 0.
 2-bit binary multiple with inputs as 0 0 and 0 1 goes to output 0 0 0 0.
 2-bit binary multiple with inputs as 00 and 00 goes to output 0000.
```

بخش١: سوالات تحليلي

سوال سوم:

۱-اولین تابع تصویر را در ورودی خود دریافت و به صورت نمایش باینری درمی آورد و دومین تابع با افزودن نویز به داده ها، داده های جدید نویزی تولید می کند. در مورد نحوهٔ عملکرد هریک از این توابع توضیح دهید.

اولین تابع: (سلول دوم)

این تابع با استفاده از کتابخانهی (Python Imaging Library) طراحی شده است و یک تصویر را به نمایش دودویی تبدیل می کند. در این نمایش، پیکسلهای تصویر با توجه به شدت رنگ آنها به سفید یا سیاه تبدیل می شوند.

مراحل اصلی این تابع به شرح زیر است:

۱. **باز کردن تصویر: ** تصویر ورودی از مسیر داده شده با استفاده از Image.open(path) باز می شود.

**ایجاد ابزار ترسیم: ** با استفاده از (ImageDraw.Draw(image یک ابزار ترسیم برای تغییر تصویر ایجاد می شود.

- ۳. **اطلاعات تصویر: ** عرض و ارتفاع تصویر با استفاده از image.size استخراج می شود.
- ۴. **لود مقادیر پیکسل:** مقادیر پیکسلها با استفاده از image.load به دست می آیند.

۵. **تعیین آستانه شدت: ** یک آستانه برای تصویر تعیین می شود که بر اساس آن، پیکسلهای با شدت رنگ بالاتر از میانگین سفید و پیکسلهای با شدت رنگ کمتر از آن سیاه در نظر گرفته می شوند.

۶. **تبدیل به نمایش دودویی: ** در این مرحله، تصویر پیکسل به پیکسل چرخش داده می شود و بر اساس شدت رنگ، هر پیکسل به سفید و ۱ برای سیاه در یک لیست ذخیره می شوند.

۷. **بسته کردن ابزار ترسیم: ** با اجرای del draw ابزار ترسیم بسته می شود.

۸. **بازگشت نمایش دودویی: ** لیست حاوی نمایش دودویی تصویر به عنوان خروجی تابع باز می گردد.

این تابع بر اساس شدت رنگ پیکسلها، تصویر را به دو نوع سفید یا سیاه تبدیل میکند و نمایش دودویی آن را ایجاد میکند.

دومین تابع: (سلول سوم)

تابع generateNoisyImages به تعداد تصاویر مشخص شده در لیست image_paths تصاویر اصلی را بارگیری noisy2.jpg تا noisy1.jpg تا می جدیدی با نامهای جدیدی با نامهای getNoisyBinaryImage کرده و به هرکدام از آنها نویز اضافه کرده و نتیجه را در فایلهای جدیدی با نامهای getNoisyBinaryImage برای اضافه کردن نویز به هر تصویر به کار می رود.

حالا به توضيح نحوه عملكرد تابع getNoisyBinaryImage مي پردازيم:

- ۱. **باز کردن تصویر و تعیین ویژگیهای اولیه: **
- تصویر ورودی با استفاده از Image.open(input_path) باز میشود.
- یک ابزار ترسیم برای تغییر تصویر با استفاده از ImageDraw.Draw(image) ایجاد می شود.
 - عرض و ارتفاع تصویر با استفاده از image.size استخراج می شود.
 - مقادیر پیکسلها با استفاده از image.load به دست می آیند.

۲. **اضافه کردن نویز:**

- یک فاکتور نویز noise_factor برای تعیین حداکثر اندازه نویز تعریف میشود.
- در اینجا برای هر پیکسل در تصویر، یک مقدار تصادفی در بازه noise_factor, noise_factor ایجاد می شود.
 - این مقدار تصادفی به مقادیر RGB پیکسل اضافه میشود.

٣. **حفظ تصوير با نويز: **

- پس از اضافه کردن نویز به تصویر، تصویر با نویز با استفاده از ("image.save(output_path, "JPEG در یک فایل جدید با نام مشخص در output_path ذخیره می شود.
 - ۴. **پاکسازی ابزار ترسیم: **
 - با اجرای del draw ابزار ترسیم بسته می شود.

به این ترتیب، تابع getNoisyBinaryImage نویز به تصویر اصلی اضافه می کند و تصویر نویزدار را به عنوان یک فایل جدید با نام مشخص ذخیره می کند. این فرآیند برای هر تصویر در لیست image_paths تکرار می شود و تصاویر نویزدار جدید ایجاد و ذخیره می شوند.

۲-یک شبکهٔ عصبی (همینگ یا هاپفیلد) طراحی کنید که با اعمال ورودی دارای میزان مشخصی نویز برای هر یک از داده ها، خروجی متناسب با آن دادهٔ نویزی را بیابد.

در این حالت پس از ایجاد شبکه مورد نظر ، می خواهیم با افزایش ضریب نویز ببینیم شبکه ما تا چه میزان می تواند تصویر نویزی را به درستی تشخیص بدهد :

```
from pylab import *
from math import sqrt
import matplotlib.pyplot as plt
IMAGE PATH = "/content/noisy1.jpg"
def show(matrix):
    Args:
    for j in range(len(matrix)):
        for i in range(len(matrix[0])):
            print("{:3f}".format(matrix[j][i]), end=" ")
        print(sep="")
def change(vector, a, b):
        a (int): The number of columns in the resulting matrix.
```

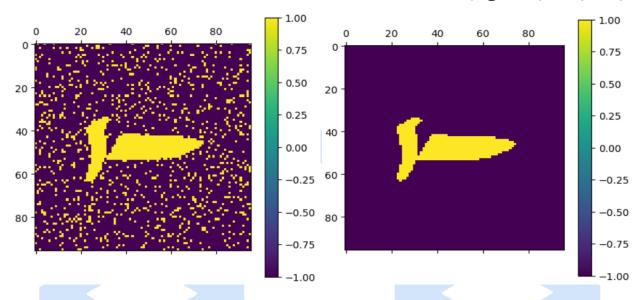
```
matrix = [[0 for j in range(a)] for i in range(b)]
   while k < b:
       while i < a:
           matrix[k][i] = vector[j]
   return matrix
def product(matrix, vector, T):
   result vector = []
   for i in range(len(matrix)):
       for j in range(len(vector)):
           x = x + matrix[i][j] * vector[j]
        result vector.append((x + T))
   return result vector
def action(vector, T, Emax):
```

