# 214 Théorème d'inversion locale, théorème des fonctions implicites. Illustrations en analyse et en géométrie.

Soient E et F deux espaces de Banach et  $U \subseteq E$  un ouvert.

### I - Théorème d'inversion locale

#### 1. Difféomorphisme

Pour une fonction réelle  $f : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$  de classe  $\mathscr{C}^1$ , on sait que si  $f'(x) \neq 0$  pour tout  $x \in \mathbb{R}$ , alors f admet un inverse global  $f^{-1}$  qui vérifie

[**GOU20**] p. 341

$$\forall x \in \mathbb{R}, f'(f(x)) = \frac{1}{f'(x)}$$

L'objectif ici va être de généraliser ce résultat.

**Définition 1.** Soit  $f: U \to F$ . On dit que f est un **difféomorphisme** de classe  $\mathscr{C}^k$  de U sur V = f(U) si f et  $f^{-1}$  sont bijectives et de classe  $\mathscr{C}^k$  respectivement sur U et V.

[**ROU**] p. 54

**Proposition 2.** On se place dans le cas où  $E = \mathbb{R}^n$  et  $F = \mathbb{R}^p$ . Soit  $f: U \to F$  un difféomorphisme. Alors :

(i) Pour tout  $x \in U$ , en posant y = f(x),

$$d(f^{-1})_{v} \circ df_{x} = id$$

(ii) n = p.

**Exemple 3.**  $x \mapsto x^3$  est un homéomorphisme de  $\mathbb{R}$  sur  $\mathbb{R}$ , de classe  $\mathscr{C}^1$ , mais n'est pas un difféomorphisme.

### 2. Énoncé

**Théorème 4** (Inversion locale). Soit  $f: U \to F$  de classe  $\mathscr{C}^1$ . On suppose qu'il existe  $a \in U$  tel que d $f_a$  est inversible.

Alors, il existe V voisinage de a et W voisinage de f(a) tels que  $f_{|V}$  soit un difféomorphisme de classe  $\mathscr{C}^1$  de V sur W.

[**GOU20**] p. 341

*Remarque* 5. Si  $E = F = \mathbb{R}^n$ , d $f_a$  est inversible si et seulement si le jacobien de f en a, det Jac(f) $_a$ , est non nul.

**Corollaire 6.** Soit  $f: U \to \mathbb{R}^q$  de classe  $\mathscr{C}^1$ . On suppose que pour tout  $a \in U$ , d $f_a$  est inversible. Alors f est une application ouverte.

**Exemple 7.** L'application de  $\mathbb{R}^2$  dans  $\mathbb{R}^2$  définie par  $(x,y)\mapsto (x^2-y^2,xy)$  est un difféomorphisme de classe  $\mathscr{C}^{\infty}$  en tout point de  $\mathbb{R}^2\setminus (0,0)$ .

p. 347

**Application 8.** Soit  $\varphi: U \to \mathbb{R}^n$  un difféomorphisme de classe  $\mathscr{C}^1$ . Alors,  $V = \varphi(U)$  est mesurable et tout fonction f appartient à  $L_1$  si et seulement si  $|\det \operatorname{Jac}(\varphi)_a| f \circ \varphi$  appartient à  $L_1$ . Dans ce cas,

[**BMP**] p. 9

 $\int_{V} f(x) dx = \int_{U} |\det \operatorname{Jac}(\varphi)_{a}| f(\varphi(y)) dy$ 

Exemple 9. En passant en coordonnées polaires,

[**GOU20**] p. 355

$$\int_{\mathbb{R}} e^{-x^2} \, \mathrm{d}x = \sqrt{\pi}$$

[**BMP**] p. 9

**Application 10.** Soient  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et k un entier. Alors, si A est suffisamment proche de l'identité  $I_n$ , A est une racine k-ième (ie.  $\exists B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  telle que  $B^k = A$ ).

#### 3. Généralisation

**Théorème 11** (Inversion globale). Soit  $f: U \to F$  de classe  $\mathscr{C}^1$ . Alors, f est un difféomorphisme de classe  $\mathscr{C}^1$  de U sur V = f(U) si et seulement si f est injective sur U et  $\mathrm{d} f_a$  est un isomorphisme pour tout  $a \in U$ .

p. 13

Exemple 12. L'application de l'Exemple 7 n'est pas un difféomorphisme global.

