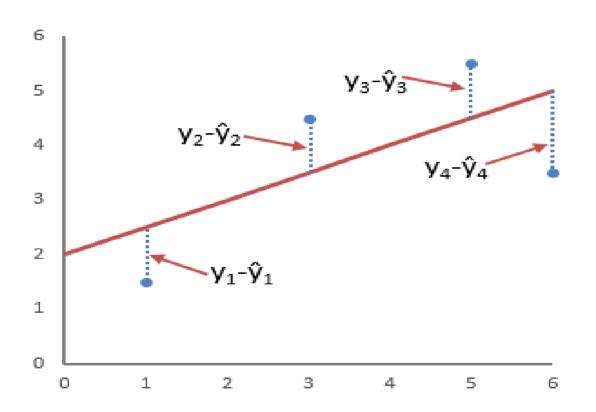
Машинное обучение

Лекция 4. Функции потерь и метрики качества

Пример. Приближение с помощью кривых



Функция потерь

$$\hat{y} = f(x, w)$$

$$L(w) \rightarrow min$$

Пример. Оценка параметра

- Метод максимального правдоподобия
- Оценка апостериорного максимума
- Байесовская оценка

Примеры

- Построение функции Ляпунова
- Оптимальное управление

Ещё пример

Вахтер хочет понять кого пускать в парадную. Он хочет минимизировать свою работу (больше спать) по:

- проверке входящих;
- разборкам с жильцами/руководством;
- уборке/проветриванию.

Для этого ему надо проверять входящих (думать). Однако, минимизировать "время сна" напрямую очень сложно. Задача помочь бедному вахтеру.

Желаемые свойства

- Выпуклость: легко оптимизировать.
- Дифференцируемость: производная по параметрам модели существует и непрерывна. Позволяет использовать градиентные методы оптимизации.
- Робастность: должна уметь работать с выбросами и не зависеть от небольшого числа экстремальных значений.
- Гладкость: должна иметь непрерывный градиент и не иметь резких переходов или скачков.
- Разреженность: должна стимулировать модель к получению разреженных результатов (уменьшение числа признаков).
- Монотонность: значение уменьшается по мере приближения прогнозируемого выхода к истинному.

Чему следовать выбирая функцию потерь

- Чувство прекрасного;
- Возможность применять математику:
 - Скорость вычисления;
 - Дифференцируемость (градиентные методы).
- Наличие интересных внутренних параметров;
- Возможность проверить осмысленность промежуточных результатов. NB: Чем больше мы в области, тем больше знания мы перенесем в таргет.

Проблемы в построении

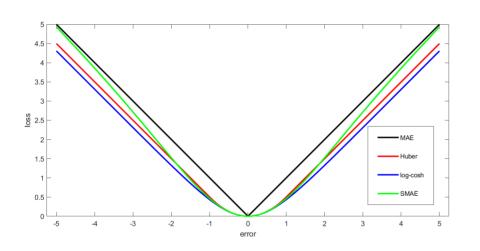
Что может быть "не так" в очевидном решении:

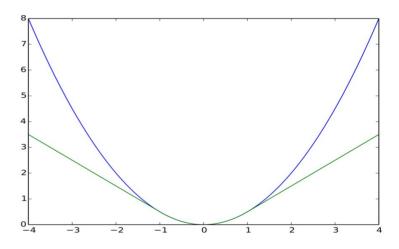
- Функция может быть неудобна для оптимизации;
- сложно гарантировать несмещённость по параметрам оптимизации;
- сложно собирать данные в терминах функции потерь

Стандартные функции потерь

https://arxiv.org/pdf/2307.02694

Регрессия





Регрессия

MSE

- дифференцируемая
- выпуклая
- чувствительна к выбросам
- зависит от масштаба

MAE

- недифференцируемая
- выпуклая
- менее чувствительная к выбросам
- зависит от масштаба
- Huber loss

Классификация

Binary Cross Entropy (log loss)

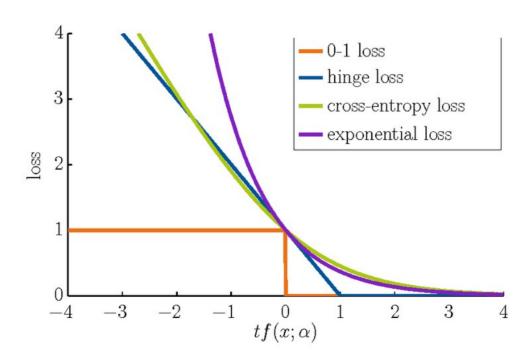
$$L(y,p) = -(y \log(p) + (1-y) \log(1-p))$$

- Cross Entropy loss
- Hinge loss

$$L(y,p)=max(0,1-y\cdot p)$$

Focal loss

Классификация



Классификация

• BCE

- Дифференцируемая
- Вероятностная интерпретация
- Штраф зависит от уверенности предсказания
- Чувствительна к несбалансированности классов

Hinge loss

- Выход +1 или -1
- Штрафует, даже если ответ верный, но слишком близко к границе

Регуляризация

$$\hat{y} = f(x, w)$$

$$L(w) + R(w) \rightarrow min$$

Метрики качества

Задача регрессии

- MSE
- RMSE
- MAE
- MBE

lacktriangle

Задача регрессии

MAPE

$$ext{MAPE} = 100 rac{1}{n} \sum_{t=1}^n \left| rac{A_t - F_t}{A_t}
ight|$$

- Плохо для близких к нулю значений
- Больше штрафует за отрицательные ошибки
- При недопрогнозировании ошибка не более 100%, при перепрогнозировании не ограничена

SMAPE

- По-разному штрафует за перепродирование и недопрогнозирование
- Плохо для близких к нулю значений

Задача регрессии

Коэффициент детерминации R^2 — это доля дисперсии зависимой переменной, объясняемая рассматриваемой моделью зависимости

$$R^{2} = 1 - \frac{\sum_{i=1}^{n} (y_{i} - \hat{y}_{i})^{2}}{\sum_{i=1}^{n} (y_{i} - \bar{y})^{2}}$$

- Хорош для линейных моделей
- Может быть отрицательным (модель хуже среднего целевой переменной)
- Чувствителен к выбросам
- Значение увеличивается (не уменьшается) от добавления в модель новых переменных, даже если эти переменные никакого отношения к объясняемой переменной не имеют.