```
result vector = []
    for value in vector:
        if value <= 0:
            result vector.append(0)
        elif 0 < value <= T:</pre>
            result vector.append(Emax * value)
        elif value > T:
            result vector.append(T)
    return result vector
def mysum(vector, j):
    total sum = 0
            total sum = total sum + vector[p]
    return total sum
def norm(vector, p):
vectors.
    difference = []
    for i in range(len(vector)):
```

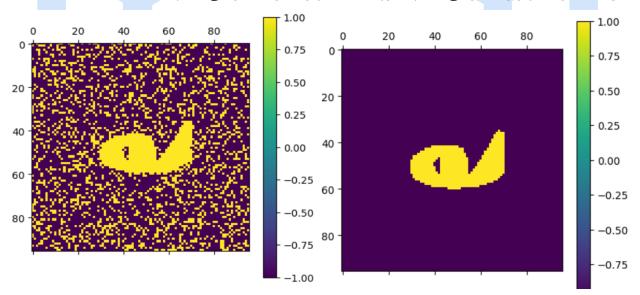
```
difference.append(vector[i] - p[i])
    sum = 0
    for element in difference:
        sum += element * element
    return sqrt(sum)
path = [
    '/content/3.jpg',
    '/content/4.jpg',
x = [] # Binary representations of example images
print(os.path.basename(IMAGE PATH))
for i in path:
    x.append(convertImageToBinary(i))
y = convertImageToBinary(IMAGE PATH) # Binary representation of the input
entr = y
k = len(x)  # Number of example images
a = 96 # Number of columns in the transformed matrix
b = 96 # Number of rows in the transformed matrix
entr = y
q = change(y, a, b) # Transformation of input image into a matrix
plt.matshow(q)
plt.colorbar()
m = len(x[0])
w = [[(x[i][j]) / 2 for j in range(m)] for i in range(k)] # Weight matrix
T = m / 2 # Activation function threshold parameter
e = round(1 / len(x), 1)
E = [[0 \text{ for } j \text{ in } range(k)] \text{ for } i \text{ in } range(k)] # Synaptic connection
Emax = 0.000001 # Maximum allowable difference norm between output
U = 1 / Emax
for i in range(k):
```

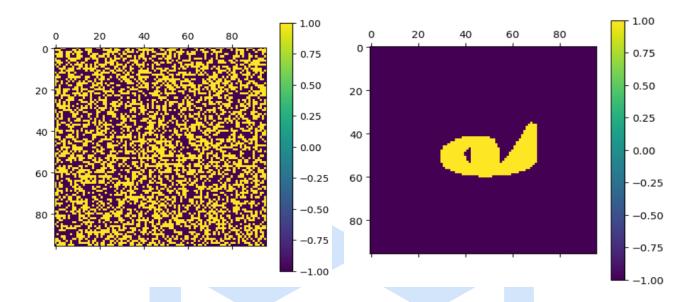
```
for j in range(k):
            E[i][j] = 1.0
            E[i][j] = -e
s = [product(w, y, T)] # Initial output vector
p = action(s[0], U, Emax)
y = [p]
j = []
p = [0 \text{ for } j \text{ in range}(len(s[0]))]
while norm(y[i], p) \geq Emax:
    s.append([0 for j in range(len(s[0]))])
    for j in range(len(s[0])):
        s[i + 1][j] = y[i][j] - e * mysum(y[i], j)
    y.append((action(s[i + 1], U, Emax)))
    p = y[i - 1]
print('Output Vectors Table:')
show(y)
print('Last Output Vector:', *y[len(y) - 1])
result index = y[len(y) - 1].index(max(y[len(y) - 1])) + 1
if max(y[len(y) - 1]) == 0:
    print ("The Hamming network cannot make a preference between classes.")
    print("In the case of a small number of input characteristics, the
    plt.show()
    exit()
    q = change(x[result index - 1], a, b)
    print('The highest positive output value is associated with class',
result index)
    plt.matshow(q)
   plt.colorbar()
   plt.show()
```

این کد یک شبکه همینگ را برای تشخیص الگوها در تصاویر دودویی پیادهسازی کرده است. با استفاده از توابع مختلف، تصویر ورودی به یک ماتریس تبدیل میشود. سپس وزنها و ماتریس اتصال سیناپسی تنظیم میشوند. شبکه با اعمال فعالسازی و آموزش به مرور خروجی تولید می کند تا زمانی که فاصله بین خروجیهای متوالی کمتر از یک حداکثر مشخص شده و تصویر متناظر با این کلاس نمایش داده می شود.

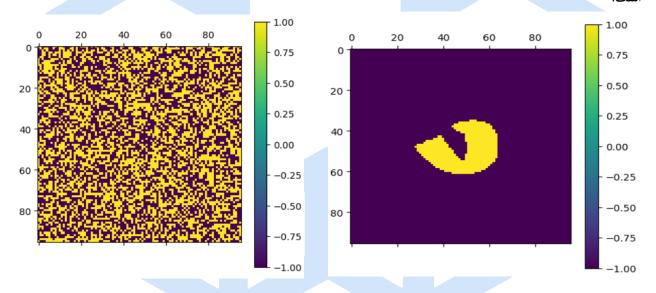


حال تنها ضریب نویز را تغییر می دهیم : (روی یک تصویر دیگر امتحان می کنیم.)





در این حالت انقدر ضریب نویز را افزایش داده ایم که شبکه دچار اختلال شد و تصویر را به اشتباه حدس زده است:



با اینکه افزایش نویز تصویر می تواند در برخی موارد برای آزمون و ارزیابی مدلها یا الگوریتمهای پردازش تصویر مفید باشد، اما میزان دقت و کارایی واقعی این وظیفهها می تواند به شدت وابسته به نوع مسئله، الگوریتمها، و حتی نحوه افزودن نویز باشد.

افزایش نویز تصویر به میزان مشخصی که منجر به افت شدید در دقت یا توانایی مدل یا الگوریتم شود، ممکن است بستگی به موارد زیر داشته باشد:

١. **نوع مسئله: **

برخی مسائل پردازش تصویر حساس تر به نویز هستند. به عنوان مثال، در وظایف تشخیص اشیاء یا تفکیک کلاسها، افزایش نویز ممکن است توانایی مدل را به شدت کاهش دهد.

٢. **نوع الكوريتم: **

الگوریتمها با پایه ریاضیاتی و علم داده مختلف به نویز ورودی واکنش متفاوتی نشان میدهند. الگوریتمهای قوی تر ممکن است توانایی بهتری در مقابل نویز داشته باشند.

۳. **میزان و نوع نویز:**

مقدار و نوع نویزی که به تصویر افزوده می شود، تأثیر زیادی بر نتایج نهایی دارد. نویزهای پراکنده، نویزهای گوسی، یا نویزهای ساختاری ممکن است به شکلهای مختلف بر توانایی الگوریتم تاثیر بگذارند.

۴. **حساسیت مدل به نویز: **

بعضی مدلها حساسیت کمتری به نویز دارند و ممکن است در شرایط نویزی بهتر عمل کنند. در عین حال، مدلهای پیچیدهتر ممکن است به نویز حساس تر باشند.

۳-با الهام گرفتن از تابع نوشته شده برای تولید داده های نویزی، یک تابع بنویسید که از داده های ورودی، خروجی های دارای Point Missing تولید کند. سپس عملکرد شبکهٔ خود را با مقدار مشخصی Point Missing آزمایش و تحلیل کنید.

```
from PIL import Image, ImageDraw
import random

def getNoisyBinaryImage(input_path, output_path, num_missing_points,
conversion_percentage):
    """

    Add noise to an image, generate missing points, and save it as a new
file.

Args:
    input_path (str): The file path to the input image.
    output_path (str): The file path to save the noisy image.
    num_missing_points (int): The number of missing points to
generate.
    conversion_percentage (float): The percentage of black pixels to
convert to white.
```

```
image = Image.open(input path)
draw = ImageDraw.Draw(image)
width = image.size[0]
height = image.size[1]
pix = image.load()
for i in range (width):
    for j in range(height):
        red = pix[i, j][0] + rand
        green = pix[i, j][1] + rand
        blue = pix[i, j][2] + rand
        if red < 0:
            red = 0
        if green < 0:
            green = 0
        if blue < 0:
            blue = 0
        if red > 255:
            red = 255
        if green > 255:
            green = 255
        if blue > 255:
```

```
if (red, green, blue) == (0, 0, 0) and random.random() <
conversion percentage:
                red, green, blue = 255, 255, 255
            draw.point((i, j), (red, green, blue))
   for in range(num missing points):
       x = random.randint(0, width - 1)
       y = random.randint(0, height - 1)
       draw.point((x, y), (255, 255, 255)) # Set the missing point to
   image.save(output path, "JPEG")
   del draw
from PIL import Image, ImageDraw
def generateNoisyImages():
    image paths = [
       "/content/3.jpg",
   for i, image path in enumerate(image paths, start=1):
        noisy image path = f"/content/noisy{i}.jpg"
        getNoisyBinaryImage(image path, noisy image path,
num missing points=500, conversion percentage=0.1)
        print(f"Noisy image for {image path} generated and saved as
{noisy image path}")
generateNoisyImages()
```

این تابع یک تصویر ورودی را با افزودن نویز به پیکسلها تغییر می دهد. همچنین، تعدادی از پیکسلهای سیاه را به سفید تبدیل می کند. علاوه بر این، تعدادی نقطه گمشده به تصویر اضافه می شود. این عملیاتها با استفاده از پارامترهای rum_missing_points درصد تبدیل پیکسلهای پارامترهای conversion_percentage و عداد نقاط گمشده و سیاه به سفید قابل تنظیم هستند.