[**GOU20**] p. 347

Remarque 13. Il existe une version holomorphe de ce théorème :

[ROU]

Soient U un ouvert connexe de  $\mathbb{C}$  et  $f:U\to\mathbb{C}$  holomorphe sur U. On suppose f injective sur U. Alors, V=f(U) est un ouvert (connexe) de  $\mathbb{C}$  et f est un difféomorphisme holomorphe de classe  $\mathscr{C}^1$  de U sur V.

Remarquons que seule l'injectivité de f suffit.

p. 191

**Théorème 14** (du rang constant). On se place dans le cas où  $E = \mathbb{R}^n$  et  $F = \mathbb{R}^p$ . Soit  $f : U \to \mathbb{R}^p$  de classe  $\mathscr{C}^1$ . On suppose que le rang de  $\mathrm{d} f_x$  est constant égal à  $r \le n$  pour tout  $x \in U$ . Soit  $a \in U$ . Alors, il existe V voisinage de a, W voisinage de f(a) et deux difféomorphismes  $\phi : V \to V$  et  $\psi : W \to W$  tels que

$$\phi \circ f \circ \psi = \pi_r$$

où  $\pi_r$  désigne la projection de  $\mathbb{R}^n$  sur  $\mathbb{R}^r$ :  $\pi_r$ :  $(x_1,\ldots,x_n)\mapsto (x_1,\ldots,x_{r-1},x_r,0,\ldots,0)$ .

# II - Théorème des fonctions implicites

#### 1. Énoncé

**Définition 15.** Soient  $E_1, \ldots, E_n$ , F des espaces de Banach,  $\Omega \subseteq E$  un ouvert où  $E = E_1 \times \cdots \times E_n$  et  $a = (a_1, \ldots, a_n) \in E$ . Soit  $f : \Omega \to F$ . Alors, pour tout  $i \in [\![1, n]\!]$ ,  $f_i : x \mapsto f(a_1, \ldots, a_{i-1}, x, a_{i+1}, \ldots, a_n)$  est définie sur un voisinage de  $a_i$  dans  $E_i$ . Si elle est différentiable en  $a_i$ , on dit que f admet une **différentielle partielle** d'indice i en a, et on note celle-ci  $\partial_i f_a$ .

[**GOU20**] p. 344

Remarque 16. En reprenant les notations précédentes :

- Si pour tout  $i \in [1, n]$ ,  $E_i = \mathbb{R}$  et  $F = E = \mathbb{R}^n$ , alors  $\partial_i f_a = h \frac{\partial f}{\partial x_i}(a)$ .
- Si f est différentiable en a, alors pour tout  $i \in [1, n]$ ,  $\partial_i f_a$  existe et

$$\forall h = (h_1, \dots, h_n) \in E, df_a(h) = \sum_{i=1}^n \partial_i f_a(h_i)$$

**Théorème 17** (des fonctions implicites). Soient E, F, G trois espaces de Banach. Soient  $U \times V \subseteq E \times F$  où U et V sont des ouvertes. Soit  $f: U \times V \to G$  de classe  $\mathscr{C}^1$ . On suppose qu'il existe  $(a,b) \in U \times V$  tel que f(a,b) = 0 et  $\partial_2 f_{(a,b)} : F \to G$  est un isomorphisme. Alors, il existe :

- Un voisinage ouvert  $U_0$  de a dans U.
- Un voisinage ouvert  $W \operatorname{de} f(a, b)$ .
- Un voisinage ouvert  $\Omega$  de (a, b) dans  $U \times V$ .
- Une fonction  $\varphi: U_0 \times W \to V$  de classe  $\mathscr{C}^1$ .

Vérifiant:

$$\forall x \in U_0, \forall z \in W, \exists ! y \in V \text{ tel que } f(x, y) = z \text{ avec } (x, y) \in \Omega \text{ et } y = \varphi(x, z)$$

En particulier,

$$\forall (x,z) \in U_0 \times W, f(x,\varphi(x,z)) = z$$

*Remarque* 18. Avec les notations précédentes, si  $E = F = \mathbb{R}$ , on peut choisir n'importe quelle variable pour obtenir

[BMP] p. 11

$$y = \varphi(x)$$
 si  $\frac{\partial f}{\partial y}(a, b) \neq 0$  ou  $x = \varphi(y)$  si  $\frac{\partial f}{\partial y}(a, b) \neq 0$ 

[ROU] p. 193

Remarque 19. La signification de ce théorème est que la surface définie implicitement par l'équation f(x, y) = 0 peut, au moins localement, être vue comme le graphe d'une fonction φ.