- Confusion matrix
- Accuracy
- Precision
- Recall
- F-measure
- ROC-AUC

Confusion matrix

Confusion Matrix

	Actually Positive (1)	Actually Negative (0)
Predicted Positive (1)	True Positives (TPs)	False Positives (FPs)
Predicted Negative (0)	False Negatives (FNs)	True Negatives (TNs)

• Ассигасу — отношение числа правильно классифицированных примеров к общему числу $\frac{TP+TN}{TP+FP+TN+FN}$

- Precision
- Recall

$$\text{Precision} = \frac{TP}{TP + FP}$$

$$Recall = \frac{TP}{TP + FN}$$

F-measure (F-score, F1) -- среднее геометрическое между precision и recall. ближе к меньшему из precision, recall

$$F1 = 2 \cdot \frac{\text{Precision} \cdot \text{Recall}}{\text{Precision} + \text{Recall}}$$

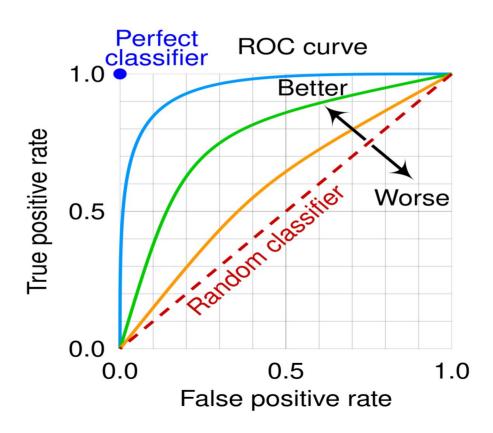
ROC-AUC применяется для оценки «вероятностной» классификации. Оценивает качество ранжирования объектов по вероятности принадлежности к целевому классу

AUC – площадь под кривой

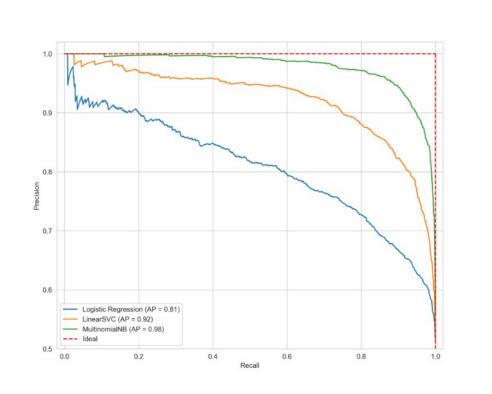
- Sensitivity (true positive rate) отражает долю положительных результатов, которые правильно идентифицированы как таковые.
- Specificity (true negative rate) отражает долю отрицательных результатов, которые правильно идентифицированы как таковые.

$$TPR = \frac{True \ positives}{True \ positives + False \ negatives}$$

$$FPR = \frac{False \ positives}{False \ positives + True \ negatives}$$



Precision-Recall curve

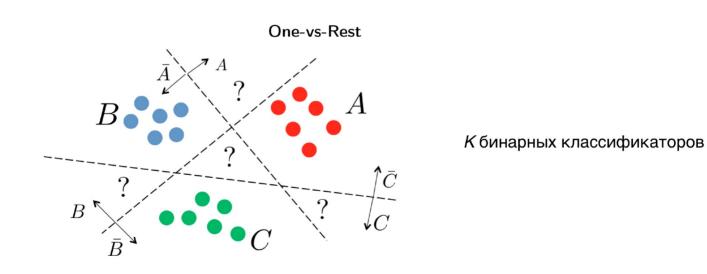


EER – equal error rate

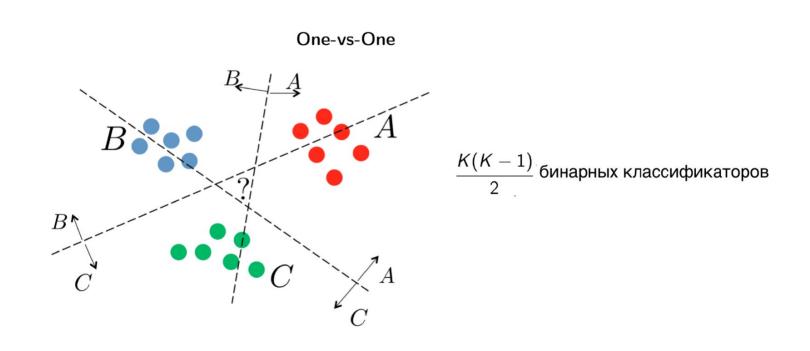
Многоклассовая классификация

- Сведение к двухклассовому случаю
- Обобщение алгоритмов на многоклассовый случай

Сведение к двухклассовому случаю



Сведение к двухклассовому случаю



Многоклассовая классификация

- Confusion matrix
- Accuracy
- Recall и precision
 - Macro-average: независимо для каждого класса и усредняем
 - Micro-average: считаем сумму TP, FP, FN по всем классам
- Recall@k, Precision@k

Оценка качества системы

- Какие метрики использовать?
- На каких данных измерять?
- Метрики всей системы или отдельных частей?

На подумать

- Multilabel classification
- Sound events detection