```
from pylab import *
from math import sqrt
import matplotlib.pyplot as plt
IMAGE PATH = "/content/noisy5.jpg"
def show(matrix):
    Args:
       matrix (list of lists): The matrix to be displayed.
    for j in range(len(matrix)):
        for i in range(len(matrix[0])):
            print("{:3f}".format(matrix[j][i]), end=" ")
        print(sep="")
def change(vector, a, b):
    Transform a vector into a matrix of specified dimensions.
    Args:
    matrix = [[0 for j in range(a)] for i in range(b)]
    while k < b:
```

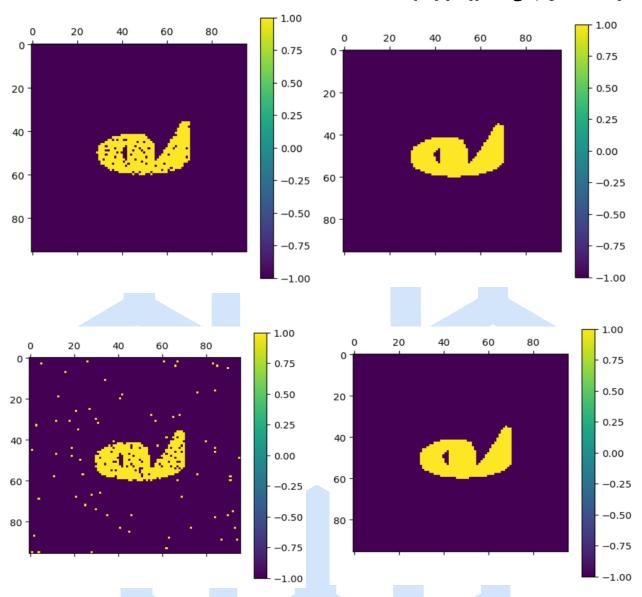
```
matrix[k][i] = vector[j]
    return matrix
def product(matrix, vector, T):
    result vector = []
    for i in range(len(matrix)):
        for j in range(len(vector)):
            x = x + matrix[i][j] * vector[j]
        result vector.append((x + T))
def action(vector, T, Emax):
    result vector = []
    for value in vector:
        if value <= 0:</pre>
            result vector.append(0)
        elif 0 < value <= T:</pre>
            result vector.append(Emax * value)
```

```
elif value > T:
            result vector.append(T)
def mysum(vector, j):
   total sum = 0
   while p < len(vector):</pre>
            total sum = total sum + vector[p]
def norm(vector, p):
        float: The Euclidean norm of the difference between the two
vectors.
   difference = []
   for i in range(len(vector)):
        difference.append(vector[i] - p[i])
    sum = 0
    for element in difference:
        sum += element * element
   return sqrt(sum)
```

```
path = [
    '/content/1.jpg',
    '/content/3.jpg',
x = [] # Binary representations of example images
print(os.path.basename(IMAGE PATH))
for i in path:
    x.append(convertImageToBinary(i))
y = convertImageToBinary(IMAGE PATH) # Binary representation of the input
entr = y
k = len(x)  # Number of example images
a = 96 # Number of columns in the transformed matrix
b = 96  # Number of rows in the transformed matrix
entr = y
q = change(y, a, b)  # Transformation of input image into a matrix
plt.matshow(q)
plt.colorbar()
m = len(x[0])
w = [[(x[i][j]) / 2 for j in range(m)] for i in range(k)] # Weight matrix
T = m / 2 \# Activation function threshold parameter
e = round(1 / len(x), 1)
E = [[0 for j in range(k)] for i in range(k)] # Synaptic connection
Emax = 0.000001  # Maximum allowable difference norm between output
U = 1 / Emax
for i in range(k):
    for j in range(k):
            E[i][j] = 1.0
            E[i][j] = -e
```

```
s = [product(w, y, T)] # Initial output vector
p = action(s[0], U, Emax)
y = [p]
i = 0
j = []
p = [0 \text{ for } j \text{ in range(len(s[0]))}]
while norm(y[i], p) \geq Emax:
    s.append([0 for j in range(len(s[0]))])
    for j in range(len(s[0])):
        s[i + 1][j] = y[i][j] - e * mysum(y[i], j)
    y.append((action(s[i + 1], U, Emax)))
    p = y[i - 1]
print('Output Vectors Table:')
show(y)
print('Last Output Vector:', *y[len(y) - 1])
result index = y[len(y) - 1].index(max(y[len(y) - 1])) + 1
if max(y[len(y) - 1]) == 0:
    print ("The Hamming network cannot make a preference between classes.")
    print("In the case of a small number of input characteristics, the
    plt.show()
    exit()
    q = change(x[result index - 1], a, b)
    print('The highest positive output value is associated with class',
result index)
    plt.matshow(q)
   plt.colorbar()
   plt.show()
```

در نتیجه شکل نهایی به صورت زیر خواهد شد:



میزان Point Missing یا تعداد نقاط گمشده بیش از حد می تواند به اختلال در عملکرد شبکه یا الگوریتمهایی که از تصاویر مشابه به عنوان ورودی استفاده می کنند، منجر شود. این اختلالات ممکن است به دلیل از دست رفتن اطلاعات مهم در نقاطی که اضافه شدهاند، یا تغییرات ناخواسته در محتوای تصویر ایجاد شوند.

راهحلهای ممکن برای مقابله با این اختلالات عبارتند از:

۱. **ميزان معقول Point Missing

- انتخاب یک حد معقول برای تعداد نقاط گمشده به نحوی که تاثیر بر عملکرد شبکه کم باشد. این مقدار باید با توجه به خصوصیات و نیازهای مساله تنظیم شود.
 - ۲. **استفاده از تصاویر کنترل
- برای ارزیابی عملکرد شبکه، از تصاویر کنترل (تصاویر بدون نویز یا تغییرات) نیز استفاده کنید و نتایج را با تصاویر نویزدار مقایسه کنید.
 - ٣. **تنظيمات دقت نويز
- کنترل دقت نویز افزوده شده به تصویر. مثلاً مقدار ``noise_factorرا به یک حد معقول تنظیم کنید تا نویز اضافه شده به حد مفید باقی بماند.
 - ۴. **تصویربرداری دقیق
- از روشهای تصویربرداری دقیق تری برای اضافه کردن نویز و تولید نقاط گمشده استفاده کنید تا از از دست رفتن اطلاعات حیاتی جلوگیری شود.
 - ۵. **ارزیابی همواره
- عملکرد شبکه را با مقدار مختلف نقاط گمشده ارزیابی کنید و تاثیر آن بر دقت و عملکرد کلی شبکه را مشاهده کنید.
 - ۶. **استفاده از روشهای پیشرفتهتر
- در صورت نیاز، از روشهای پیشرفته تری برای مدیریت نویز و نقاط گمشده استفاده کنید، مثل استفاده از شبکههای مولد ((GANs)برای تولید تصاویر نویزدار و گمشده.

یا می توانیم برای این حالت از کد زیر بهره بگیریم:

```
from pylab import *
from math import sqrt
import matplotlib.pyplot as plt
import os

# Define the path to the input image
IMAGE_PATH = "/content/noisy1.jpg"

def show(matrix):
    """
```

```
for j in range(len(matrix)):
        for i in range(len(matrix[0])):
            print("{:3f}".format(matrix[j][i]), end=" ")
        print(sep="")
def change(vector, a, b):
        list of lists: The transformed matrix.
   matrix = [[0 for j in range(a)] for i in range(b)]
   while k < b:
       while i < a:
           matrix[k][i] = vector[j]
   return matrix
def product(matrix, vector, T):
```

```
result vector = []
    for i in range(len(matrix)):
        for j in range(len(vector)):
            x = x + matrix[i][j] * vector[j]
        result vector.append((x + T))
def action(vector, T, Emax):
   result vector = []
   for value in vector:
        if value <= 0:
            result vector.append(0)
       elif 0 < value <= T:</pre>
            result vector.append(Emax * value)
        elif value > T:
            result vector.append(T)
   return result vector
def mysum(vector, j):
```

```
total sum = 0
    while p < len(vector):</pre>
            total sum = total sum + vector[p]
    return total sum
def norm(vector, p):
        float: The Euclidean norm of the difference between the two
vectors.
   difference = []
    for i in range(len(vector)):
        difference.append(vector[i] - p[i])
    sum = 0
    for element in difference:
        sum += element * element
    return sqrt(sum)
path = [
    '/content/2.jpg',
x = [] # Binary representations of example images
print(os.path.basename(IMAGE PATH))
for i in path:
    x.append(convertImageToBinary(i))
```

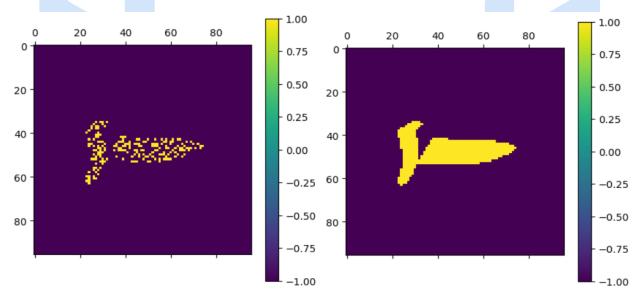
```
y = convertImageToBinary(IMAGE PATH) # Binary representation of the input
entr = y
k = len(x)  # Number of example images
a = 96 # Number of columns in the transformed matrix
b = 96  # Number of rows in the transformed matrix
q = change(y, a, b) # Transformation of input image into a matrix
plt.matshow(q)
plt.colorbar()
m = len(x[0])
w = [[(x[i][j]) / 2 \text{ for } j \text{ in range(m)}] \text{ for } i \text{ in range(k)}] \# Weight matrix}
T = m / 2 # Activation function threshold parameter
e = round(1 / len(x), 1)
E = [[0 \text{ for } j \text{ in } range(k)]] for i in range(k)] # Synaptic connection
Emax = 0.000001 # Maximum allowable difference norm between output
U = 1 / Emax
for i in range(k):
   for j in range(k):
            E[i][j] = 1.0
        else:
             E[i][j] = -e
s = [product(w, y, T)] # Initial output vector
p = action(s[0], U, Emax)
y = [p]
i = 0
j = []
p = [0 \text{ for } j \text{ in range(len(s[0]))}]
while norm(y[i], p) >= Emax:
    s.append([0 for j in range(len(s[0]))])
    for j in range(len(s[0])):
        s[i + 1][j] = y[i][j] - e * mysum(y[i], j)
    y.append((action(s[i + 1], U, Emax)))
    p = y[i - 1]
```