**Proposition 20.** Avec les notations précédentes, la différentielle de la fonction implicite  $\varphi$ est donnée par:

$$\mathrm{d}\varphi_x = -(\partial_2 f_{(x,\varphi(x))})^{-1} \circ (\partial_1 f_{(x,\varphi(x))})$$

## 2. Exemples

**Exemple 21.** Pour l'équation  $x^2 + y^2 - 1 = 0$ , on a  $\partial_2 f_{(x,y)} = 2y$ . On exclue les points où y=0. En prenant (0,1) et (0,-1) pour points de départ, on a deux fonctions implicites qui correspondent aux demi-cercles supérieur et inférieur :

- 
$$y = \varphi_1(x) = \sqrt{1 - x^2}$$
.  
-  $y = \varphi_2(x) = -\sqrt{1 - x^2}$ .

$$-y = \varphi_2(x) = -\sqrt{1-x^2}.$$

De plus, en dérivant par rapport à x: 2x + 2yy' = 0 et,  $y' = \varphi_1'(x) = \frac{-x}{y}$ .

p. 237

**Exemple 22** (Folium de Descartes). Soit  $C = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^3 + y^3 - 3xy = 0\}$ . En tout point  $(a,b) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0),(2^{\frac{2}{3}},2^{\frac{1}{3}})\}$ , C peut être vu comme le graphe d'une fonction  $\varphi$  telle que

$$\varphi'(a) = \frac{a^2 - b}{a - b^2}$$

**Exemple 23.** Soit  $f:(x,y) \mapsto \sin(y) + xy^4 + x^2$ . Alors, il existe U, V deux voisinages ouverts de 0 dans  $\mathbb{R}$ ,  $y = \varphi(x) \in V$  est l'unique solution de f(x, y) = 0. De plus, on a un développement limité de  $\varphi$  :

[GOU20] p. 348

$$\varphi(x) = -x^2 - \frac{x^6}{6} - x^9 - \frac{x^{10}}{40} + o(x^{11})$$

# **III - Applications**

#### 1. Homéomorphismes

**Lemme 24.** Soit  $A_0 \in \mathscr{S}_n(\mathbb{R})$  inversible. Alors il existe un voisinage V de  $A_0$  dans  $\mathscr{S}_n(\mathbb{R})$  et une application  $\psi: V \to \mathrm{GL}_n(\mathbb{R})$  de classe  $\mathscr{C}^1$  telle que

[**ROU**] p. 209

p. 354

$$\forall A \in V$$
,  $A = {}^t \psi(A) A_0 \psi(A)$ 

[DEV]

**Lemme 25** (Morse). Soit  $f: U \to \mathbb{R}$  une fonction de classe  $\mathscr{C}^3$  (où U désigne un ouvert de  $\mathbb{R}^n$  contenant l'origine). On suppose :

- $df_0 = 0$ .
- La matrice symétrique  $Hess(f)_0$  est inversible.
- La signature de  $\operatorname{Hess}(f)_0$  est (p, n-p).

Alors il existe un difféomorphisme  $\phi = (\phi_1, \dots, \phi_n)$  de classe  $\mathscr{C}^1$  entre deux voisinage de l'origine de  $\mathbb{R}^n$   $V \subseteq U$  et W tel que  $\varphi(0) = 0$  et

$$\forall x \in U, f(x) - f(0) = \sum_{k=1}^{p} \phi_k^2(x) - \sum_{k=p+1}^{n} \phi_k^2(x)$$

p. 334

**Exemple 26.** On considère  $f:(x,y)\mapsto x^2-y^2+\frac{y^4}{4}$ . La courbe d'équation

$$f(x,y)=0$$

est (au changement près du nom des coordonnées) une projection de l'intersection d'un cylindre et d'une sphère tangents. On a

$$f = u^2 - v^2$$

avec 
$$u:(x,y)\mapsto x$$
 et  $v:(x,y)\mapsto y\sqrt{1-\frac{y^2}{4}}$ .