```
print('Output Vectors Table:')
show(y)
print('Last Output Vector:', *y[len(y) - 1])

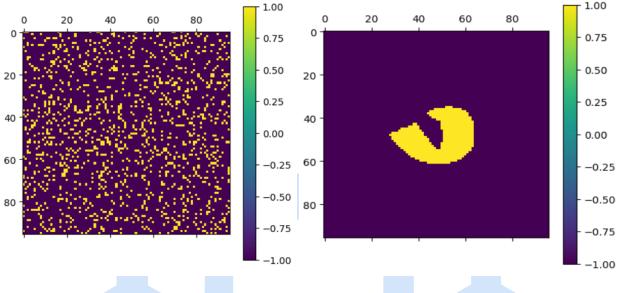
# Determine the class with the highest output value
result_index = y[len(y) - 1].index(max(y[len(y) - 1])) + 1

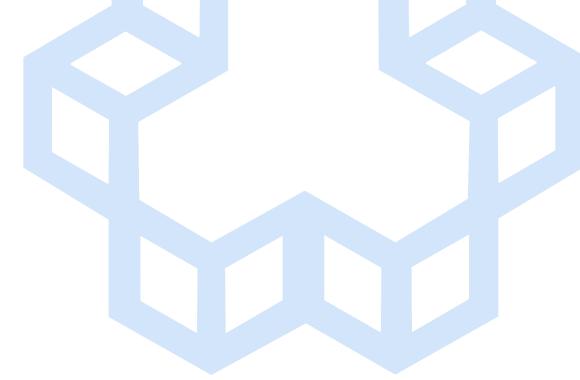
if max(y[len(y) - 1]) == 0:
    print("The Hamming network cannot make a preference between classes.")
    print("In the case of a small number of input characteristics, the
network may not be able to classify the image.")
    plt.show()
    exit()
else:
    q = change(x[result_index - 1], a, b)
    print('The highest positive output value is associated with class',
result_index)
    plt.matshow(q)
    plt.colorbar()
    plt.show()
```

این کد یک شبکه همینگ را پیادهسازی میکند که برای تشخیص الگوها در تصاویر دودویی استفاده می شود. شبکه از توابعی مانند ضرب ماتریسی و فعال سازی برای آموزش و تشخیص الگوها استفاده میکند. پس از آموزش، شبکه توانایی تشخیص الگوها را داراست.



به طور با بالاتر بردن ضریب نویز مدل در حالت زیر مدل اشتباه تصویر نویزی را حدس زده است:





بخش١: سوالات تحليلي

سوال چهارم:

```
# PART1
# Load the dataset from the specified file path
data = pd.read_csv('/content/data.csv')
# Display the first few rows of the DataFrame
data.head()
```

کد بالا برای بارگیری مجموعه داده از مسیر فایل مشخص شده و نمایش چند ردیف اول از دادهها در یک DataFrame استفاده می شود.

data.isnull().sum()

این دستور به تعداد مقادیر ناپردازشگر در هر ستون از مجموعه داده اشاره دارد. به عبارت دیگر، برای هر ستون در DataFrame، تعداد مقادیر ناپردازشگر مقادیر خالی یا NaNشمارش می شود.

Remove rows with any null values data.dropna(inplace=True)

این دستور برای حذف سطرهایی از مجموعه داده استفاده می شود که حداقل یک مقدار ناپردازشگر دارند. با قرار دستور برای حذف سطرهایی از مجموعه داده استفاده می شوند، به این معنی که DataFrame اصلی دادن inplace=True تغییر می کند و نیازی به ایجاد یک DataFrame جدید نیست. این کار معمولاً برای پاکسازی داده ها از مقادیر ناپردازشگر و حذف سطرهایی که حاوی آنها هستند، انجام می شود.

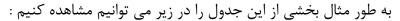
```
# Select columns with numerical data types
num = data.select_dtypes(exclude=['object']).columns
num
```

این کد برای انتخاب ستونهایی از مجموعه داده استفاده می شود که دادههای عددی (اعشاری یا صحیح) دارند. تابع select_dtypes بر اساس نوع دادهها، انتخاب ستونهای DataFrame را انجام می دهد. در اینجا، با استفاده از پارامتر ['object']=exclude می دادههای عددی دارند) بارامتر (بلکه دادههای عددی دارند) دارند) می شوند. نتیجه این انتخاب در متغیر num ذخیره شده و نمایش داده می شود.

```
# PART2
# Create a heatmap to visualize the correlation matrix of numerical
columns
plt.figure(figsize=(15, 15))
```

```
sns.heatmap(data[num].corr(), annot=True, cmap='inferno',
mask=np.triu(data[num].corr(), k=1))
```

این بخش از کد یک نمودار حرارت از ماتریس همبستگی بین اعداد دیتافریم ایجاد میکند و مقادیر واقعی همبستگیها را در هر خانه نمایش میدهد. استفاده از رنگهای inferno و حذف نواحی تکراری در heatmap این تصویرسازی را بهبود می بخشد.



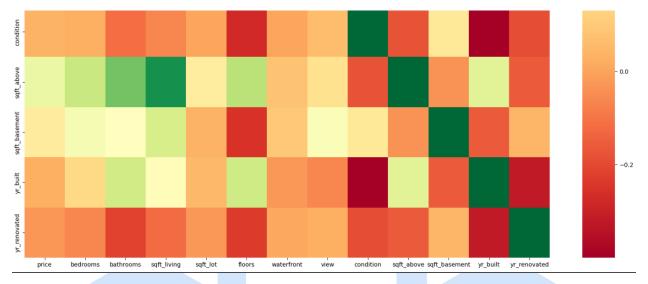


Calculate the correlation between columns and 'price', then sort them in descending order correlation_matrix = data.corr()['price'].sort_values(ascending=False) correlation matrix

این کد برای محاسبه همبستگی بین ستونهای مختلف و ستون ' 'priceمیباشد. نتیجه ماتریس همبستگی بین هر ستون و ستون و price ذخیره میشود. این اطلاعات معمولاً برای درک ارتباطات بین متغیرها و تاثیر آنها بر متغیر price مفید است.

```
# Plot a heatmap to visualize the correlation matrix
plt.figure(figsize=(20, 20))
sns.heatmap(data.corr(), cmap="RdYlGn")
plt.show()
```

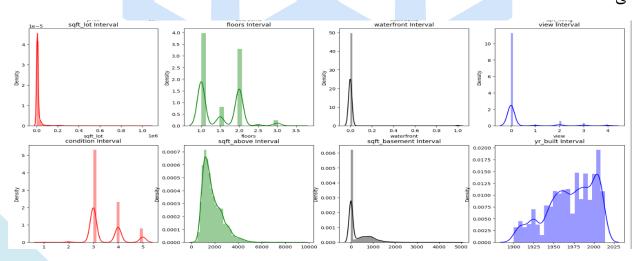
در این بخش از کد، یک نمودار حرارت heatmap ایجاد می شود تا ماتریس همبستگی بین تمام ستون های داده را به صورت گرافیکی نمایش دهد. از نقشه رنگی RdYlGn برای نمایش مقادیر همبستگی استفاده شده است. در نهایت، نمودار حرارت با استفاده از دستور plt.show نمایش داده می شود. این گونه نمودارها به تحلیل ارتباطات میان متغیرها در دادهها کمک می کنند.