p. 341

**Application 27.** Soit S la surface d'équation z = f(x, y) où f est de classe  $\mathscr{C}^3$  au voisinage de l'origine. On suppose la forme quadratique  $d^2f_0$  non dégénérée. Alors, en notant P le plan tangent à S en 0:

- (i) Si  $d^2f_0$  est de signature (2,0), alors S est au-dessus de P au voisinage de 0.
- (ii) Si  $d^2f_0$  est de signature (0,2), alors S est en-dessous de P au voisinage de 0.
- (iii) Si  $d^2f_0$  est de signature (1, 1), alors S traverse P selon une courbe admettant un point double en (0, f(0)).

[**BMP**] p. 15

**Application 28.** Soit  $f : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  de classe  $\mathscr{C}^3$  telle que  $\mathrm{d} f_0 = 0$  et  $\mathrm{d}^2 f_0$  est définie positive. Alors 0 est un minimum local (strict) de f.

#### 2. Optimisation

**Théorème 29** (Extrema liés). Soit U un ouvert de  $\mathbb{R}^n$  et soient  $f, g_1, \ldots, g_r : U \to \mathbb{R}$  des fonctions de classe  $\mathscr{C}^1$ . On note  $\Gamma = \{x \in U \mid g_1(x) = \cdots = g_r(x) = 0\}$ . Si  $f_{\mid \Gamma}$  admet un extremum relatif en  $a \in \Gamma$  et si les formes linéaires  $d(g_1)_a, \ldots, d(g_r)_a$  sont linéairement indépendantes, alors il existe des uniques  $\lambda_1, \ldots, \lambda_r$  tels que

[GOU20] p. 337

$$\mathrm{d}f_a = \lambda_1 \mathrm{d}(g_1)_a + \dots + \lambda_r \mathrm{d}(g_r)_a$$

**Définition 30.** Les  $\lambda_1, \dots, \lambda_r$  du théorème précédent sont appelés appelés **multiplicateurs** de Lagrange.

Remarque 31. La relation finale du Théorème 29 équivaut à

[**BMP**] p. 21

$$\bigcap_{i=1}^{n} \operatorname{Ker}(\operatorname{d}(g_i)_a) \subseteq \operatorname{Ker}(\operatorname{d}f_a)$$

et elle exprime que d $f_a$  est nulle sur l'espace tangent à  $\Gamma$  en a (ie.  $\nabla f_a$  est orthogonal à l'espace tangent à  $\Gamma$  en a).

**Contre-exemple 32.** On pose  $g:(x,y)\mapsto x^3-y^2$  et on considère  $f:(x,y)\mapsto x+y^2$ . On cherche à minimiser f sous la contrainte g(x,y)=0.

Alors, le minimum (global) de f sous cette contrainte est atteint en (0,0), la différentielle de g en (0,0) est nulle et la relation finale du Théorème 29 n'est pas vraie.

**Application 33** (Théorème spectral). Tout endomorphisme symétrique d'un espace euclidien se diagonalise dans une base orthonormée.

Application 34.

p. 35

$$\mathrm{SO}_n(\mathbb{R}) = \left\{ M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mid \|M\|^2 = \inf_{P \in \mathrm{SL}_n(\mathbb{R})} \|P\|^2 \right\}$$

où  $\|.\|: M \mapsto \sqrt{\operatorname{trace}({}^t M M)}$  (ie.  $\operatorname{SO}_n(\mathbb{R})$  est l'ensemble des matrices de  $\operatorname{SL}_n(\mathbb{R})$  qui minimisent la norme euclidienne canonique de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ).

[**GOU20**] p. 339

[DEV]

Application 35 (Inégalité arithmético-géométrique).

$$\forall (x_1, \dots, x_n) \in (\mathbb{R}^+)^n, \left(\prod_{i=1}^n x_i\right)^{\frac{1}{n}} \le \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$$

Application 36 (Inégalité d'Hadamard).

[**ROU**] p. 409

[BMP]

p. 11

$$\forall (x_1, ..., x_n) \in \mathbb{R}^n, \det(x_1, ..., x_n) \le ||x_1|| ... ||x_n||$$

avec égalité si et seulement si  $(x_1, \dots, x_n)$  est une base orthogonale de  $\mathbb{R}^n$ .