```
plt.figure(figsize=(20, 20))
plt.subplot(4,4,1)
sns.distplot(data['price'], color="red").set title('price Interval')
plt.subplot(4,4,2)
sns.distplot(data['bedrooms'], color="green").set title('bedrooms')
Interval')
plt.subplot(4,4,3)
sns.distplot(data['bathrooms'], color="black").set title('bathrooms
Interval')
plt.subplot(4,4,4)
sns.distplot(data['sqft living'], color="blue").set title('sqft living
Interval')
plt.subplot(4,4,5)
sns.distplot(data['sqft lot'], color="red").set title('sqft lot Interval')
plt.subplot(4,4,6)
sns.distplot(data['floors'], color="green").set title('floors Interval')
plt.subplot(4,4,7)
sns.distplot(data['waterfront'], color="black").set title('waterfront')
Interval')
```

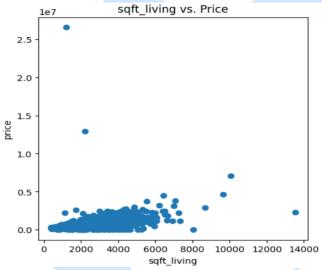
```
plt.subplot(4,4,8)
sns.distplot(data['view'], color="blue").set title('view Interval')
plt.subplot(4,4,9)
sns.distplot(data['condition'], color="red").set title('condition
Interval')
plt.subplot(4,4,10)
sns.distplot(data['sqft above'], color="green").set title('sqft above
Interval')
plt.subplot(4,4,11)
sns.distplot(data['sqft basement'],
color="black").set title('sqft basement Interval')
plt.subplot(4,4,12)
sns.distplot(data['yr built'], color="blue").set title('yr built
Interval')
plt.subplot(4,4,13)
sns.distplot(data['yr renovated'], color="red").set title('yr renovated
Interval')
```

در این قسمت از کد، یک شبکه ۴x۴ از نمودارهای توزیع فراهم شده است تا توزیع متغیرهای عددی مختلف را نشان دهد. هر سطر از شبکه به چهار متغیر مختلف اختصاص دارد. از تابع sns.distplot برای رسم نمودارهای توزیع استفاده شده است. هر subplot به یک متغیر عددی از داده اختصاص داده شده و رنگ متناسب با هر subplot تعیین شده است. عنوان هر subplot نیز نام متغیر متناظر با آن است. از set_title برای افزودن عنوان به هر subplot استفاده شده است. این کد به تحلیل توزیع متغیرهای عددی مختلف در مجموعه داده کمک



```
# Create a scatter plot of enginesize against price
plt.figure(figsize=(5, 5))
plt.scatter(x='sqft_living', y='price', data=data)
plt.xlabel('sqft_living')
plt.title('sqft_living vs. Price')
plt.ylabel('price')
plt.show()
```

این بخش از کد یک نمودار scatter ایجاد می کند که رابطه بین متغیرهای sqft_living و انشان می دهد. این بخش از کد یک نمودار برای بررسی احتمال وجود رابطه خطی بین مساحت زندگی sqft_living و قیمت ملک price استفاده می شود.



```
# Extract 'year', 'month', and 'day' from the 'date' column
data['year'] = pd.to_datetime(data['date']).dt.year
data['month'] = pd.to_datetime(data['date']).dt.month

# Show the DataFrame with the separate 'year' and 'month' columns
data = data[['year', 'month'] + [col for col in data.columns if col not in
['year', 'month']]]

# Drop the specified columns from the DataFrame
data = data.drop(['date'], axis=1)
data
```

این بخش از کد، اطلاعات سال و ماه را از ستون date استخراج می کند و این اطلاعات را به دیتافریم اضافه می کند. سپس، ستونهای year و month به ابتدای دیتافریم منتقل می شوند و ستون date حذف می شود. این کار برای افزایش قابلیت تحلیل زمانی داده ها انجام شده است.

```
data = data.drop(['year'], axis=1)
data
```

این بخش از کد، ستون year را از DataFrame حذف می کند. این کار ممکن است به منظور حذف اطلاعات غیرضروری یا تغییر در ساختار دادهها باشد.

```
# List of specified categorical columns
dummy = ['city']
# Convert categorical columns to numerical using one-hot encoding
df2 = pd.get_dummies(data, columns=dummy, drop_first=True)
# Display the first few rows of the modified DataFrame
df2.head()
```

در این بخش از کد، ستون دستهای city با استفاده از one-hot encoding به چندین ستون جدید تبدیل شده است. این اقدام باعث ایجاد متغیرهای دودویی جدید متناظر با دستههای مختلف در city می شود.

```
# PART5
x = df2.drop(["price"], axis=1) # features
y = df2["price"] # Output data
# Perform train-test split
x_train, x_test, y_train, y_test = train_test_split(x, y, test_size=0.2, random_state=83, shuffle=True)
# Print the shapes of the datasets
print("X Train Scaler : ", x_train.shape) # Print shape of x_train
print("X Test Scaler : ", x_test.shape) # Print shape of x_test
print("Y Train Scaler : ", y_train.shape) # Print shape of y_train
print("Y Test Scaler : ", y_test.shape) # Print shape of y_test
```

این بخش از کد دادهها را برای آموزش و آزمون مدل آماده می کند و ابعاد مجموعههای آموزش و آزمون را نمایش می دهد.

$$x' = \frac{x - \min(x)}{\max(x) - \min(x)}$$

```
# Initialize Min-Max Scaler
scaler_1 = MinMaxScaler()

# Normalize the training input data
x_train = scaler_1.fit_transform(x_train)

# Normalize the test input data
x_test = scaler_1.transform(x_test)
# Convert y_train and y_test type to DataFrame
```

```
y_train = pd.DataFrame(y_train)
y_test = pd.DataFrame(y_test)

scaler_2 = MinMaxScaler()

# Normalize outputs
y_train = scaler_2.fit_transform(y_train)
y_test = scaler_2.transform(y_test)
```

در این بخش از MinMaxScaler برای نرمالسازی دادههای ورودی و خروجی استفاده شده است. دادههای ورودی و خروجی آموزش و آزمون به صورت جداگانه نرمالسازی شدهاند. بردارهای وابسته به فرمت DataFrame تبدیل شدهاند. این مراحل به منظور آمادهسازی دادهها برای مدلسازی میباشند.

```
model_3 = Sequential()

# Add the first hidden layer with 10 neurons and ReLU activation function
model_3.add(Dense(10, activation='relu', input_shape=(x_train.shape[1],)))

# Add the second hidden layer with 10 neurons and ReLU activation function
model_3.add(Dense(10, activation='relu'))

# Add the third hidden layer with 10 neurons and ReLU activation function
model_3.add(Dense(10, activation='relu'))

# Add an output layer with 1 neuron and linear activation function
model_3.add(Dense(1, activation='linear'))

model_3.summary()
```

این بخش از کد یک مدل شبکه عصبی با سه لایه پنهان از نوع Dense ایجاد می کند:

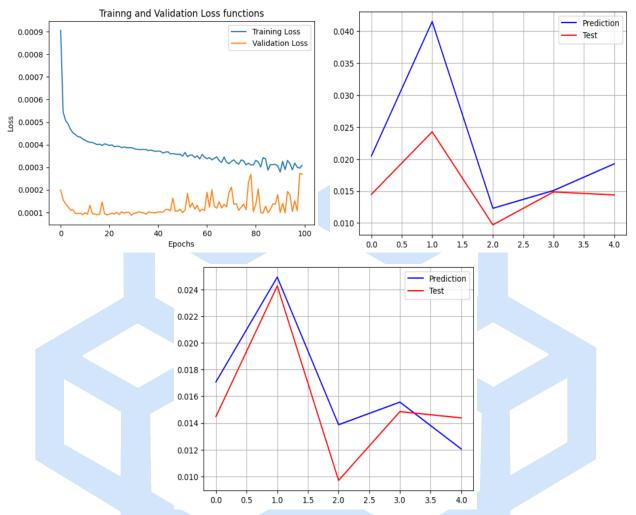
- لايه اول با ۱۰ نورون و فعالساز .ReLU

- لایه دوم با ۱۰ نورون و فعالساز .ReLU

– لایه سوم با ۱۰ نورون و فعالساز .ReLU

در ادامه نیز دقت عوامل موثر و مدل مورد نظر ارائه شده بررسی می شود :

در ادامه نمودار مربوط به تابع اتلاف و r2score را براى این حالت رسم مى كنیم:



حال می خواهیم تمامی این مراحل را برای یک بهینه ساز و تابع اتلاف جدید بررسی کنیم:

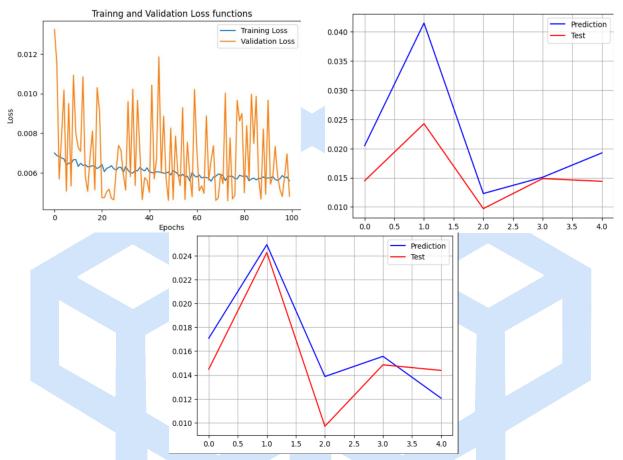
```
# PART7
# Compile model with stochastic gradient descent optimizer and mean
absolute error loss
model_3.compile(optimizer = 'sgd',loss = 'mae')

# Split the data into training and validation sets
x_train1, x_val, y_train1, y_val = train_test_split(x_train, y_train,
test_size=0.2, random_state=83, shuffle=True)

history = model_3.fit(x_train1, y_train1, validation_data=(x_val, y_val),
epochs=100, batch_size=10, verbose=0)

# Evaluate the model
loss = model_3.evaluate(x_test , y_test)
```

در این حالت نیز نمودار های اتلاف و r2score را رسم می کنیم تا با حالت قبل مقایسه کنیم :



استفاده از یک بهینهساز و تابع اتلاف خاص در آموزش مدل عصبی می تواند تأثیر مهمی بر عملکرد و کارایی مدل داشته باشد. در ادامه توضیح دادهام:

- **انتخاب بهینهساز **: انتخاب بهینهساز می تواند تأثیر زیادی در سرعت و کیفیت آموزش مدل داشته باشد. بهینهسازها مسئول به روزرسانی وزنها در هر مرحله از آموزش هستند. بهینهسازهای مختلف مثل SGD ، Adam، خصوصیات و الگوریتمهای مختلفی دارند که بر اساس مشخصه داده و مسئله مورد استفاده متفاوت هستند.

- **انتخاب تابع اتلاف**: تابع اتلاف مشخص می کند که مدل چقدر از مقدار واقعی فاصله دارد. انتخاب صحیح تابع اتلاف بر اساس نوع مسئله موجود مهم است. برای مسائل رگرسیون معمولاً از MSE میانگین مربعات خطا و برای مسائل طبقه بندی از توابعی مانند Cross-Entropy استفاده می شود.

تأثير اين انتخابات:

۱. **سرعت آموزش**: بهینهسازها ممکن است به سرعت و یا کندی فرآیند آموزش مدل تأثیر بگذارند. بهینهسازهای مبتنی بر مفاهیم گرادیان، معمولاً در جستجوی مسیرهای کمینه سریعتر عمل می کنند.

۲. **پایداری**: انتخاب تابع اتلاف صحیح میتواند در پایداری آموزش مدل تأثیر داشته باشد. توابع اتلاف
 مختلف میتوانند بر اساس خصوصیات داده مثبت یا منفی بر این پایداری تأثیر بگذارند.

۳. **مقاومت به دادههای نویزی**: برخی توابع اتلاف مقاومت بیشتری در مقابل دادههای نویزی دارند و می توانند مدل را بهتر در برابر دادههای ناهمگن سازند.

۴. **عملکرد نهایی مدل **: این تنظیمات به صورت مشترک می توانند به عملکرد نهایی مدل در مقابل دادههای تست تأثیر بگذارند. این انتخابات ممکن است مدل را به سمت یک جواب بهینه تر و کار آمدتر هدایت کنند.

```
# PART8
# Inverse transform the scaled test data and predictions
y_test_unscaled = scaler_2.inverse_transform(y_test)
y_pred_unscaled = scaler_2.inverse_transform(y_pred_3_test)

random_pred = []
random_test = []

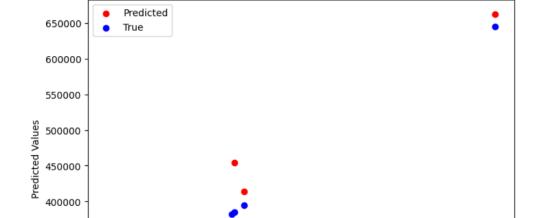
for i in range(5):
    j = random.randint(0, len(y_test_unscaled))
    random_pred.append(y_pred_unscaled[i])
    random_test.append(y_test_unscaled[i])

# Plotting the unscaled true test data against predictions with different colors
plt.figure(figsize=(8, 6))
plt.scatter(random_test, random_pred, color='red', label='Predicted')
plt.scatter(random_test, random_test, color='blue', label='True')
plt.title('True vs Predicted Values for 5 random data in Test data')
plt.xlabel('True Values')
plt.ylabel('Predicted Values')
plt.legend()
```

plt.show()

این بخش از کد، مقادیر پیشبینی شده و واقعی برای پنج نمونه تصادفی از دادههای آزمون را در یک نمودار مقایسه نشان میدهد. این کار به بررسی تطابق یا عدم تطابق مقادیر پیشبینی با واقعی کمک میکند.

True vs Predicted Values for 5 random data in Test data



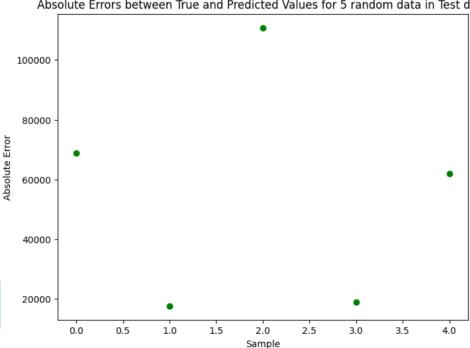
True Values

```
# Assuming random_test and random_pred are lists
random_test = np.array(random_test)
random_pred = np.array(random_pred)

# Calculate errors between true and predicted values
errors = np.abs(random_test - random_pred)

# Plotting the errors
plt.figure(figsize=(8, 6))
plt.plot(errors, marker='o', linestyle='', color='green')
plt.title('Absolute Errors between True and Predicted Values for 5 random
data in Test data')
plt.xlabel('Sample')
plt.ylabel('Absolute Error')
plt.show()
```

این بخش از کد، اختلاف مطلق بین مقادیر واقعی و پیشبینی شده را برای پنج نمونه تصادفی نشان میدهد. این اختلافات در یک نمودار با استفاده از خطاهای مطلق نمایش داده شدهاند.



Absolute Errors between True and Predicted Values for 5 random data in Test data

برای بهبود عملکرد و کاهش اختلاف مطلق بین مقادیر واقعی و پیشبینی شده، میتوانید اقدامات زیر را انجام

۱. **تنظیم پارامترها **: بهینه سازی پارامترهای مدل و شبکه عصبی می تواند بهبود عملکرد را به همراه داشته باشد. از ابزارهایی مانند جستجوی هیپرپارامتر، شبکههای عصبی با پیچیدگی مناسب، و تنظیم مناسب تعداد لایهها و نورونها بهره ببرید.

۲. **استفاده از لایههای با پیچیدگی بالا **: افزایش پیچیدگی مدل می تواند بهبود عملکرد آن را داشته باشد، اما باید از اورفیتینگ overfitting جلوگیری کرد.

٣. **تعويض تابع اتلاف**: استفاده از توابع اتلاف مختلف و انتخاب يک تابع مناسب با توجه به مسئله ممکن است تأثير بسزايي داشته باشد.

۴. **افزایش حجم داده آموزشی**: افزایش تعداد نمونههای آموزشی میتواند به مدل کمک کند تا الگوهای بیشتری را فراگیری کند و به دقت بیشتری دست یابد. ۵. **کاهش ابعاد ویژگیها**: اگر تعداد ویژگیها زیاد است، امکان دارد با کاهش ابعاد شدند ویژگیها دوت مدل افزایش یابد. reduction یا حتی انتخاب ویژگی

۶. **نرمالسازی و وزندهی**: اطمینان حاصل کنید که دادهها نرمالسازی شده باشند و وزندهی به مناسبی
 انجام شود.

۷. **آگمنتیشن داده**: با اعمال تغییرات جزئی یا ایجاد دادههای مصنوعی، میتوانید تنوع بیشتری به دادههای
 آموزشی اضافه کنید.

۸. **رگولاریزاسیون**: استفاده از تکنیکهای رگولاریزاسیون مانند dropout یا L1/L2 regularization
 می تواند از اورفیتینگ جلوگیری کرده و عملکرد مدل را بهبود بخشد.

بخش١: سوالات تحليلي

سوال پنجم:

۱-مجموعه دادهٔ Iris را فراخوانی کنید و روش های تحلیل داده ای که آموخته اید را روی آن به کار ببنیدید. داده ها را با نسبتی دلخواه و مناسب به مجموعه های آموزش و ارزیابی تقسیم کنید.

۲- با استفاده از روش های آمادهٔ پایتون، سه مدل بر مبنای رگرسیون لجستیگ، MLP شبکه های عصبی پایه شعاعی RBF را تعریف کرده و روی داده ها آموزش دهید. نتایج روی داده های ارزیابی را حداقل با چهار شاخص و ماتریس درهم ریختگی نشان داده و تحلیل کنید. در انتخاب فراپارامترها آزاد هستید؛ اما لازم است که نتایج را به صورت کامل مقایسه و تحلیل کنید. به دانشجویانی که این سوال را بدون استفاده از کتابخانه ها و مدل های آمادهٔ پایتونی انجام دهند، تا ۲۰ درصد نمرهٔ امتیازی تعلق خواهد گرفت.