## 3. Régularité des racines d'un polynôme

**Proposition 37.** Soient  $P_0 \in \mathbb{R}_n[X]$  et  $x_0 \in \mathbb{R}$  une racine simple de  $P_0$ . Alors, il existe  $\varphi$  une application  $\mathscr{C}^{\infty}$  définie sur un voisinage U de  $P_0$  dans  $\mathbb{R}_n[X]$  à valeurs dans un voisinage V de  $P_0$  telle que

$$\forall P \in U, \forall x \in V, x = \varphi(P) \iff P(x) = 0$$

**Application 38.** Soit  $\mathscr{S}_{rs}$  l'ensemble des polynômes de  $\mathbb{R}_n[X]$  scindés à racines simples. Alors,  $\mathscr{S}_{rs}$  est un ouvert de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

## 4. Surjectivité de l'exponentielle matricielle

**Lemme 39.** (i) Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ . Alors  $\exp(A) \in GL_n(\mathbb{C})$ .

[**I-P**] p. 396

- (ii) exp est différentiable en 0 et d  $\exp_0 = id_{\mathcal{M}_n(\mathbb{C})}$ .
- (iii) Soit  $M \in GL_n(\mathbb{C})$ . Alors  $M^{-1} \in \mathbb{C}[M]$ .

**Théorème 40.**  $\exp: \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) \to \mathrm{GL}_n(\mathbb{C})$  est surjective.

**Application 41.**  $\exp(\mathcal{M}_n(\mathbb{R})) = \mathrm{GL}_n(\mathbb{R})^2$ , où  $\mathrm{GL}_n(\mathbb{R})^2$  désigne les carrés de  $\mathrm{GL}_n(\mathbb{R})$ .

## **Annexes**

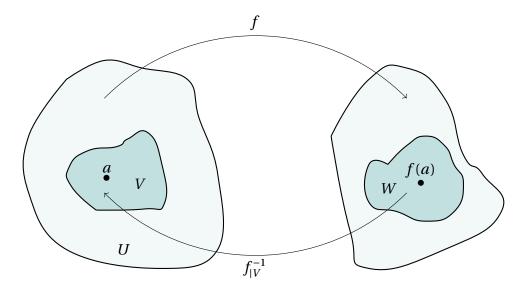


FIGURE 1 – Inversion locale.

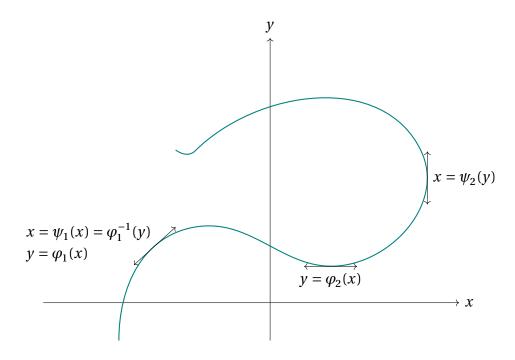


FIGURE 2 – Fonctions implicites.

[**BMP**] p. 10

# **Bibliographie**

Objectif agrégation [BMP]

Vincent Beck, Jérôme Malick et Gabriel Peyré. *Objectif agrégation*. 2<sup>e</sup> éd. H&K, 22 août 2005. https://objectifagregation.github.io.

Les maths en tête [GOU20]

Xavier Gourdon. Les maths en tête. Analyse. 3e éd. Ellipses, 21 avr. 2020.

https://www.editions-ellipses.fr/accueil/10446-les-maths-en-tete-analyse-3e-edition-9782340038561.html.

#### L'oral à l'agrégation de mathématiques

[I-P]

Lucas Isenmann et Timothée Pecatte. *L'oral à l'agrégation de mathématiques. Une sélection de développements.* 2<sup>e</sup> éd. Ellipses, 26 mars 2024.

#### Petit guide de calcul différentiel

[ROU]

François Rouvière. *Petit guide de calcul différentiel. à l'usage de la licence et de l'agrégation.* 4° éd. Cassini, 27 fév. 2015.

 $\verb|https://store.cassini.fr/fr/enseignement-des-mathematiques/94-petit-guide-de-calcul-differentiel-4e-ed.html|.$