```
from sklearn.datasets import load_iris
from sklearn.model_selection import train_test_split
from sklearn.linear_model import LogisticRegression
from sklearn.neural_network import MLPClassifier
from sklearn.metrics import accuracy_score, precision_score, recall_score,
f1_score, confusion_matrix
from sklearn.cluster import KMeans
import numpy as np
```

این کد از کتابخانههای scikit-learn استفاده می کند تا یک مجموعه داده Iris را بخواند و سپس با استفاده از مدلهای مختلف، اعم از رگرسیون لجستیک Logistic Regression شبکه عصبی MLPClassifier و کاهش بعد با الگوریتم خوشهبندی KMeans، مسائل مختلف را حل کند. سپس معیارهای ارزیابی مانند دقت محکرد پیشبینی precision حساسیت recall اسکور F1 و ماتریس اشتباهات confusion matrix برای ارزیابی عملکرد مدلها روی دادههای آموزش و آزمون تقسیم شده و سپس مدلها روی دادههای آموزش آموزش داده شده و عملکرد آنها روی دادههای آزمون ارزیابی شده است.

```
iris = load_iris()
data = iris.data
target = iris.target
feature_names = iris.feature_names
```

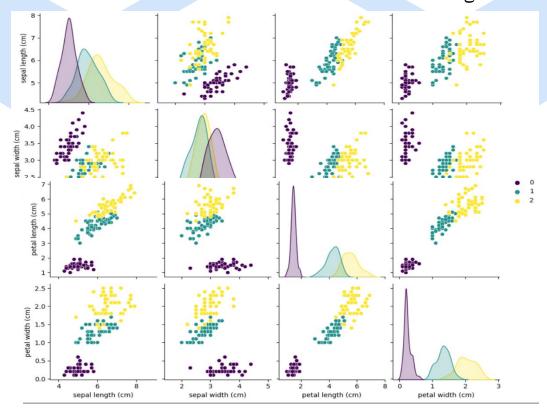
این قسمت از کد از دیتاست Iris استفاده می کند که یک مجموعه داده معروف در زمینه یادگیری ماشین است. دادههای ویژگی features در متغیر bataget و برچسبهای کلاس target در متغیر bataget قرار دارند. علاوه بر این، نام ویژگیها در feature_names ذخیره شده است.

```
iris_df = pd.DataFrame(data, columns=feature_names)
iris df['target'] = target
```

این بخش از کد از کتابخانه pandas برای ساخت یک DataFrame از دادههای Iris استفاده می کند. ابتدا دادههای ویژگیها feature_names به عنوان ستونهای DataFrame با نامهای مشخص شده در features افزوده شدهاند. سپس ستون جدیدی به نام target با افزودن مقادیر کلاسها DataFrame به نام iris_df فخیره شده است.

```
# Explore the dataset
sns.pairplot(iris_df, hue='target', palette='viridis')
plt.show()
```

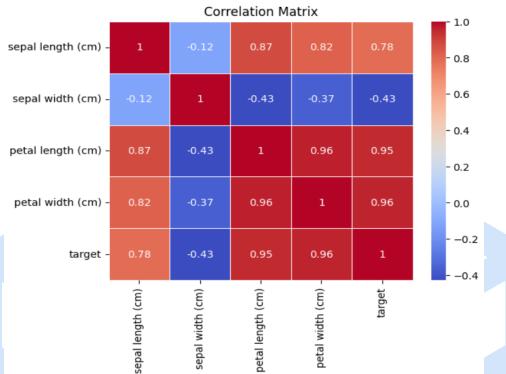
این بخش از کد از کتابخانه seaborn برای تصویرسازی اطلاعات دادههای Iris با استفاده از نمودارهای جفت Pair Plot استفاده می کند.



correlation_matrix = iris_df.corr()
sns.heatmap(correlation_matrix, annot=True, cmap='coolwarm',
linewidths=0.5)

```
plt.title('Correlation Matrix')
plt.show()
```

این بخش از کد یک نمودار حرارتی از ماتریس همبستگی بین ویژگیهای دادههای Iris ایجاد می کند. این نمودار حرارتی از تفاوت همبستگی بین هر دو ویژگی استفاده می کند و مقادیر همبستگی در هر خانه نمایش داده می شوند.



حال به سراغ تقسیم بندی داده ها به train و test می رویم:

```
# Split the data into training and evaluation sets
X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(data, target,
test_size=0.2, random_state=83)
```

این بخش از کد دادهها را به دو مجموعه آموزش و ارزیابی تقسیم می کند. X_{train} از X_{train} این بخش از کد دادههای ویژگی data و برچسبهای کلاس target به ترتیب به متغیرهای X_{train} و X_{train}

```
# Add bias term to the features
X_train = np.hstack((X_train, np.ones((X_train.shape[0], 1))))  # Adding
bias term
```

```
X eval = np.hstack((X eval, np.ones((X eval.shape[0], 1))))  # Adding bias
class LogisticRegression:
   def init (self, learning rate=0.01, epochs=1000):
        self.learning rate = learning rate
       self.epochs = epochs
   def sigmoid(self, x):
       return 1 / (1 + np.exp(-x))
   def train(self, X, y):
       self.weights = np.zeros(X.shape[1])
        for epoch in range(self.epochs):
            z = np.dot(X, self.weights)
            predictions = self.sigmoid(z)
            error = y - predictions
            gradient = np.dot(X.T, error)
            self.weights += self.learning rate * gradient
   def predict(self, X):
        z = np.dot(X, self.weights)
       predictions = self.sigmoid(z)
       return np.round(predictions)
class MLP:
   def init (self, input size, hidden size, output size,
learning rate=0.01, epochs=1000):
       self.input size = input size
       self.hidden size = hidden size
       self.output size = output size
       self.learning rate = learning rate
       self.epochs = epochs
        self.weights input hidden = np.random.rand(self.input size,
self.hidden size)
        self.weights hidden output = np.random.rand(self.hidden size,
self.output size)
   def sigmoid(self, x):
        return 1 / (1 + np.exp(-x))
```

```
def softmax(self, x):
        exp values = np.exp(x - np.max(x, axis=1, keepdims=True))
        return exp values / np.sum(exp values, axis=1, keepdims=True)
    def train(self, X, y):
        for epoch in range(self.epochs):
            hidden layer input = np.dot(X, self.weights input hidden)
            hidden layer output = self.sigmoid(hidden layer input)
            output layer input = np.dot(hidden layer output,
self.weights hidden output)
            output layer output = self.softmax(output layer input)
            output error = y - output layer output
            output delta = output error
            hidden layer error =
output delta.dot(self.weights hidden output.T)
            hidden layer delta = hidden layer error * (hidden layer output
* (1 - hidden layer output))
            self.weights hidden output += self.learning rate *
hidden layer output.T.dot(output delta)
            self.weights input hidden += self.learning rate *
X.T.dot(hidden layer delta)
    def predict(self, X):
        hidden layer input = np.dot(X, self.weights_input_hidden)
        hidden layer output = self.sigmoid(hidden layer input)
        output layer input = np.dot(hidden layer output,
self.weights hidden output)
        output layer output = self.softmax(output layer input)
        return np.argmax(output layer output, axis=1)
class RBFNN:
   def init (self, num centers, learning rate=0.01, epochs=1000):
        self.learning rate = learning rate
```

```
self.epochs = epochs
    def gaussian rbf(self, x, c, sigma):
        return np.exp(-np.linalg.norm(x - c) / (2 * sigma**2))
    def train(self, X, y):
        self.centers = X[np.random.choice(X.shape[0], self.num centers,
replace=False)]
        self.sigma = np.std(X)
        self.weights = np.random.rand(self.num centers)
        for epoch in range(self.epochs):
            for i in range(X.shape[0]):
                phi = np.array([self.gaussian rbf(X[i], c, self.sigma) for
c in self.centers])
                prediction = np.dot(phi, self.weights)
                error = y[i] - prediction
                self.weights += self.learning rate * error * phi
    def predict(self, X):
       predictions = []
        for i in range(X.shape[0]):
            phi = np.array([self.gaussian rbf(X[i], c, self.sigma) for c
in self.centers])
            prediction = np.dot(phi, self.weights)
            predictions.append(prediction)
        return np.round(predictions)
def one hot encode(labels, num classes):
    one hot = np.zeros((len(labels), num classes))
   one hot[np.arange(len(labels)), labels] = 1
    return one hot
def convert to integer labels(labels):
    label map = {label: i for i, label in enumerate(np.unique(labels))}
    return np.array([label map[label] for label in labels])
 train one hot = one hot encode(y train, len(np.unique(y train)))
```

```
y eval one hot = one hot encode(y eval, len(np.unique(y eval)))
lr model = LogisticRegression()
lr pred = lr model.predict(X eval)
mlp model = MLP(input size=X train.shape[1], hidden size=10,
output size=len(np.unique(y train)), epochs=1000)
mlp model.train(X train, y train one hot)
mlp pred = mlp model.predict(X eval)
# RBF Neural Network
num rbf centers = 10
rbf model = RBFNN(num centers=num rbf centers, epochs=1000)
rbf model.train(X train, convert to integer labels(y train))
rbf pred = rbf model.predict(X eval)
lr accuracy = accuracy score(y eval, lr pred)
lr precision = precision score(y eval, lr pred, average='weighted')
lr recall = recall score(y eval, lr pred, average='weighted')
lr f1 = f1 score(y eval, lr pred, average='weighted')
print("Logistic Regression Metrics:")
print(f"Accuracy: {lr accuracy:.4f}")
print(f"Precision: {lr precision:.4f}")
print(f"Recall: {lr recall:.4f}")
print(f"F1 Score: {lr f1:.4f}")
lr cm = confusion matrix(y eval, lr pred)
plt.figure(figsize=(10, 8))
sns.heatmap(lr cm, annot=True, fmt="d", cmap="Blues", cbar=False)
plt.title("Confusion Matrix - Logistic Regression")
plt.show()
mlp accuracy = accuracy score(y eval, mlp pred)
mlp precision = precision score(y eval, mlp pred, average='weighted')
mlp_recall = recall_score(y eval, mlp pred, average='weighted')
mlp f1 = f1 score(y eval, mlp pred, average='weighted')
print("\nMLP Metrics:")
```

```
print(f"Accuracy: {mlp accuracy:.4f}")
print(f"Precision: {mlp precision:.4f}")
print(f"Recall: {mlp recall:.4f}")
print(f"F1 Score: {mlp f1:.4f}")
mlp cm = confusion matrix(y eval, mlp pred)
plt.figure(figsize=(10, 8))
sns.heatmap(mlp cm, annot=True, fmt="d", cmap="Blues", cbar=False)
plt.title("Confusion Matrix - MLP")
plt.show()
rbf accuracy = accuracy score(y eval, rbf pred)
rbf precision = precision score(y eval, rbf pred, average='weighted')
rbf recall = recall score(y eval, rbf pred, average='weighted')
rbf f1 = f1 score(y eval, rbf pred, average='weighted')
print("\nRBF Neural Network Metrics:")
print(f"Accuracy: {rbf accuracy:.4f}")
print(f"Precision: {rbf precision:.4f}")
print(f"Recall: {rbf recall:.4f}")
print(f"F1 Score: {rbf f1:.4f}")
rbf cm = confusion matrix(y eval, rbf pred)
plt.figure(figsize=(10, 8))
sns.heatmap(rbf_cm, annot=True, fmt="d", cmap="Blues", cbar=False)
plt.title("Confusion Matrix - RBF Neural Network")
```

این بخش از کد مدلهای مختلف را برای آموزش و ارزیابی روی دادههای Iris اجرا می کند:

Logistic Regression .\

- یک مدل رگرسیون لجستیک ایجاد می شود و روی داده های آموزش X_train , y_train آموزش داده می شود.
 - پیشبینیهای مدل بر روی دادههای ارزیابی X_eval انجام میشود.
- معیارهای ارزیابی مانند دقت Accuracy دقت پیشبینی Precision حساسیت Recall و اسکور F1 محاسبه می شود.
 - یک ماتریس اشتباهات برای ارزیابی دقیق تر نمایش داده می شود.

Multi-Layer Perceptron (MLP) .7

- یک مدل شبکه عصبی چندلایه (MLPبا تعداد لایهها و اندازههای مخفی مشخص شده ایجاد می شود.
 - مدل روی دادههای آموزش آموزش داده میشود.
 - پیشبینیهای مدل بر روی دادههای ارزیابی انجام میشود.
 - معیارهای ارزیابی محاسبه میشود و ماتریس اشتباهات نمایش داده میشود.

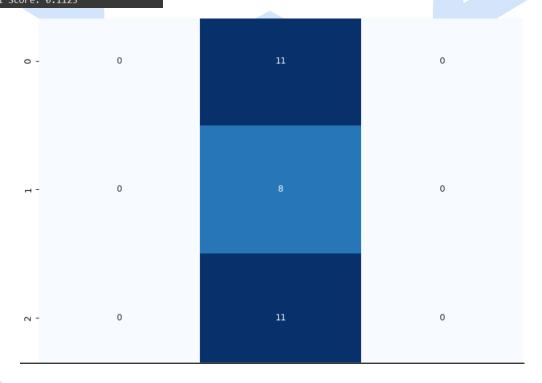
Radial Basis Function (RBF) Neural Network . T

- یک مدل شبکه عصبی با توابع پایه شعاعی ((RBFایجاد می شود.
 - مدل روی دادههای آموزش آموزش داده میشود.
 - پیشبینیهای مدل بر روی دادههای ارزیابی انجام میشود.
- معیارهای ارزیابی محاسبه میشود و ماتریس اشتباهات نمایش داده میشود.

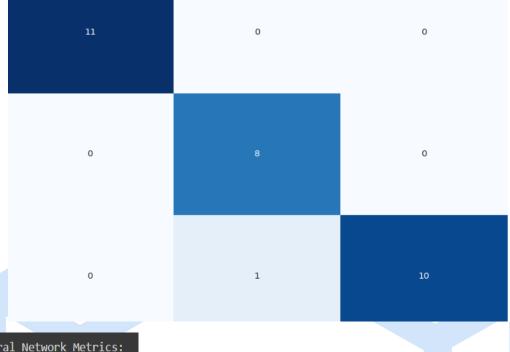
برای هر مدل، دقت، دقت پیشبینی، حساسیت، و اسکور F1 ارائه شده و ماتریس اشتباهات با استفاده از نمودار

حرارتی نمایش داده میشود.

Logistic Regression Metrics:
Accuracy: 0.2667
Precision: 0.0711
Recall: 0.2667
F1 Score: 0.1123

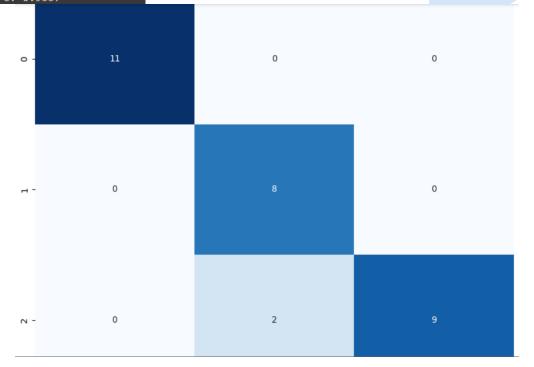


MLP Metrics: Accuracy: 0.9667 Precision: 0.9704 Recall: 0.9667 F1 Score: 0.9669



RBF Neural Network Metrics:

Accuracy: 0.9333 Precision: 0.9467 Recall: 0.9333 F1 Score: 0.9337



به دلیل دقت پایین روش رگرسیون لجستیگ می توانیم برای این مدل بجای تعریف کلاس از کتابخانه های آماده پایتونی نیز استفاده کنیم بنابراین به صورت زیر عمل می کنیم :

```
from sklearn.datasets import load_iris
from sklearn.model_selection import train_test_split
from sklearn.linear_model import LogisticRegression
from sklearn.metrics import accuracy_score

# Define the logistic regression model
logistic_regression_model = LogisticRegression()

# Train the model on the training data
logistic_regression_model.fit(X_train, y_train)

# Make predictions on the test data
y_pred = logistic_regression_model.predict(X_test)

# Evaluate the model
accuracy = accuracy_score(y_test, y_pred)
print(f'Accuracy: {accuracy:.2f}')
```

این کد از دادههای iris استفاده می کند، یک مدل رگرسیون لجستیک را با دادههای آموزشی آموزش داده و سپس بر روی دادههای آزمایشی ارزیابی کرده و دقت مدل را چاپ می کند.

نتيجه دقت اين مدل:

مراجع

https://drive.google.com/drive/folders/1HvH5E9cI7d1Z8aYc26IhEJiux-HCNUQQ?usp=sharing